

بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِيْمِ

# عیب‌یابی و تعمیر رادیو ضبط

پایه یازدهم

دوره دوم متوسطه

شاخه: کارداش

زمینه: صنعت

گروه تحصیلی: برق

رشته مهارتی: سیستم‌های صوتی و تصویری

نام استاندارد مهارتی مبنا: تعمیر دستگاه‌های صوتی و رادیو

کد استاندارد متولی: ۵۴/۲۵ - ۸ و ۷۷

شبانی، محمود ۶۲۱ / ۳۸۹۲۲

ع ۵۱۲ ش/ و نشر کتاب‌های درسی. ۲۴۲ ص. : مصور.

متون درسی شاخه کارداش، زمینه صنعت، گروه تحصیلی برق، رشته مهارتی سیستم‌های صوتی و تصویری.

برنامه‌ریزی محتوا و نظارت بر تأليف: دفتر تأليف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش.

۱. ضبط و ضبط صوت - نگهداری و تعمیر. ۲. رادیو - نگهداری و تعمیر. الف. ایران. وزارت آموزش و پرورش. دفتر تأليف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش. ب. عنوان.



وزارت آموزش و پرورش  
سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

عیب‌یابی و تعمیر رادیو پستی - ۳۱۱۲۲۲

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

دفتر تألیف کتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کارداش

محمود شبانی، سهیلا ذوالقدری (اعضای گروه تألیف) - سید محمود صموطی (ویراستار فنی) - ماهدخت عقیقی (ویراستار ادبی)

اداره کل نظارت بر نشر و توزیع مواد آموزشی

علی نجمی (صفحه‌آرا) - محمدحسن معماری (طرح جلد) - فتح الله نظریان (رسم) - عباس رخوند (عکاس)

تهران : خیابان ایرانشهر شمالی - ساختمان شماره ۴ آموزش و پرورش (شهید موسوی)

تلفن : ۰۹۶۱-۸۸۸۳۱۱۶۱ ، دورنگار : ۰۹۶۶-۸۸۳۰، کد پستی : ۱۵۸۴۷۴۷۳۵۹

وبگاه : [www.irtextbook.ir](http://www.irtextbook.ir) و [www.chap.sch.ir](http://www.chap.sch.ir)

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران : تهران - کیلومتر ۱۷ جاده مخصوص کرج - خیابان ۶۱ (دارو پخش)

تلفن : ۰۹۹۸۵۱۶۱-۴۴۹۸۵۱۶۰ ، صندوق پستی : ۳۷۵۱۵-۱۳۹

شرکت چاپ و نشر کتاب‌های درسی ایران «سهامی خاص»

چاپ اول ۱۳۹۷

نام کتاب :

پدیدآورنده :

مدیریت برنامه‌ریزی درسی و تألیف :

شناسه افزوده برنامه‌ریزی و تألیف :

مدیریت آماده‌سازی هنری :

شناسه افزوده آماده‌سازی :

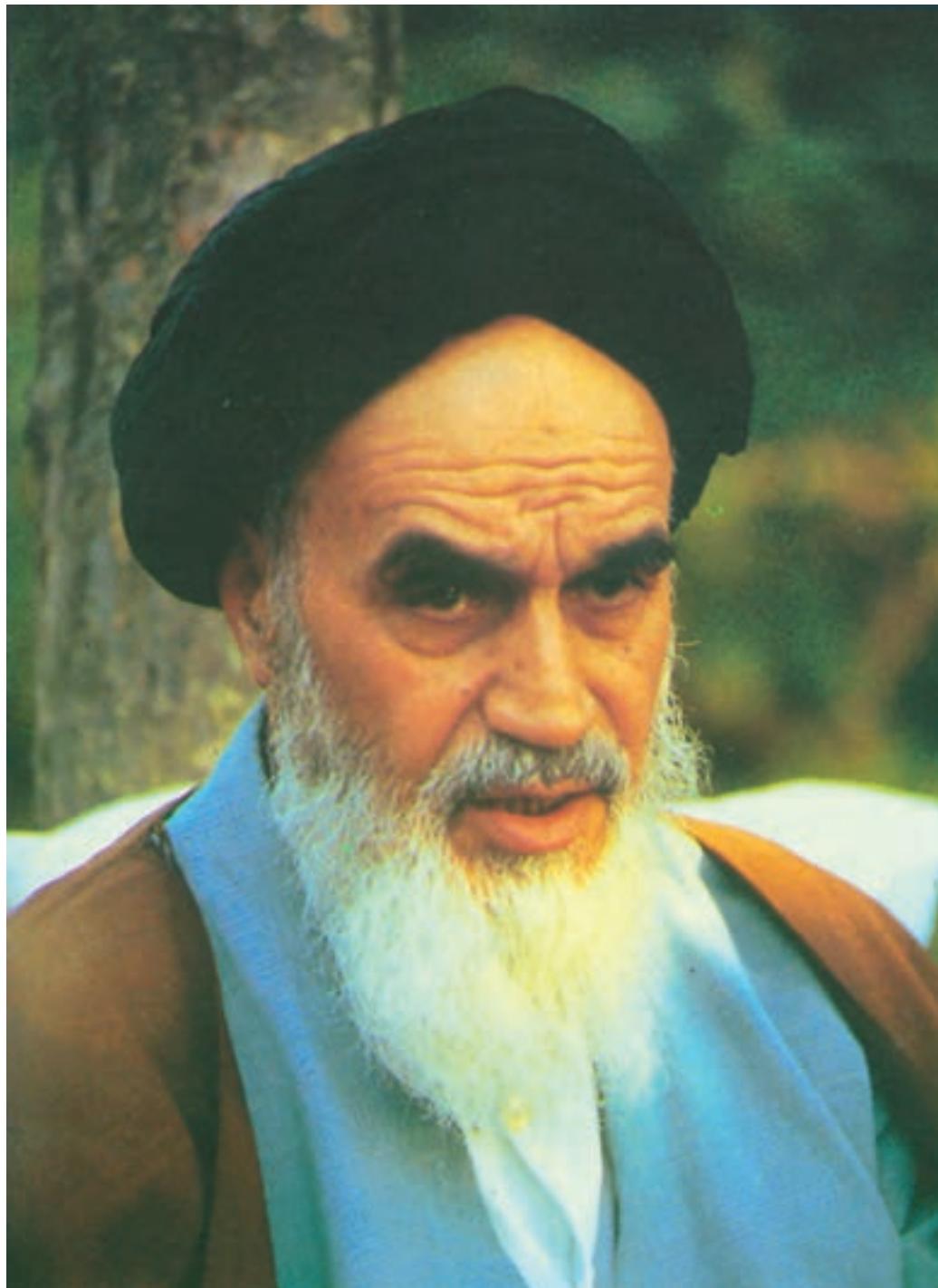
نشانی سازمان :

ناشر :

چاپخانه :

سال انتشار و نوبت چاپ :

کلیه حقوق مادی و معنوی این کتاب متعلق به سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش است و هرگونه استفاده از کتاب و اجزای آن بهصورت چاپی و الکترونیکی و ارائه در پایگاه‌های مجازی، نمایش، اقتباس، تلخیص، تبدیل، ترجمه، عکس‌برداری، نقاشی، تهیه فیلم و تکثیر به هر شکل و نوع بدون کسب مجوز از این سازمان منوع است و متخلفان تحت پیگرد قانونی قرار می‌گیرند.



شما عزیزان کوشش کنید که از این وابستگی بیرون آید و احتیاجات کشور خودتان را  
برآورده سازید، از نیروی انسانی خودتان غافل نباشد و از اثکای به اجانب بپرهیزید.

**امام خمینی (قدس سرّه الشّریف)**



## مقدمه‌ای بر چگونگی برنامه‌ریزی کتاب‌های پوダメنی

برنامه‌ریزی و تأليف «پوダメن‌های مهارت» یا «کتاب‌های تخصصی شاخه کاردانش» بر مبنای استانداردهای کتاب «مجموعه‌ی برنامه‌های درسی رشته‌های مهارتی شاخه کاردانش، مجموعه ششم» صورت گرفته است. بر این اساس ابتدا توانایی‌های هم خانواده (Harmonic Power) مورد مطالعه و بررسی قرار گرفته، سپس مجموعه‌ی مهارت‌های هم خانواده به صورت واحدهای کار تحت عنوان (Unit) دسته‌بندی می‌شوند. در نهایت، واحدهای کار هم خانواده با هم مجدداً دسته‌بندی شده و پوダメن مهارتی (Module) را شکل می‌دهند.

دسته‌بندی «توانایی‌ها» و «واحدهای کار» توسط کمیسیون‌های تخصصی با یک نگرش علمی انجام شده است، به گونه‌ای که یک سیستم پویا بر برنامه‌ریزی و تأليف پوダメن‌های مهارت نظارت دائمی دارد.

به منظور آشنایی هر چه بیش‌تر مریبان، هنرآموزان و هنرجویان شاخه‌ی کاردانش و سایر علاوه‌مندان و دست‌اندرکاران آموزش‌های مهارتی با روش تدوین، «پوダメن‌های مهارت»، توصیه می‌شود الگوهای ارائه‌ی شده در نمون برگ‌های شماره (۱)، (۲) و (۳) مورد بررسی قرار گیرد. در ارائه دسته‌بندی‌ها، زمان مورد نیاز برای آموزش آن‌ها نیز تعیین می‌گردد، با روش مذکور یک «پوダメن» به عنوان کتاب درسی مورد تأیید وزارت آموزش و پرورش در «شاخه کاردانش» چاپ سپاری می‌شود.

به طور کلی هر استاندارد مهارت به تعدادی پوダメن مهارت ( $M_1$  و  $M_2$  و ...) و هر پوダメن نیز به تعدادی واحد کار ( $U_1$  و  $U_2$  و ...) و هر واحد کار نیز به تعدادی توانایی ویژه ( $P_1$  و  $P_2$  و ...) تقسیم می‌شوند. نمون برگ شماره (۱) برای دسته‌بندی توانایی‌ها به کار می‌رود. در این نمون برگ مشاهده می‌کنیم که در هر واحد کار چه نوع توانایی‌هایی وجود دارد. در نمون برگ شماره (۲) واحدهای کار مرتبط با پوダメن و در نمون برگ شماره (۳) اطلاعات کامل مربوط به هر پوダメن درج شده است. بدیهی است هنرآموزان و هنرجویان ارجمند شاخه‌ی کاردانش و کلیه‌ی عزیزانی که در امر توسعه‌ی آموزش‌های مهارتی فعالیت دارند، می‌توانند ما را در غنای کیفی پوダメن‌ها که برای توسعه‌ی آموزش‌های مهارتی تدوین شده است رهنمون و یاور باشند.

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

دفتر تأليف کتاب‌های درسی

فنی، حرفه‌ای و کاردانش

## مقدمه

عصر حاضر را عصر اطلاعات و فتاوری های مدرن و پیچیده خوانده‌اند. فرآگیر شدن کاربرد تکنولوژی‌های نوین در جوامع صنعتی با سرعت شگفت‌آوری روبه رشد است. در این راستا صنعت الکترونیک که از ویژگی‌های خاص و گرایش‌های مختلف برخوردار است نیز رشد کرده و نفوذ روزافزون آن در تمام صنایع، به خصوص مهندسی صوت و سیستم‌های صوتی و رادیویی مشهود است.

ما در این کتاب، سیستم‌های صوتی مدرن را در حدنیاز و با توجه به محدودیت‌های موجود در استاندارد؛ مورد بررسی قرار داده‌ایم. کتاب شامل شش فصل است و در هر فصل سعی شده تا مطالب علمی به همراه تجربیات فنی ارائه شود. محتوای این بودمان با استاندارد مهارت و آموزش تعمیر کار دستگاه‌های صوتی و رادیو افتابی دارد و به گونه‌ای تألیف شده که در هر فصل کار عملی در خلال مطلب نظری قرار گیرد این شیوه باعث می‌شود که فرآگیران دچار خستگی ذهنی نشوند؛ لذا به همکاران محترم توصیه می‌شود قبل از شروع تدریس، کلیه‌ی کاری‌های عملی و آزمایشگاهی را اجرا و اشکالات خود را بر طرف کنند تا در جریان آموزش با مشکل جدی روبرو نشونند.

در پایان از کلیه‌ی کسانی که در نگارش این مجموعه ما را باری کرده‌اند از جمله اعضای محترم کمیسیون هماهنگی دفتر و تأليفکتاب‌های درسی فنی و حرفه‌ای و کاردانش، آقایان مهندس ابوالقاسم جاریانی، عبدالجبار خاکی صدیق و عزیز خوشبینی و اعضای کمیسیون تخصصی گروه الکترونیک کاردانش و فنی و حرفه‌ای، آقایان مهندسین سید محمود صموطی، شهرام نصیری سوادکوهی، سپروس سلیمی، علی علی‌مددی و خانم‌ها مهندسین مهین طبیان جولایی و فرشته داودی که در فرایند تأليف دوشادو ش با مؤلفان همکاری صمیمانه و تنگانگی داشته‌اند سپاسگزاری می‌کیم.

ما کتاب حاضر را خالی از اشکال نمی‌دانیم بنابراین در انتظار دریافت پیشنهادها و نظرات سازنده‌ی شما هستیم. می‌توانید به آدرس صندوق پستی درج شده در داخل کتاب با ما مکاتبه و نظرات خود را بیان نمایید تا اشالله بتوانیم در چاپ‌های بعدی با استفاده از رهنمودهای شما نسبت به اصلاح کتاب اقدام کیم.

مؤلفان

## فهرست مطالب

فصل اول : عیب یابی، تعمیر و تنظیم قسمت های مکانیکی دستگاه های صوتی	۱
پیش آزمون (۱)	۲
۱- گرام یا گرامافون	۳
۲- کار عملی شماره ۱	۵
۳- کار عملی شماره ۲	۵
۴- کار عملی شماره ۳	۱۰
۵- کار عملی شماره ۴	۱۳
۶- موتورهای اونیورسال	۱۶
۷- کار عملی شماره ۵	۱۷
۸- کار عملی شماره ۶	۱۸
۹- کار عملی شماره ۷	۲۰
۱۰- کار عملی شماره ۸	۲۲
۱۱- آشنایی با پیچ گوشتی های خودکار	۲۵
۱۲- کار عملی شماره ۹	۲۷
آزمون پایانی (۱)	۲۸
فصل دوم : بررسی اصول کار موتورهای الکتریکی موجود در دستگاه های ضبط صدا	۲۹
پیش آزمون (۲)	۳۰
۱- آشنایی با موتورهای الکتریکی	۳۱
۲- اصول کار موتورهای الکتریکی جریان مستقیم	۳۱
۳- ساختمان موتور DC کلکتوردار	۳۴
۴- آشنایی با ساختمان یک موتور الکتریکی کوچک	۳۵
۵- آشنایی با چگونگی تنظیم دور موتورهای الکتریکی	۳۶
۶- اصول کار تنظیم دور موتور با روش ولتاژ و جریان	۴۲
۷- کنترل سرعت موتور از طریق اندازه گیری	۴۳
۸- کنترل سرعت موتور با استفاده از کریستال کوارتز	۴۵
۹- آشنایی با مدار الکترونیکی تغییر وضعیت اتوریورس	۵۲

۱۰-۲- تنظیم سرعت موتور از طریق کنترل فاز یا کنترل چاپر.....	۵۶
۱۱- کار عملی شماره ۱ .....	۵۹
۱۲- آزمون پایانی (۲) .....	۶۶

<b>فصل سوم : توانایی بررسی سیستم قدرت برای حالت ضبط و پخش.....</b>	<b>۶۷</b>
پیش آزمون (۳) .....	۶۸
۱- سیستم انتقال نوار .....	۶۹
۲- سیستم محرک نوار .....	۷۰
۳- آشنایی با کلیدهای فشاری و انواع آن .....	۷۲
۴- سیستم گردش دوک ها و قرقه های جمع کننده نوار .....	۷۶
۵- کار عملی شماره ۱ .....	۷۷
۶- کار عملی شماره ۲ .....	۸۱
۷- آزمون پایانی (۳) .....	۸۶

<b>فصل چهارم : توانایی عیب یابی و تعمیر دستگاه های صوتی (رادیو - ضبط، پخش صوت، گرام و آمپلی فایر).....</b>	<b>۸۸</b>
پیش آزمون (۴) .....	۸۹
۱- یادآوری سیستم ترکیبی «رادیو - ضبط و پخش» صوت .....	۹۰
۲- تشریح قطعات اصلی و بلوک دیاگرام دستگاه پخش صوت .....	۹۱
۳- کار عملی شماره ۱ .....	۹۴
۴- کار عملی شماره ۲ .....	۱۰۴
۵- ارتباط کلید رکورد با مدار در حالات مختلف .....	۱۰۶
۶- کلیدهای مربوطه به رادیو - ضبط .....	۱۰۷
۷- کار عملی شماره ۳.....	۱۱۲
۸- آشنایی با آئی سی های آمپلی فایر صوتی .....	۱۱۵
۹- کار عملی شماره ۴ .....	۱۱۹
۱۰- کار عملی شماره ۵ : سرویس عمومی کامل دستگاه رادیو ضبط .....	۱۲۱
۱۱- کار عملی شماره ۶ .....	۱۲۵
۱۲- آزمون پایانی (۴) .....	۱۳۰

<b>فصل پنجم : به کارگیری انواع ابزارهای ویژه برای سرویس، نگهداری و تعمیر دستگاه های ترکیبی رادیو - ضبط</b>	<b>۱۳۳</b>
پیش آزمون (۵) .....	۱۳۴
۱- آشنایی با ابزارهای مخصوص تعمیر دستگاه های صوتی .....	۱۳۵
۲- ابزارهای ویژه تعمیر دستگاه های صوتی .....	۱۳۷

۱۳۹	۳-۵- تنظیم‌های ویژه‌ی دستگاه‌های ترکیبی رادیو ضبط
۱۴۱	۴-۵- کار عملی شماره ۱
۱۴۹	۵- کار عملی شماره ۲
۱۵۵	۵- کار عملی شماره ۳
۱۶۱	آزمون پایانی (۵)
۱۶۲	<b>فصل ششم : توانایی عیب‌یابی و تعمیر دستگاه کنترل از راه دور سیستم‌های مدرن صوتی</b>
۱۶۴	پیش آزمون (۶)
۱۶۵	۱- آشنایی با دستگاه کنترل از راه دور
۱۶۶	۲- ساختمان و طرز کار دستگاه کنترل از راه دور
۱۷۱	۳- مدار فرستنده کنترل از راه دور با جریان پیش‌تر (مدار عملی)
۱۷۲	۴- گیرنده‌ی مادون قرمز
۱۷۳	۵- کار عملی شماره ۱
۱۷۷	۶- آشنایی با حافظه‌های کاربردی در سیستم‌های صوتی
۱۸۲	۷- کار عملی شماره ۲
۱۸۳	۸- حافظه‌های کاربردی در دستگاه‌های «ضبط - پخش» دیجیتالی
۱۸۶	۹- کار عملی شماره ۳
۱۸۸	۱۰- صفحه‌ی نمایشی LCD
۱۹۱	۱۱- صفحه‌ی نمایشگر LDT
۱۹۷	۱۲- کار عملی شماره ۴
۱۹۸	۱۳- بررسی سیستم‌های اکولایزر
۲۰۳	۱۴- کار عملی شماره ۵
۲۰۶	۱۵- بررسی سیستم اکو و تأخیردهنده‌ی صوتی (D.D.L)
۲۰۷	۱۶- سیستم (VOR - VAS) فعال شدن دستگاه با صدا
۲۱۰	۱۷- مدار سکوت (Mute)
۲۱۱	۱۸- کار عملی شماره ۶
۲۱۶	۱۹- کار عملی شماره ۷ : آزمایش موتور ضبط صوت
۲۲۱	۲۰- کار عملی شماره ۸ : تعمیر دستگاه ضبط صوت
۲۲۹	آزمون پایانی (۶)
۲۳۱	<b>پاسخ آزمون‌ها</b>
۲۴۲	<b>منابع و مأخذ</b>

## پودمان شماره (۳)

(M<sup>۳</sup>)

### هدف کلی پودمان

عیب‌یابی و تعمیر رادیو – ضبط

ساعت	عنوان توانایی			شماره توانایی	واحدکار
	نظری	عملی	جمع		
۱۴	۱۰	۴		توانایی عیب‌یابی تعمیر و تنظیم قسمت‌های مکانیکی دستگاه‌های صوتی	۱
۱۸	۶	۱۲		توانایی بررسی اصول کار موتورهای الکتریکی موجود در ضبط صدا	۱۱
۶	۲	۴		توانایی بررسی سیستم قدرت برای حالت ضبط و پخش	۱۲
۲۶	۲۰	۶		توانایی عیب‌یابی و تعمیر دستگاه‌های صوتی (رادیو - ضبط پخش صوت و گرام و آمپلی فایر)	۵
۱۲	۶	۶		توانایی به کارگیری ابزارسرویس و نگهداری دستگاه‌های کاستی	۱۳
۶۰	۲۰	۴۰		توانایی عیب‌یابی و تعمیر دستگاه کنترل از راه دور سیستم‌های مدرن صوتی	۱۵
۱۳۶	۶۴	۷۲		جمع کل	

کلیه‌ی نقشه‌ها و علائم اختصاری در کتاب‌های فنی رشته‌های الکترونیک و الکتروتکنیک می‌باشند.  
براساس IEC ترسیم شود که این امر در چاپ‌های بعد این کتاب اعمال خواهد شد.

## فصل اول

# عیب‌یابی، تعمیر و تنظیم قسمت‌های مکانیکی دستگاه‌های صوتی

### هدف کلی

تفکیک قسمت‌های مکانیکی دستگاه‌های صوتی از یکدیگر و تعمیر و تنظیم و نگهداری عمومی آن‌ها

هدف‌های رفتاری: انتظار دارد پس از آموزش این فصل، فرآگیر بتواند:

- ۱- اصول کار دستگاه گرامافون را به‌طور خلاصه شرح دهد. (اختیاری)
- ۲- ساختمان و اصول کار موتور اونیورسال را شرح دهد.
- ۳- نحوه کنترل دور موتور اونیورسال با قطعات الکترونیک صنعتی را شرح دهد.
- ۴- قسمت‌های مکانیکی یک دستگاه صوتی را نام ببرد.
- ۵- انواع پیچ‌گوشی‌های اتوماتیک را نام ببرد.
- ۶- انواع عیب‌های ساده‌ی مکانیکی دستگاه صوتی را تشخیص دهد و آن‌ها را برطرف کند.

ساعت‌های آموزش		
نظری	عملی	جمع
۴	۱۰	۱۴

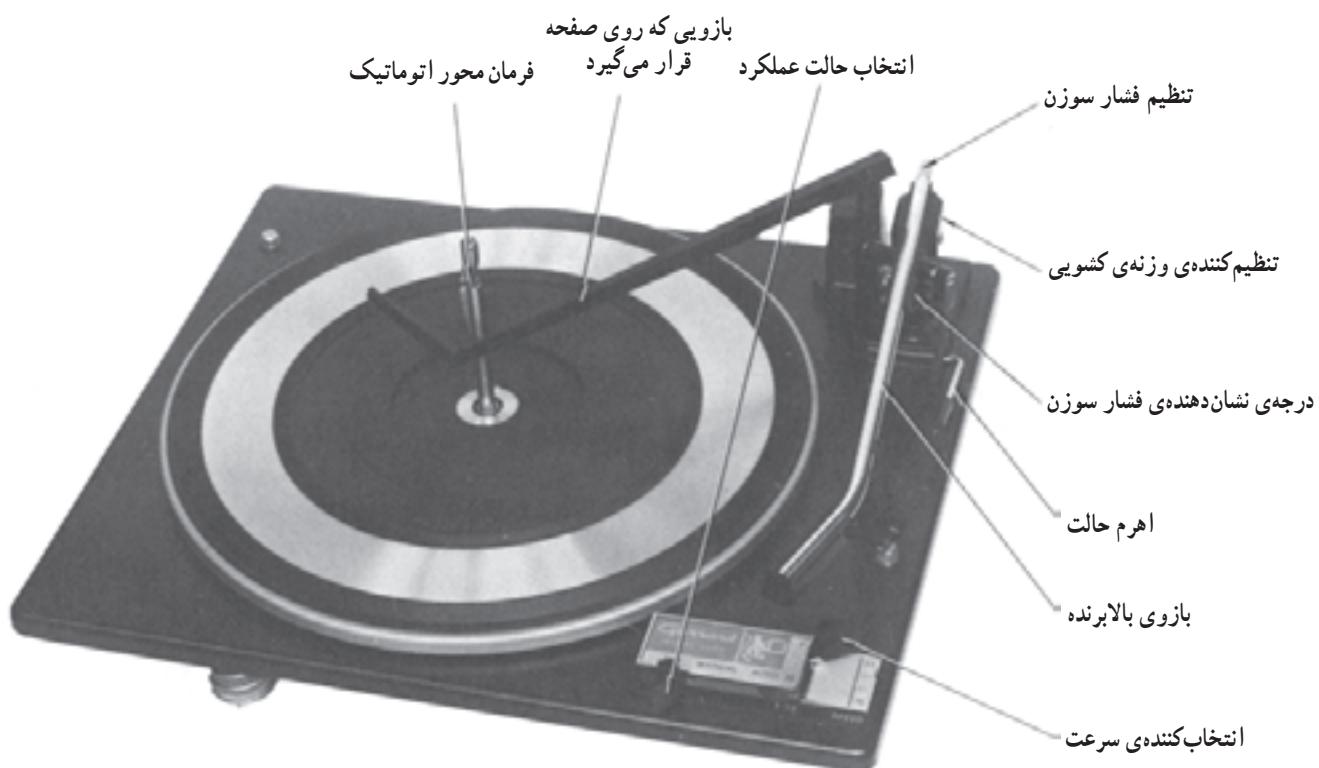
## پیشآزمون (۱)

- ۱- موتور اونیورسال در جریان مستقیم و جریان متناوب دارای ..... یکسان است.
- ۲- یک تعمیرکار دستگاه صوتی علاوه بر داشتن دانش فنی روز نیاز به ..... دارد.
- الف) کاتالوگ دستگاه  
ب) ابزار  
ج) نقشه‌ی فنی و تجربه  
د) هرسه مورد فوق
- ۳- کدام یک از موارد زیر مربوط به قسمت‌های مکانیکی دستگاه‌های صوتی است؟
- الف) ترانس برق دستگاه  
ب) تقویت‌کننده هد پخش  
ج) سیستم انتقال نوار  
د) مدار کنترل دور موتور
- ۴- بیرون آمدن نوار در زمان پخش صدا ناشی از معیوب بودن کدام قسمت از دستگاه‌های ضبط صوت است؟
- ۵- برای تمیزکردن کلیدها و ولوم‌ها از چه ماده‌ای استفاده می‌شود؟
- ۶- قدیمی‌ترین سیستم پخش صوت کدام است؟
- الف) رادیو پخش  
ب) ضبط و پخش ریلی  
د) رادیو - ضبط و پخش  
ج) گرام

## ۱-۱- گرام یا گرامافون

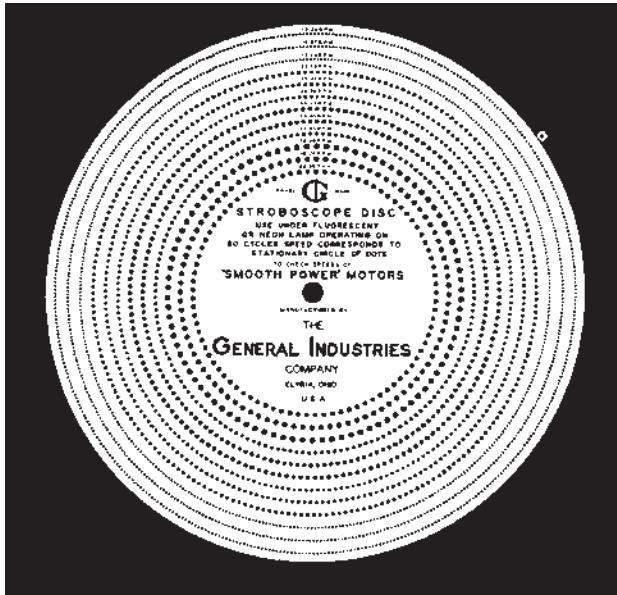
### ۱-۱- مشخصات دستگاه گرام: دستگاه گرام یا

گرامافون از قدیمی‌ترین دستگاه‌های ضبط و پخش صوت است که امروزه دیگر کاربرد آن رایج نیست. در این قسمت اشاره‌ی مختصری به نحوه‌ی عملکرد این دستگاه خواهیم داشت. در شکل ۱-۱ یک نمونه دستگاه گرامافون را مشاهده می‌کنید.

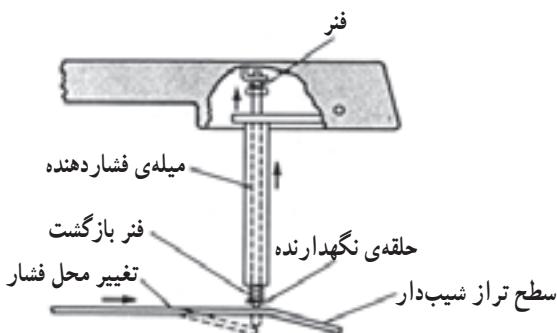


شکل ۱-۱- نمای بالای دستگاه گرامافون

**نکته‌ی مهم:** شناخت اجزای دستگاه گرامافون صرفاً جنبه‌ی یادآوری دارد و در ارزشیابی و آزمون‌های مختلف مورد پرسش قرار نمی‌گیرد.



شکل ۱-۲ - صفحه‌ی گرامافون که صوت روی آن ضبط شده است.



شکل ۳-۱ - نحوه‌ی عملکرد سوزن ضبط صدا روی صفحه‌ی گرام



شکل ۱-۴ - صفحه‌ی اصلی گرام

## ۱-۱-۲ - ضبط صدا روی صفحه‌ی گرام: سیگنال

صوتی برروی دیسک‌ها یا صفحه‌های مدور، مشابه شکل ۱-۲ در اندازه‌هایی به قطر  $18, 25/4$  یا  $30/48$  یا  $30$  سانتی‌متر ضبط می‌شود. نحوه‌ی ضبط صدا به این ترتیب است که یک سوزن مخصوص، با حرکت رفت و برگشتی خود، در جهت عمودی، برروی صفحه‌ی گرام، که در هنگام ضبط نرم و قابل انعطاف است، برجستگی‌ها و فرورفتگی‌های متفاوت ریز و درشت ایجاد می‌کند. همین برجستگی‌ها و فرورفتگی‌ها منشأ تولید صدا در دستگاه گرام خواهد بود. شکل ۱-۳ عملکرد سوزن ضبط صدا را بر صفحه‌ی گرام نشان می‌دهد.

برجستگی‌ها و فرورفتگی‌ها صفحه‌ی گرام منشأ

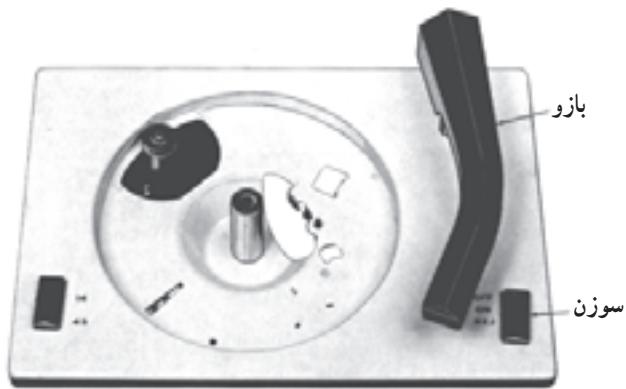
تولید صدا در دستگاه گرام خواهد بود.

## ۱-۱-۳ - نحوه‌ی پخش صدا از روی صفحه‌ی گرام

گرام: نخست صفحه‌ی گرام را که صدا روی آن ضبط شده است برروی صفحه‌ی<sup>۱</sup> اصلی دستگاه (شکل ۱-۴) قرار می‌دهند و دستگاه را روشن می‌کنند. محور صفحه‌ی اصلی به موتور وصل است. با گردش موتور صفحه‌ی صوتی نیز به گردش درمی‌آید.

گردش صفحه سبب می‌شود که سوزن، فرورفتگی‌ها

و برجستگی‌ها روی صفحه را بیماید و آن‌ها را ابتدا به نوسان‌های مکانیکی و سپس به سیگنال الکتریکی تبدیل کند.



شکل ۱-۵—بازوی دستگاه گرامافون که سوزن روی آن قرار دارد.

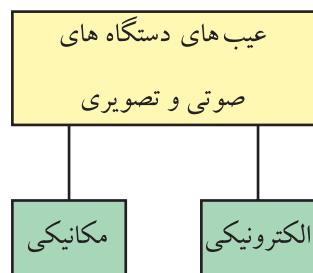
سرعت گردش قابل تنظیم است و بستگی به قطر صفحه‌ی صوتی دارد. پس از به گردش درآمدن صفحه، بازوی گرام را که در سر آن، سوزنی تعییه شده است (شکل ۱-۵) به طور دستی (یا اتوماتیک) روی لبه‌ی صفحه قرار می‌دهند. بدین ترتیب، گردش صفحه سبب می‌شود که سوزن، فرورفتگی‌ها و برجستگی‌های روی صفحه را بی‌پاید و آن‌ها را ابتدا به نوسان‌های مکانیکی و سپس به سیگنال الکتریکی تبدیل کند. سیگنال‌های الکتریکی حاصل نیز پس از عبور از طبقات تقویت‌کننده‌ی اولیه، تُن کنترل و تقویت‌کننده‌ی انتهاهی، به بلندگو می‌رسد و صدا پخش می‌شود.

## ۲-۱—کار عملی شماره ۱

این کار عملی اجباری نیست.

در صورتی که دستگاه گرام یا گرامافون در اختیار دارید، با راهنمایی مرّبی خود اصول کار آن را از بُعد مکانیکی بررسی کنید.

### زمان اجرا: ۱ ساعت



شکل ۱-۶—عیوب‌های دستگاه‌های صوتی و تصویری

هر تعمیرکار الکترونیک علاوه بر دانش فنی روز نیاز به تجربه‌ی کار مفید دارد و باید در کار خود نیز دقیق باشد، زیرا برخی عیوب‌های دستگاه، الکترونیکی نیست، بلکه به علت معیوب شدن یا فرسودگی قطعات مربوط به بخش‌های مکانیکی دستگاه صوتی به وجود می‌آید (شکل ۱-۶).

## ۳-۱—کار عملی شماره ۲

### ۱-۱—هدف کار عملی: آشنایی با اجزای عمومی

دستگاه‌های صوتی ترکیبی

۱-۲—خلاصه‌ی کار عملی: هر تکنسین یا تعمیرکار الکترونیک علاوه بر دانش فنی روز، نیاز به تجربه‌ی کار مفید دارد و باید در کار خود نیز دقیق باشد، زیرا برخی عیوب‌های دستگاه، الکترونیکی نیست، بلکه به علت معیوب شدن یا فرسودگی قطعات مربوط به بخش‌های مکانیکی دستگاه صوتی به وجود می‌آید (شکل ۱-۶).

بنابراین تعمیرکار برای تعمیر و عیوب‌یابی یک دستگاه صوتی و رادیویی، نیاز به شناسایی قطعات مکانیکی و اجزای عمومی و اجرای دقیق کارهایی از قبیل بازکردن و بستن صحیح قاب دستگاه‌ها، آزاد کردن کابل برق، قطع کردن و وصل کردن سیم‌ها و بازکردن و بستن قطعات مکانیکی دارد. همچنین یک تعمیرکار باید بتواند با تشخیص علامت‌ها، تفکیک عیوب، مشخص کردن محل عیوب و خارج کردن قطعه‌ی معیوب و جایگزینی آن با قطعه‌ی سالم، عیوب دستگاه را به طور صحیح برطرف کند. در این کار

عملی قسمت‌های عمومی دستگاه ترکیبی صوتی را شناسایی می‌کیم.

### ۳-۱- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد

نیاز

□ ضبط صوت یک دستگاه

۴-۱- دستورات اینمنی و حفاظتی:

▲ هنگام کار در محیط آزمایشگاه نظم و مقررات را رعایت

کنید (شکل ۱-۷).



شکل ۱-۷

▲ از روشن و خاموش کردن دستگاه‌هایی که به طرز کار آن‌ها آشنایی نداشته باشد احتیاط کنید (شکل ۱-۸).



شکل ۱-۸- به قسمت‌های الکتریکی دستگاه در حال کار دست نزنید!

▲ از وسایل و دستگاه‌های اندازه‌گیری حساس و میزکار موجود در آزمایشگاه مراقبت کنید (شکل ۱-۹).



شکل ۱-۹- میزکار آزمایشگاه الکترونیک



شكل ۱-۱۰- وسایل و ابزار مخصوص تعمیرات الکترونیکی

▲ از وسایل و ابزارهای مخصوص تعمیرات دستگاههای الکترونیکی استفاده کنید و از عایق بودن دسته‌های ابزار از قبیل انبردست، دمباریک و پیچ‌گوشتی اطمینان حاصل کنید (شکل ۱-۱۰).



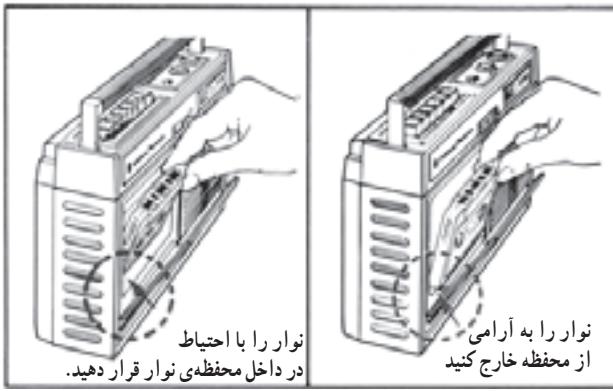
شكل ۱-۱۱

▲ هنگام اندازه‌گیری اهم قطعات و یا بررسی شاسی دستگاه و یا لحیم کاری، دو شاخه‌ی دستگاه ضبط صوت را از پریز برق بیرون بکشید (شکل ۱-۱۱).



شكل ۱-۱۲- اگر به تعمیر لوازم الکترونیکی می‌پردازید باید ترانسفورمر ایزوله کننده را مورد استفاده قرار دهید تا دستگاه تعمیری و مورد آزمایش از فاز و نول شهر مستقل شود.

▲ از ترانس ایزوله‌ی ۱:۱ با فیوز مناسب استفاده کنید تا دچار برق‌گرفتگی نشوید (شکل ۱-۱۲).



شکل ۱-۱۳- روش صحیح قرار دادن نوار در دستگاه

- ▲ در باز کردن و بستن در محفظه‌ی نوار، شتاب نکنید.
- ▲ نوار را به آرامی در داخل دستگاه قرار دهید (شکل ۱-۱۳).

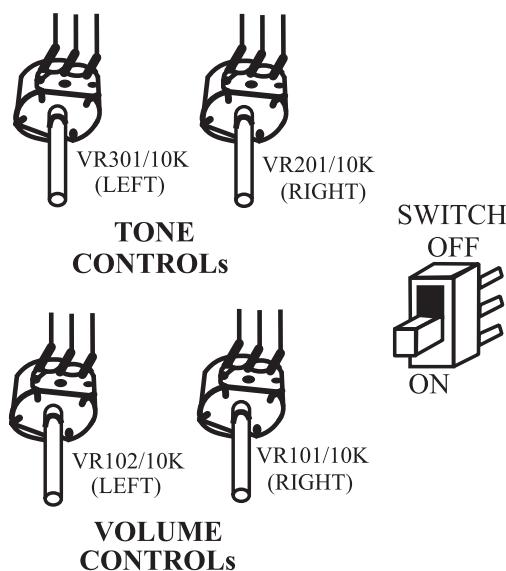
▲ هنگام باز کردن قاب دستگاه به خارهای پلاستیکی دستگاه توجه کنید.

- ▲ به قطعات مکانیکی دستگاه فشار وارد نکنید.
- ▲ در صورتی که از منبع تغذیه‌ی جداگانه استفاده می‌کنید مراقب میزان ولتاژ تغذیه‌ی دستگاه باشید.

▲ هنگام جابه‌جایی وسایل و دستگاه‌های آموزشی با اندازه‌گیری که حساس هستند، کاملاً دقت کنید که به زمین نیفتدند.



شکل ۱-۱۴- قاب دستگاه صوتی رادیویی

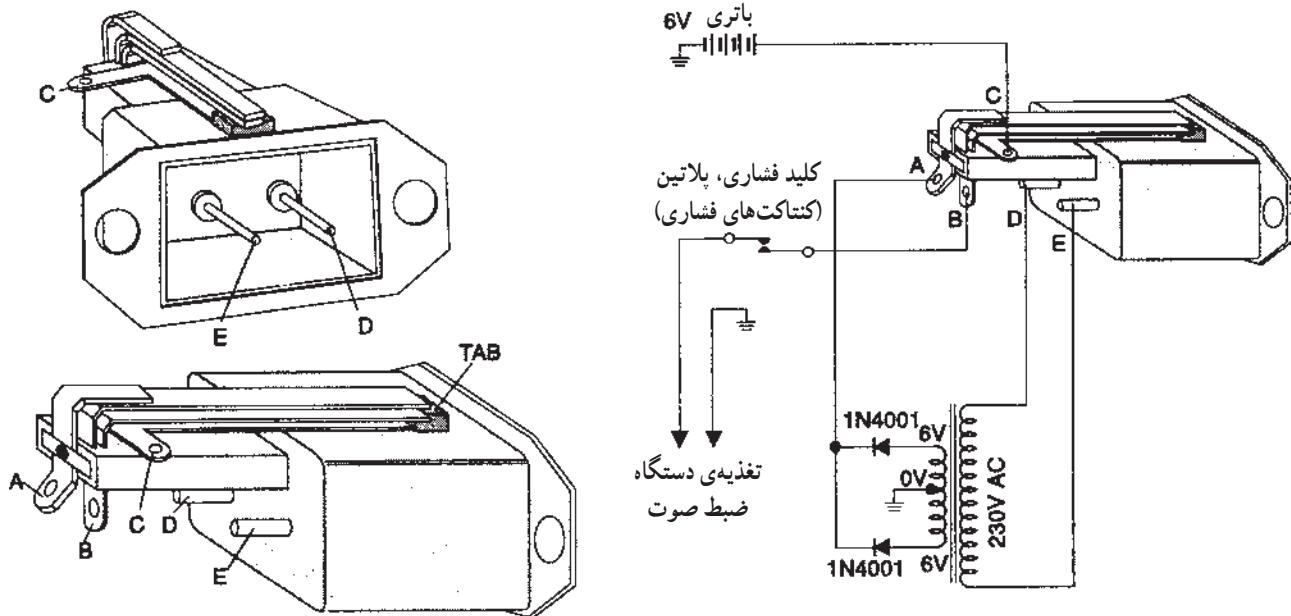


شکل ۱-۱۵- کلیدها و لوم‌های کنترل

- ### ۱-۳-۵- مراحل اجرای کارعملی
- در شکل ۱-۱۴ قاب و بدنه‌ی یک دستگاه ضبط صوت را ملاحظه می‌کنید. قسمت‌های مختلف قاب و بدنه و دکمه‌ها را مورد بررسی قرار دهید.

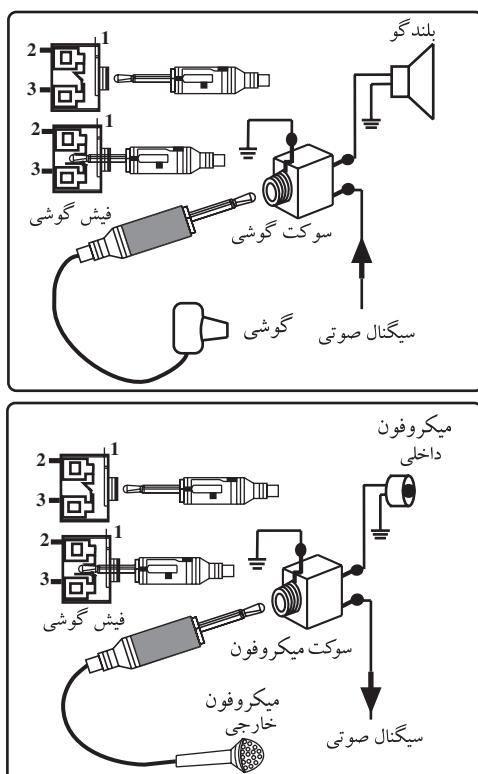
- کلیدها و لوم‌های کنترل را که در شکل ۱-۱۵ آمده است روی دستگاه ضبط صوتی که در اختیار دارید، شناسایی کنید.

- کانکتورها (اتصال دهنده‌ها)، سوکت سیم برق و باتری در شکل ۱-۱۶ آمده است؛ این قطعات را روی دستگاه شناسایی کنید.



شکل ۱-۱۶- کانکتورها، سوکت مادگی برق و باتری

- فیش و جک‌های ورودی و خروجی صدا را که تصویر آن در شکل ۱-۱۷ آمده است روی دستگاه صوتی شناسایی کنید.



آیا این اجزا روی دستگاه وجود دارد؟ توضیح دهید.

.....

.....

.....

.....

شکل ۱-۱۷- فیش‌ها و جک‌های ورودی و خروجی صدا



شکل ۱-۱۸- بلندگوی یک سیستم صوتی و قاب بلندگو

- بلندگو، قاب بلندگو و پنل<sup>۱</sup> روبروی دستگاه دیگری را در شکل ۱-۱۸ ملاحظه می‌کنید. در مورد یک دستگاه پخش صوت اتومبیل، پنل و بلندگوهای آن را بررسی کنید.

- یک دستگاه ضبط صوت خانگی را به کار بیندازید و دکمه‌های آن را شناسایی کنید. برای شناسایی می‌توانید از کاتالوگ دستگاه استفاده کنید.

۶-۳-۱- نتایج حاصل از کار عملی: آنچه را که در این کار عملی فراگرفته‌اید، به‌طور خلاصه شرح دهید.

<p>نتیجه: .....</p> <p>.....</p> <p>.....</p> <p>.....</p>
--

زمان اجرا: ۲ ساعت

هدف از اجرای این کار عملی، آشنایی مقدماتی با اجزای مکانیکی دستگاه ضبط صوت است.

#### ۴-۱- کار عملی شماره ۳

- ۱-۴-۱- هدف کار عملی: بازکردن دستگاه ضبط صوت و شناسایی قسمت‌های مکانیکی آن
- ۲-۱-۴- خلاصه کار عملی: در این کار عملی به شناسایی قطعات مکانیکی و نحوه‌ی بازکردن و بستن دستگاه ترکیبی ضبط صوت و رادیو می‌پردازیم. توجه داشته باشید که تعداد قطعات مکانیکی دستگاه بسیار زیاد است، لذا در این قسمت به انجام کار عملی روی تعدادی از آن‌ها می‌پردازیم. یادآور می‌شود هدف از اجرای این کار عملی، آشنایی مقدماتی با اجزای مکانیکی دستگاه ضبط صوت است.

۱- منظور از پنل در این کتاب، قاب جلویی دستگاه ضبط صوت است.

- با توجه به آموخته‌های خود در ابتدای همین فصل، قطعات داخلی دستگاه از قبیل سوکت برق و باتری، کلید ON/OFF، ولوم، جک گوشی، قطعات قسمت مکانیکی و ... را مجددًا شناسایی کنید.

.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....

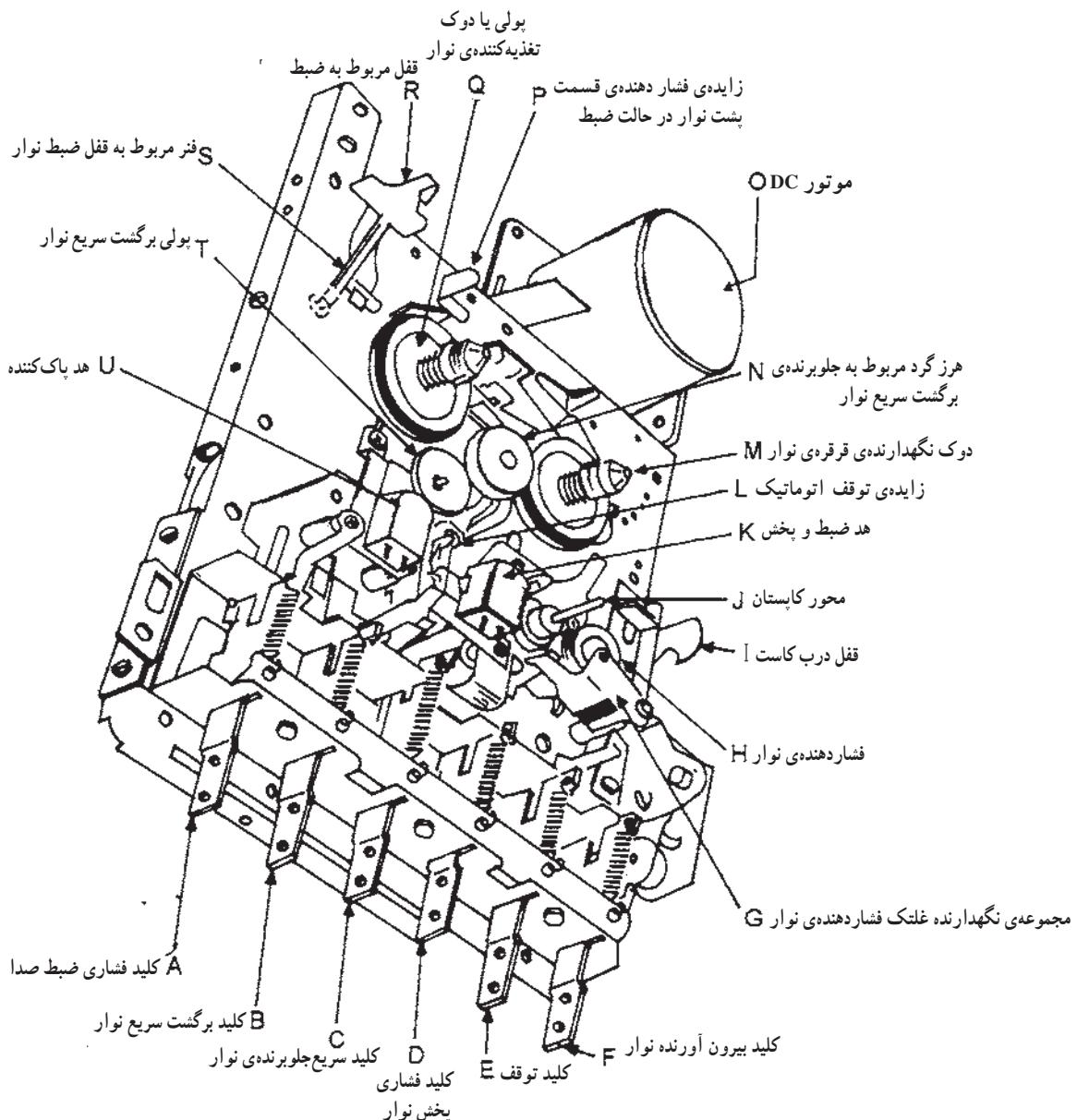
- ۳-۴-۱- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز**
- ضبط صوت یک دستگاه (طبق شکل ۱-۱۹)
  - پیچ گوشته مناسب، دمباریک، پنس از هر کدام یک عدد
- ۴-۱- دستورات ایمنی و حفاظتی**
- ▲ قبل از انجام کار عملی به دستورات ایمنی و حفاظتی قسمت ۳-۱ در کار عملی شماره ۱ توجه کنید.

- ۵-۱- مراحل اجرای کار عملی**
- دستگاه را به برق بزنید و آزمایش کنید.
  - دستگاه را از برق جدا کنید.
  - در محفظه‌ی نوار را بازکنید.
  - قاب دستگاه ضبط صوتی را که قصد سرویس آن را دارید، با راهنمایی مربی خود بازکنید.



شکل ۱-۱۹- دستگاه ضبط صوت، پیچ گوشته، دمباریک، پنس

● در شکل ۱-۲۰ شاسی مربوط به سیستم انتقال نوار (دک) را مشاهده می‌کنید. این شاسی از قطعات متعددی تشکیل شده است. در فصل‌های بعدی به نحوه عملکرد و تشریح قطعات دستگاه خواهیم پرداخت.



A	Recording Switch	F	Cassette Eject Switch	K	Record Play Head	P	Cassette Back Pressure Leaf
B	Rewind Switch	G	Pinch Roller Assembly	L	Auto-stop Leaf	Q	Supply Pulley
C	Fast Forward Switch	H	Pinch Roller	M	Reel Holder Pulley	R	Recording Lock
D	Play Switch	I	Cassette Door Cover Lock	N	Fast Forward Idler	S	Recording Lock Spring
E	Stop Switch	J	Capstan Shaft	O	DC Motor	T	Rewind Pulley
						U	Erasing Head

شکل ۱-۲۰- شاسی سیستم انتقال نوار

۱- در این کتاب منظور از دک، سیستم انتقال نوار است.

جدول ۱-۱

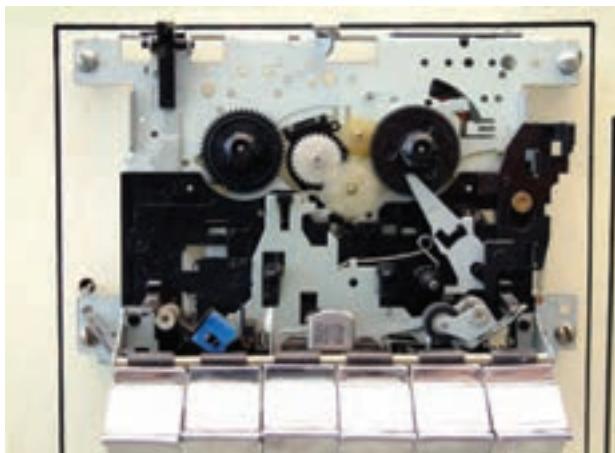
نام قطعات	ردیف
.....	۱
.....	۲
.....	۳

- سیستم انتقال نوار دستگاه را با سیستم انتقال نوار داده شده در شکل ۱-۲۰ مقایسه کنید و اجزای مختلف آن را مورد شناسایی قرار دهید.

- سایر قطعات دستگاه را نیز شناسایی کنید و نام هریک را در جدول ۱-۱ بنویسید.
- در این مرحله، دستگاه را بیندید و کار را ادامه دهید.

نتیجه: .....  
.....  
.....  
.....

زمان اجرا: ۲ ساعت



شکل ۱-۲۱

- ۶-۱-۴- خلاصه نتایج کار عملی: آنچه را که در این کار عملی فراگرفته‌اید، به‌طور خلاصه شرح دهید.

#### ۵-۱- کار عملی شماره ۴

- ۵-۱- هدف کار عملی: آشنایی با محفظه نوار کاست و قطعات مکانیکی سیستم انتقال نوار  
۵-۲- خلاصه کار عملی: در این کار عملی اجزای محفظه نوار و قطعات مکانیکی مربوط به سیستم انتقال نوار را مورد بررسی و شناسایی قرار می‌دهید.

- ۳-۱- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

- ضبط صوت یک دستگاه (طبق شکل ۱-۲۱)
- سیستم انتقال نوار یک دستگاه (طبق شکل ۱-۲۱)

#### ۴-۱- دستورات ایمنی و حفاظتی

- ▲ قبل از ادامه کار، کلیه نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۳-۴ را مجدداً مطالعه و در خلال اجرای کار به‌طور دقیق رعایت کنید.

پاسخ:

.....  
.....  
.....  
.....  
.....

## ۱-۵-۵ مراحل اجرای کار عملی

- در محفظه‌ی نوار کاست را چندبار باز و بسته کنید و مکانیزم عملکرد آن را بررسی کنید و به‌طور خلاصه چگونگی عملکرد آن را شرح دهید.

نام قطعات مربوط به حرکت در محفظه‌ی کاست:  
.....  
.....  
.....  
.....

- تعداد قطعات و نوع قطعات مربوط به حرکت در محفظه‌ی کاست را مشخص کنید و آن‌ها را نام ببرید.
- دستگاه را به برق بزنید و با قرار دادن یک نوار در آن، آن را آزمایش کنید.

نحوه‌ی بیرون آوردن در محفظه‌ی کاست:  
.....  
.....  
.....  
.....

- قاب روی دستگاه پخش صوت را بازکنید و قطعات مربوط به در محفظه‌ی کاست را بازکنید و در محفظه‌ی کاست را از قاب بیرون بیاورید. نحوه‌ی بیرون آوردن در قاب را به‌طور خلاصه شرح دهید.
- مراحل بازکردن در مربوط به محفظه‌ی کاست را چندبار انجام دهید تا مهارت لازم را به‌دست آورید.

پاسخ:

.....  
.....  
.....  
.....

- یک نمونه سیستم انتقال نوار کاست را، که از قبل آماده شده است، در اختیار بگیرید و مکانیزم عملکرد دکمه‌های Play ، Pause و Autostop ، FRew ، F.F کار هر کلید را به‌طور خلاصه شرح دهید.



شکل ۱-۲۲- بررسی انبرهای نگهدارنده در ضبط صوت

- برای جلوگیری از بروز عیب بیرون آمدن نوار در زمان پخش، انبرهای نگهدارنده‌ی نوار را بررسی کنید (شکل ۱-۲۲). سطح تکیه‌گاه مربوط به بیرون دادن نوار و انبرهای نگهدارنده را تمیز کنید تا از درگیر شدن صحیح در محفظه‌ی نوار با بدن مطمئن شوید.

- در صورت بسته شدن صحیح در می‌توانید نتیجه بگیرید که سطح نوار به طور صحیح مقابله هد ضبط - پخش قرار گرفته است.

- در صورتی که زمان اضافه داشتید، در شکسته‌ی یک دستگاه ضبط صوت را تعییر کنید.
- دستگاه را بیندید و به مرحله‌ی بعد بروید.

.....	نتیجه:
.....	
.....	
.....	

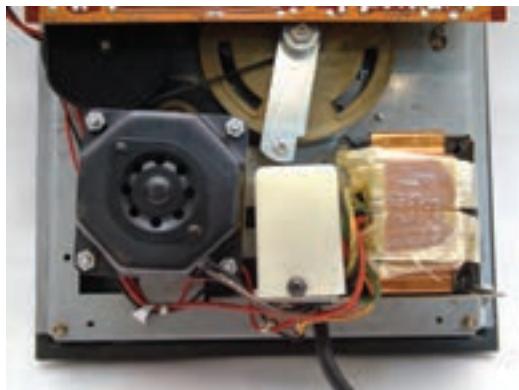
**۶-۵-۱- خلاصه‌ی نتایج کار عملی:** آنچه را که در این کار عملی فراگرفته‌اید به طور خلاصه شرح دهید.

## ۶-۱- موتورهای اونیورسال

### ۱-۶-۱- آشنایی با ساختمان و اصول کار

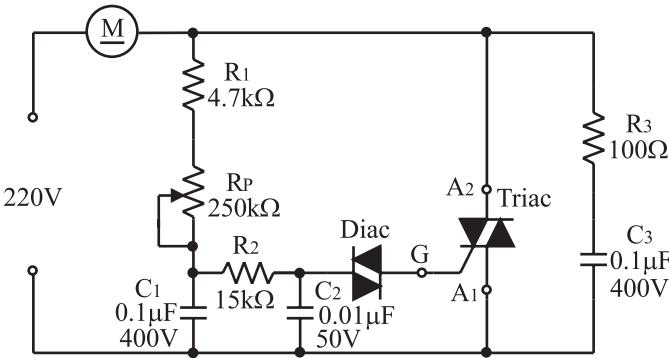
مоторهای اونیورسال<sup>۱</sup>: موتورهای اونیورسال به گونه‌ای طراحی شده‌اند که سرعت و توان خروجی آن‌ها در جریان مستقیم و جریان متناوب تک‌فاز با فرکانس ۵۰ هرتز تقریباً یکسان است. موتورهای اونیورسال در ماشین‌هایی چون متّه‌ها، ارّه‌ها، رنده‌های دستی، جاروهای برقی، ماشین‌های چرخ خیاطی، مخلوطکن‌ها و ... در حد وسیع به کار می‌رود (شکل ۱-۲۳).

در این نوع موتور، افزایش بار، سرعت را به شدت کاهش می‌دهد و بر عکس، با کاهش بار، سرعت بالا می‌رود. چنین مشخصه‌ای در جاروهای برقی بسیار مطلوب است. همچنین از این موتورها برای بارهای سبک در متّه‌های دستی استفاده می‌شود. زیرا موتور متّه‌های با قطر کم باید در دور زیاد و متّه‌های با قطر بزرگ در دور کمتر کار کند.



شکل ۱-۲۳- انواع موتورهای اونیورسال بکار برده شده در دستگاه‌های الکترونیکی

۱- اونیورسال تلفظ فرانسوی است و انگلیسی آن یونیورسال (Universal)، به معنی یک شکل و عمومی است.



شکل ۱-۲۴- مدار کنترل دور موتور اونیورسال

**۶-۱- نحوه تنظیم دور موتورهای اونیورسال**  
در دستگاه‌های صوتی: در مدار شکل ۱-۲۴ مدار کنترل کننده دور موتور اونیورسال را با دایاک و ترایاک مشاهده می‌کنید. با اتصال کلید، خازن  $C_2$  شروع به شارژ می‌کند. هنگامی که ولتاژ دوسر خازن به اندازه‌ی ولتاژ شکست دایاک می‌رسد، دایاک وصل می‌کند. در این لحظه خازن در داخل گیت ترایاک به صورت ضربه‌ای خالی می‌شود و ترایاک را به حالت هدایت می‌برد. با تغییر  $R_P$  زمان شارژ خازن را می‌توان تغییر داد. هرقدر خازن دیرتر شارژ شود، زمان وصل ترایاک به تأخیر می‌افتد و ولتاژ در دوسر موتور کم می‌شود و دور موتور را کاهش می‌دهد. مقاومت  $R_3$  و خازن  $C_3$  به منظور حذف پارازیت‌های ایجاد شده در شبکه به کار رفته است.

زمان اجرا: ۱ ساعت

## ۷-۱- کار عملی شماره ۵

**۱-۷-۱- هدف کار عملی:** بررسی مدار کنترل دور

روی سرعت چرخش نوار

**۱-۷-۲- خلاصه کار عملی:** در این کار عملی تأثیر سرعت دور موتور را بروی صدای پخش شده بررسی می‌کنیم.  
**۱-۷-۳- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز**

▢ ضبط صوت یک دستگاه

▢ نوار کاست پرشده یک عدد

## ۱-۷-۴- دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ قبل از ادامه‌ی کار، کلیه‌ی نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۱-۳-۴ را مجدداً مطالعه و در خلال اجرای کار به طور دقیق رعایت کنید.

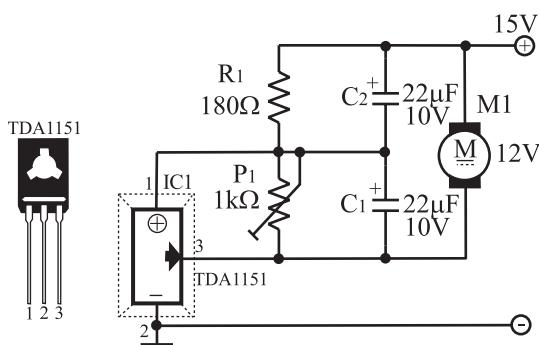
## ۱-۷-۵- مراحل اجرای کار عملی

- روی دستگاه ضبط صوت، مدار کنترل دور را پیدا کنید.

**نکته‌ی مهم:** معمولاً در موتورهای ضبط صوت

امروزی، مدار کنترل دور در داخل موتور قرار دارد و با یک پتانسیومتر کوچک، قابل تنظیم است.

در هر مرحله از کار، انجام نکات ایمنی منجر به اجرای یک کار دقیق و صحیح و با کیفیت بالا می‌شود.



شکل ۱-۲۵- یک نمونه مدار کنترل دور موتور

- محل قرارگرفتن پتانسیومتر تنظیم دور را علامت‌گذاری کنید.

	<p>نتیجه:</p> <p>.....</p> <p>.....</p> <p>.....</p> <p>.....</p>
--	---

- یک نوار داخل دستگاه قرار دهید و آن را پخش کنید.
- پتانسیومتر کنترل دور را تغییر دهید و اثر آن را روی صدای خروجی بررسی کنید و نتیجه را بنویسید.

	<p>نتیجه:</p> <p>.....</p> <p>.....</p> <p>.....</p> <p>.....</p>
--	---

زمان اجرا: ۱ ساعت



شکل ۱-۲۶

- پتانسیومتر را به محل اول خود برمگردانید.

- دستگاه را بیندید و به مرحله‌ی بعد بروید.

- ۶-۷-۱- خلاصه‌ی نتایج کار عملی:** آنچه را که در این کار عملی فراگرفته‌اید، به‌طور خلاصه شرح دهید.

## ۸-۱- کار عملی شماره ۶

- ۱-۸-۱- هدف کار عملی:** سرویس و نگهداری دستگاه ضبط صوت

- ۱-۸-۲- خلاصه‌ی کار عملی:** دستگاه‌های صوتی نیاز به سرویس، تعمیر و نگهداری دارند. در این قسمت به نحوه سرویس و نگهداری قسمت‌های مکانیکی دستگاه‌های صوتی و عیوب ساده‌ی آن‌ها آشنا می‌شوید و عملاً آن را اجرا می‌کنید.

- ۱-۸-۳- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز (مطابق شکل ۱-۲۶)**

یک دستگاه ضبط صوت	
یک عدد اسپری تمیزکننده	
یک عدد ذره‌بین	
یک دستگاه منبع نوری قوى (چراغ مطالعه)	
یک عدد هویه‌ی مناسب	
به مقدار کافی سیم لحیم	



شکل ۱-۲۷- در محفظه‌ی نوار در دستگاه ضبط صوت

فرن یا چرخ دنده ضعیف یا فرسوده باید تعویض شود.



شکل ۱-۲۸- نحوه‌ی شست و شو کلیدها و ولوهای

#### ۱-۸-۴- دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ قبل از ادامه‌ی کار، کلیه‌ی نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۱-۳-۴ را مجدداً مطالعه و در خلال اجرای کار به طور دقیق رعایت کنید.

#### ۱-۸-۵- مراحل اجرای کار عملی

- یکی از قسمت‌های مهم مکانیکی که نیاز به بازبینی مداوم دارد، در محفظه‌ی نوار کاست است (شکل ۱-۲۷). برای اطمینان از صحبت کار و باز و بسته شدن صحیح در نوار، به طور مرتب آن را کنترل کنید. در صورتی که متعلقات مکانیکی محفظه‌ی نوار، از قبیل فنر یا چرخ دنده، ضعیف یا فرسوده باشد باید تعویض شود. همچنین خارهایی را که در داخل در محفظه‌ی نوار قرار دارند کنترل کنید، زیرا این خارها، در محفظه‌ی نوار را به طور صحیح در جهت طولی و عمقی قرار می‌دهند تا سطح نوار به طور دقیق در مقابل هد قرار گیرد. در غیراین صورت عیوب‌های مربوط به عدم تنظیم هد به وجود می‌آید که در فصل پنجم کتاب به آن اشاره خواهد شد.

- خارهای در محفظه‌ی نوار را شناسایی کنید و نحوه‌ی کار آن را مورد بررسی قرار دهید.

- در صورتی که کلیدها و ولوهای دستگاه کثیف باشد هنگام قطع و وصل آن‌ها صدای خشن خش یا صدای تک‌ضربه‌ای شبیه صدای انفجار از بلندگو شنیده می‌شود. در این حالت ممکن است یک یا دو کن tact از کلیدها کثیف باشد.

- برای تمیز کردن کلید و ولو باید ابتدا برق دستگاه را قطع کنید، سپس اسپری تمیز کننده مخصوص به درون آن پاشید و کلید را چند بار قطع و وصل کنید.

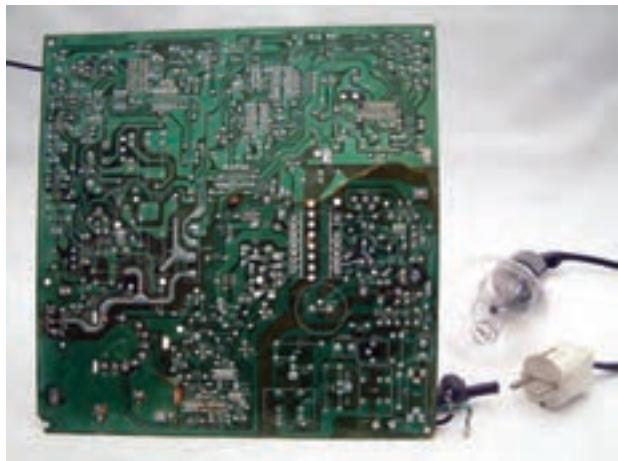
- اگر با این کار، کلید تمیز شود ممکن است کن tact‌های آن پوسیده یا فرسوده شده باشد، در این صورت کلید را باید تعویض کنید.

- همچنین ولو را نیز می‌توانید با پاشیدن اسپری تمیز کنید. پس از اسپری کردن، باید ولو را چندبار به طرفین بچرخانید تا آلدگی‌های آن به طور کامل برطرف شود (شکل ۱-۲۸).

زمان اجرا: ۱ ساعت



شکل ۱-۲۹



شکل ۱-۳۰—شاسی یک دستگاه صوتی (برد الکترونیکی)

## ۱-۹-۱—کار عملی شماره ۷

### ۱-۹-۱-۱—هدف کار عملی: بازبینی بُرد مدار چاپی با

ذره‌بین

### ۱-۹-۲—خلاصه کار عملی: اغلب اتفاق می‌افتد

که دستگاه صوتی، هنگام حمل و نقل یا بی‌احتیاطی، به زمین می‌افتد و قاب دستگاه صدمه می‌یابد. در چنین مواردی احتمال ترک خوردن یا شکسته شدن فیبر مدار چاپی مربوط به برد الکترونیکی دستگاه نیز وجود دارد. اگر برد مدار چاپی ترک بخورد ممکن است مدار اصلی دستگاه را به طور کامل قطع کند.

### ۱-۹-۳—ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد

نیاز (مطابق شکل ۱-۲۹)

- ضبط صوت
- ذره‌بین
- یک دستگاه
- یک عدد
- منبع نوری قوی
- یک دستگاه
- یک عدد
- هویه‌ی مناسب
- سیم لحیم
- به مقدار کافی

### ۱-۹-۴—دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ قبل از ادامه کار کلیه نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۱-۳-۴ را مجدداً و در خلال کار به طور دقیق رعایت کنید.

● ۱-۹-۵—مراحل اجرای کار عملی: معمولاً بُرد مدار چاپی ترک خورده را به سختی می‌توان تعمیر کرد، اگرچه گاهی با فشار دادن ناحیه‌ی ترک خورده می‌توان شرایطی را به وجود آورد که عیب ناشی از ترک خورده‌گی خود را نشان دهد. برای پیدا کردن ترک باید مسیرهای بُرد مدار چاپی را با منبع نوری قوی روشن کنید، سپس با استفاده از ذره‌بین، محل ترک را پیدا کنید، (شکل ۱-۳۰).

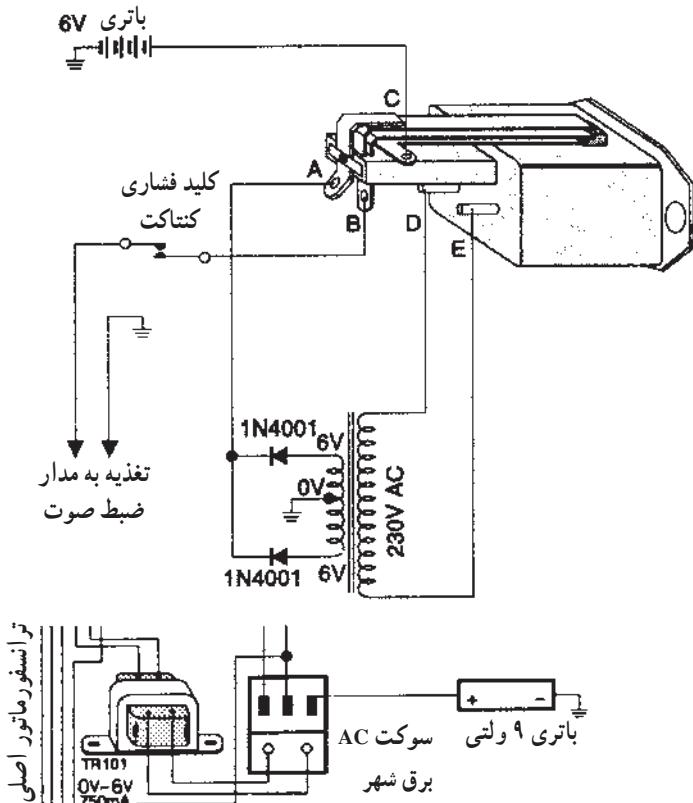
● معمولاً در اطراف قطعات بزرگ و سنگین، مانند ترانس و خازن‌های صافی، ترک‌های ظرفی پیدا می‌شود.

● این عمل را روی چند نمونه بُرد انجام دهید و بُرد مدار چاپی را بازبینی کنید.

● ممکن است برای برطرف کردن عیوب مربوط به ترک خورده‌گی که باعث قطع و وصل مدار می‌شود، نیاز به لحیم

کردن بخشی از اتصال‌های بُرد مدار چاپی و پایه‌های قطعات باشد.  
روی یک بُرد معیوب این کار را تمرین کنید.

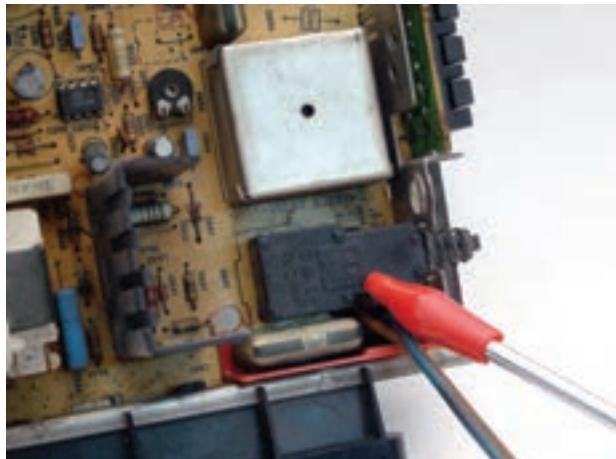
- در برخی موارد که دستگاه صوتی به زمین می‌خورد محل قرار گرفتن ترانس یا سوکت برق مطابق شکل ۱-۳۱ می‌شکند و از جای خود خارج می‌شود. اتصال این قسمت‌ها را باید با چسب مناسب یا جوش کاری پلاستیک برقرار کنید. در غیر این صورت با قطع و وصل شدن برق، به قطعاتی از قبیل فیوزها، دیودها، ترانزیستورها و آی‌سی‌ها آسیب وارد می‌شود.



شکل ۱-۳۱—اتصال سوکت به برق و باتری

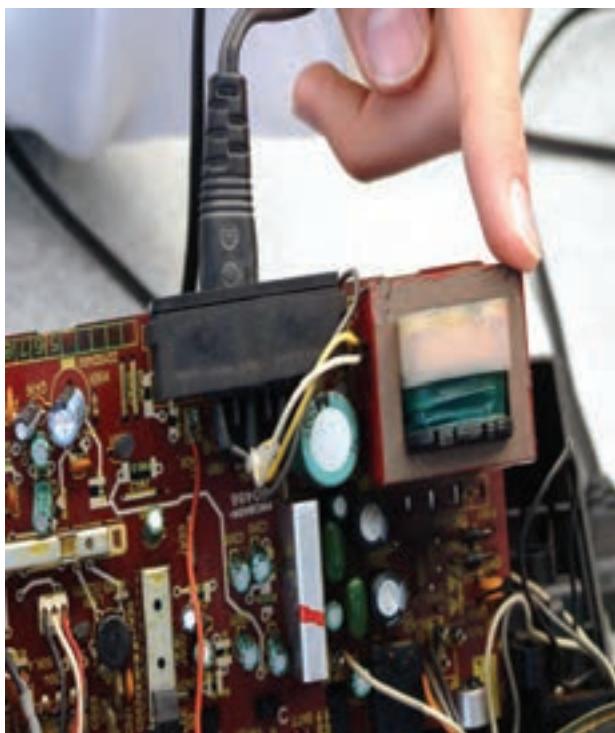
معمولًاً در اطراف قطعات بزرگ و سنگین، مانند ترانس و خازن‌های صافی، ترک‌های ظرفی پیدا می‌شود. ممکن است برای برطرف کردن عیوب‌های مربوط به ترک خوردگی که باعث قطع و وصل مدار می‌شود، نیاز به لحیم کردن باشد.

- اغلب کلید on/off دستگاه صوتی در اثر کار مداوم معیوب می‌شود و موجب قطع و وصل جریان برق در زمان کار دستگاه می‌شود (شکل ۱-۳۲). در این مرحله یک عدد کلید برق معیوب را تعویض کنید.



شکل ۱-۳۲—کلید on/off یک دستگاه صوتی—تصویری

اتصال محل قرار گرفتن ترانس یا سوکت برق را باید با چسب مناسب یا جوش کاری پلاستیک برقرار کنید.



شکل ۱-۳۳—ممکن است ترانسفورمر تغذیه، خارج از بُرد اصلی، و در یکی از کناره‌های شاسی نصب شده باشد.

زمان اجرا: ۲ ساعت

- محل قرارگیری سوکت برق ورودی و ترانس تغذیه بر روی قاب دستگاه را از نظر شکستگی و ترک خوردنگی کنترل کنید (شکل ۱-۳۳).

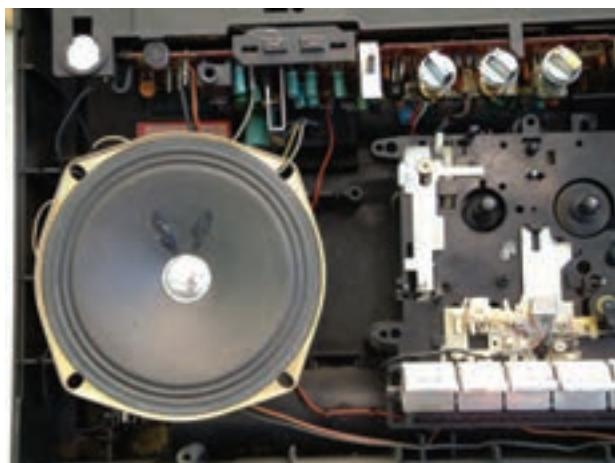
- ولتاژهای ورودی و خروجی را اندازه بگیرید تا نسبت به صحت ترانس، اطمینان حاصل کنید.

- دستگاه‌های صوتی و تصویری، اغلب دارای یک کلید تعیین کننده ولتاژ  $V_{110}$  یا  $V_{220}$  برق شهر هستند. این کلید را کنترل کنید. این کلید باید همواره روی ولتاژ  $V_{220}$  قرار گیرد تا با شبکه‌ی برق کشور ایران منطبق شود.

کلید تعیین کننده ولتاژ باید همواره روی ولتاژ  
۲۲۰ V قرار گیرد

## ۱۰-۱-۱-۱- کار عملی شماره ۸

۱۰-۱-۱-۱- هدف کار عملی: کنترل و رفع عیوب بلندگو



شکل ۱-۳۴—بلندگو در داخل دستگاه

- خلاصه‌ی کار عملی: در صورتی که دستگاه ضبط صوت به روی سطحی سخت و محکم سقوط کند یا اجسام نوک تیز در پنجره‌ی مشبک بلندگو فرو رود، هم‌چنین اگر ولوم کنترل صدا بیش از حد افزایش یابد ممکن است به بلندگو آسیب برسد. در این صورت طبق شکل ۱-۳۴ باید بلندگوی دستگاه را مورد بررسی قرار دهید.



شکل ۱-۳۵- تجهیزات و ابزار و مواد مصرفی موردنیاز



شکل ۱-۳۶- در مواردی که صدا قطع و وصل می‌شود باید اتصال‌های بلندگوها، مدارهای کنترل، سیم‌پیچ‌های صوتی و کابل‌ها را بررسی کنید.



شکل ۱-۳۷- خود بلندگو را از نظر وجود سوراخ، آسیب مخروط، جدا شدن و یا قطع شدن در سیم‌پیچ بررسی کنید.

### ۳-۱۰- تجهیزات و ابزار و مواد مصرفی

موردنیاز (مطابق شکل ۱-۳۵)

- ضبط صوت
- چسب مخصوص
- هویه
- سیم لحیم
- بلندگوی مشابه بلندگوی دستگاه
- ضبط صوت معیوب
- اهم متر

### ۴-۱۰- دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ قبل از ادامه‌ی کار کلیه‌ی نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۱-۳-۴ را مجدداً مطالعه و در خلال اجرای کار به طور دقیق رعایت کنید.

### ۵-۱۰- مراحل اجرای کار عملی

● طبق شکل ۱-۳۶، چند بلندگو را باز کنید و اجزای آن را مورد بررسی قرار دهید.

● طبق شکل ۱-۳۷ مخروط بلندگو را با دقت بررسی کنید. توجه داشته باشید که در زمان پخش صدا، مخروط بلندگو باید همراه با افزایش صدا و مناسب با فرکانس آن به ارتعاش درآید. اگر اتصال مخروط با حلقه‌ی نگهدارنده‌ی آن شل شده باشد، صدای بی‌نمای و نامفهوم ایجاد می‌شود. درصورتی که مخروط پاره شده باشد، و یا اجسام خارجی بر روی آن قرار گرفته باشد، صدای زوزه ایجاد می‌شود. با استفاده از چسب‌های مخصوص بلندگو می‌توانید سوراخ‌ها و پارگی‌های کوچک را ترمیم کنید.

**نکته‌ی مهم:** بلندگو را باید با نمونه‌های تعویض کنید که از نظر اندازه‌ی فیزیکی و مقدار اهمی سیم‌پیچ‌ها و وات بلندگو مشابه باشد.

در صورت دسترسی نداشتن به بلندگوی مشابه بهتر است بلندگو را تعمیر کنید و یا بلندگویی با اهم، ابعاد و توان کمی بزرگ‌تر را جایگزین کنید.



شکل ۱-۳۸



شکل ۱-۳۹ – اندازه‌گیری مقاومت بلندگو

- چنان‌چه مخروط تاب بردارد و یا محور آن شل شود باید بلندگو را تعویض کنید.
- گاهی اوقات سیم‌های هادی قابل انعطاف که به مخروط بلندگو اتصال دارد، در ناحیه‌ای خارج از مخروط قطع می‌شوند. در این حالت با استفاده از مفتول لحیم مناسب، اتصال سیم‌های بلندگو را برقرار کنید.

- اگر تعمیر کاران، اگر بلندگو قابل تعمیر باشد آن را تعمیر می‌کنند و سیم‌پیچ جدیدی را روی آن می‌پیچند (شکل ۱-۳۸).

- اگر توان پیش از اندازه، یا ولتاژ DC بیش از حد به بلندگو داده شود، سیم‌پیچ بلندگو به هسته‌ی فلزی آن می‌چسبد. در این حالت صفحه‌ی بلندگو قابلیت حرکت خود را ازدست می‌دهد. بعد از خارج کردن بلندگو، آن را به طور کامل بررسی کنید (شکل ۱-۳۹).

- با استفاده از اهم‌متر، مقدار مقاومت سیم‌پیچ‌ها و نیز سیم‌هایی که آن‌ها را به بُرد الکترونیکی متصل می‌سازد اندازه‌گیری کنید. با این آزمایش از قطع نبودن اجزای مدار اطمینان حاصل می‌کنید.

- روش ساده‌تر برای آزمایش سالم بودن بلندگو، استفاده از اهم‌متر در رنج  $1 \times R$  است. در این حالت اگر پروب اهم‌متر به دو سر بلندگو وصل شود باید صدای تلقی از بلندگو شنیده شود. آیا با اتصال اهم‌متر به بلندگو صدایی شنیده شد؟

- صفحه‌ی بلندگو را آزمایش کنید تا پارگی یا سوراخ نداشته باشد.

- دستگاه را بیندید و به مرحله‌ی بعدی بروید.

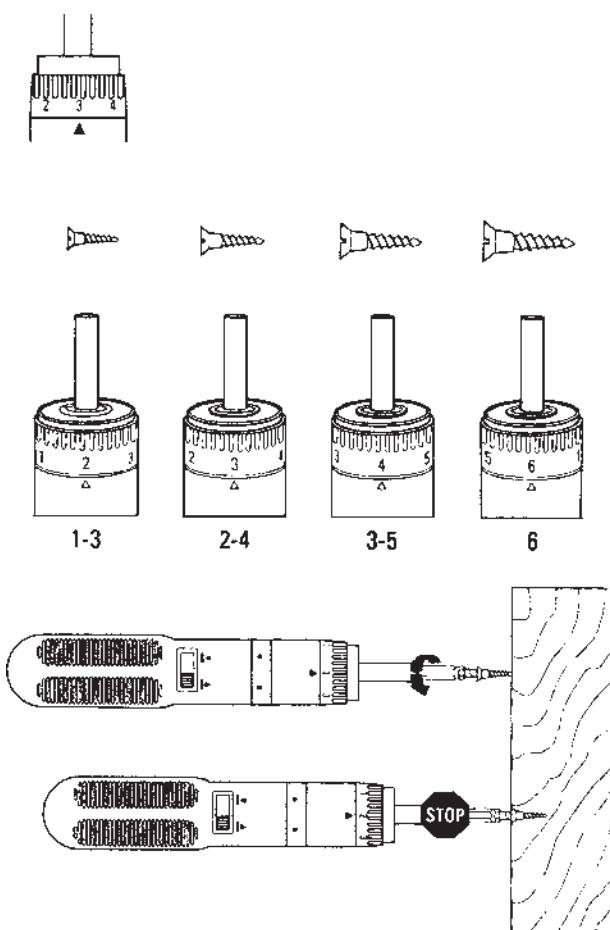
..... پاسخ:

نتیجه: .....  
.....  
.....  
.....

۶-۱۰- خلاصه نتایج کار عملی: آنچه را که در این کار عملی فرا گرفته اید به طور خلاصه شرح دهد.



شکل ۱-۴۰- انواع پیچ گوشته خودکار دستی



شکل ۱-۴۱- پیچ گوشته برقی

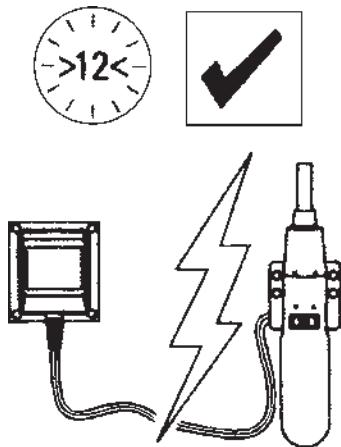
## ۱-۱۱- آشنایی با پیچ گوشته های خودکار

از پیچ گوشته خودکار برای باز کردن سریع پیچ ها با نیروی کمتر و سرعت بیشتر استفاده می شود. این پیچ گوشته ها در دو نوع دستی و برقی ساخته می شوند. در شکل ۱-۴۱ یک نوع پیچ گوشته خودکار دستی را که دارای نوک های مختلف است ملاحظه می کنید.

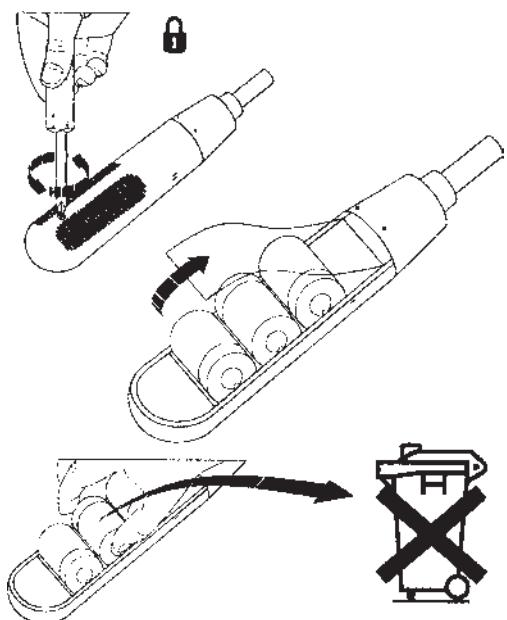
نوع دیگر، پیچ گوشته برقی است که اندازه هی طول پیچ و نیروی پیچشی وارد شده بر پیچ قابل تنظیم است. این پیچ گوشته پس از رسیدن به انتهای پیچ به طور اتوماتیک به کار خاتمه می دهد (شکل ۱-۴۱).

از پیچ گوشته خودکار برای باز کردن سریع پیچ ها با نیروی کمتر و سرعت بیشتر استفاده می شود. این پیچ گوشته ها در دو نوع دستی و برقی ساخته می شوند.

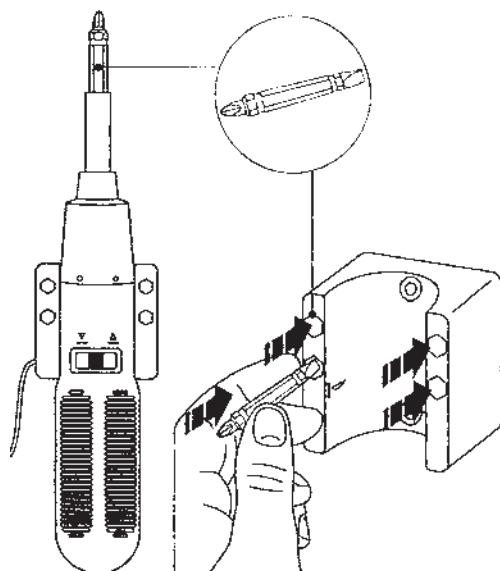
پیچ گوشته برقی پس از رسیدن به انتهای پیچ به طور اتوماتیک به کار خاتمه می دهد.



شکل ۱-۴۲— زمان شارژ اولیه‌ی باتری پیج گوشتی برقی



شکل ۱-۴۳— نحوه‌ی تعویض باتری در پیج گوشتی برقی



شکل ۱-۴۴— نحوه‌ی تعویض سرهای پیج گوشتی برقی

پیج گوشتی برقی اتوماتیک در تعمیرات دستگاه‌های الکترونیکی کاربرد کم‌تری دارد. پیج گوشتی نشان داده شده در شکل ۱-۴۲ با باتری‌های قابل شارژ کار می‌کند. زمان شارژ اولیه‌ی باتری‌ها ۱۲ ساعت است.

پیج گوشتی برقی اتوماتیک در تعمیرات دستگاه‌های الکترونیکی کاربرد کم‌تری دارد.

چنان‌چه عمر باتری‌ها تمام شد، به راحتی می‌توان آن‌ها را تعویض کرد (شکل ۱-۴۳).

توجه: وقتی عمر باتری‌ها قابل شارژ تمام می‌شود، در صورت وارد کردن آن به محیط زیست، اثر نامطلوب روی محیط زیست می‌گذارد. لذا باید این باتری‌ها را به عنوان زباله‌ی صنعتی به حساب آورد و باز طریق صحیح صنعتی نابود کرد.

از این ابزار می‌توان به عنوان پیج گوشتی چهارسو یا تخت مطابق شکل ۱-۴۴ استفاده کرد.

در صورت موجود بودن پیج گوشتی الکتریکی و داشتن وقت اضافی در آزمایشگاه، کار عملی شماره ۹ را انجام دهید.

## ۱۲-۱- کار عملی شماره ۹

### ۱۲-۱- هدف کار عملی: آشنایی با پیچ گوشتی های

خودکار

### ۱۲-۱- خلاصه کار عملی: در این کار عملی، با

نحوه کار پیچ گوشتی های خودکار آشنا می شوید.

### ۱۲-۱- تجهیزات و ابزار و مواد مصرفی موردنیاز

□ پیچ گوشتی خودکار برقی یک عدد

□ پیچ گوشتی خودکار دستی یک عدد

### ۱۲-۱- دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ قبل از ادامه کار کلیه نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۱-۳-۴ را مجدداً مطالعه و در خلال اجرای کار به طور دقیق رعایت کنید.

### ۱۲-۱- مراحل اجرای کار عملی

● یک نمونه پیچ گوشتی خودکار برقی را بررسی کنید و آن را عملاً مورد استفاده قرار دهید.

● یک نمونه پیچ گوشتی خودکار دستی را بررسی کنید و آن را عملاً مورد استفاده قرار دهید.

## آزمون پایانی (۱)

- ۱- مشخصه‌های موتور اونیورسال را تعریف کنید.
- ۲- موارد کاربرد موتور اونیورسال را نام ببرید.
- ۳- قسمت‌های مکانیکی اصلی یک نمونه دستگاه صوتی را نام ببرید.
- ۴- کاربرد پیچ‌گوشی بر قی قابل شارژ را بنویسید.
- ۵- به چه دلیل صدای خش خش از بلندگو شنیده می‌شود؟ شرح دهید.
- ۶- نحوه مشخص کردن شکستگی و ترک‌های ریز بر روی بُرد مدار چاپی دستگاه را شرح دهید.
- ۷- برای تعویض بلندگوی معیوب یک سیستم صوتی باید چه معیاری را در نظر گرفت؟
- ۸- یکی از علل اصلی تغییر سرعت نوار و نحوه برطرف کردن آن را شرح دهید.
- ۹- ضرورت سرویس کردن و نگهداری دستگاه‌های صوتی را بنویسید.
- ۱۰- نقش مدار کنترل دور موتور اونیورسال را در کار ضبط صوت شرح دهید.

### آزمون عملی

یک دستگاه ضبط صوت را باز کنید و عملیات سرویس و نگهداری را به‌طور کامل روی آن انجام دهید.

## فصل دوم

# بررسی اصول کار موتورهای الکتریکی موجود در دستگاههای ضبط صدا

### هدف کلی

بررسی اصول کار موتورهای الکتریکی موجود در دستگاههای ضبط صوت و نحوهی کنترل دور آنها

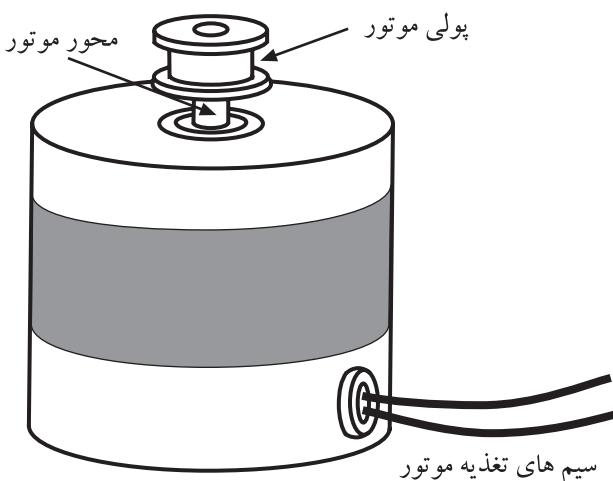
هدفهای رفتاری: انتظار دارد پس از آموزش این فصل، فرآگیر بتواند:

- ۱- انواع موتورهای الکتریکی دستگاه ضبط صوت را از یکدیگر تمیز دهد.
- ۲- اصول و نحوهی کار موتورهای جریان مستقیم (DC) ساده را تشریح کند.
- ۳- ایجاد گشتاور و حرکت در موتور DC ساده را توضیح دهد.
- ۴- چگونگی تغییر جهت گردش موتورهای DC را بیان کند.
- ۵- ساختمان موتور DC را توضیح دهد.
- ۶- نقش کلکتور یا کموتاتور را در موتور DC شرح دهد.
- ۷- چگونگی تنظیم دور موتورهای الکتریکی را توضیح دهد.
- ۸- اصول کار تنظیم سرعت موتور به روش ولتاژ و جریان را شرح دهد.
- ۹- اصول کنترل سرعت موتور، از طریق اندازه‌گیری موقعیت را شرح دهد.
- ۱۰- اصول کنترل سرعت موتور را با روش مقایسه‌ی فاز و فرکانس تشریح کند.
- ۱۱- تغییر جهت گردش موتور به طور اتوماتیک (اتوریورس) را با روش الکترونیکی توضیح دهد.
- ۱۲- تنظیم دور موتور با روش PWM (کنترل چاپر) را شرح دهد.

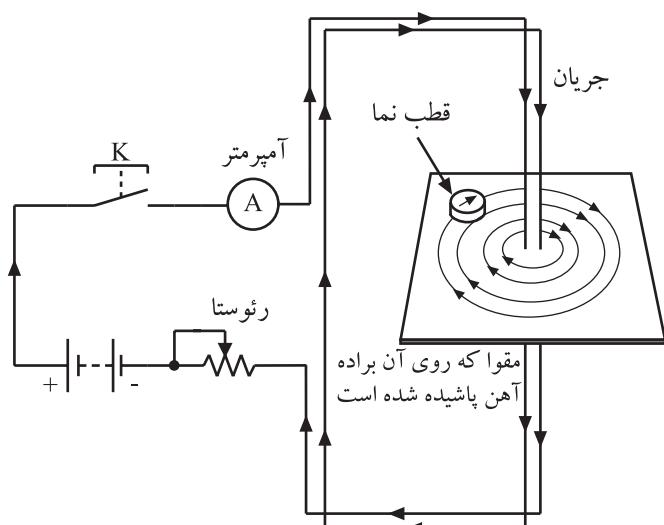
ساعت آموزش		
جمع	عملی	نظری
۱۸	۶	۱۲

## پیش آزمون (۲)

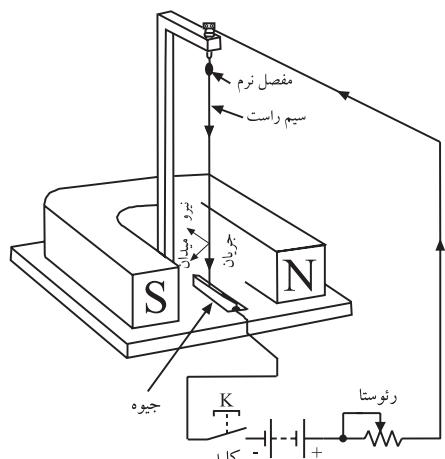
- ۱- وظیفه‌ی موتورهای الکتریکی چیست؟ شرح دهید.
- ۲- اساس کار موتورهای الکتریکی بر مبنای ..... استوار است.
- الف) فقط جریان الکتریکی  
ج) فقط میدان مغناطیسی
- ب) اصول الکترومغناطیس  
د) نیروی لورنس
- ۳- در یک موتور الکتریکی چه عاملی باعث حرکت دورانی محور موتور می‌شود؟  
الف) نیروی مغناطیسی  
ب) گشتاور  
ج) قطب‌های مغناطیسی موتور  
د) تغییر جهت جریان موتور
- ۴- یک موتور مستقیم DC به چند قسمت اصلی تقسیم می‌شود؟  
الف) ۲ قسمت  
ب) ۴ قسمت  
ج) ۶ قسمت  
د) ۳ قسمت
- ۵- به چه دلیل دور موتورهای الکتریکی ضبط صوت همواره باید کنترل شود تا ثابت بماند؟ توضیح دهید.
- ۶- کنترل سرعت به روش اندازه‌گیری موقعیت در کدام سیستم‌ها به کار می‌رود؟
- ۷- برای تقسیم کردن فرکانس بالای یک نوسان‌ساز موج مربعی به منظور کنترل سرعت موتور، از کدام مدار استفاده می‌شود؟
- ۸- وظیفه‌ی حسگر سرعت موتور چیست؟ شرح دهید.
- ۹- کدام گیت به عنوان مقایسه کننده‌ی فاز در مدارهای کنترل سرعت موتور به کار می‌رود؟  
الف) AND  
ب) Ex-NoR  
ج) OR  
د) NAND
- ۱۰- کنترل دور موتور به روش PWM برای کدام نوع موتورهای DC مناسب است؟



شکل ۲-۱- موتور دستگاه ضبط صوت



شکل ۲-۲- خطوط میدان مغناطیسی حاصل از عبور جریان از یک سیم راست



شکل ۲-۳- نیرویی که از طرف میدان مغناطیسی بر سیم حامل جریان وارد می‌شود.

## ۱-۲- آشنایی با موتورهای الکتریکی

موتورهای الکتریکی انرژی الکتریکی را به انرژی مکانیکی تبدیل می‌کنند. در این فرآیند، موتور حرکت دورانی یا گردشی انجام می‌دهد.

موتورهای الکتریکی که در دستگاه‌های ضبط صوت به کار می‌روند با ولتاژ DC کار می‌کنند و دارای توان مصرفی کم هستند. ولتاژ کار این موتورها ۹، ۶ یا ۱۲ ولت است. شکل ۲-۱ یک موتور الکتریکی کوچک دستگاه ضبط صوت را نشان می‌دهد.

## ۲-۲- اصول کار موتورهای الکتریکی جریان مستقیم

موتورهای الکتریکی براساس اصول الکترومغناطیس کار می‌کنند. در ادامه‌ی این بخش به شرح اختصاری این اصول می‌برداریم.

**۱-۲-۲- میدان مغناطیسی حاصل از سیم حامل جریان:** اگر از یک سیم هادی، جریان الکتریکی عبور کند، در اطراف آن میدان مغناطیسی ایجاد می‌شود. این یکی از اصول الکترومغناطیس است. اگر مداری مشابه شکل ۲-۲ تشكیل دهیم، با بستن کلید k، جریان الکتریکی در مدار جاری می‌شود و اطراف سیم، میدان مغناطیسی به وجود می‌آید.

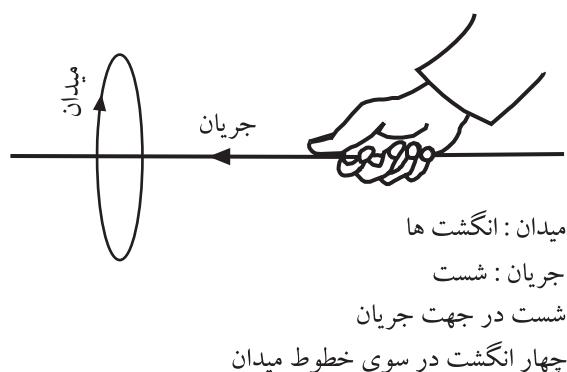
انحراف عقربه‌ی مغناطیسی قطب‌نما، در مجاورت سیم حامل جریان، نشان می‌دهد که در اطراف هادی، میدان مغناطیسی تولید شده است.

**۲-۲-۲- نیروی لورنس:** اگر یک سیم حامل جریان الکتریکی را در میدان مغناطیسی یک آهنربای دائمی قرار دهیم، میدان‌های مغناطیسی تولید شده در اثر عبور جریان الکتریکی از سیم هادی و میدان مغناطیسی آهنربای دائم روی یکدیگر اثر متقابل می‌گذارند و نیرویی را به سیم هادی وارد می‌کنند و آن را به حرکت درمی‌آورند.

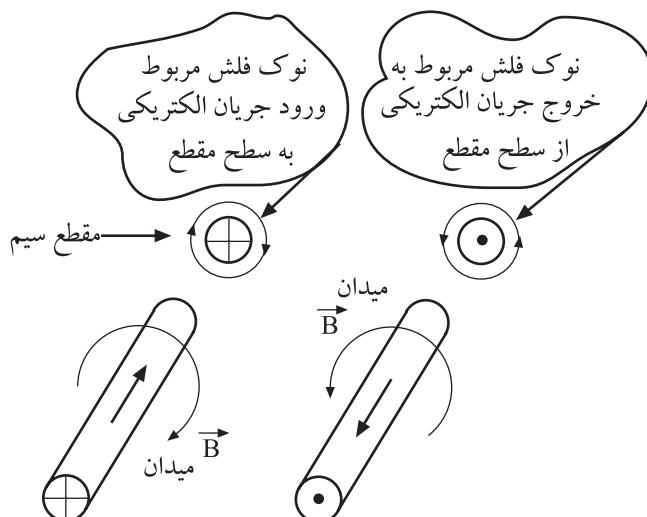
در شکل ۲-۳، نیروی وارد شده از طرف میدان مغناطیسی ثابت به یک سیم حامل جریان نشان داده شده است. این نیرو را نیروی لورنس می‌نامند.

جهت جریان، جهت قراردادی و از مثبت به منفی انتخاب شده است.

در شکل ۲-۳، یک طرف سیم حامل جریان در داخل جیوه قرار داده شده است تا سیم بتواند ضمن برقراری ارتباط الکتریکی، در مسیر نیروی وارد شده حرکت کند.



شکل ۲-۴- تعیین جهت میدان با توجه به قانون دست راست

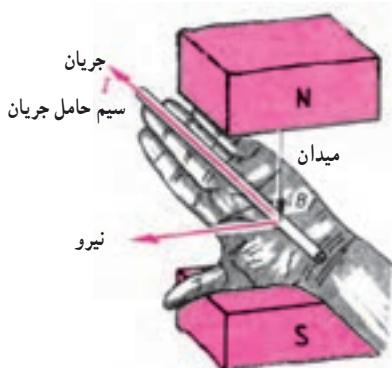


شکل ۵-۲- جهت جریان و میدان مغناطیسی در دو سیم حامل جریان الکتریکی که جهت جریان در آن‌ها خلاف یکدیگر است.

جهت میدان مغناطیسی ایجاد شده در اطراف سیم حامل جریان، به جهت جریان عبوری بستگی دارد. طبق قانون دست راست و مطابق شکل ۲-۴، اگر جهت جریان در امتداد انگشت شست دست راست باشد، جهت بسته شدن چهار انگشت دیگر جهت میدان مغناطیسی را نشان می‌دهد.

در شکل ۵-۲ چنان‌چه جهت جریان الکتریکی در راستای فلش‌ها فرض شود، میدان مغناطیسی ایجاد شده در اطراف هر سیم طبق قانون دست راست تعیین می‌شود. برای نشان دادن جهت جریان در مقطع سیم از علامت  $\oplus$  به معنی دورشدن جریان از ناظر، و از علامت  $\ominus$  به معنی نزدیک شدن جریان به ناظر استفاده می‌شود.

میدان مغناطیسی ایجاد شده در اطراف هر سیم طبق قانون دست راست تعیین می‌شود.

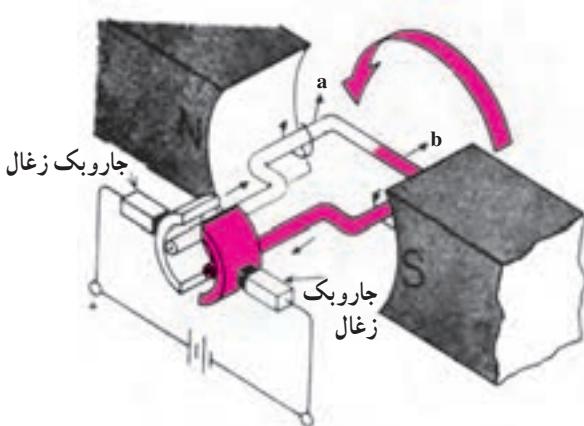


شکل ۲-۶- با استفاده از قانون دست چپ می‌توانیم جهت نیرو را مشخص کنیم.

۲-۳- قانون دست چپ (قانون موتوری): اگر سیم حامل جریان را در داخل دست چپ طبق شکل ۲-۶ قرار دهیم و دست چپ را طوری نگه داریم که خطوط میدان مغناطیسی وارد کف دست شوند و انگشتان کشیده شده جهت جریان الکتریکی را نشان دهد، در این حالت انگشت شست باز شده، جهت نیرو را نشان خواهد داد.

با استفاده از این روش می‌توانید جهت حرکت سیم حامل جریان را در میدان مغناطیسی مشخص کنید.

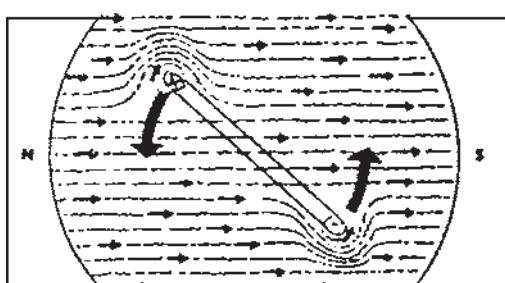
گشتاور یعنی ایجاد نیروی چرخشی. هنگامی که شیرآب را باز می‌کنیم یا ولوم رادیو را می‌چرخانیم، گشتاور ایجاد کرده‌ایم.



شکل ۲-۷- قاب حلقه‌ای حامل جریان در یک میدان مغناطیسی قرار گرفته است.

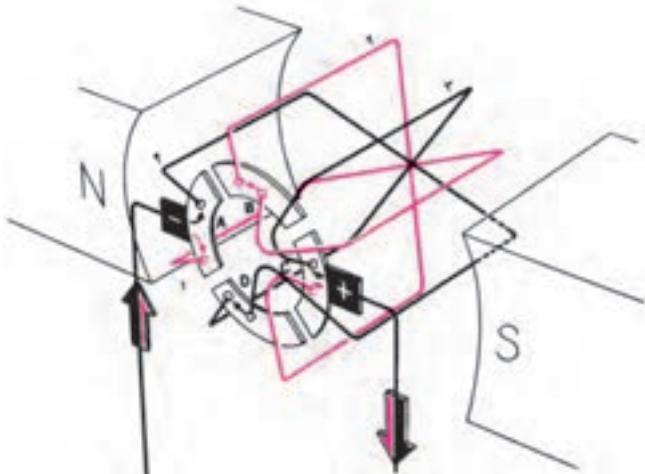
۴-۲- ایجاد گشتاور و حرکت در موتورهای ساده‌ی جریان مستقیم (DC): هرگاه مطابق شکل ۲-۷ یک قاب تک حلقه‌ای را در میدان مغناطیسی دائمی قرار دهیم، با عبور جریان الکتریکی از قاب، نیرویی از طرف میدان به آن وارد می‌شود. با توجه به شکل ۲-۷ و نیروی لورنس، نیروی وارد شده به بازوی a به سمت پایین و نیروی وارد شده به بازوی b به سمت بالا خواهد بود. با مراجعه به مطالب قبل، می‌توان جهت نیروی وارد به بازوها را با استفاده از قانون دست چپ نشان داد. با وارد شدن دو نیروی مختلف‌الجهت به دو بازوی قاب، گشتاور لازم جهت گردش قاب ایجاد می‌شود.

جهت حرکت یک قاب تک حلقه‌ای حامل جریان الکتریکی در میدان مغناطیسی ثابت در شکل ۸-۲ نشان داده شده است.

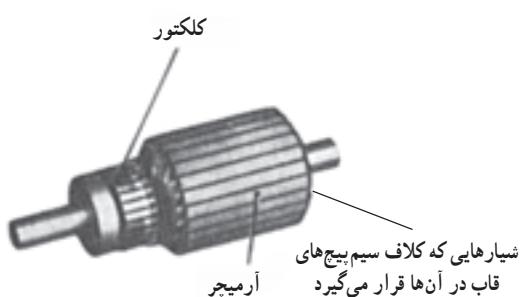


شکل ۸- جهت حرکت قاب حامل جریان در میدان مغناطیسی

با وارد شدن دو نیروی مختلف‌الجهت به دو بازوی قاب، گشتاور لازم جهت گردش قاب ایجاد می‌شود.



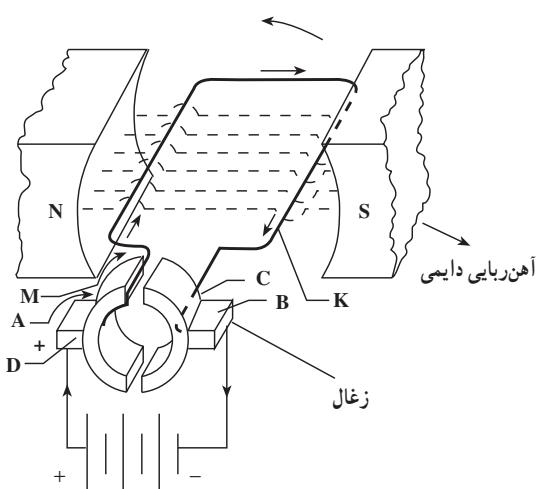
شکل ۲-۹



شکل ۲-۱۰- آرمیچر موتور DC

#### جدول و نام قطعات در شکل ۲-۱۱:

- A و C = نیم استوانه های کلکتور
- B و D = زغال ها
- M و K = بازو های قاب تک سیمه
- N و S = قطب های آهن ربا



شکل ۲-۱۱- ساختمان موتور DC کلکتوری

حال اگر به جای یک قاب هادی، چندین سیم را طبق شکل ۲-۹ به صورت آرمیچر بپیچیم و آن را در یک میدان مغناطیسی قرار دهیم، در اثر عبور جریان از سیم پیچ های آرمیچر، در آن میدان مغناطیسی ایجاد می شود. با توجه به نیروی لورنس و حرکت قاب تک حلقه ای در میدان مغناطیسی، به هر یک از حلقه های آرمیچر، نیروی گشتاور جداگانه ای وارد می شود و آرمیچر را با قدرت قابل ملاحظه ای می چرخاند. بدین ترتیب اساس کار موتور شکل می گیرد.

در اثر عبور جریان از سیم پیچ های آرمیچر، در آن میدان مغناطیسی ایجاد می شود.

در شکل ۲-۱۰ تصویر یک آرمیچر موتور DC را مشاهده می کنید.

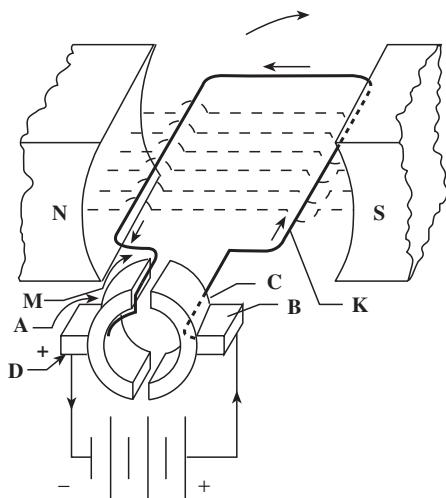
#### ۲-۳- ساختمان موتور DC کلکتوردار

در شکل ۲-۱۱ یک سر قاب M به نیم استوانه های A و انتهای دیگر قاب K، به نیم استوانه های C محکم شده است. قطعات B و D که روی نیم استوانه های A و C لغزش دارند، زغال نامیده می شوند. اگر قاب MK به اندازه هی  $18^\circ$  درجه بچرخد، محل K و M عوض می شود؛ به عبارت دیگر، محل نیم استوانه های A و C جایه جا می شود.

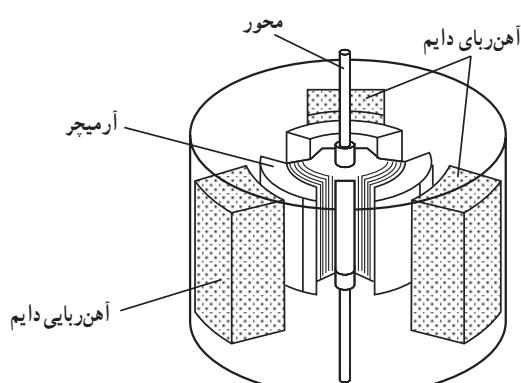
چون مکان زغال های B و D ثابت است، جهت جریان در سیم های M و K بر عکس می شود، بدین ترتیب جهت گردش قاب ثابت می ماند.

در شکل ۲-۱۱ با توجه به جهت جریان و جهت قطب های میدان مغناطیسی ثابت، قاب در جهت خلاف حرکت عقربه های ساعت دوران می کند.

اگر نیم استوانه ها موجود نباشند و جهت جریان تغییر نکند، قاب فقط می تواند نیم دور بزند.

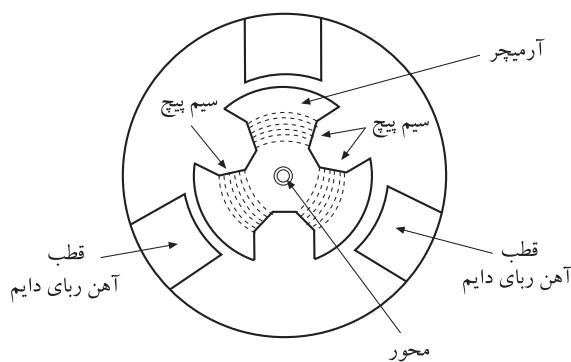


شکل ۲-۱۲- موتور در جهت موافق عقربه‌های ساعت می‌گردد.



شکل ۲-۱۳- یک موتور DC

قطب  
آهنربای دایم



شکل ۲-۱۴- ساختمان یک موتور DC

با تعویض قطب‌های مثبت و منفی ولتاژ منبع تغذیه، می‌توانیم جهت گردش موتور را تغییر دهیم. در شکل ۲-۱۲ موتور در جهت موافق حرکت عقربه‌های ساعت می‌چرخد.

با توجه به جهت جریان و جهت قطب‌های میدان مغناطیسی ثابت، قاب در جهت خلاف عقربه‌های ساعت و یا در جهت موافق حرکت عقربه‌های ساعت می‌چرخد.

**۴-۲- آشنایی با ساختمان یک موتور الکتریکی کوچک**  
اجزای تشکیل دهنده‌ی یک موتور مستقیم DC به دو قسمت اصلی تقسیم می‌شوند.

**۱-۲-۴- قطب‌های اصلی (قسمت ساکن):** قسمت ساکن شامل قطب‌های اصلی یک موتور DC کوچک را در شکل ۲-۱۳ مشاهده می‌کنید. این موتور سه قطب آهنربایی دائمی دارد.

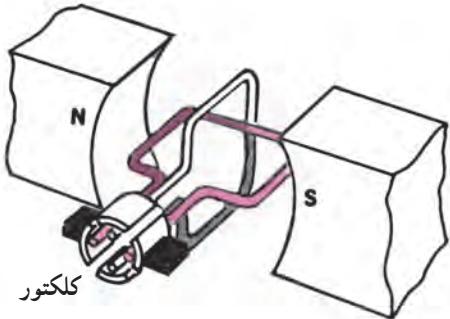
**۲-۲-۴- قسمت متحرک یا رотор Rotor:** قسمت گردان و متحرک را در موتورهای جریان مستقیم آرمیچر می‌نامند.  
آرمیچر شامل چهار قسمت به شرح زیر است:  
- آرمیچر یا یکسوکننده‌ی مکانیکی

- سیم پیچ

- هسته

- محور

محور آرمیچر باید از جنس فولاد ساخته شود زیرا خاصیت مغناطیسی فولاد کم است و استحکام مکانیکی زیادی در مقابل نیروهای کششی، پیچشی و برشی دارد. شکل ۲-۱۴ ساختمان یک موتور DC را شناس می‌دهد.



کلکتور یا کموتاتور از چهار قطعه  $\frac{1}{4}$  استوانه‌ی مسی طبق شکل ۲-۱۵ تشكيل می‌شود. سر هریک از حلقه‌های سیم پیچ‌های آرمیچر به یک،  $\frac{1}{4}$  استوانه متصل است. وظیفه‌ی کلکتور انتقال جریان DC به حلقه‌ها و تغییر جهت جریان در بازوها هر سیم پیچ آرمیچر، به منظور ایجاد گشتاور جهت گردش کامل آرمیچر است.

شکل ۲-۱۵- کلکتور و انتقال جریان DC به حلقه‌ها

**نکته‌ی مهم:** تعداد قطعه‌های کلکتور بستگی به تعداد قاب‌های حلقه‌ای آرمیچر دارد. برای هر بازوی قاب نیاز به یک قطعه از کلکتور است.

در اثر تغییر بار موتور و ولتاژ تغذیه، دور موتور ضبط صوت تغییر می‌کند.

## ۲-۵- آشنایی با چگونگی تنظیم دور موتورهای الکتریکی

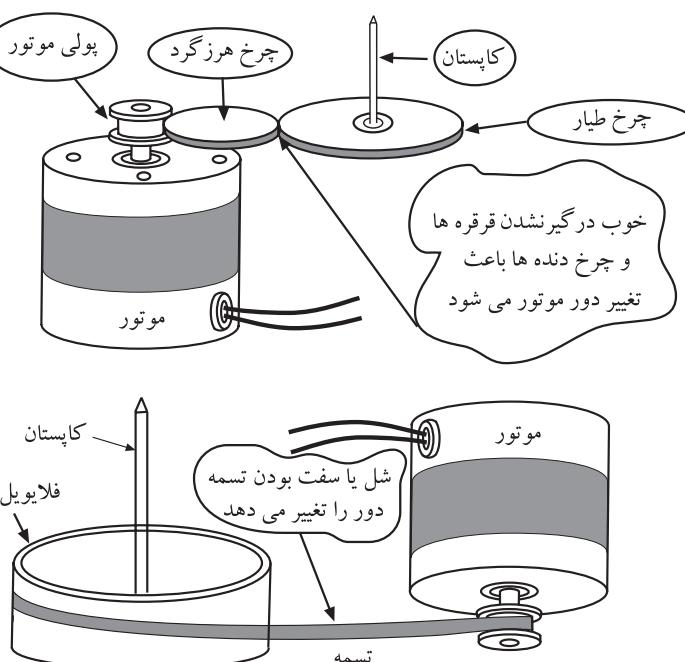
۱-۲-۵- آشنایی با نحوه کنترل دور: یکی از مشخصه‌های اصلی موتورهای DC، دور یا سرعت چرخش آن است و بر حسب دور بر دقیقه بیان می‌شود.

تغییرات دور موتور بستگی به شدت میدان مغناطیسی، ولتاژ دو سر آرمیچر و مقاومت مکانیکی آرمیچر دارد.

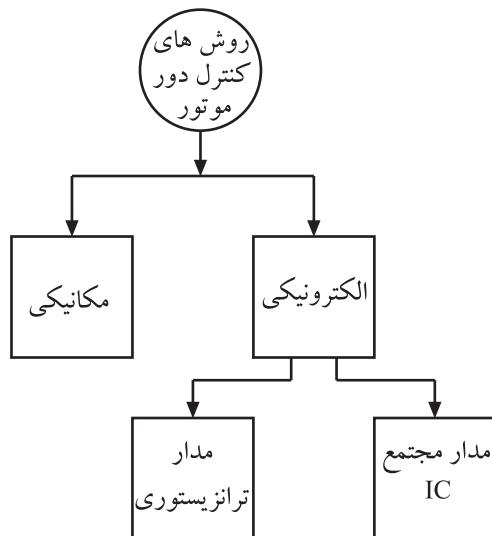
معمولًا با تغییرات بار موتور و ولتاژ منع تغذیه‌ی دستگاه‌های ضبط صوت، دور موتور تغییر می‌کند و به نوسان در می‌آید. بنابراین باید دور موتور به صورتی مداوم و پی در پی کنترل شود تا مقدار آن همواره ثابت بماند.

تغییرات بار موتور از قبیل خوب در گیر نشدن و ساییده شدن چرخ دنده‌ها و قرفه‌ها، استفاده از نوار و کاستهایی که سخت حرکت می‌کنند، شل شدن یا سفت بودن تسمه‌ی موتور، دور موتور را تغییر می‌دهد.

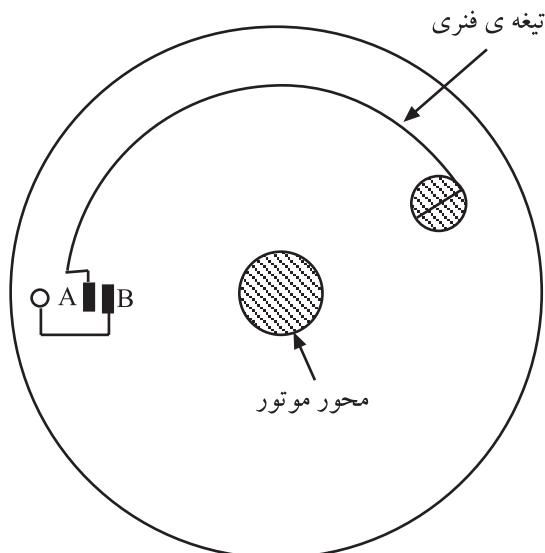
در شکل ۲-۱۶ تغییرات بار را روی موتور مشاهده می‌کنید. کاهش ولتاژ باتری دستگاه ضبط صوت نیز دور موتور را کاهش می‌دهد به طوری که گاهی موتور را متوقف می‌کند. با توجه به موارد ذکر شده برای تنظیم دور موتور، احتیاج به یک مدار تنظیم دور داریم.



شکل ۲-۱۶- عوامل مؤثر بر روی تغییر دور موتور



شکل ۲-۱۷- انواع روش‌های کنترل دور موتور



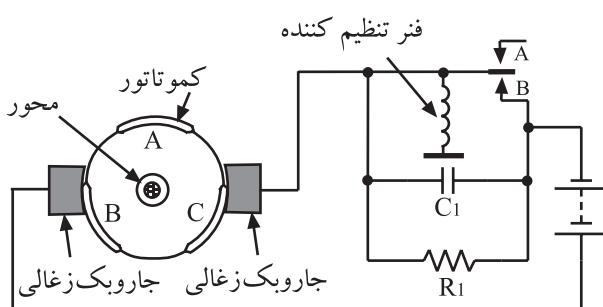
شکل ۲-۱۸- نمای بالای موتور DC ضبط‌صوت

معمولًاً برای کنترل دور موتور ضبط‌صوت از دو روش، کنترل مکانیکی و کنترل الکترونیکی استفاده می‌شود. مدارهای کنترل الکترونیکی ممکن است دارای ترانزیستور یا مدار مجتمع (آی‌سی) باشند (شکل ۲-۱۷).

در ضبط‌صوت‌های ساده و ارزان معمولًاً از روش‌های مکانیکی یا الکترونیکی ترانزیستوری استفاده می‌شود، اما در دستگاه‌های نسبتاً پیشرفته و جدید معمولًاً آی‌سی به کار می‌رود. امروزه روش مکانیکی کاملاً منسوخ شده است.

**۲-۵-۲- کنترل دور موتور دستگاه ضبط‌صوت**  
با استفاده از روش مکانیکی: در یکی از روش‌های مکانیکی، از خاصیت نیروی گریز از مرکز و انحراف یک تیغه‌ی فرنی استفاده شده است. در شکل ۲-۱۸ نمای بالای یک موتور نشان داده شده است. با افزایش دور موتور، تیغه‌ی فرنی که به محور موتور وصل است از طریق نیروی گریز از مرکز از محل استقرار خود منحرف می‌شود و کن tactهای پلاتین A و B را قطع و وصل می‌کند.

این قسمت جهت آشنایی بیان شده است و در ارزش‌یابی مورد آزمون قرار نمی‌گیرد.

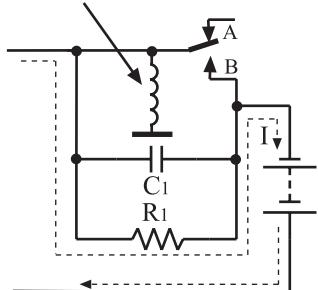


شکل ۲-۱۹- مدار تغذیه‌ی موتور

در روش مکانیکی، ولتاژ کار موتور از طریق مدار الکتریکی، که در شکل ۲-۱۹ نشان داده شده است به موتور وصل می‌شود. این مدار روی یک فیبر مدار چاپی قرار دارد و در داخل موتور قرار می‌گیرد.

این قسمت جهت آشنایی بیان شده است و در ارزشیابی مورد آزمون قرار نمی‌گیرد.

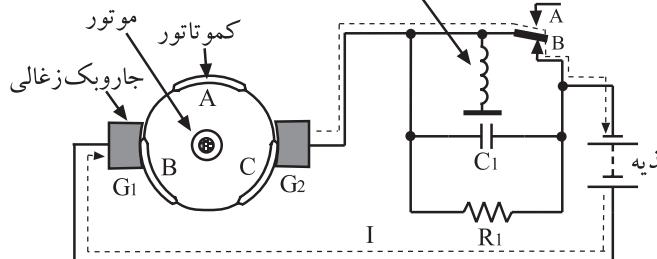
فر به سمت بالا کش می‌آید



شکل ۲-۲۰—مسیر جریان موتور در دور بالا

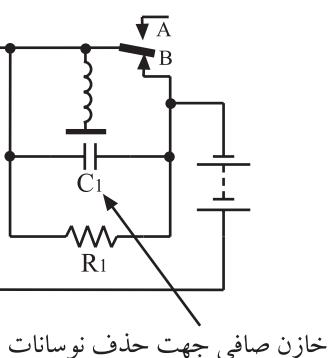
هرگاه دور موتور بیش از حد افزایش یابد تیغه‌ی فنری K توسط نیروی گریزاز مرکز از کن tact B جدا می‌شود و به کن tact A وصل می‌شود. در این حالت جریان موتور از طریق مقاومت  $R_1$  برقرار می‌شود (شکل ۲-۲۰). به علت وجود مقاومت در مسیر جریان، مقدار جریان کم می‌شود و دور موتور را کاهش می‌دهد. با کاهش دور موتور نیروی گریزاز مرکز ضعیف می‌شود و نیروی فنر S بر آن غلبه می‌کند. در این حالت مجدداً تیغه‌ی فنری K به کن tact B وصل می‌شود و شرایط شکل ۲-۱۹ را به وجود می‌آورد.

فر تنظیم کننده



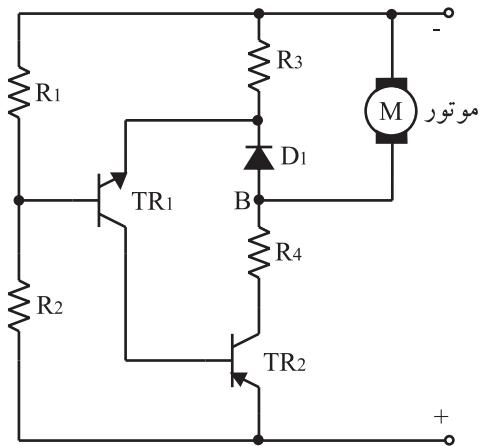
شکل ۲-۲۱—مسیر جریان موتور در دور کم موتور

در شکل ۲-۲۱ مدار کنترل به صورت گستردۀ نشان داده شده است. قطب مثبت باتری مستقیماً به زغال G<sub>1</sub> اتصال دارد. قطب منفی از کن tact B و تیغه‌ی فنری K وسط پلاتین به زغال دوم وصل می‌شود. با اتصال ولتاژ، جریان به موتور می‌رسد و شروع به گردش می‌کند و به آرامی دور آن افزایش می‌یابد و به دور نامی خود می‌رسد.

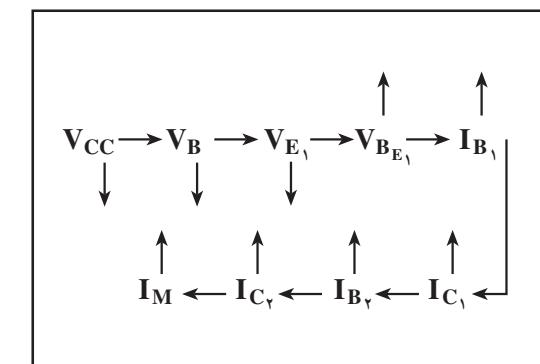
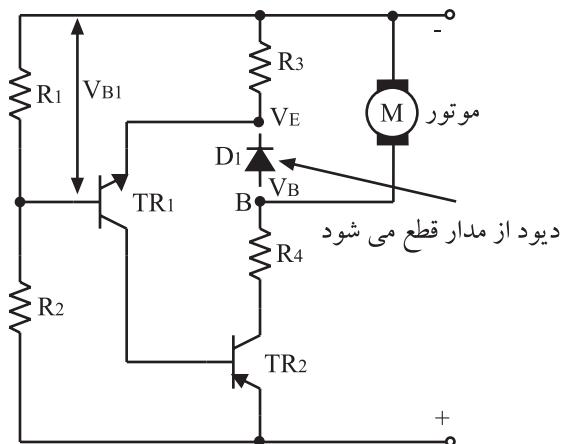


شکل ۲-۲۲—وظیفه‌ی خازن C<sub>1</sub> حذف نوسانات ولتاژ است.

برای حذف جرقه‌ی ایجاد شده بین سر کن tact ها از خازن C<sub>1</sub> استفاده شده است (شکل ۲-۲۲).



شکل ۲-۲۳- مدار الکترونیکی کنترل دور موتور



شکل ۲-۲۴- نحوه کنترل دور موتور بر اثر کاهش ولتاژ تغذیه

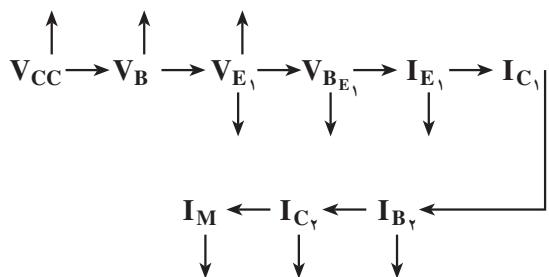
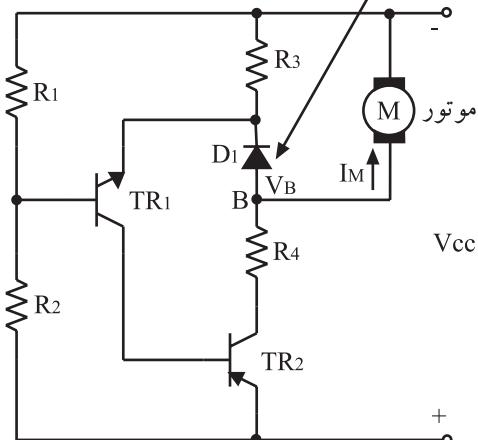
**۲-۵-۳- کنترل دور موتور با استفاده از مدار الکترونیکی:** مدار شکل ۲-۲۳ کنترل سرعت موتور را در اثر تغییرات ولتاژ منبع تغذیه و بار به عهده دارد. ترانزیستور  $TR_1$  تقویت کننده ولتاژ DC است که ولتاژ را تقویت می کند. ترانزیستور  $TR_2$  یک رگولاتور سری<sup>۱</sup> است. دیود  $D_1$  اختلاف پتانسیل پایه ای امیتر  $TR_1$  و نقطه ب است. مقاومت های  $R_1$ ،  $R_2$ ،  $R_3$  و  $R_4$  تأمین کننده بایاس DC ترانزیستورها هستند.

با کاهش ولتاژ منبع تغذیه، جریان موتور کم می شود و دور موتور کاهش می یابد.

**نحوه کنترل دور:** با افت ولتاژ منبع تغذیه، ولتاژ نقطه ب کم می شود. می دانیم ولتاژ  $V_B$  تقریباً ثابت است، بنابراین کاهش ولتاژ به امیتر  $TR_1$  منتقل می شود. چون ترانزیستور  $TR_1$  از نوع NPN است، ولتاژ بیس امیتر آن افزایش می یابد و جریان  $I_{B1}$  را زیاد می کند. با افزایش جریان بیس، هدایت ترانزیستور  $TR_1$  و در نهایت جریان  $I_{C1}$  زیاد می شود. افزایش جریان  $I_{C1}$ ، جریان  $I_B$  را بالا می برد. در این حالت جریان موتور را که از  $TR_2$  تأمین می شود زیاد می کند. نحوه کنترل مدار در شکل ۲-۲۴ نشان داده شده است.

۱- در مورد رگولاتورها در پومنان های الکترونیک کار عمومی بحث شده است.

با افزایش  $V_{CC}$  دیود اتصال کوتاه است



شکل ۲-۲۵ - نحوه کنترل دور موتور بر اثر افزایش ولتاژ تغذیه

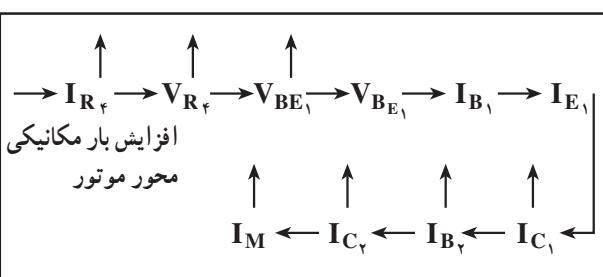
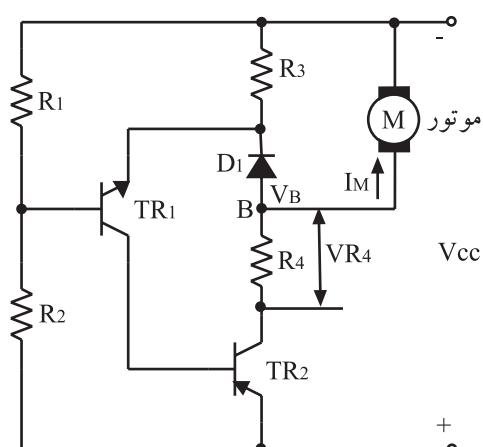
با افزایش ولتاژ منبع تغذیه، ولتاژ بیس  $TR_1$  زیاد می‌شود.

چون ولتاژ دو سر  $D_1$  ثابت است، لذا افزایش ولتاژ به امیر منتقل می‌شود و ولتاژ بیس امیر  $TR_1$  را کم می‌کند. با کاهش  $V_{BE1}$ ، جریان کلکتور  $TR_1$  کاهش می‌یابد و ترانزیستور  $TR_1$  کمتر هدایت می‌کند. در این شرایط جریان  $I_{B1}$  کم می‌شود و جریان  $I_{C1}$  را که همان جریان مؤثر است، کاهش می‌دهد و بدین ترتیب از افزایش دور موتور جلوگیری به عمل می‌آید.

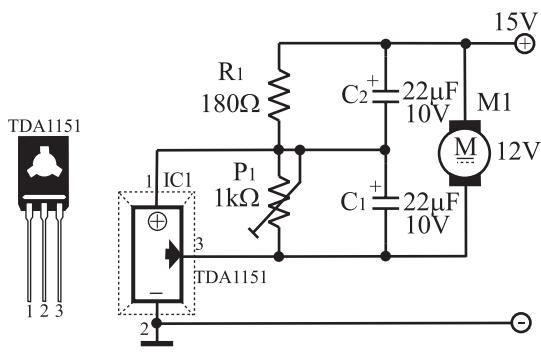
نحوه کنترل افزایش دور موتور در لحظه‌ی زیاد شدن مقدار ولتاژ منبع تغذیه در شکل ۲-۲۵ نشان داده شده است.

کنترل دور موتور بر اثر تغییرات بار موتور به این شرح است که هرگاه بار موتور افزایش یابد، مثلاً وقتی که درگیری چرخ دنده به سختی انجام شود، باید دور موتور افت نکند، برای این منظور باید ولتاژ دو سر موتور زیاد شود تا جریان بیشتری به موتور وارد شود و از کاهش دور جلوگیری کند. اگر ولتاژ دو سر موتور زیاد نشود، نیروی محرکه‌ی القابی EMF موتور کاهش پیدا می‌کند که باعث کم شدن سرعت موتور می‌شود.

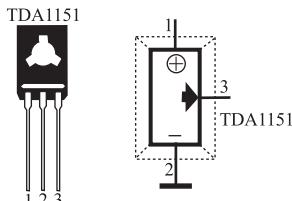
با افزایش بار موتور، جریان  $R_4$  و ولتاژ دو سر آن زیاد می‌گردد، در این صورت ولتاژ بیس امیر  $TR_1$  بیشتر می‌شود که خود باعث هدایت بیشتر تر ترانزیستور و افزایش  $I_{E1}$  و  $I_{C1}$  می‌شود؛ بدین صورت هدایت  $TR_2$  بیشتر می‌گردد و ولتاژ موتور را در مقابل افزایش بار کاهش نمی‌دهد. نحوه کنترل مدار را در شکل ۲-۲۶ مشاهده می‌کنید.



شکل ۲-۲۶ - نحوه کنترل دور موتور بر اثر تغییرات بار موتور

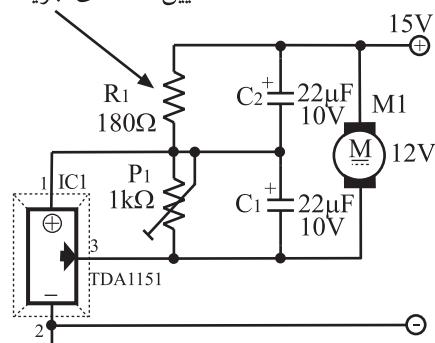


شکل ۲-۲۷ - کنترل دور موتور با آی سی

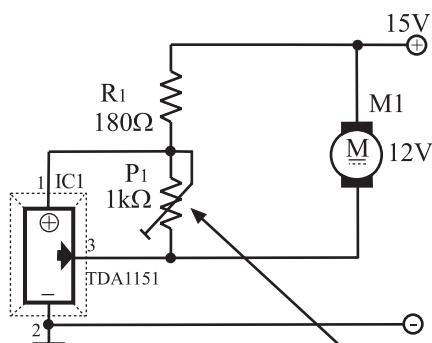


شکل ۲-۲۸ - شناسایی پایه‌های آی سی کنترل دور موتور

تعیین کننده‌ی جریان موتور

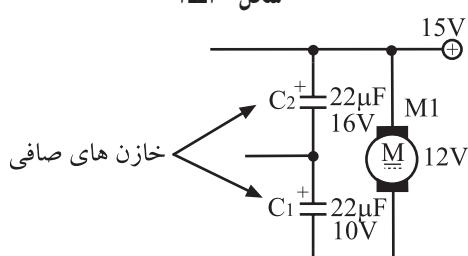


شکل ۲-۲۹ - مدار بایاس آی سی کنترل دور موتور



پتانسیومتر تنظیم دور موتور

شکل ۲-۳۰



شکل ۲-۳۱ - خازن‌های صافی حذف نوسانات ولتاژ دو سر موتور

**۴-۵-۲ - کنترل دور موتور با آی سی: مدارهای کنترل دور با آی سی برای موتورهای DC در محدوده‌ی کار مشخصی طراحی شده است. نقشه‌ی مدار آی سی را در شکل ۲-۲۷ مشاهده می‌کنید. این مدار ولتاژ مؤثر EMF ثابتی را برای موتور فراهم می‌کند. بدین ترتیب سرعت چرخش موتور نیز ثابت باقی می‌ماند.**

در این مدار از نوعی آی سی رگولاتور دور موتور یعنی سری TDA استفاده شده است. در شکل ۲-۲۸ شماره‌ی آی سی و ترتیب پایه‌های آن را مشاهده می‌کنید. این آی سی با تثبیت ولتاژ دوسر موتور، دور آن را تثبیت می‌کند.

آی سی سری TDA سه پایه دارد. پایه‌ی شماره ۱ برای ولتاژ مرجع، پایه‌ی شماره ۲ برای اتصال به زمین، و پایه‌ی شماره ۳ برای تأمین جریان کنترل کننده‌ی موتور است.

مotaور بین خط تغذیه‌ی مثبت و پایه‌ی ۳ آی سی قرار می‌گیرد (شکل ۲-۲۹). مقاومت  $R_1$  را معمولاً در حدود  $2\Omega$  برابر مقاومت سیم‌پیچ‌های موتور در نظر می‌گیرند. در این شرایط جریان عبوری

از  $R_1$  حدوداً  $\frac{1}{2}$  جریان موتور می‌شود.

مقدار ولتاژ موتور و در نهایت دور موتور، بستگی به تنظیم پتانسیومتر  $P_1$  دارد (شکل ۲-۳۰).

مدارهای کنترل دور با آی سی برای موتورهای DC

در محدوده‌ی کار مشخص طراحی شده است.

خازن‌های  $C_1$  و  $C_2$  که در شکل ۲-۳۱ آمده است، خازن‌های صافی هستند که تغییرات ناخواسته‌ی ولتاژ روی موتور و آی سی را حذف می‌کنند.

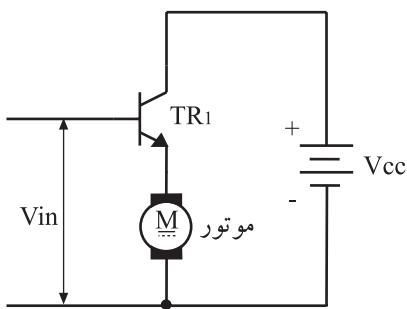
## ۶-۲-۱- اصول کار تنظیم دور موتور با روش ولتاژ و جریان

### ۱-۶-۲-۱- مدار کنترل سرعت موتور با روش ولتاژ:

در شکل ۶-۳۲ یک نمونه مدار کنترل سرعت موتور با روش ولتاژ نشان داده شده است. ولتاژ ورودی  $V_{in}$  که دور موتور را کنترل می‌کند، بیس ترانزیستور  $TR_1$  را تغذیه می‌کند. توان الکتریکی موردنیاز برای موتور از منبع تغذیه تأمین می‌شود.

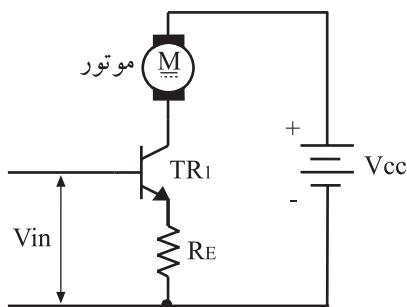
ترانزیستور در ناحیهٔ خطی (فعال) کار می‌کند. موتور به عنوان بار در پایهٔ امپیر ترانزیستور قرار دارد.

اگر از ولتاژ بیس - امپیر ( $V_{BE}$ ) ترانزیستور صرف نظر کنیم، ولتاژ موتور مستقیماً توسط ولتاژ ورودی  $V_{in}$  و ولتاژ موتور را از طریق منبع تغذیه تأمین می‌کند.



$$\begin{aligned}V_M &= V_E \\V_E &= V_i - V_{BE} \\V_i &> V_{BE} \\V_E &\approx V_i = V_{MOTOR}\end{aligned}$$

شکل ۶-۳۲- کنترل سرعت موتور با روش تغییر ولتاژ دو سر موتور



$$I_E = \frac{V_{in} - V_{BE}}{R_E}$$

$$I_E = I_{MOTOR}$$

$$V_{in} > V_{BE}$$

$$I_E \approx I_M = \frac{V_{in}}{R_E}$$

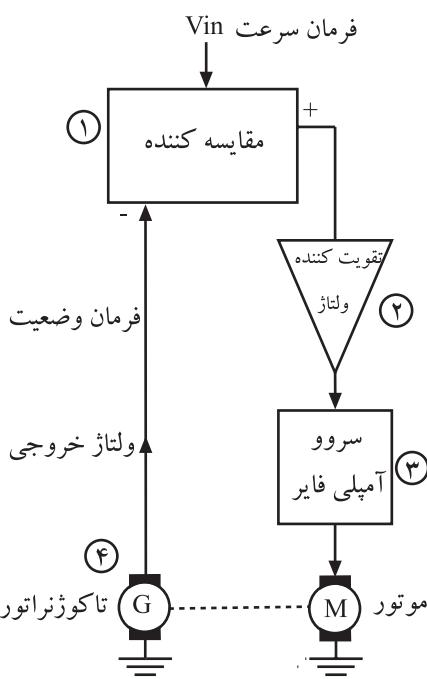
### ۱-۶-۲-۲- مدار کنترل دور موتور با روش جریان:

برای تنظیم سرعت موتور با روش جریان، می‌توان از مدار شکل ۶-۳۳ استفاده کرد. در این مدار موتور به عنوان مقاومت بار روی کلکتور ترانزیستور قرار دارد. در این حالت جریان  $I_C$  از موتور عبور می‌کند که تقریباً با جریان  $I_E$  برابر است.

اگر از ولتاژ بیس - امپیر ( $V_{BE}$ ) صرف نظر کنیم، جریان موتور مستقیماً با ولتاژ ورودی  $V_{in}$  کنترل خواهد شد.

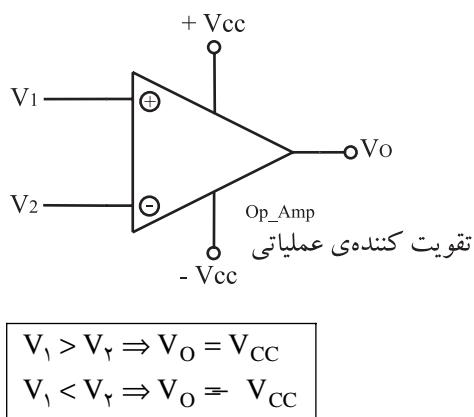
با افزایش ولتاژ ورودی، جریان موتور زیاد می‌شود و چنان‌چه ولتاژ ورودی افت کند، جریان موتور نیز کاهش می‌یابد.

شکل ۶-۳۳- کنترل سرعت موتور با روش تغییر جریان موتور

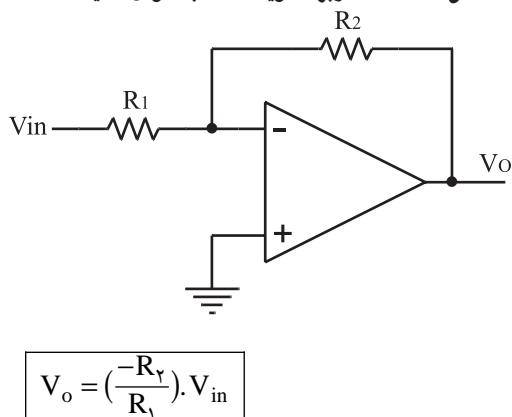


شکل ۲-۳۴- بلوک دیاگرام سیستم کنترل دور موتور به روش اندازه‌گیری

**۷-۲-۱- بلوک دیاگرام:** کنترل سرعت موتور با روش اندازه‌گیری موقعیت، اساس کار سیستم‌های جدید صوتی از قبیل CD و VCD و ماشین‌های اداری و چاپگرها را تشکیل می‌دهد. بلوک دیاگرام این سیستم در شکل ۲-۳۴ نشان داده شده است. در این سیستم موقعیت و سرعت زاویه‌ای موتور از طریق وسیله‌ای به نام تاکوژنراتور به ولتاژ تبدیل می‌شود. ولتاژ بدست آمده از تاکوژنراتور به منظور مقایسه با سیگنال فرمان سرعت ورودی، به مدار مقایسه کننده اعمال می‌شود. خروجی مقایسه کننده که سیگنال خطای نام دارد، پس از تقویت، مدار کنترل سرعت موتور را تغذیه می‌کند. مدار سروو آمپلی‌فایر ولتاژ دوسر موتور را تنظیم می‌کند.



شکل ۲-۳۵- کاربرد تقویت کننده به عنوان مقایسه کننده



شکل ۲-۳۶- تقویت کننده‌ی ولتاژ با تقویت کننده‌ی عملیاتی

## ۷-۲-۲- عملکرد هریک از بلوک‌ها

### بلوک ۱

یک مقایسه‌کننده‌ی ولتاژ است که در شکل ۲-۳۵ مدار آن را ملاحظه می‌کنید. اگر ولتاژ پایه‌ی  $V_1$  بیشتر از ولتاژ پایه‌ی  $V_2$  باشد ولتاژ خروجی بیشترین مقدار مثبت را دارد. اما در صورتی که ولتاژ  $V_2$  بیشتر از  $V_1$  شود، ولتاژ خروجی بیشترین مقدار منفی را بدست می‌آورد.

### بلوک ۲

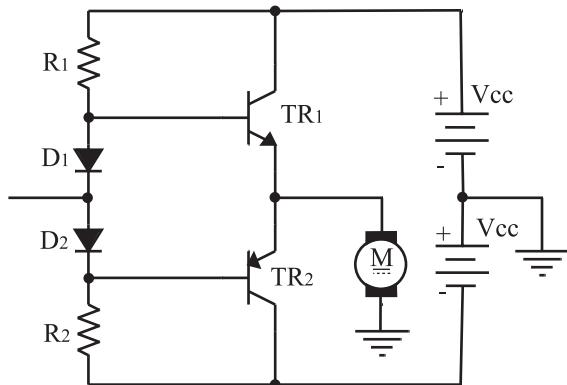
یک تقویت کننده‌ی ولتاژ است که یک تمونه از مدار آن را در شکل ۲-۳۶ مشاهده می‌کنید. تقویت کننده از نوع عملیاتی با ورودی معکوس‌کننده است. مقدار ولتاژ خروجی از رابطه‌ی مربوط به تقویت کننده‌های عملیاتی قابل محاسبه است.

خروجی مقایسه کننده که سیگنال خطای نام دارد، پس از تقویت، مدار کنترل سرعت موتور را تغذیه می‌کند.

### بلوک ۳

**سروو و آمپلی فایر:** مدار کنترل سرعت موتور، سروو و آمپلی فایر نامیده می شود. در سروو و آمپلی فایرها از ترازیستورهای دوقطبه که در ناحیه فعال یا خطی بایاس شده‌اند، استفاده می شود.

مدار سروو و آمپلی فایری که در این سیستم کنترل به کار رفته، از نوع تقویت‌کننده‌ی قدرت پوش – پول مکمل است (شکل ۲-۳۷).

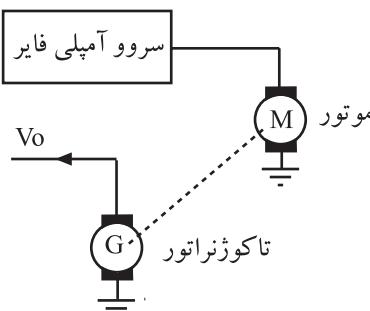


شکل ۲-۳۷- تقویت‌کننده‌ی سروو برای موتور

تقویت‌کننده‌ی یک سروو و آمپلی فایر باید دو جهته باشد به طوری که بتواند موتور را در دو جهت به گردش درآورد. با مثبت شدن ولتاژ ورودی، موتور چپ گرد می شود. در این حالت جریان موتور را  $TR_1$  تأمین می کند و با منفی بودن ولتاژ ورودی جریان موتور از طریق  $TR_2$  تأمین می شود و موتور به صورت راست گرد (از چپ به راست) گردش می کند.

### بلوک ۴

**تاكوژنراتور:** در سیستم کنترل سرعت با روش اندازه‌گیری از یک تاكوژنراتور به عنوان آشکارکننده‌ی سرعت موتور استفاده می شود. این وسیله سرعت موتور را به ولتاژ خطی تبدیل می کند (شکل ۲-۳۸). تاكوژنراتور به محور موتور کوپل می شود تا بتواند سرعت لحظه‌ای موتور را تشخیص دهد.



شکل ۲-۳۸- بلوک دیاگرام مبدل دور موتور به ولتاژ

تقویت‌کننده‌ی یک سروو و آمپلی فایر باید دو جهته باشد به طوری که بتواند موتور را در دو جهت به گردش در آورد.

تاكوژنراتور، سرعت موتور را به ولتاژ خطی تبدیل می کند.

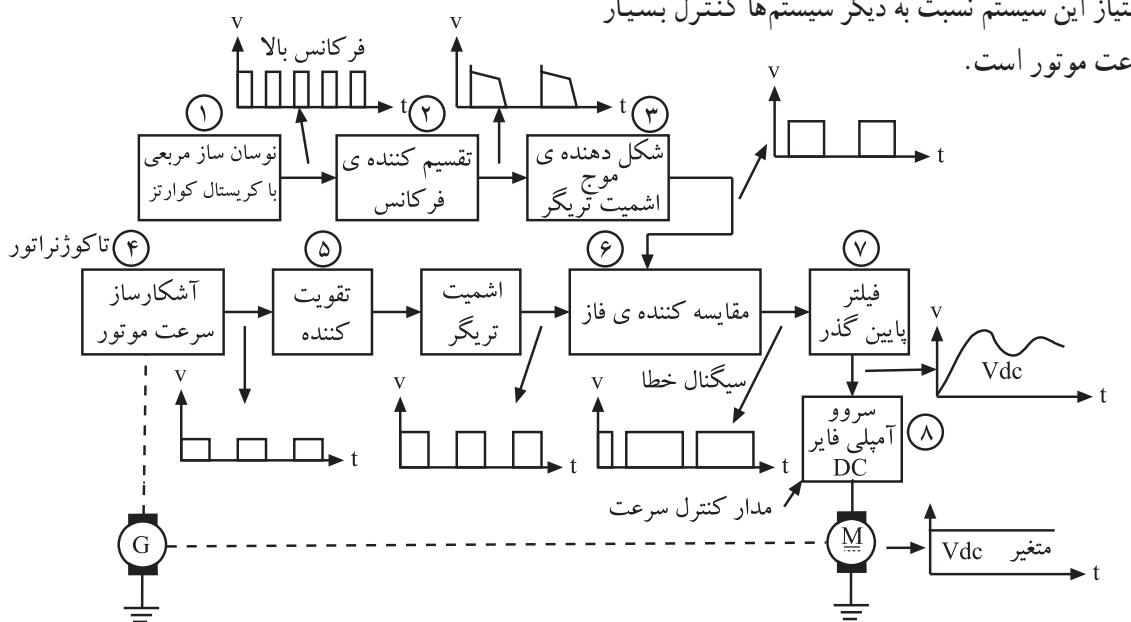
سیستم کنترل دور موتور به روش اندازه‌گیری دارای قسمت‌های زیر است :

- مقایسه‌کننده ولتاژ
- تقویت‌کننده ولتاژ
- سروو و آمپلی فایر
- تاكوژنراتور

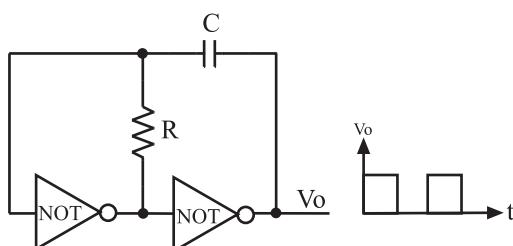
امتیاز سیستم کنترل سرعت موتور با استفاده از کریستال کوارتز در کنترل بسیار دقیق سرعت موتور است.

## ۸-۲- کنترل سرعت موتور با استفاده از کریستال کوارتز

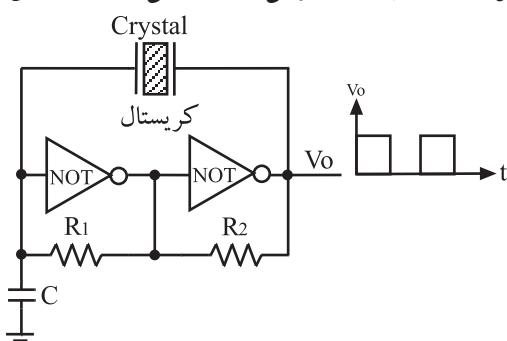
۱-۸-۲- بلوک دیاگرام: در کنترل دور با استفاده از کریستال کوارتز، از یک مدار مقایسه‌کننده فرکانس و فاز استفاده می‌شود. در این مدار، فرکانس سیگنال آشکارساز سرعت موتور با فرکانس سیگنال نوسان‌ساز کریستالی مقایسه می‌شود. بلوک دیاگرام این سیستم را در شکل ۲-۳۹ ملاحظه می‌کنید. امتیاز این سیستم نسبت به دیگر سیستم‌ها کنترل بسیار دقیق سرعت موتور است.



شکل ۲-۳۹- بلوک دیاگرام سیستم کنترل سرعت موتور با نوسان‌ساز کریستالی



شکل ۲-۴۰- نوسان‌ساز مربعی با گیت منطقی NOT و شبکه RC

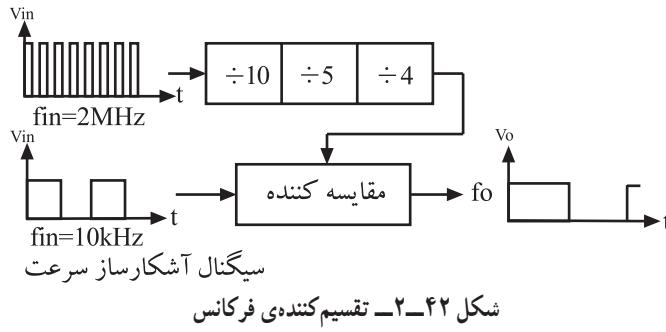


شکل ۲-۴۱- نوسان‌ساز مربعی با گیت منطقی که از کریستال کوارتز استفاده شده است.

## ۲-۸- تشریح بلوک‌ها

بلوک ۱- نوسان‌ساز موج مربعی: بلوک ۱ نوسان‌ساز موج مربعی است. ساده‌ترین روش برای ساختن یک موج مربعی استفاده از دو گیت NOT و یک شبکه فیدبک RC طبق شکل ۲-۴۰ است.

عیب این مدار این است که فرکانس سیگنال خروجی به ولتاژ منبع تغذیه بستگی دارد. نوسان‌ساز موج مربعی با کریستال کوارتز، در برابر تغییرات منبع تغذیه، پایداری فرکانسی بسیارخوبی دارد. یک نمونه مدار نوسان‌ساز کریستالی را در شکل ۲-۴۱ ملاحظه می‌کنید.



برای یکسان شدن مقدار دو فرکانس، سه مرتبه عمل تقسیم انجام شده است.

**بلوک ۲ - تقسیم کننده‌ی فرکانس:** نوسان‌ساز کریستالی کوارتز، سیگنالی با فرکانس بالا تولید می‌کند. برای این‌که بتوانیم این سیگنال را با سیگنال آشکارساز سرعت موتور، مقایسه کنیم باید مقدار فرکانس آن را کاهش دهیم. برای این منظور، سیگنال نوسان‌ساز از یک تقسیم کننده‌ی فرکانس عبور می‌کند و چندین مرتبه تقسیم می‌شود تا تقریباً برابر با فرکانس آشکارساز شود (شکل ۲-۴۲).

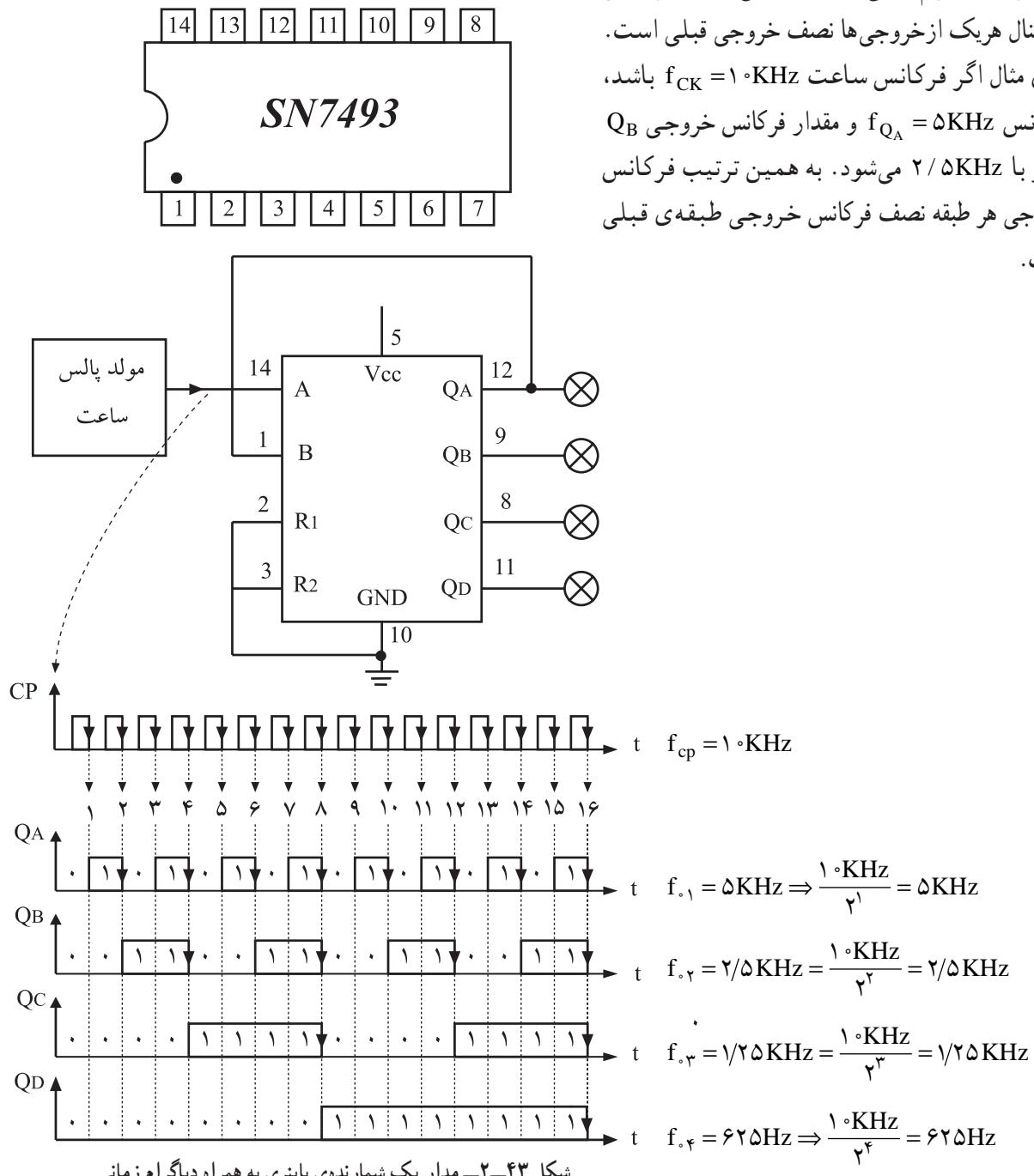
از آی‌سی ۷۴۹۳ می‌توان به عنوان تقسیم کننده بر عدد ۲ و از آی‌سی ۴۰۱۸ به عنوان تقسیم کننده‌ی فرکانس بر اعداد زوج و فرد استفاده کرد.

از این قسمت آزمون گرفته نمی‌شود.

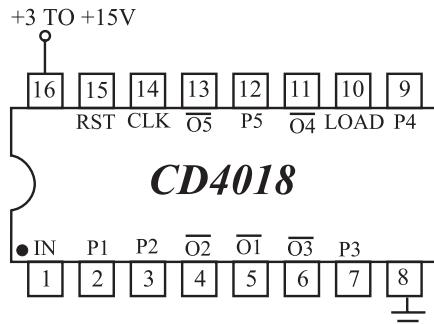
کار اصلی شمارنده‌های منطقی، شمارش اعداد به صورت بازی‌زی<sup>۱</sup> است که شمارنده در مُد n است. این شمارنده حداکثر می‌تواند  $2^n$  عدد را شمارش کند. شمارنده‌های منطقی به عنوان مقسم فرکانس نیز به کار می‌روند. در این حالت فرکانس هریک از خروجی‌های شمارنده از رابطه‌ی  $f = \frac{1}{2^n}$  بدست می‌آید.

این قسمت جهت آشنایی بیان شده است و در ارزشیابی مورد آزمون قرار نمی‌گیرد.

در شکل ۲-۴۳ یک شمارنده‌ی چهاربیتی ( $n = 4$ ) را همراه با دیاگرام زمانی آن مشاهده می‌کنید. فرکانس سیگنال هریک از خروجی‌ها نصف خروجی قبلی است. برای مثال اگر فرکانس ساعت  $f_{CK} = 1\text{ KHz}$  باشد، فرکانس  $f_{QA} = 5\text{ KHz}$  و مقدار فرکانس خروجی  $Q_B$  برابر با  $2 / 5\text{ KHz}$  می‌شود. به همین ترتیب فرکانس خروجی هر طبقه نصف فرکانس خروجی طبقه‌ی قبلی است.



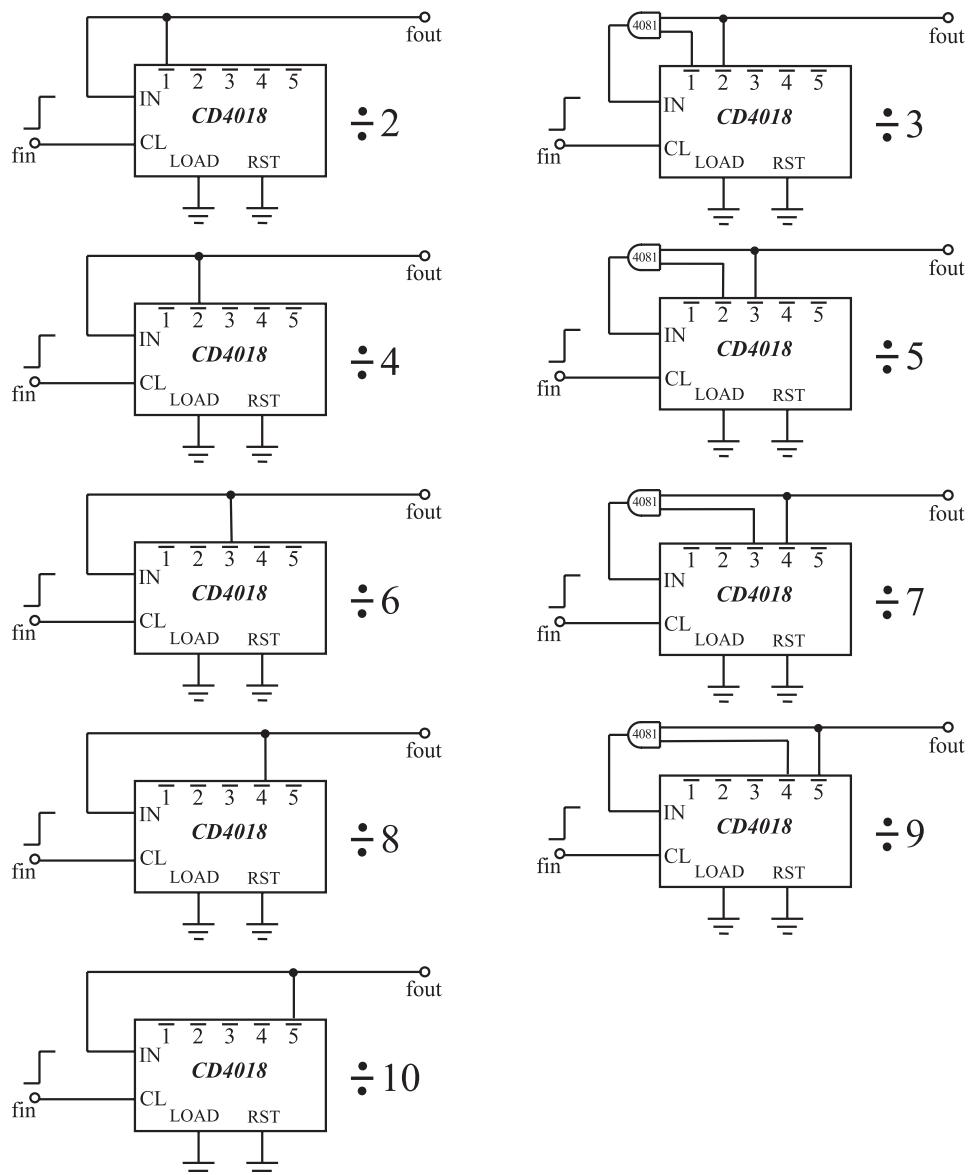
این قسمت جهت آشنایی بیان شده است و در ارزشیابی مورد آزمون قرار نمی‌گیرد.



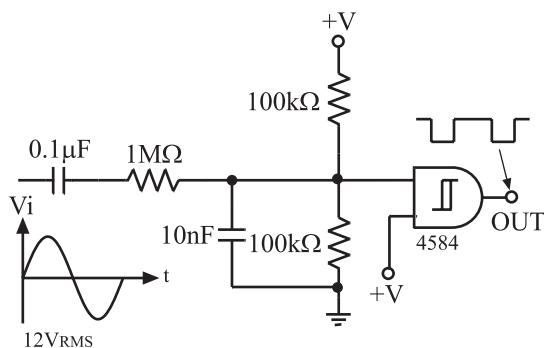
۴۰۱۸—معرفی پایه‌های آی‌سی

یکی از آی‌سی‌های شمارنده که می‌تواند عمل تقسیم بر عدد زوج و فرد را انجام دهد، آی‌سی ۴۰۱۸ است، (شکل ۲-۴۴).

نحوه‌ی بستن پایه‌های آی‌سی جهت تقسیم فرکانس بر اعداد فرد و زوج را در شکل ۲-۴۵ مشاهده می‌کنید.

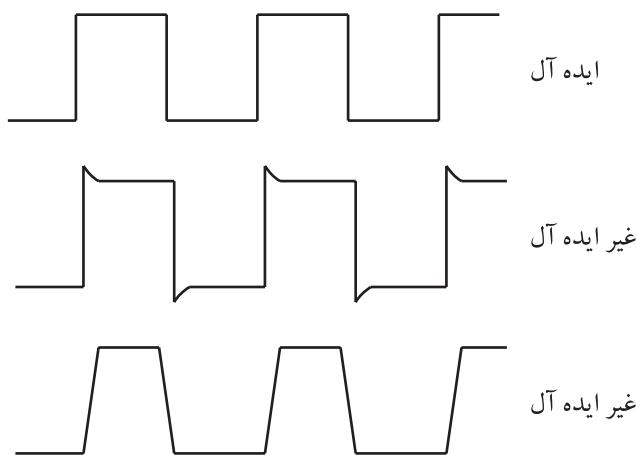


شکل ۲-۴۵— نحوه‌ی اتصال پایه‌های آی‌سی ۴۰۱۸ برای تقسیم بر عدد ۲ تا ۱۰



شکل ۲-۴۶—مدار اشميٰت تريگر مبدل موج سينوسی به مربعی

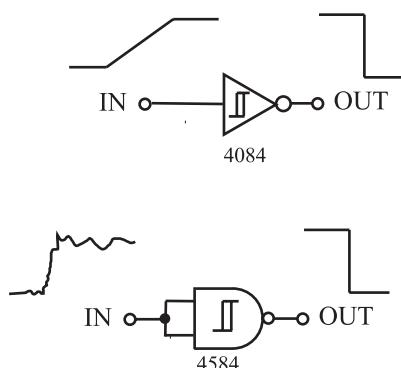
**بلوک ۳—تشكيل دهندهٰ موج مربعی اشميٰت تريگر:**  
از مدار اشميٰت تريگر برای تبدیل موج سينوسی و مثلثی به شکل موج مربعی استفاده می‌شود. این مدار در مدارهای سوييچينگ و ديجيٰتال برای اصلاح شکل موج مربعی کاربردهای فراوانی دارد (شکل ۲-۴۶).



شکل ۲-۴۷—شکل موج مربعی (پالسی) ايده آآل و غير ايده آآل

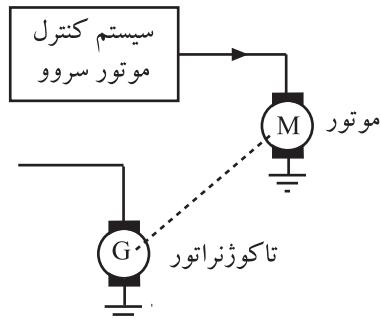
شکل موج سيگنال نوسان‌ساز كريستالي بعد از تقسيم كنندهٰ فركانس از حالت ايده آآل مربعی خارج می‌شود و به شکل يکی از موج‌های نشان‌داده شده در شکل ۲-۴۷ درمی‌آید. تغيير شکل موج باعث می‌شود که عمل مقاييسهٰ فركانس به خوبی صورت نگيرد. برای اين منظور سيگنال خروجي مقسم فركانس و تقويت‌كنندهٰ سيگنال آشكارساز سرعت را از مدار اصلاح كنندهٰ يا اشميٰت تريگر، عبور می‌دهند تا يك شکل موج مربعی ايده آآل حاصل شود.

برای اصلاح شکل موج می‌توان از دو نمونه مدار شکل ۲-۴۸ استفاده کرد.

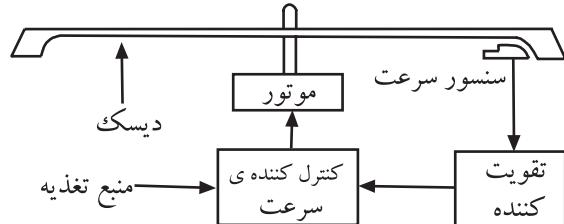


شکل ۲-۴۸—گيت‌های اشميٰت تريگر NOT و 4584

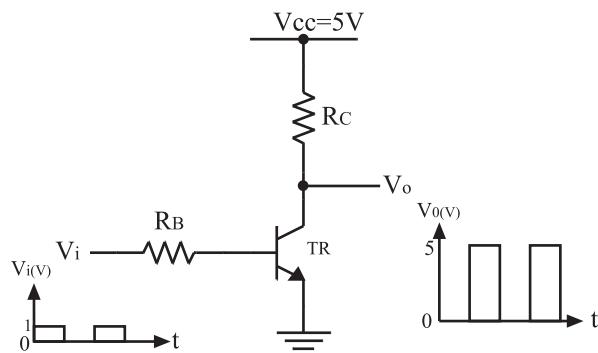
سيگنال خروجي مقسم فركانس و تقويت‌كنندهٰ سيگنال آشكارساز سرعت را از مدار اصلاح كنندهٰ يا اشميٰت تريگر عبور می‌دهند تا يك شکل موج مربعی ايده آآل حاصل شود.



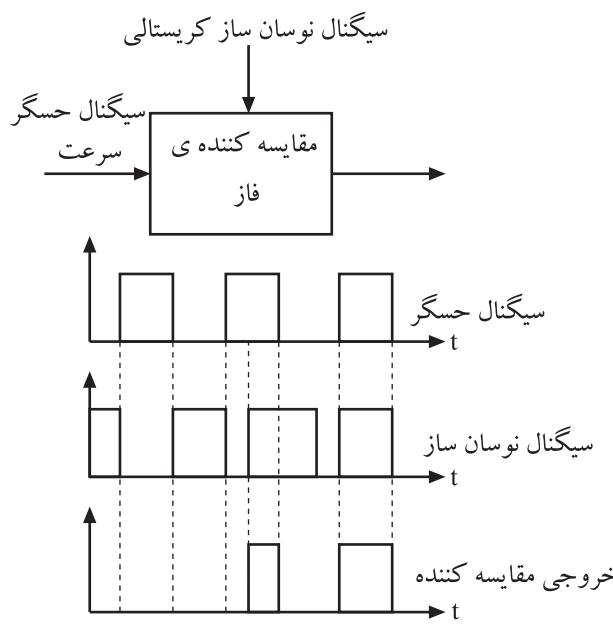
شکل ۲-۴۹— تاکوژنراتور به عنوان حسگر سرعت موتور



شکل ۲-۵۰— محل قرارگیری سنسور سرعت در زیر دیسک است



شکل ۲-۵۱— تقویت کنندهٔ شکل موج مربعی



شکل ۲-۵۲— دیاگرام زمانی مقایسه کنندهٔ فاز

#### بلوک ۴— آشکارساز سرعت موتور (سنسور سرعت):

آشکارساز سرعت موتور DC در سیستم کنترل شکل ۲-۴۹ یک تاکوژنراتور است که به محور موتور کوپل می‌شود و سرعت زاویه‌ای را به ولتاژ تبدیل می‌کند. این آشکارساز در سیستم‌های کنترل کنندهٔ دقیق استفاده می‌شود. در سیستم‌های صوتی دیسکی، یک هد تزدیک دیسک قرار دارد که سرعت را احساس می‌کند و یک سیگنال برگشتی را به وجود می‌آورد. این سیگنال برگشتی طبق شکل ۲-۵۰ سرعت موتور را تشخیص می‌دهد. طرز عمل به این صورت است که عنصر حسکننده از آهن‌رباهای با قطب دوران یا از گروه‌های مجزایی از آهن‌رباهای کوچک که در لبهٔ خارجی دیسک قرار دارد، سیگنال‌هایی را به صورت پالس مغناطیسی دریافت می‌کند که سیگنال‌های حاصل از حسکنندهٔ سرعت پس از تقویت به مدار مقایسه کننده می‌رسد.

#### بلوک ۵— تقویت کنندهٔ سیگنال حسکنندهٔ سرعت:

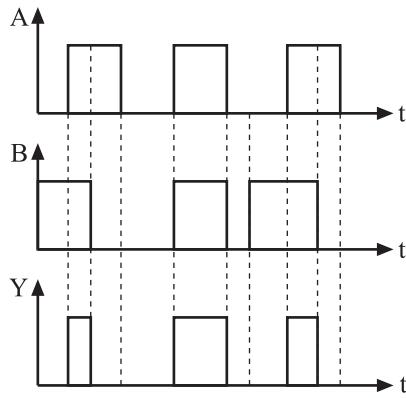
سیگنال خروجی حسکنندهٔ سرعت دارای دامنهٔ بسیار ضعیفی است. این سیگنال توسط یک تقویت کننده به موج مربعی تبدیل می‌شود و به مدار مقایسه کنندهٔ فاز اعمال می‌رسد. این تقویت کننده مطابق شکل ۲-۵۱ می‌تواند یک مدار سادهٔ ترانزیستوری باشد که در ناحیهٔ قطع و اشباع کار می‌کند.

#### بلوک ۶— مقایسه کنندهٔ فاز: همان‌طور که در شکل

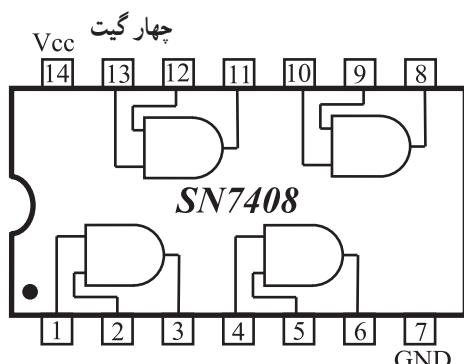
۲-۵۲ ملاحظه می‌شود مقایسه کنندهٔ فاز دو ورودی دارد که یکی سیگنال مربعی حسگر سرعت موتور و دیگری سیگنال نوسان‌ساز کریستالی است.

در صورتی که هردو ورودی فاز یکسان داشته باشند، خروجی این طبقه دارای سطح منطقی ۱ یا ( $V_o = V_{CC}$ ) است. هرگاه فاز دو ورودی یکسان نباشند خروجی کم‌ترین سطح ولتاژ یعنی OV را دارد.

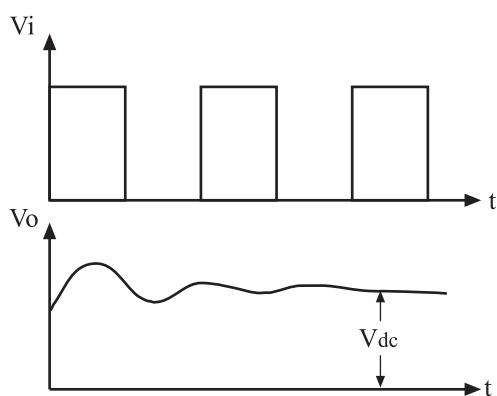
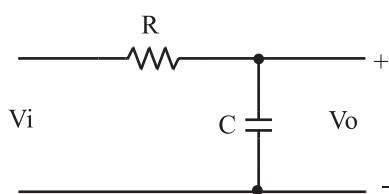
مقایسه کننده فاز می‌تواند یک گیت And باشد که با توجه به جدول صحت آن هرگاه دو ورودی گیت ۱ باشد، خروجی آن ۱ می‌شود. در شکل ۲-۵۳ جدول صحت و نمودار شکل موج‌های ورودی و خروجی گیت And را مشاهده می‌کنید.



شکل ۲-۵۳—نماد گیت And و جدول صحت آن



شکل ۲-۵۴—مدار داخلی آی‌سی ۷۴۰۸ چهار گیت And



شکل ۲-۵۵—فیلتر پایین گذر RC همراه با شکل موج ورودی و خروجی آن

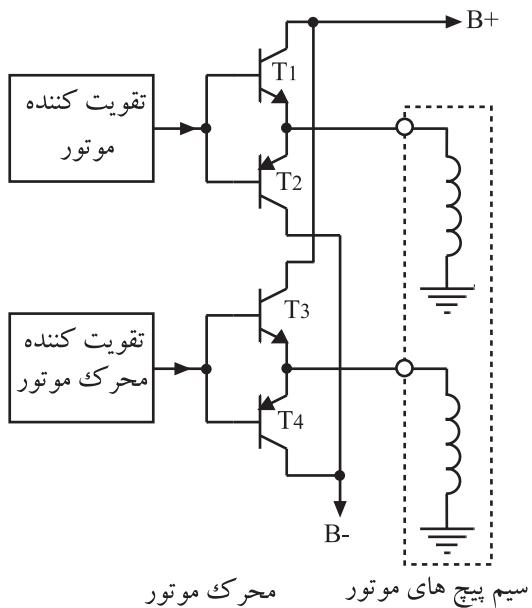
A	B	Y
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

جدول صحت گیت AND

آی‌سی ۷۴۰۸ از سری TTL دارای چهار گیت And است که در شکل ۲-۵۴ مدار داخلی و ترتیب پایه‌های آن نشان داده شده است.

**بلوک ۷—فیلتر پایین گذر:** موج مربعی حاصل از خروجی مقایسه کننده فاز به یک فیلتر پایین گذر اعمال می‌شود. در خروجی این فیلتر یک ولتاژ DC ظاهر می‌شود که پس از تقویت به متور می‌رسد. مدار فیلتر پایین گذر RC و شکل موج‌های ورودی و خروجی این مدار را در شکل ۲-۵۵ مشاهده می‌کنید.

موج مربعی حاصل از خروجی مقایسه کننده فاز به یک فیلتر پایین گذر اعمال می‌شود.



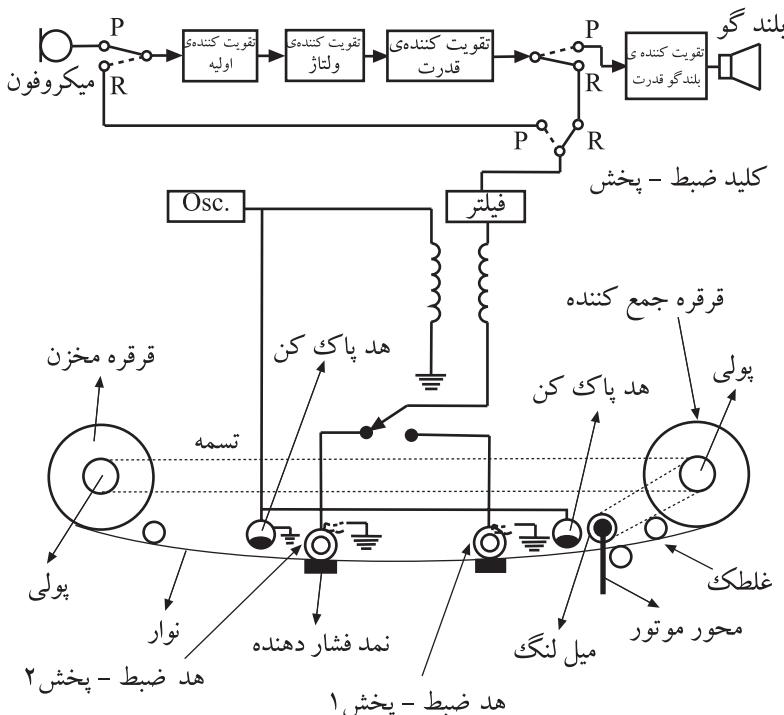
شکل ۲-۵۶ - تقویت کننده محرک موتور

**بلوک ۸ - تقویت کننده DC محرک موتور: ولتاژ DC** فیلتر پایین گذر بهوسیله‌ی یک تقویت کننده DC تقویت می‌شود. این سیگنال پس از تقویت در مدار کنترل سرعت، مدار موتور را تعذیه می‌کند.

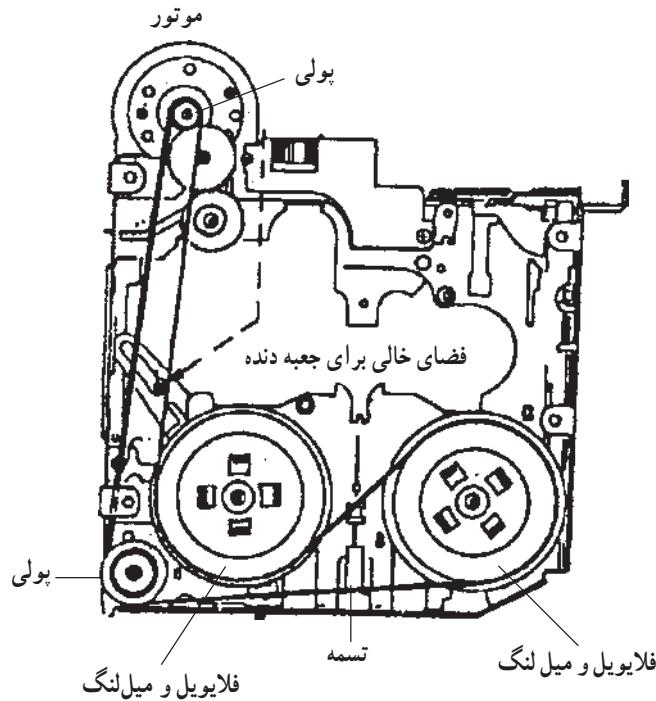
هنگامی که کنترل سرعت فعال است، اگر سرعت موتور کم باشد، مقدار ولتاژ DC تقویت کننده کنترل سرعت افزایش می‌یابد و سرعت موتور را زیاد می‌کند. در صورتی که سرعت موتور زیاد شده باشد، ولتاژ محرک کاهش می‌یابد و سرعت موتور را کم می‌کند. مدار موتور و تقویت کننده محرک در شکل ۲-۵۶ نشان داده شده است.

## ۲-۹ آشنایی با مدار الکترونیکی تغییر وضعیت اتوریورس<sup>۱</sup>

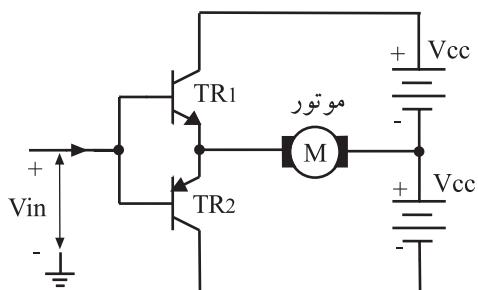
**۲-۹-۱ آشنایی با نحوه عمل اتوریورس:** در ضبط صوت‌هایی که مجهز به سیستم اتوریورس هستند، نوار می‌تواند در مقابل هدای پخش از سمت چپ به راست و یا بر عکس حرکت کند (شکل ۲-۵۷).



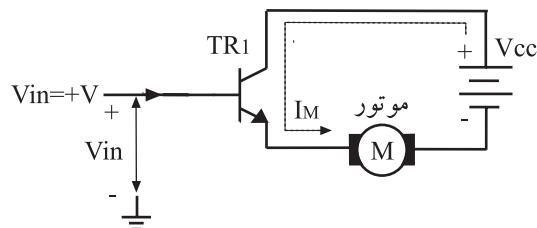
شکل ۲-۵۷ - سیستم ضبط صوت مجهز به اتوریوس



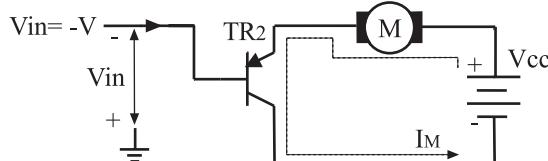
شکل ۲-۵۸— سیستم انتقال نوار در ضبط اتوریورس



شکل ۲-۵۹— تقویت کنندهٔ مکمل برای چرخش موتور در دو جهت



شکل ۲-۶۰— جهت جریان موتور براساس ولتاژ ورودی مثبت  
موتور



شکل ۲-۶۱— جهت جریان موتور براساس ولتاژ منفی ورودی

در این سیستم وقتی نوار به انتهای می‌رسد، بدون بیرون آوردن نوار از داخل دستگاه، سیستم اتوریورس به طور اتوماتیک حرکت نوار را عکس می‌کند و آن را از مقابل لبهٔ دوم هد پخش عبور می‌دهد.

همان‌طور که در شکل ۲-۵۸ مشاهده می‌کنید شاسی و دک این ضبط صوت‌ها فقط یک موتور DC دارد. این موتور از طریق یک سیستم انتقال تسمه‌ای، حرکت از چپ به راست، یا بر عکس را در حالت پخش برای نوار امکان‌پذیر می‌سازد.

**در ارتباط با سیستم انتقال نوار و قسمت‌های مکانیکی در فصل‌های بعد مفصلأً بحث خواهیم کرد.**

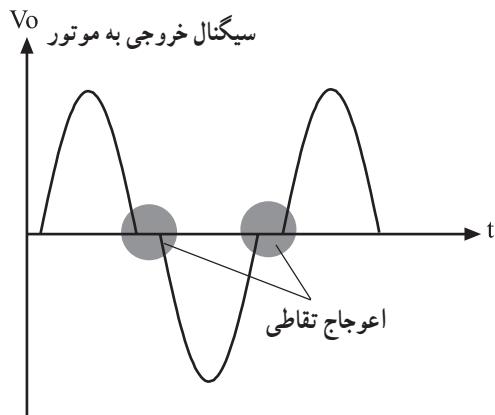
## ۲-۹-۲ مدار سادهٔ تغییر جهت دور موتور:

برای چرخش موتور DC در هر دو جهت می‌توان از مدار سادهٔ شکل ۲-۵۹ استفاده کرد. در این مدار از یک ترانزیستور NPN و PNP به صورت مکمل استفاده شده است. چنانچه از افت ولتاژ بیس‌امیتر هر یک از ترانزیستورها صرف نظر کنیم، ولتاژ ورودی متناسب با قطب آن می‌تواند روی پایهٔ امیتر یکی از ترانزیستورها ظاهر شود و به موتور برسد.

با توجه به شکل ۲-۵۹ جریان موتور از طریق ترانزیستور TR<sub>۲</sub> به TR<sub>۱</sub> تأمین می‌شود. ترانزیستورها باید در ناحیهٔ خطی قرار گیرند تا بتوانند به صورت یک تقویت کنندهٔ جریان عمل کنند.

اگر ولتاژ ورودی مثبت باشد، جریان موتور مطابق شکل ۲-۶۰ توسط ترانزیستور TR<sub>۱</sub> از منبع تغذیهٔ Vcc+ تأمین می‌شود. در این حالت ترانزیستور TR<sub>۲</sub> که یک ترانزیستور PNP است در بایاس معکوس قرار می‌گیرد و به حالت قطع می‌رود. اگر سیگنال ورودی منفی باشد، ترانزیستور TR<sub>۱</sub> در حالت قطع قرار می‌گیرد و ترانزیستور TR<sub>۲</sub> هدایت می‌کند. در این حالت جریان موتور از طریق منبع تغذیهٔ Vcc- و TR<sub>۲</sub> تأمین می‌شود.

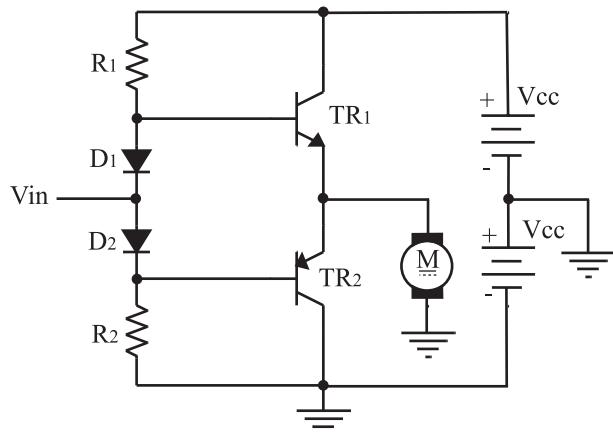
شکل ۲-۶۱ مسیر جریان موتور را نشان می‌دهد.



شکل ۲-۶۲ – شکل موج خروجی دارای اعوجاج تقاطعی است.

به علت بایاس نشدن ترانزیستورها، مقدار  $7^{\circ}$  ولت از سیگنال ورودی صرف روشن شدن دیودهای بیس امیتر ترانزیستورها می‌شود. این امر اعوجاج تقاطعی را در سیگنال خروجی به وجود می‌آورد؛ شکل موج خروجی را که به موتور می‌رسد را در شکل ۲-۶۲ مشاهده می‌کنید.

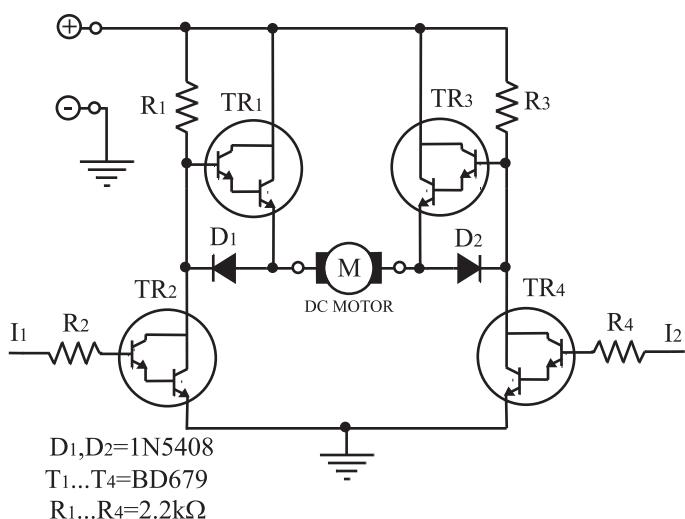
در مدار ساده‌ی تغییر جهت دور موتور، به علت بایاس نشدن ترانزیستورها، اعوجاج تقاطعی در سیگنال خروجی به وجود می‌آید.



شکل ۲-۶۳ – تقویت‌کننده‌ی سروو در کلاس AB

برای برطرف شدن عیب ناشی از اعوجاج تقاطعی باید ترانزیستورها در کلاس AB بایاس کرد. در شکل ۲-۶۳ این مدار نشان داده شده است.

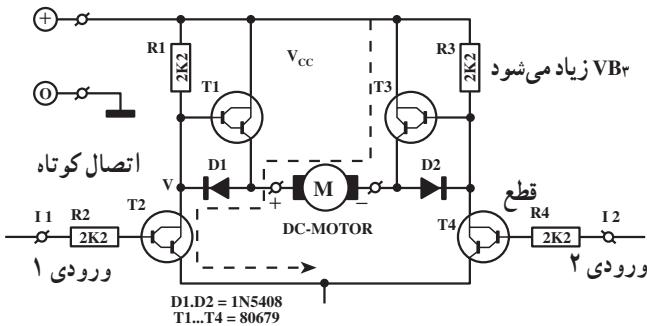
در شکل ۲-۶۳، اگر ولتاژ ورودی مثبت باشد، ترانزیستور<sub>1</sub> TR<sub>1</sub> و +جریان موتور را تأمین می‌کند و اگر ولتاژ ورودی منفی باشد، ترانزیستور<sub>2</sub> TR<sub>2</sub> و -جریان موتور را تأمین می‌کند.



شکل ۲-۶۴ – مدار الکترونیکی تغییر جهت گردش موتور

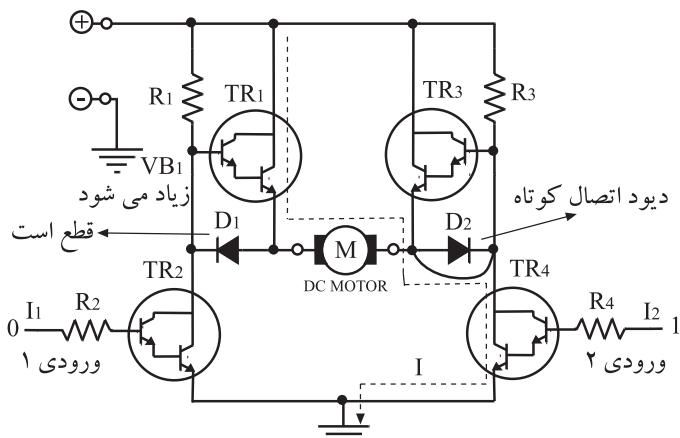
شکل ۲-۹-۳ – مدار الکترونیکی تغییر جهت گردش موتور: برای کنترل موتور که بتواند در دو جهت گردش کند از مدار الکترونیکی عملی شکل ۲-۶۴ نیز می‌توان استفاده کرد همان‌طور که در نقشه‌ی مدار پیداست، مدار از دو قسمت کاملاً مشابه تشکیل شده است ترانزیستورها برای تقویت جریان بیشتر به صورت دارلینگتون انتخاب شده‌اند.

در مدار الکترونیکی تغییر جهت گردش موتور، ترانزیستورها برای تقویت جریان بیشتر به صورت دارلینگتون انتخاب شده‌اند.



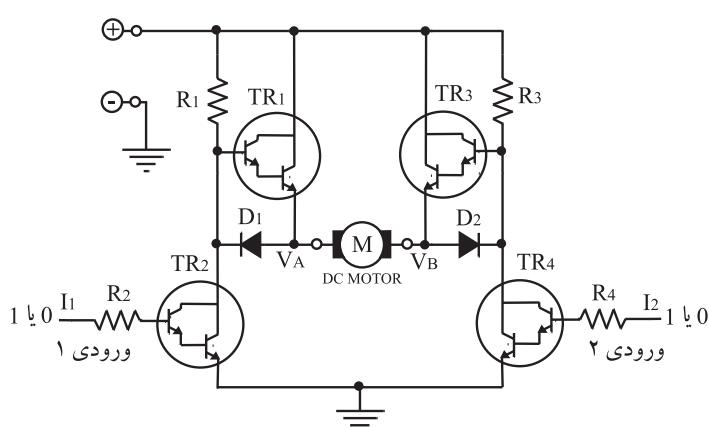
شکل ۲-۶۵—گردش موتور در جهت جریان وارد شده به موتور

مدار به صورت یک پل عمل می‌کند هرگاه به ورودی ۱ ولتاژ یک منطقی یعنی  $5V$  داده شود و در ورودی ۲، صفر منطقی قرار گیرد، ترانزیستور  $TR_2$  روشن و ترانزیستور  $TR_1$  در حالت خاموش قرار می‌گیرد. در این حالت جریان موتور از طریق  $D_1$  مطابق شکل ۲-۶۵ به سمت زمین جاری می‌شود. در این شرایط چون ترانزیستور  $TR_4$  خاموش است، ولتاژ بیس  $TR_3$  بیشتر می‌شود و هدایت ترانزیستور  $TR_3$  را افزایش می‌دهد. از سوی دیگر چون دیود  $D_2$  قطع است، جریان از امیتر  $TR_3$  وارد موتور می‌شود.



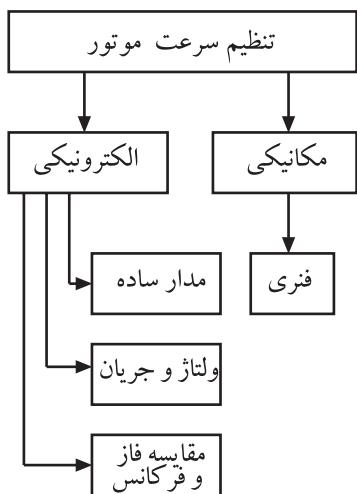
شکل ۲-۶۶—گردش موتور در جهت عکس

برای تغییر جهت گردش موتور، باید در ورودی ۱، صفر منطقی یعنی  $0V$ ، و در ورودی ۲، یک منطقی یعنی  $5V$  قرار گیرد. در این حالت ترانزیستور  $TR_4$  روشن می‌شود و کلکتور  $TR_4$  را به زمین اتصال می‌دهد که سبب هادی شدن دیود  $D_2$  و خاموش شدن  $TR_3$  می‌شود. در این شرایط ترانزیستور  $TR_2$ ، ترانزیستور  $TR_1$  را روشن می‌کند و جریان از امیتر  $TR_1$  به موتور وارد می‌شود. در شکل ۲-۶۶ مسیر جریان موتور نشان داده شده است. بنابراین می‌توان گفت که با اعمال ولتاژهای مخالف به ورودی‌های مدار می‌توان موتور را در جهت حرکت عقربه‌های ساعت یا بر عکس آن به گردش درآورد. چنانچه هر دو ورودی مدار یکسان باشند موتور در وضعیت ثابت قرار می‌گیرد زیرا ولتاژ نقطه‌ی A برابر با ولتاژ نقطه‌ی B می‌شود (شکل ۲-۶۷).

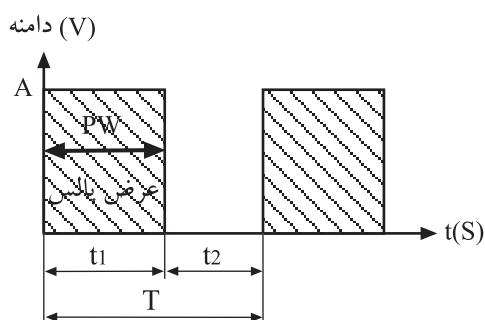


شکل ۲-۶۷—موتور در وضعیت ثابت قرار دارد.

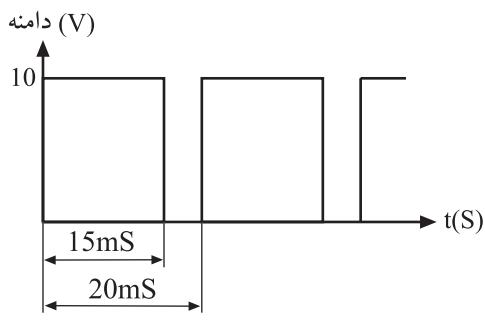
در مدار الکترونیکی تغییر جهت گردش موتور، با اعمال ولتاژهای مخالف به ورودی‌های مدار می‌توان موتور را در جهت عقربه‌های ساعت یا خلاف عقربه‌های ساعت به گردش در آورد.



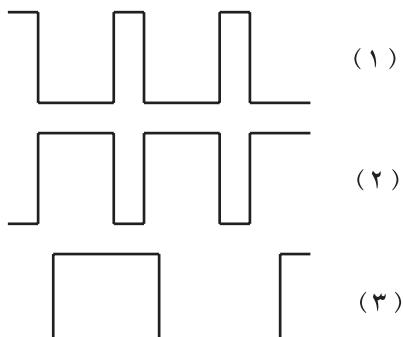
شکل ۲-۶۸—شیوه‌های کنترل سرعت موتور



شکل ۲-۶۹—زمان یک سیکل کامل شکل موج



شکل ۲-۷۰—موج مربعی



شکل ۲-۷۱—موج‌های مربعی با عرض پالس متفاوت

## ۱۰-۲- تنظیم سرعت موتور از طریق کنترل فاز یا کنترل چاپر

اصول کار کنترل سرعت موتور به روش فاز دقیقاً مشابه با سیستم کنترل نوسان‌ساز کریستالی است که آن را در بخش ۲-۶۸ مورد بررسی قرار دادیم. در این قسمت به بررسی و تحلیل کنترل چاپر یا PWM<sup>۱</sup> می‌پردازیم.

مزیت کنترل سرعت موتورهای DC به روش مدولاسیون عرض پالس PWM این است که در سرعت‌های پایین، گشتاور و کارآبی موتور افزایش می‌یابد. روش PWM بیشتر در موتورهای DC که قطب‌های مغناطیسی آن‌ها آهن‌ربایی دائمی است کاربرد دارد.

در شکل ۲-۶۹ یک موج مربعی را مشاهده می‌کنید. فاصله‌ی زمانی  $T_1$  را که بیشترین دامنه‌ی مثبت را دارد عرض پالس می‌نامند و آن را با  $PW$ <sup>۲</sup> نشان می‌دهند.

این قسمت مورد ارزش‌یابی قرار نمی‌گیرد.

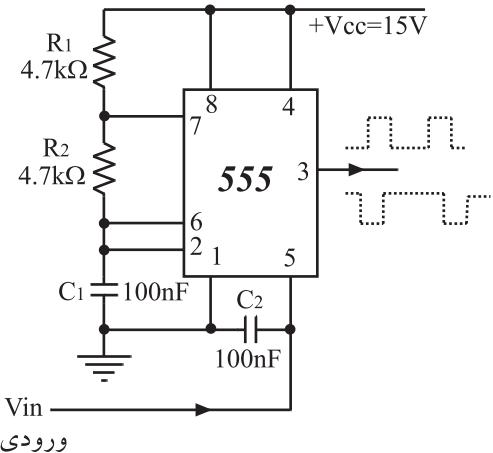
مقدار ولتاژ متوسط یا DC که می‌توان از شکل موج مربعی به دست آورد از رابطه‌ی زیر، قابل محاسبه است.

$$V_{av} = V_{dc} = \frac{A \times t_1}{T}$$

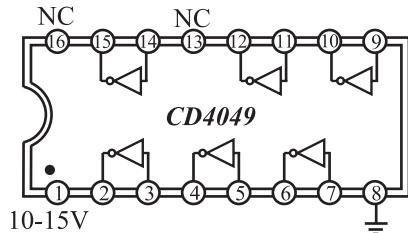
برای مثال مقدار ولتاژ DC در شکل موج مربعی شکل ۲-۷۰ برابر با  $7/5$  ولت است.

$$V_{av} = \frac{10 \times 15}{20} = 7.5V$$

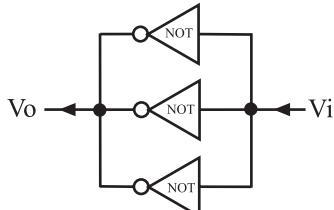
با توجه به توضیح بالا می‌توان نتیجه گرفت که هر شکل از موج‌های نشان داده شده در شکل ۲-۷۱ مقادیر DC مختلفی دارند که می‌توان مقدار آن را با استفاده از رابطه‌ی  $V_{av}$  به دست آورد.



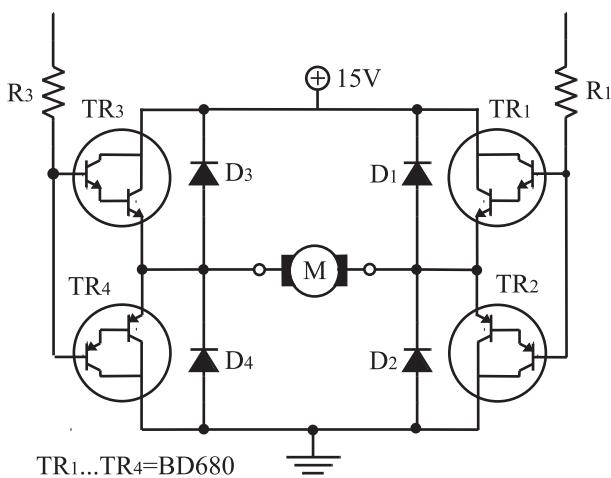
شکل ۲-۷۲—نوسان‌ساز موج مربعی با عرض پالس متفاوت  
با فر معکوس کننده ۶ تایی شماره ۴۰۴۹



شکل ۲-۷۳—مدار داخلی آی‌سی ۴۰۴۹



شکل ۲-۷۴—ترکیب موازی گیت‌های Not با فر برای افزایش جریان سیگنال  
ورودی



شکل ۲-۷۵—تقویت کننده و مدار راه انداز موتور

چنانچه بتوان یک شکل موج مربعی با عرض پالس متغیر قابل کنترل ساخت، می‌توان از ولتاژ DC آن برای کنترل سرعت موتورهای DC استفاده کرد. ساده‌ترین راه به کارگیری این روش استفاده از آی‌سی ۵۵۵ مطابق شکل ۲-۷۲ است.

با استفاده از آی‌سی ۵۵۵ می‌توان یک شکل موج مربعی با عرض پالس متفاوت ساخت.

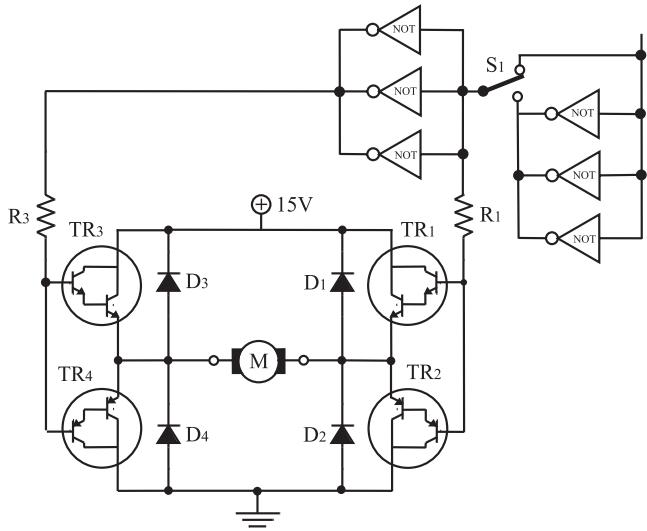
برای تأمین جریان مورد نیاز موتور، باید سیگنال خروجی مدوله شده‌ی آی‌سی به یک تقویت کننده‌ی جریان یا بافر اعمال شود. برای این منظور می‌توان از آی‌سی ۴۰۴۹ که دارای ۶ گیت NOT و بافر است استفاده کرد. مدار داخلی آی‌سی ۴۰۴۹ در شکل ۲-۷۳ نشان داده شده است.

برای افزایش میزان جریان دهی گیت‌های NOT می‌توانیم بافرها را طبق شکل ۲-۷۴ به صورت موازی بیندیم.

حال به تقویت کننده‌ی سرو و آمپلی فایر، که قبل از موتور قرار دارد، می‌پردازیم. در مدار راه انداز موتور که در شکل ۲-۷۵ مشاهده می‌کنید از ترانزیستورهای دارلینگتون استفاده شده است. نوع مدار به صورت پل<sup>۱</sup> اندازه‌گیری است و قابلیت جریان دهی بالایی دارد

مزیت کنترل سرعت موتورهای DC به روش مدولاسیون عرض پالس PWM این است که در سرعت‌های پایین، گشتاور و کارآیی موتور افزایش می‌یابد.

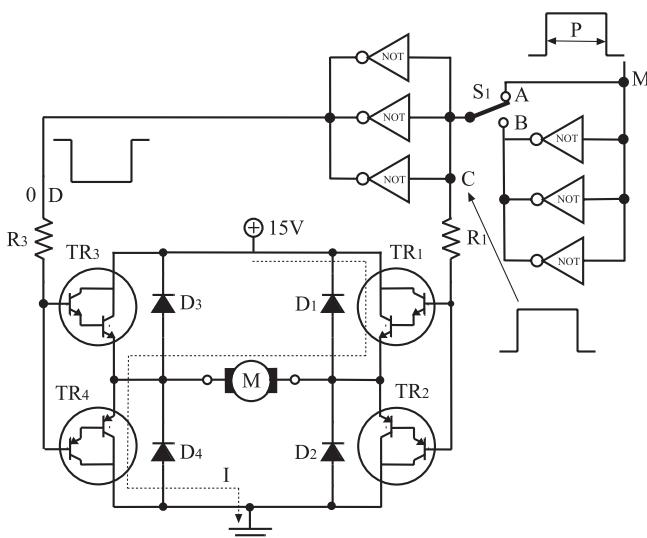
<sup>۱</sup> مدار فوق مشابه به مدار پل و تستون است.



شکل ۲-۷۶—مدار تغییر جهت گردش موتور

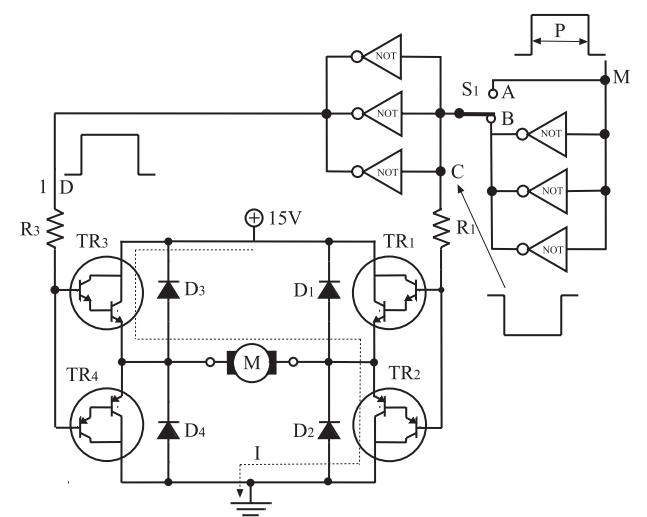
دیودهای  $D_1$  تا  $D_4$ ، ترانزیستورها را در مقابل ولتاژ معکوس دو سر کلکتور-امیتر محافظت می‌کنند. برای تعویض جهت گردش موتور، می‌توان از کلید  $S_1$  استفاده کرد، (شکل ۲-۷۶). با تغییر وضعیت کلید  $S_1$  در هر لحظه می‌توان موتور را در جهت حرکت عقربه‌های ساعت یا برعکس آن به گردش درآورد.

این قسمت مورد ارزش یابی قرار نمی‌گیرد.



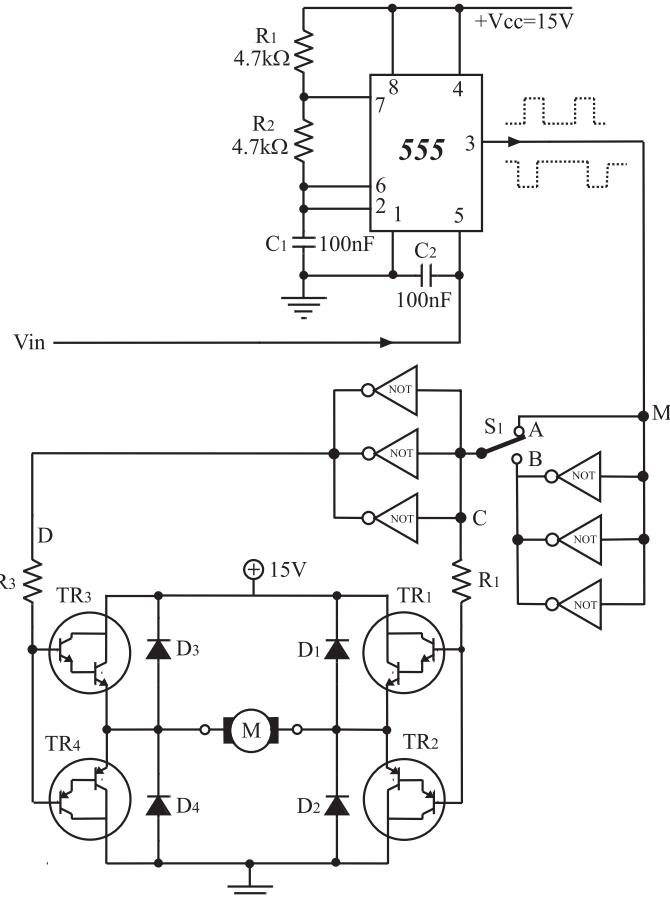
شکل ۲-۷۷—مسیر جریان موتور و جهت گردش آن با توجه به سیگنال ورودی

اگر کلید در وضعیت A قرار گیرد و در نقطه M پالسی با عرض P واقع شود، نقطه D در سطح ولتاژ صفر (0) و نقطه C در سطح ولتاژ یک (1) قرار می‌گیرد. در این حالت ترانزیستورهای TR<sub>1</sub> و TR<sub>4</sub> روشن می‌شوند و ولتاژ کلکتور-امیتر آن‌ها به صفر می‌رسد و در این شرایط مسیر جریان موتور مطابق شکل ۲-۷۷ از طریق ترانزیستورهای TR<sub>1</sub> و TR<sub>4</sub> برقرار می‌شود.



شکل ۲-۷۸—جهت جریان موتور باعث تغییر جهت گردش موتور شده است.

چنانچه کلید  $S_1$  در موقعیت B قرار گیرد، ولتاژ نقطه C به سطح «0» و نقطه D به سطح «1» می‌رسد و در این وضعیت ترانزیستورهای TR<sub>2</sub> و TR<sub>3</sub> روشن می‌شوند و ولتاژ کلکتور-امیتر آن‌ها در حد صفر کاهش می‌یابد. این وضعیت باعث تغییر جهت جریان و گردش موتور می‌شود. در شکل ۲-۷۸ مسیر جریان نشان داده شده است.



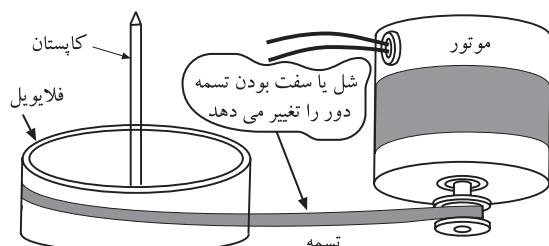
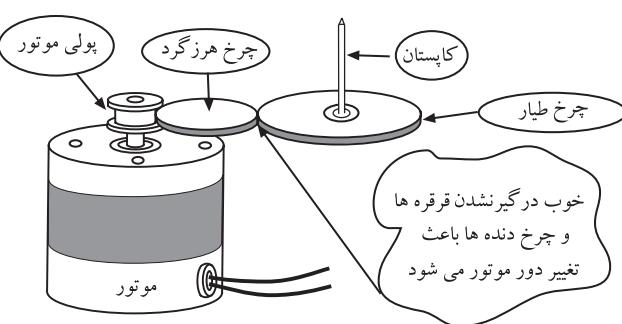
شکل ۲-۷۹- مدار کامل کنترل دور موتور به روش PWM

مدار کامل تنظیم سرعت موتور را با روش PWM در شکل ۲-۷۹ مشاهده می کنید. با تغییر ولتاژ DC ورودی «Vin» یک شکل موج مربعی با عرض پالس متغیر در نقطه M ظاهر می شود. مقدار ولتاژ متوسط پالس خروجی آی سی ۵۵۵ باعث می شود که موتور از حالت سکون به حداکثر سرعت برسد و سرعت آن در زمان های مختلف کنترل شود.

مقدار ولتاژ متوسط پالس خروجی آی سی ۵۵۵ باعث می شود که موتور از حالت سکون به حداکثر سرعت برسد و سرعت آن در زمان های مختلف کنترل شود.

### زمان اجرا: ۶ ساعت

توجه: برای هر یک از مدارهای کارهای عملی در این قسمت باید بُرد مخصوص مدار چاپی آزمایشگاهی از قبل تهیه شود.



شکل ۲-۸۰- در گیری موتور با چرخ دنده

### ۱۱-۲- کار عملی شماره ۱

۱-۱۱-۲- خلاصه کار عملی: همان طور که می دانید جریان یک موتور DC در حالت بارداری باید بیشتر از زمان بی باری آن باشد تا بتواند به طور صحیح کار خود را انجام دهد. یک موتور ضبط معیوب در هنگام بارداری کامل مطابق شکل ۲-۸۰ جریان بسیار زیادتری از یک موتور سالم مصرف می کند. در این کار عملی می توانیم جریان بارداری یک موتور سالم را اندازه بگیریم و از آن به عنوان یک معیار مناسب برای موقعی که موتور ضبط معیوب می شود استفاده کنیم. همچنین نحوه کنترل دور موتور با روش های مدار الکترونیکی، آی سی و PWM برای موتورهای راستگرد و چپگرد را بررسی خواهیم کرد.

## ۲-۱۱-۲- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد

نیاز

- ضبط صوت یک دستگاه
  - موتور ضبط DC یک عدد
  - آوومتر عقربه‌ای یا دیجیتالی یک دستگاه
  - بُرد آزمایشگاهی مخصوص کنترل سرعت موتور DC یک قطعه با ترازیستور BD137 و BD138
  - بُرد کنترل دور موتور با آی‌سی TDA7274 یک قطعه
  - بُرد کنترل دور موتور با روش PWM یک قطعه
- ▲ ۲-۱۱-۳- دستورات ایمنی و حفاظتی
- نظم و مقررات را، هنگام کار در محیط آزمایشگاه، رعایت کنید (شکل ۲-۸۱).



شکل ۲-۸۱



شکل ۲-۸۲- به قسمت‌های الکتریکی دستگاه در حال کار دست نزنید!

- ▲ از روشن و خاموش کردن دستگاه‌هایی که به عملکرد آن‌ها آشنایی نیستید و ارتباطی به کار شما ندارد جدأ خودداری کنید (شکل ۲-۸۲).



شکل ۲-۸۳—میز کار آزمایشگاه الکترونیک

▲ از وسایل و دستگاه‌های اندازه‌گیری حساس و میز کار موجود در آزمایشگاه مراقبت به عمل آورید (شکل ۲-۸۳).



شکل ۲-۸۴—وسایل و ابزار مخصوص تعمیرات الکترونیکی

▲ از وسایل و ابزارهای مخصوص تعمیرات دستگاه‌های الکترونیکی استفاده کنید و از عایق‌بودن دسته‌های ابزار از قبیل انبردست، دم‌باریک و پیچ‌گوشتی اطمینان حاصل کنید (شکل ۲-۸۴).

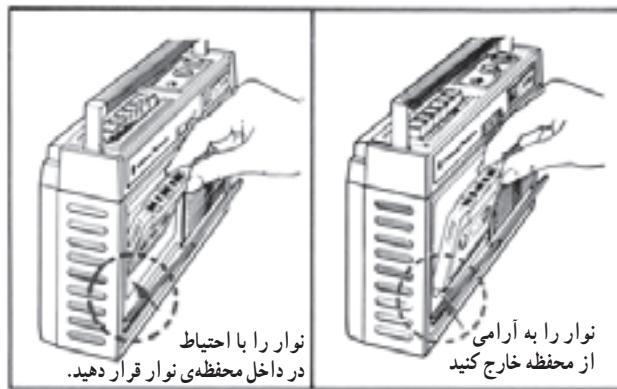


شکل ۲-۸۵

▲ هنگام اندازه‌گیری اُهم قطعات و یا بررسی شاسی دستگاه و یا لحیم کاری، دو شاخه‌ی دستگاه ضبط صوت را از پریز برق بیرون بکشید (شکل ۲-۸۵).

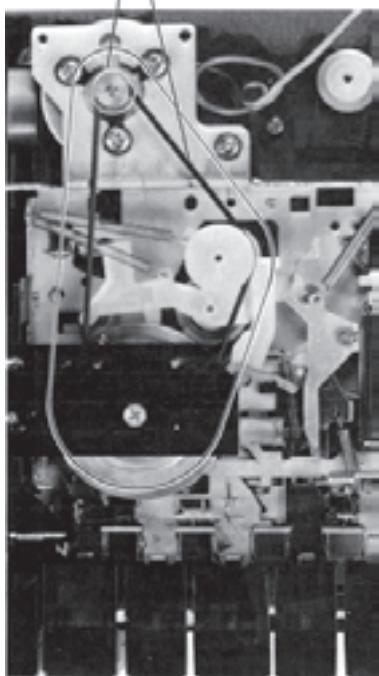


شکل ۲-۸۶—اگر به تعمیر لوازم الکترونیکی می‌پردازید باید ترانسفورم‌ریز ایزو له کننده را مورد استفاده قرار دهید تا دستگاه تعمیری و مورد آزمایش از فاز و نول شهر مستقل شود.



شکل ۲-۸۷—روش صحیح قراردادن نوار در دستگاه

تسممه بولی



شکل ۲-۸۸

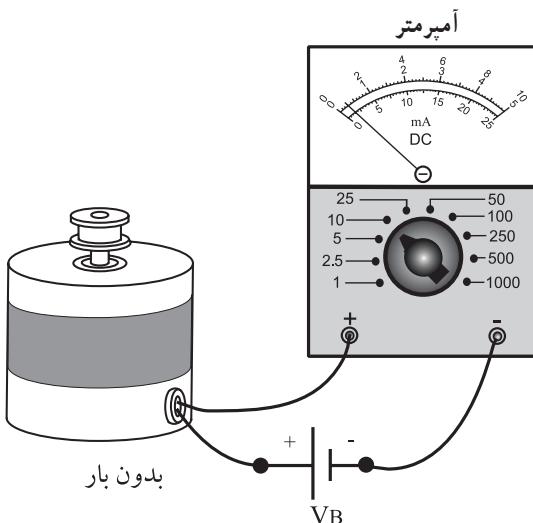
- ▲ از ترانس ایزو له ۱:۱ با فیوز مناسب استفاده کنید تا دچار برق‌گرفتگی نشوید (شکل ۲-۸۶).

- ▲ در باز کردن و بستن در محفظه‌ی نوار، شتاب نکنید.
- ▲ نوار را به آرامی در داخل دستگاه قرار دهید؛ (شکل ۲-۸۷).

- ▲ هنگام باز کردن قاب دستگاه به خارهای پلاستیکی دستگاه توجه کنید.

- ▲ به قطعات مکانیکی دستگاه فشار وارد نکنید.
- ▲ در صورتی که از منبع تغذیه‌ی جداگانه استفاده می‌کنید مراقب میزان ولتاژ تغذیه‌ی دستگاه باشید.
- ▲ هنگام جایه‌جایی و سایل، دستگاه‌های آموزشی یا اندازه‌گیری که حساس هستند، کاملاً دقت کنید که به زمین نیافتد.

- ۲-۱۱-۴—مراحل اجرای کار عملی
  - قسمت اول: اندازه‌گیری جریان موتور
  - تسممه‌ی موتور را از دور بولی موتور آزاد کنید (شکل ۲-۸۸).



شکل ۲-۸۹ - اندازه‌گیری جریان بی‌باری موتور

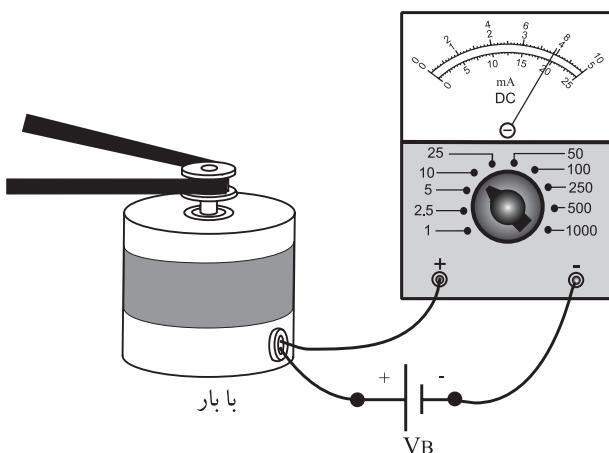
- سیم‌های تغذیه‌ی موتور ضبط را از دو سر موتور آزاد کنید.

- با توجه به ولتاژ تغذیه‌ی موتور که ۹۷ یا ۱۲۷ است، مداری را مطابق شکل ۲-۸۹ بینید.

- جریان عبوری از موتور را با آمپر متر اندازه‌گیری کنید و مقدار آن را در کادر زیر بنویسید.

$I = \dots\dots$

جریان بی‌باری موتور

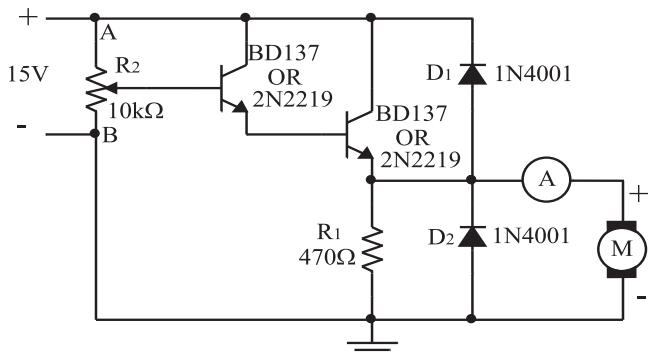


شکل ۲-۹۰ - اندازه‌گیری جریان بارداری موتور

- تسمه‌ی موتور را دور پولی موتور بیندازید و موتور را با سیستم انتقال نوار درگیر کنید.

- با توجه به شکل ۲-۹۰ جریان بارداری موتور را در حالت پخش (Play) و جلوبر سریع (F.F) و برگشت سریع (F.Rew) اندازه‌گیری کنید و مقادیر را در جدول یادداشت کنید.

$I_{DC} =$	(Play)
$I_{DC} =$	در حالت F.F
$I_{DC} =$	در حالت F.Rew



شکل ۲-۹۱ - مدار کنترل سرعت موتور

### قسمت دوم: مدار کنترل سرعت موتور DC

- مدار شکل ۲-۹۱ را که بر روی برد آزمایشگاهی بسته شده است مورد بررسی قرار دهید و قطعات آن را شناسایی کنید.
- پتانسیومتر را در وسط بگذارید و جریان موتور را یادداشت کنید.

$$I_{dc} = \dots\dots\dots$$

موتور

- سر وسط پتانسیومتر را به نقطه A تزدیک کنید و جریان موتور را یادداشت نمایید.

$$I_{dc} = \dots\dots\dots$$

موتور

آیا دور موتور بیشتر می‌شود؟ توضیح دهید.

- سر وسط پتانسیومتر را به نقطه B تزدیک کنید و جریان موتور را در کادر بنویسید.

$$I_{dc} = \dots\dots\dots$$

موتور

سؤال: آیا دور موتور کمتر می‌شود؟ توضیح دهید.

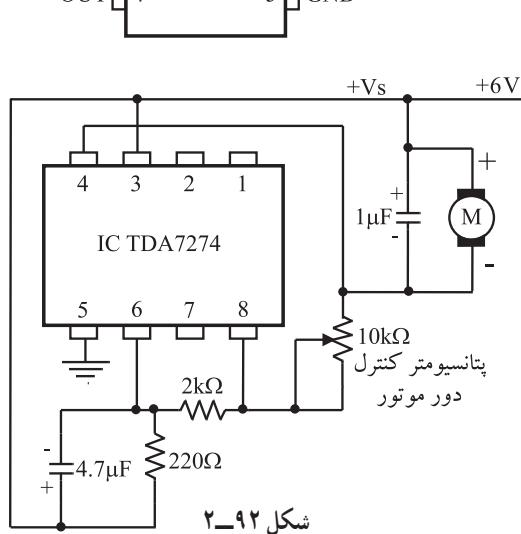
### قسمت سوم: مدار کنترل با آی‌اسی

- مدار شکل ۲-۹۲ کنترل سرعت موتور با آی‌اسی TDA7274 را که روی برد مخصوص آزمایشگاهی بسته شده است مورد بررسی و شناسایی قرار دهید.
- ولتاژ را به مدار متصل کنید.

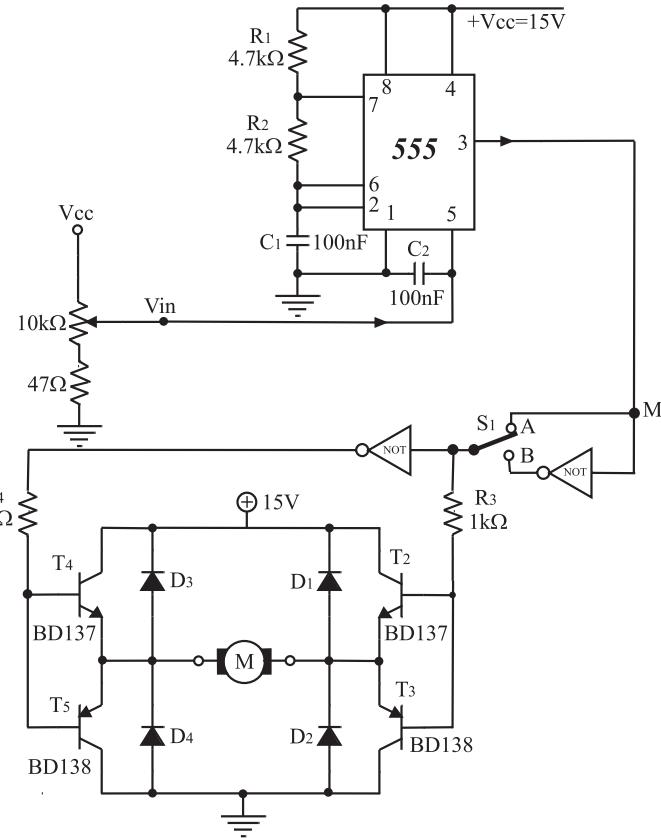
با تغییرات پتانسیومتر تغییر سرعت موتور را مشاهده کنید.

- سوال: با تغییرات پتانسیومتر سرعت موتور چگونه تغییر می‌کند؟ توضیح دهید.

پاسخ: .....  
.....  
.....



شکل ۲-۹۲



۲-۹۳

در صورت داشتن وقت اضافی مرحله‌ی چهارم از کار عملی را مطابق شکل ۲-۹۳ انجام دهید.

**قسمت چهارم: مدار کنترل دور موتور به روش PWM**

- مدار شکل ۲-۹۳ را که بر روی برد آزمایشگاهی بسته شده است مورد بررسی و شناسایی قرار دهید.
- ولتاژ را به مدار متصل کنید.

- کلید  $S_1$  را در وضعیت A بگذارید و جهت چرخش موتور را یادداشت کنید. (جهت چرخش موتور را در مقایسه با حرکت عقربه‌های ساعت تعیین کنید.)

پاسخ:

.....  
.....  
.....

- کلید  $S_1$  را در وضعیت B قرار دهید و جهت چرخش موتور را یادداشت کنید.

پاسخ:

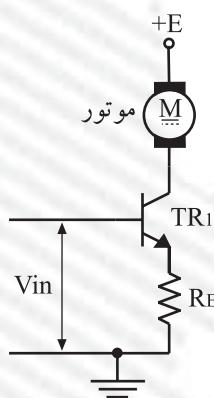
.....  
.....  
.....

- کلید را در وضعیت A یا B بگذارید و با تغییر پتانسیومتر دور موتور را به آهستگی افزایش دهید.
- آیا تغییرات دور موتور متناسب با تغییر مقدار ولتاژ ورودی است؟ طرز کار مدار را به طور مختصر توضیح دهید.

.....  
.....  
.....  
.....  
.....

## آزمون پایانی (۲)

- ۱- ولتاژ کار موتور دستگاه‌های ضبط صوت خانگی معمولاً چند ولت است؟  
 ۲- گشتاور لازم برای گردش در موتور چگونه پدید می‌آید؟  
 ۳- مهم‌ترین مشخصه‌ی موتور DC کدام است.  
 ۴- در یک موتور DC چگونه می‌توان جهت چرخش موتور را عوض کرد؟  
 الف - با تغییر دادن قطب‌های مغناطیسی موتور      ب - جهت حرکت در موتور ثابت است.  
 ج - با تعویض پلاریته‌ی ولتاژ دو سر موتور      د - با ایجاد یک میدان مغناطیسی متناوب  
 ۵- روش‌های کنترل سرعت موتور ضبط را نام ببرید.  
 ۶- مدار شکل ۲-۹۴ مربوط به چیست؟  
 الف - تنظیم سرعت موتور با روش ولتاژ  
 ب - تنظیم سرعت موتور با روش الکترونیکی  
 ج - تنظیم سرعت موتور با روش جریان  
 د - تنظیم سرعت موتور با روش اندازه‌گیری موقعیت



شکل ۲-۹۴

- ۷- مدار مقایسه کننده‌ی ولتاژ در کدام کنترل کننده‌ی سرعت موتور کاربرد دارد؟  
 الف - در تنظیم کننده‌ی سرعت موتور با روش PWM  
 ب - در تنظیم کننده‌ی سرعت موتور با روش نوسان‌ساز کریستالی  
 ج - در تثبیت کننده‌ی سرعت موتور با روش آی‌سی  
 د - در تنظیم کننده‌ی سرعت موتور با روش اندازه‌گیری موقعیت  
 ۸- تاکوژنراتور را تعریف کنید.  
 ۹- مزیت کنترل سرعت موتورهای DC به روش PWM را بنویسید.  
 ۱۰- کدام روش کنترل برای موتورهای با قطب‌های مغناطیسی (دانئمی) به کار می‌رود؟  
 الف - کنترل سرعت به روش اندازه‌گیری موقعیت      ب - مدولاسیون عرض پالس - PWM  
 ج - کنترل سرعت به روش نوسان‌ساز کریستالی      د - کنترل سرعت با آی‌سی

### آزمون عملی

یکی از مدارهای مربوط به کار عملی را روی بُرد بیندید و مدار را آزمایش کنید.

## فصل سوم

# توانایی بررسی سیستم قدرت برای حالت ضبط و پخش

### هدف کلی

بررسی سیستم انتقال قدرت به نوار، در حالت ضبط و پخش صدا

هدف‌های رفتاری: انتظار دارد پس از آموزش این فصل فرآگیر بتواند:

- ۱- بخش‌های مختلف سیستم انتقال نوار را در دستگاه ضبط صوت نام ببرد.
- ۲- نحوه عملکرد سیستم انتقال نوار را در دستگاه ضبط صوت به طور خلاصه شرح دهد.
- ۳- انواع سیستم محرک نوار را نام ببرد.
- ۴- سیستم گردش دوک و قرقره‌های نوار را تشریح کند.
- ۵- انواع کلیدهای فشاری دستگاه ضبط صوت را از یکدیگر تمیز دهد.
- ۶- نحوه کار هریک از کلیدهای فشاری دستگاه ضبط صوت را شرح دهد.
- ۷- نحوه کار هر یک از کلیدهای فشاری دستگاه ضبط صوت را به طور عملی آزمایش کند.

ساعت آموزش		
نظری	عملی	جمع
۴	۲	۶

### پیش‌آزمون (۳)

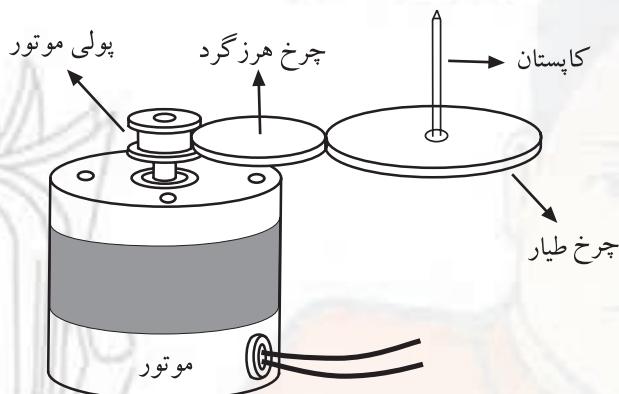
۱- سیستم محرک نوار ضبط چند نوع است؟

د - دو نوع

ج - یک نوع

ب - سه نوع

۲- شکل زیر کدام سیستم محرک نوار را نشان می‌دهد؟



ب - سیستم گرداننده‌ی مستقیم

الف - سیستم گردش چرخ تسمه‌ای

د - سیستم چرخ‌نده‌ی فشاری یا هرز گرد

ج - سیستم گردش با تسمه

۳- برای به گردش در آوردن قرقه‌ی جمع‌کننده در کاست نوار، از حرکت ..... استفاده می‌شود.

۴- گزینه‌ی کلیدهای فشاری شکل زیر را با توجه به شرح‌های زیر، برای هر حالت در داخل مستطیل بنویسید.

ب - نوار را با سرعت به عقب برمی‌گرداند.

الف - نوار را با سرعت به جلو می‌برد.

د - دستگاه در حال ضبط قرار می‌گیرد.

ج - دستگاه در حال پخش قرار می‌گیرد.



الف



ب



ج



د

.....	.....
.....	.....
.....	.....
.....	.....

پاسخ: .....

.....	.....
.....	.....
.....	.....
.....	.....

پاسخ: .....

.....	.....
.....	.....
.....	.....
.....	.....

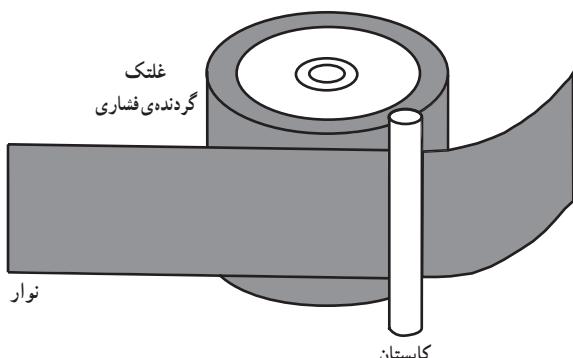
پاسخ: .....

.....	.....
.....	.....
.....	.....
.....	.....

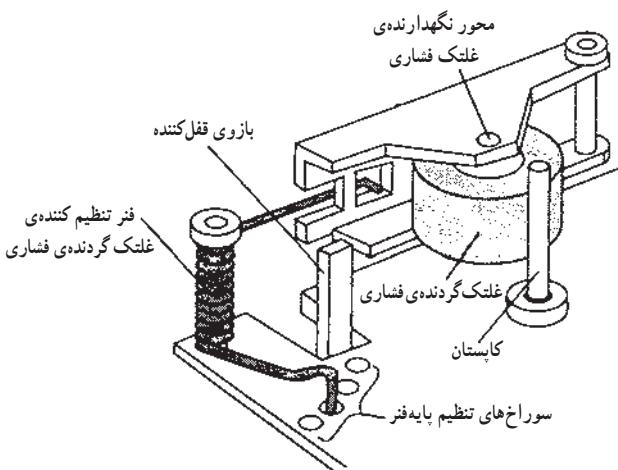
پاسخ: .....



شکل ۱-۳- سیستم مکانیکی ضبط صوت



شکل ۲-۳- موقعیت نوار بین کاپستان و غلتک



شکل ۳-۳- غلتک گردندۀ فشاری

### ۱-۳- سیستم انتقال نوار

سیستم مکانیکی حرکت نوار در مراحل ضبط و پخش سیگنال صوتی، نوار را با سرعت ثابت در حدود ۴/۷۵ سانتی متر بر ثانیه از مقابل هد عبور می دهد<sup>۱</sup>. همچنین در موقع حرکت سریع نوار به جلو<sup>۲</sup> و حرکت سریع نوار به عقب<sup>۳</sup>، نوار را با سرعت بیشتری به گردش درمی آورد. در شکل ۳-۱ یک نوع سیستم مکانیکی ضبط صوت را مشاهده می کنید.

برای داشتن حرکت ثابت و یکنواخت نوار، مطابق شکل ۲-۳ نوار بین یک میله (که آن را کاپستان<sup>۴</sup> می نامند) و یک غلتک گردندۀ فشاری قرار می گیرد و کشیده می شود. این مجموعه باعث می شود تا نوار از مقابل هد به صورت صاف و کشیده عبور کند.

نیروی کششی نوار توسط فرن غلتک فشاری (پینچ رولر)<sup>۵</sup> قابل تنظیم است. با تغییر سوراخ های محل قرار گرفتن پایه فرن، می توانند نیروی کششی وارد شده به نوار را تغییر دهند (شکل ۳-۳).

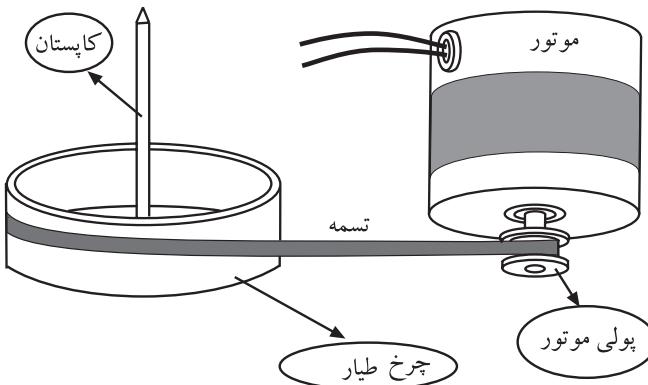
۱- سرعت عنوان شده برای لوازم صوتی خانگی در حالت سرعت طبیعی است.

۲ - Fast Forward حرکت سریع به جلو

۳ - Fast Rewind حرکت سریع به عقب

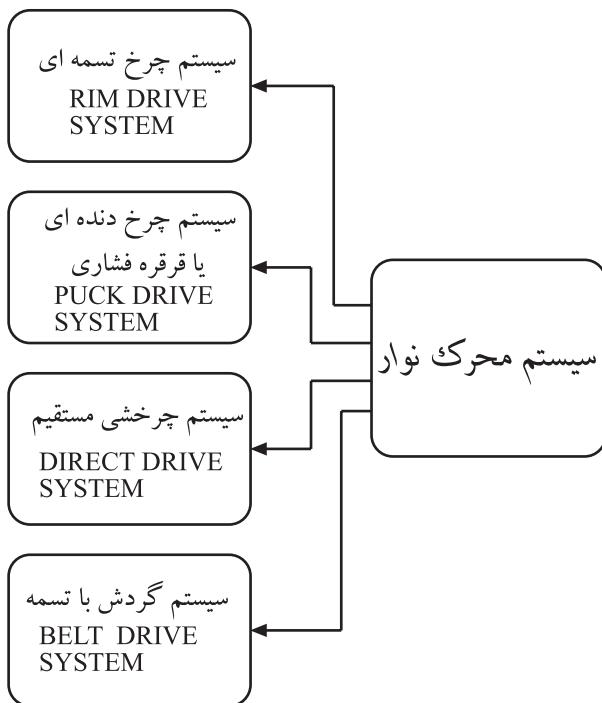
۴ - CAPSTAN میل چرخ طیار

۵ - Pinch Roller غلتک گردندۀ فشاری. از این پس برای سهولت به آن غلتک فشاری می گوییم.

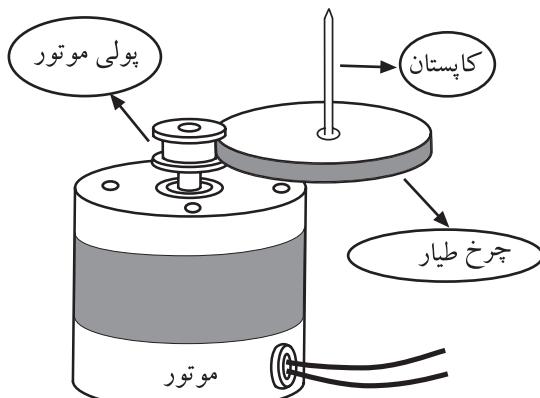


شکل ۴-۳- تثبیت سرعت گردش کاپستان توسط چرخ طیار

برای ثابت سرعت گردش کاپستان و حرکت یکنواخت نوار، یک چرخ طیار<sup>۱</sup> روی محور کاپستان قرار دارد (شکل ۴-۳). کاپستان توسط موتور ضبط و یک سیستم محرک به گردش درمی آید و با حرکت غلتک فشاری (پینچ رولر)، نوار به حرکت درمی آید.



شکل ۳-۵- سیستم های انتقال نوار

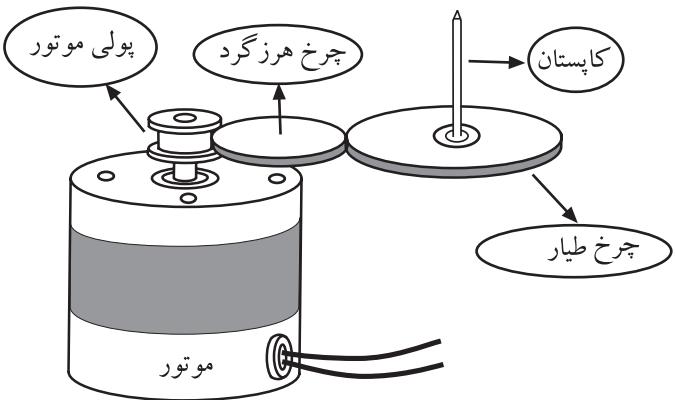


شکل ۳-۶- سیستم چرخ تسمه ای

**۳-۲- سیستم محرک نوار**  
موتور ضبط صوت توسط یکی از سیستم های گردش نوار، نوار را به حرکت درمی آورد (شکل ۳-۵). سیستم های محرک نوار عبارت اند از :

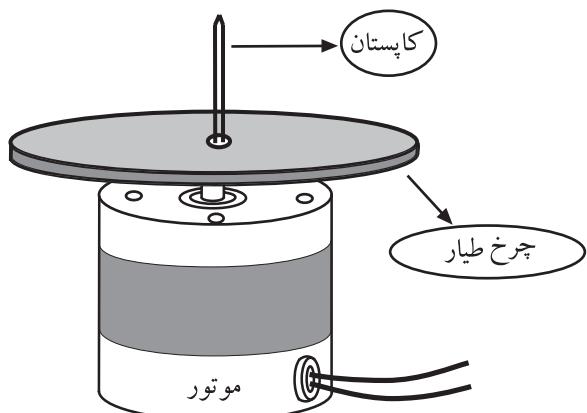
- ۱- سیستم چرخ تسمه ای Rimdrive System
- ۲- سیستم چرخ دنده ای یا قرقره فشاری (هرز گرد) Puck Drive System
- ۳- سیستم چرخشی مستقیم Direct drive System
- ۴- سیستم گردش با تسمه Belt Drive System

**۳-۳- سیستم چرخ تسمه ای:** در این سیستم یک پولی کوچک با پیچ روی محور موتور بسته می شود و چرخ طیار (فلای ویل) که دور آن یک تسمه ای لاستیکی قرار دارد مستقیماً با پولی موتور تماس پیدا می کند. با گردش موتور پولی می چرخد و چرخ طیار (فلای ویل) را می چرخاند و در نهایت کاپستان را به گردش درمی آورد (شکل ۳-۶).



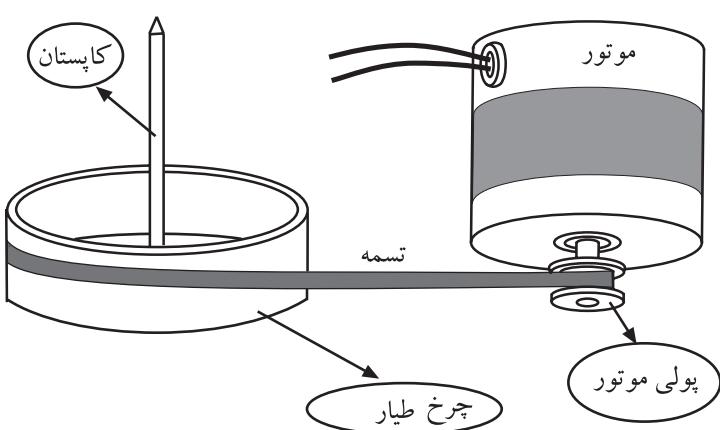
شکل ۳-۷ - سیستم چرخ هرزگرد

**۳-۲-۲ - سیستم چرخ دندنه‌ی فشاری (چرخ هرزگرد):** در این سیستم بین چرخ طیار (فلایویل) و پولی موتور یک چرخ هرزگرد قرار می‌گیرد و حرکت موتور را به چرخ طیار (فلایویل) و کاپستان انتقال می‌دهد. در شکل ۳-۷ سیستم گردش با چرخ هرزگرد نشان داده شده است. چون چرخ هرزگرد دائمی درگیر است، لذا تمیز کردن و روغن کاری چرخ دندنه‌ها ضرورت دارد. خرابی و فرسایش چرخ هرزگرد از عیوب متداول این سیستم محسوب می‌شود.



شکل ۳-۸ - سیستم چرخشی مستقیم

**۳-۲-۳ - سیستم چرخشی مستقیم:** در این سیستم چرخ طیار (فلایویل) مستقیماً به جای پولی روی محور موتور نصب می‌شود. با گردش موتور، کاپستان بدون واسطه می‌چرخد. در این سیستم برای تأمین سرعت مناسب برای حرکت نوار، باید قطر فلایویل مناسب باشد و از موتورهای الکتریکی با دور نسبتاً کم استفاده می‌شود (شکل ۳-۸).

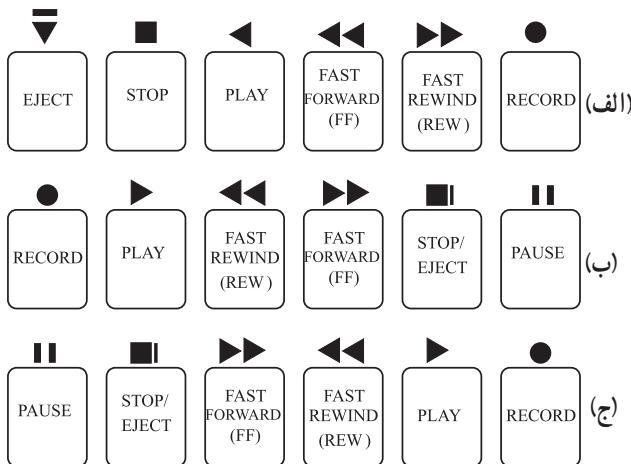


شکل ۳-۹ - سیستم گردش با تسمه

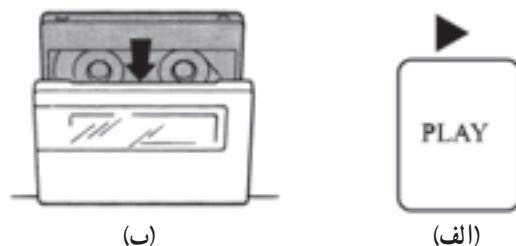
**۳-۲-۴ - سیستم گردش با تسمه:** در این سیستم انتقال نیرو از موتور به چرخ طیار توسط یک تسمه انجام می‌شود (شکل ۳-۹). مزیت این سیستم ایجاد سرعت ثابت و یکنواخت برای نوار است. از عیوب این سیستم می‌توان شل شدن تسمه و از دست دادن خاصیت ارتجاعی آن را نام برد. در این حالت تسمه از روی فلایویل و پولی سُر می‌خورد و باعث لرزش و نوسان صدای نوار در خروجی بلندگو و تولیدی صدای «وو» می‌شود.



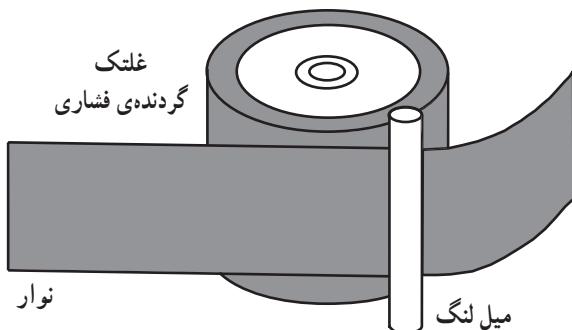
شکل ۳-۱۰- نمایش کلیدهای فشاری به همراه سیستم مکانیکی نوار



شکل ۳-۱۱- ترتیب قرارگرفتن کلیدهای فشاری ضبط



شکل ۳-۱۲- نحوه قرارگیری نوار کاست در دک



شکل ۳-۱۳- نمایش قرارگیری نوار بین پینچ رولر و کاپستان

۳-۳- آشنایی با کلیدهای فشاری و انواع آن  
۳-۳-۱- نام و ترتیب کلیدها: در دستگاههای ضبط صوت، برای کنترل عمل ضبط و پخش سیگنال صوت، توقف نوار، جلو و عقب بردن نوار از کلیدهای فشاری استفاده می‌کنند (شکل ۳-۱۰).

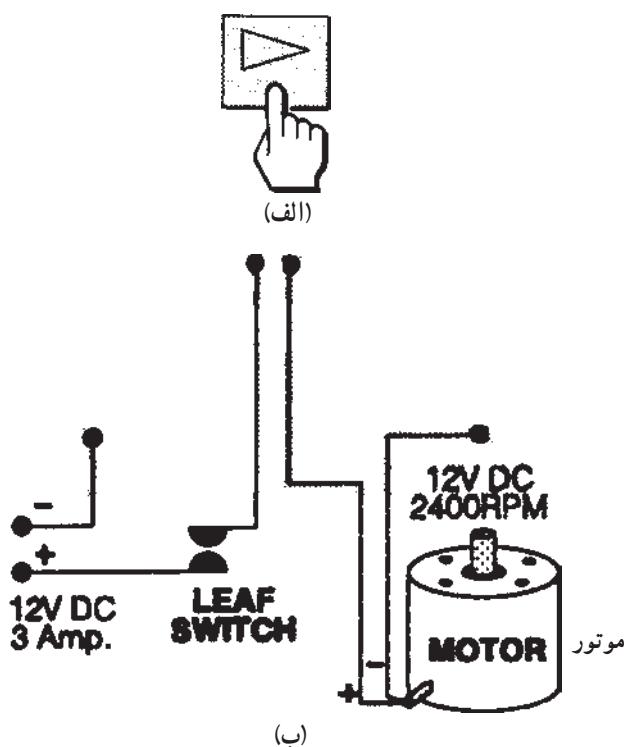
این کلیدها در تمام دستگاههای ضبط صوت یکسان است و در سیستم‌های جدید صوتی هم از طریق کنترل از راه دور می‌توان این کلیدها را انتخاب کرد. ترتیب قرارگرفتن این کلیدها می‌تواند به صورت یکی از شکل‌های الف، ب یا ج در شکل ۳-۱۱ باشد.

۳-۳-۲- کلید فشاری پخش Play: این کلید طبق شکل ۳-۳-۲- الف برای پخش صدای ضبط شده روی نوار است. هنگامی که نوار کاست را در داخل محفظه نوار دستگاه قرار بدھیم (شکل ۳-۱۲- ب) نوار بین غلتک فشاری (پینچ رولر) و کاپستان قرار می‌گیرد (شکل ۳-۱۳).

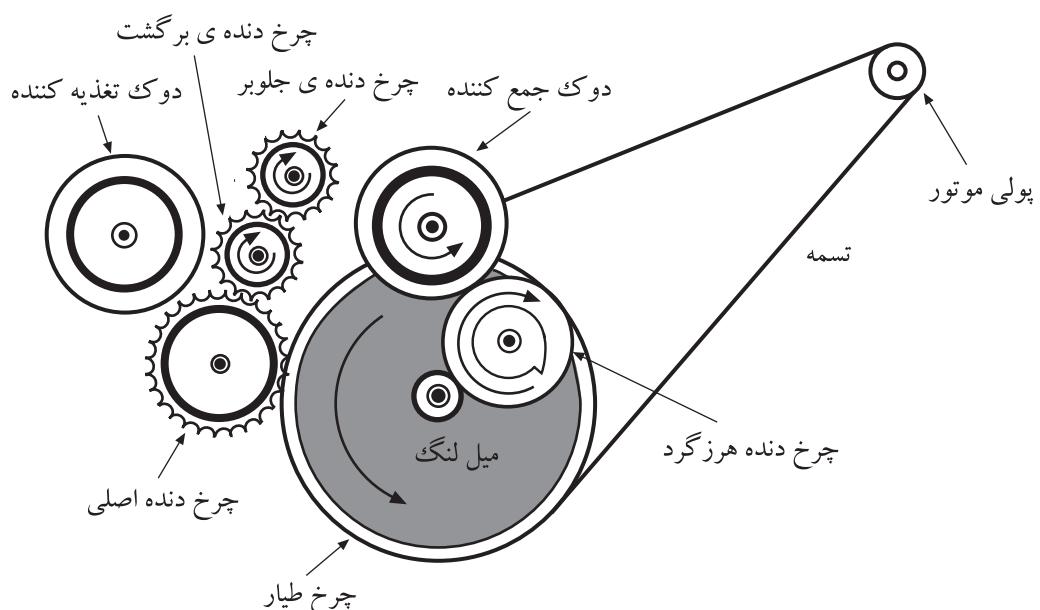
با فشردن کلید Play (شکل ۳-۱۴-الف) هد ضبط -

پخش به نوار تزدیک می شود و به آن می چسبد.

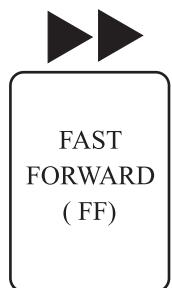
به طور همزمان تغذیه موتور ضبط وصل می شود (شکل ۳-۱۴-ب). در این لحظه با چرخش پولی موتور، چرخ طیار (فلایویل) و کاپستان به گردش درمی آیند، که این امر سبب چرخش دوک و قرقرهای تغذیه کننده نوار می شود. با گردش قرقرهای تغذیه کننده نوار، نوار با سرعت ثابت از مقابل هد عبور می کند (شکل ۳-۱۵).



شکل ۳-۱۴-تغذیه موتور ضبط



شکل ۳-۱۵- نحوه حرکت چرخ دندها، دوک و قرقرهای نوار در زمان کلید Play



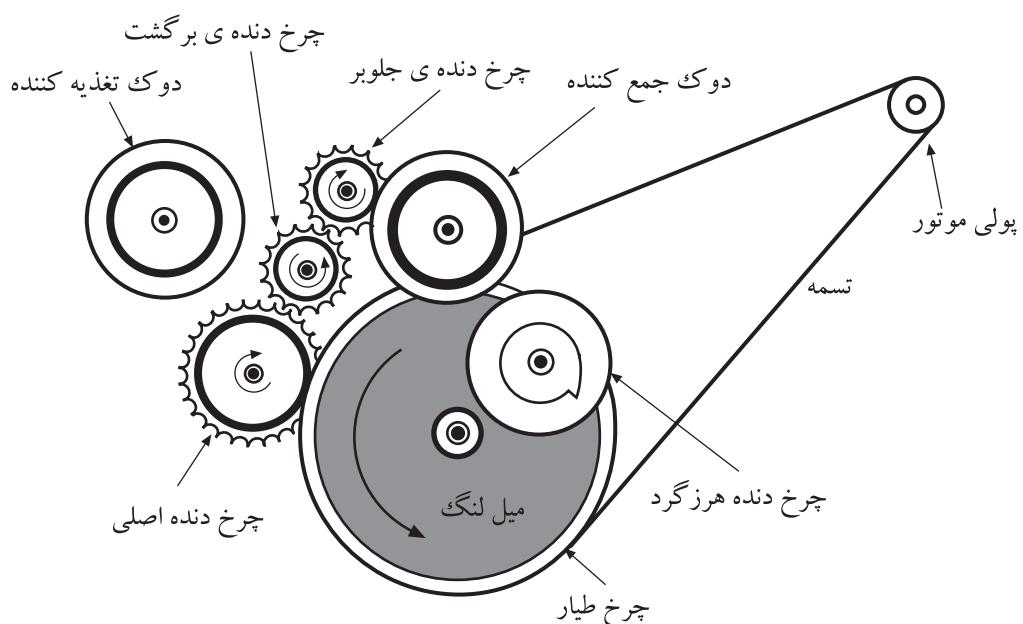
شکل ۱۶-۳- کلید حرکت سریع به جلو

### ۳-۳- کلید فشاری جلو بر سریع FAST

Forward کلید F.F، نوار را سریع تر از حالت کلید Play می‌چرخاند (شکل ۱۶-۳). در موقع رفت و برگشت سریع نوار، مقدار نیروی کششی بسیار کمی بر روی قرفه‌ی جمع کننده وارد می‌شود.

بدین ترتیب نوار با نیروی کمتر ولی با سرعت بیشتر گردش می‌کند.

با توجه به شکل ۱۷-۳، قرفه‌ی جمع کننده با چرخ هرزگرد، توسط اهرم‌های مکانیکی با یکدیگر درگیر می‌شوند. بادرگیرشدن چرخ طیار (فلای‌ویل) با چرخ دنده‌ی اصلی، گردش موتور به قرفه و دوک جمع کننده‌ی نوار منتقل می‌شود و سرانجام نوار با سرعت به جلو می‌رود.



شکل ۱۷-۳- نحوه عملکرد سیستم حرکت سریع به جلو

۱ - F.F= Fast Forward

۲- منظور از هرزگرد، حرکت بیهوده نیست چون این چرخ هرزگرد در کلیه‌ی عملیات اجرای مکانیکی در حال چرخش است این اسم انتخاب شده است.



شکل ۳-۱۸- کلید برگشت سریع به عقب

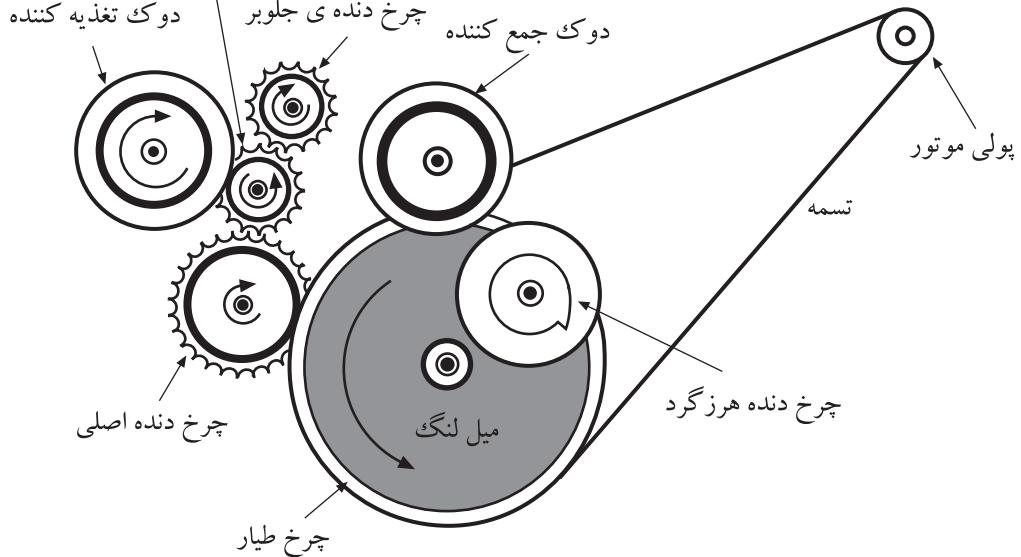
چرخ دنده‌ی برگشت

دوک تغذیه کننده

چرخ دنده‌ی جلوبر

### ۳-۴- کلید فشاری عقب بر<sup>۱</sup> (برگشت سریع)

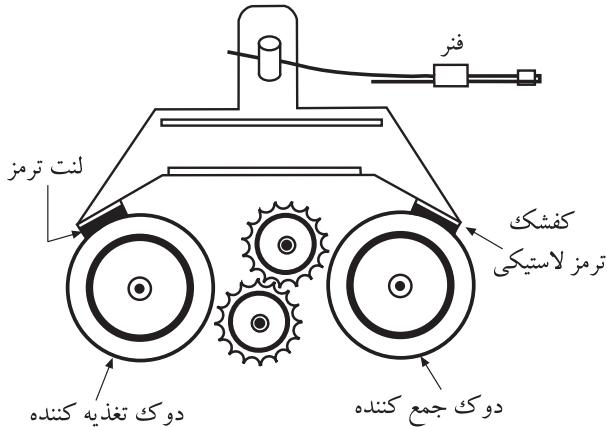
**FAST REWIND**: در زمان برگشت سریع نوار، چرخ دنده‌ی موتور از طریق چرخ طیار (فلای‌ویل) و چرخ دنده‌ی اصلی به قرقره‌ی تغذیه کننده منتقل می‌شود. بدین ترتیب با گردش قرقره، نوار سریع به عقب برمی‌گردد. شکل ۳-۱۸ کلید فشاری برگشت سریع به عقب و شکل ۳-۱۹ مکانیزم عملکرد این کلید را نشان می‌دهد.



شکل ۳-۱۹- مکانیزم عملکرد برگشت سریع نوار دقیقاً بر عکس عمل جلوبر است.



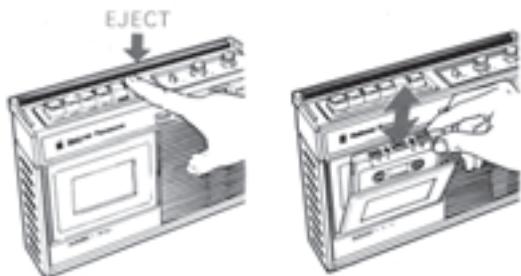
شکل ۳-۲۰- کلید Stop



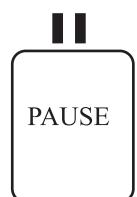
شکل ۳-۲۱- سیستم مکانیکی کلید Stop

### ۳-۵- کلید فشاری توقف کامل Stop: وقتی که

کلید فشاری Stop یک ضبط، فشرده می‌شود (شکل ۳-۲۰) باید قرقره‌های نوار به سرعت و بدون این که به نوار صدمه‌ای وارد کنند، از حرکت باستاند. در سیستم مکانیکی ضبط صوت یک کفشهک وجود دارد که انتهای آن یک لنت ترمز لاستیکی قرار دارد که به سطح دوک‌ها فشار می‌آورد و آن‌ها را متوقف می‌کند. برای جلوگیری از بیرون ریختن نوار از قرقره در موقع ترمز، باید نیروی ترمز بیشتری به دوک و قرقره‌ی تغذیه‌ی نوار وارد می‌شود (شکل ۳-۲۱).



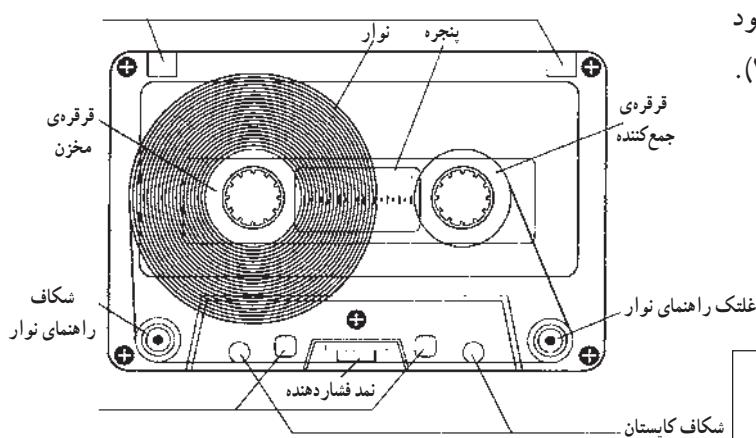
شکل ۳-۲۲ - عملکرد کلید EJECT



شکل ۳-۲۳ - کلید Pause



شکل ۳-۲۴ - ضبط صوت ریلی



شکل ۳-۲۵ - نوار کاست

**۶-۳-۳ - کلید EJECT** یا آزاد کننده: این کلید، در محفظه‌ی نوار را باز می‌کند. در بعضی از دستگاه‌های ضبط صوت کلید Stop و EJECT، یک کلید مشترک است و برای بیرون آوردن نوار باید دوبار کلید فوق را فشرد (شکل ۳-۲۲).

### ۶-۳-۴ - کلید فشاری توقف لحظه‌ای (مکث)<sup>۱</sup>

: وقتی که کلید Stop فشرده شود، حالت قبلی کار ضبط به هم می‌خورد، ولی با زدن کلید مکث عمل ضبط یا پخش به طور موقت متوقف می‌شود. در واقع با زدن کلید Pause (شکل ۳-۲۳)، پینچ رولر از کاپستان جدا می‌شود و به محض رها کردن این کلید دستگاه به همان عملکرد حالت قبلی (ضبط یا پخش) خود ادامه می‌دهد. از کلید فشاری Pause بیشتر برای ضبط صدا به صورت قطعه قطعه یا در عمل تدوین<sup>۲</sup> و مونتاژ و ضبط برنامه‌های صوتی روی نوار استفاده می‌شود.

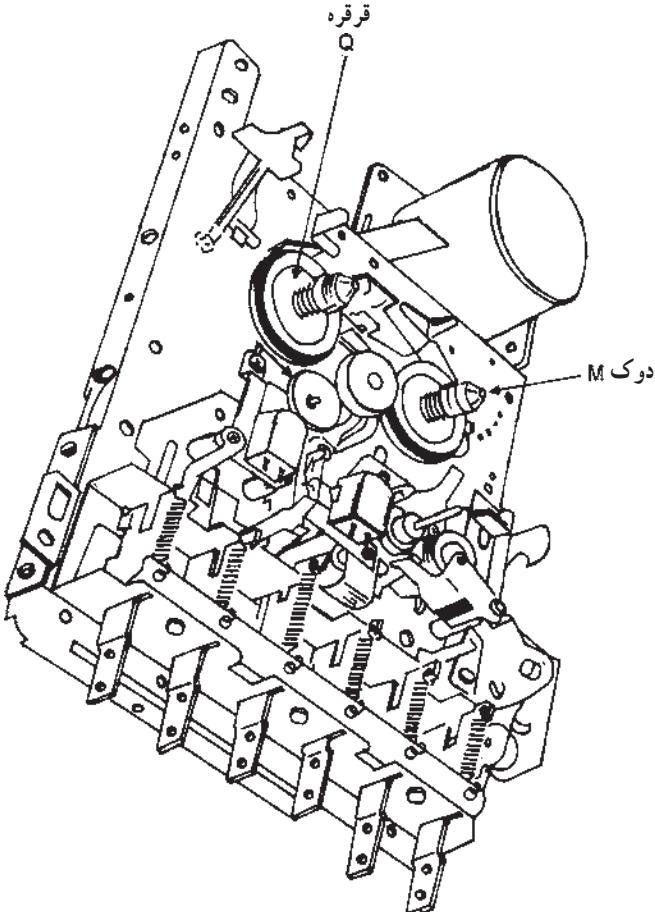
### ۴-۳ - سیستم گردش دوک‌ها و قرقره‌های جمع‌کننده‌ی نوار

با توجه به شکل ۳-۲۴ نوار ریلی برای آن که بتواند در مقابل هد قرار گیرد، باید از قرقره‌ی مخزن باز شود و با یک دوران ثابت و یکنواخت به دور قرقره‌ی جمع‌کننده بپیچید. به همین ترتیب در نوارهای کاستی نیز نوار باید از قرقره‌ی مخزن باز شود و با سرعت ثابت بر روی قرقره‌ی جمع‌کننده بپیچد (شکل ۳-۲۵).

نوار ریلی برای آن که بتواند در مقابل هد قرار گیرد، باید از قرقره‌ی مخزن باز شود و با یک دوران ثابت و یکنواخت به دور قرقره‌ی جمع‌کننده بپیچد.

۱ - مکث

۲ - در عمل تدوین و مونتاژ برنامه‌های صوتی، قطعات مختلف موسیقی و سرود و سخنرانی را روی یک نوار ضبط می‌کنند.



شکل ۳-۲۶- نمایش سیستم انتقال نوار و دوک و قرقره‌ها

زمان اجرا: ۵ ساعت



شکل ۳-۲۷- دستگاه ضبط صوت و دکمه‌های فشاری

برای به گردش درآوردن قرقره‌ی جمع کننده‌ی کاست نوار از حرکت دوک‌ها استفاده می‌شود. در شکل ۳-۲۶ دوک‌های نوار نشان داده شده است. قرقره‌های کاست نوار به طور هم محور روی دوک‌ها قرار می‌گیرند و در زمان حرکت یکی از دوک‌ها به صورت تغذیه کننده و دیگری به صورت جمع کننده است، نوار از مخزن تغذیه کننده باز می‌شود و بر روی قرقره‌ی جمع کننده می‌پیچد. با تغییر سرعت حرکت دوک‌ها می‌توان نوار را با سرعت زیاد جلو برد (Fast Forward) یا با سرعت زیاد به عقب برگرداند (Fast Rewind).

قرقره‌های کاست نوار به طور هم محور روی دوک‌ها قرار می‌گیرند.

### ۳-۵-۱- کار عملی شماره ۱

۳-۵-۱- هدف کار عملی: آشنایی عملی با دکمه‌های یک نمونه دستگاه ضبط صوت

۳-۵-۲- خلاصه کار عملی: در این کار عملی به بررسی عملکرد دکمه‌های ضبط صوت می‌پردازیم (شکل ۳-۲۷).

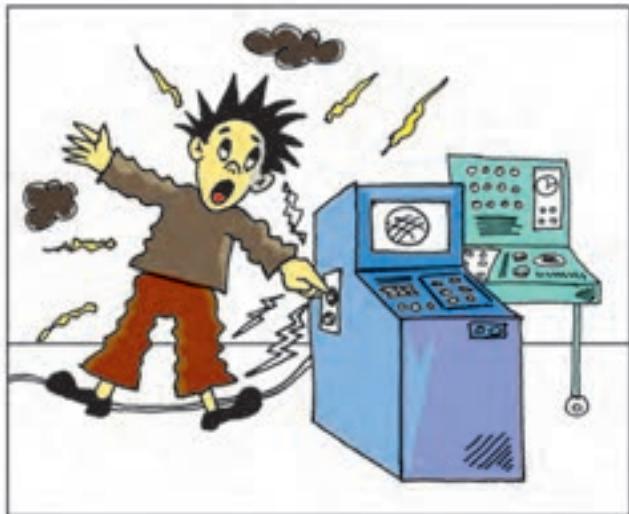
۳-۵-۳- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

- ضبط صوت یک دستگاه
- نوار کاست ضبط شده یک عدد
- نوار کاست خام یک عدد

۳-۵-۴ دستورات ایمنی و حفاظتی  
هنگام کار در محیط آزمایشگاه نظم و مقررات را رعایت  
کنید. ▲



شکل ۳-۲۸



شکل ۳-۲۹— به قسمت‌های الکتریکی دستگاه در حال کار دست نزنید!

▲ از روشن و خاموش کردن دستگاه‌هایی که به عملکرد آن‌ها آشنا نیستید و ارتباطی به کار شما ندارد جدأ خودداری کنید (شکل ۳-۲۹).



شکل ۳-۳۰— میز کار آزمایشگاه الکترونیک

▲ از وسایل و دستگاه‌های اندازه‌گیری حساس و میز کار موجود در آزمایشگاه مراقبت کنید (شکل ۳-۳۰).



شکل ۳-۳۱—وسایل و ابزار مخصوص تعمیرات الکترونیکی

▲ از وسایل و ابزارهای مخصوص تعمیرات دستگاه‌های الکترونیکی استفاده کنید و از عایق بودن دسته‌های ابزار از قبیل انبردست، دمباریک و پیچ‌گوشتی اطمینان حاصل کنید (شکل ۳-۳۱).



شکل ۳-۳۲

▲ هنگام اندازه‌گیری اهم قطعات و یا بررسی شاسی دستگاه و یا لحیم‌کاری دو شاخه‌ی دستگاه ضبط صوت را از پریز برق بیرون بکشید (شکل ۳-۳۲).



شکل ۳-۳۳—اگر به تعمیر لوازم الکترونیکی می‌پردازید، باید ترانسفورم‌ایزو‌لهکتنده را مورد استفاده قرار دهید تا دستگاه تعمیری و مورد آزمایش از فاز و نول شهر مستقل شود.

▲ از ترانس ایزوله‌ی ۱:۱ با فیوز مناسب استفاده کنید تا دچار برق‌گرفگی نشوید (شکل ۳-۳۳).



شکل ۳-۳۴- روش صحیح قراردادن نوار در دستگاه

- ▲ در بازکردن و بستن در محفظه‌ی نوار، شتاب نکنید.
- ▲ نوار را به آرامی در داخل دستگاه فرار دهید (شکل ۳-۳۴).

▲ هنگام بازکردن قاب دستگاه به خارهای پلاستیکی دستگاه توجه کنید.

- ▲ به قطعات مکانیکی دستگاه فشار وارد نکنید.
- ▲ در صورتی که از منبع تغذیه‌ی جداگانه استفاده می‌کنید مراقب میزان ولتاژ تغذیه‌ی دستگاه باشد.

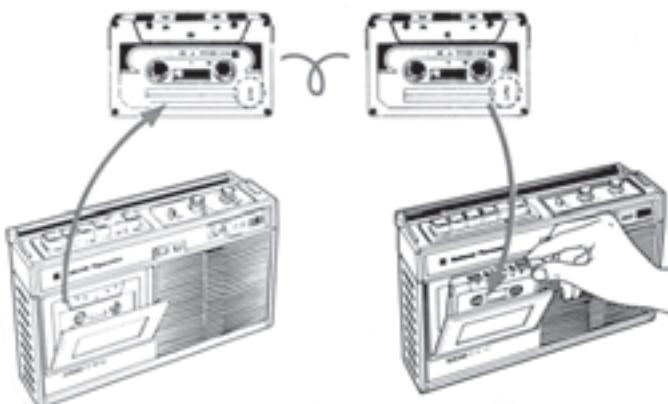
▲ هنگام جابه‌جا کردن وسایل و دستگاه‌های آموزشی یا اندازه‌گیری که حساس هستند، کاملاً دقت کنید که به زمین نیفتدند.

### ۳-۵-۵- مراحل کار عملی

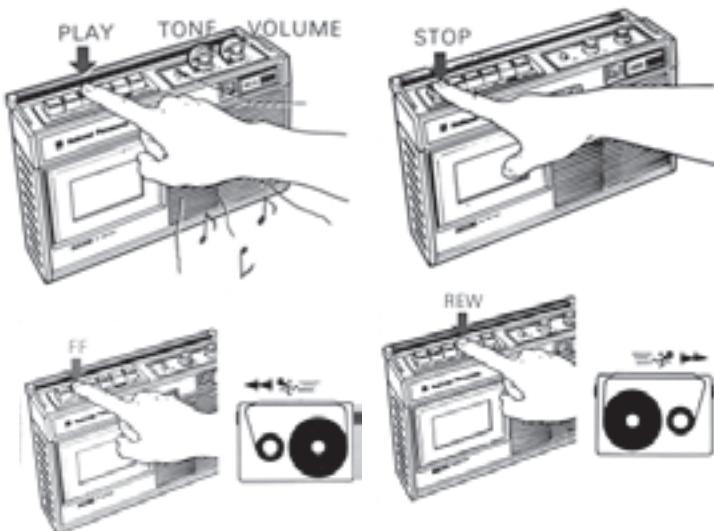
- ترتیب قرارگیری کلیدهای فشاری دستگاه ضبط صوت مورد آزمایش را مشاهده و یادداشت کنید.

- یک نوار کاست در داخل دستگاه بگذارید (شکل

.۳-۳۵)



شکل ۳-۳۵- قراردادن صحیح نوار در دستگاه



شکل ۳-۳۶- دکمه‌های STOP، F.REW، FF، Play و

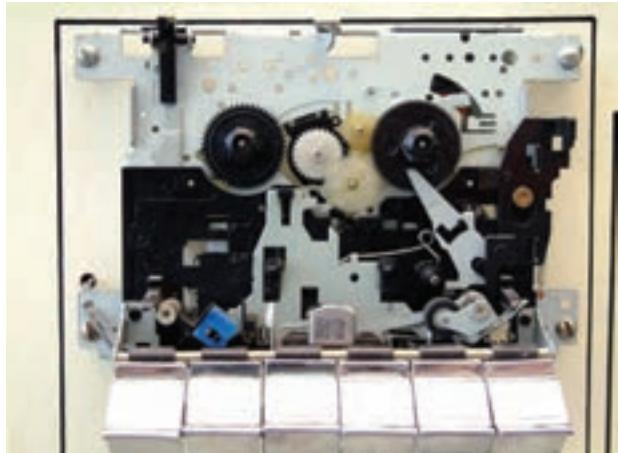
- دکمه‌های ... و Pause، Stop، F.REW، F.F، Play را فشار دهید و با نحوه‌ی عملکرد آن‌ها در دستگاه آشنا شوید (شکل ۳-۳۶).

- با استفاده از یک نوار خام، صدایی را روی آن ضبط کنید.

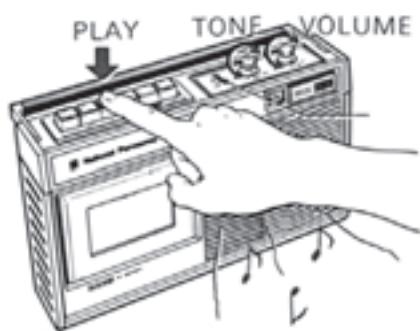
۶-۳-۵- خلاصه‌ی نتایج کار عملی: آنچه را که در این کار عملی فراگرفته‌اید به طور مختصر شرح دهید.

نتیجه:	.....
	.....
	.....

زمان اجرا: ۱/۵ ساعت



شکل ۳-۳۷- سیستم انتقال نوار با دکمه‌های فشاری



شکل ۳-۳۸- کلید فشاری Play

پاسخ: .....  
.....

پاسخ: .....  
.....  
.....  
.....  
.....

## ۶-۳- کار عملی شماره ۲

### ۱-۶- هدف کار عملی: آشنایی با سیستم انتقال

نوار در یک نمونه دستگاه ضبط صوت (شکل ۳-۳۷).

### ۲-۶- خلاصه کار عملی: در این کار عملی به

بررسی عملی نحوه کار سیستم انتقال نوار در دستگاه ضبط صوت می‌پردازیم.

### ۳-۶- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد

نیاز:

ضبط صوت یک دستگاه

نوار کاست ضبط شده یک عدد

نوار کاست خام یک عدد

پیچ گوشی مناسب جهت بازکردن قاب دستگاه

ضبط صوت

### ۴-۶- دستورات اینمنی و حفاظتی

#### ▲ دستورات اینمنی و حفاظتی کار عملی شماره ۱ مرحله ۱

۴-۵- را رعایت کنید.

▲ قاب دستگاه ضبط صوت را با نظارت مری ب باز کنید

و دقت کنید که صدمه‌ای به دستگاه وارد نشود.

▲ از پیچ گوشی مناسب برای باز کردن قاب دستگاه

استفاده کنید تا پیچ‌ها هرز نشونند.

### ۵-۶- مراحل اجرای کار عملی

● قاب دستگاه ضبط صوت را باز کنید.

● کلید فشاری Play را فشار دهید (شکل ۳-۳۸).

سؤال: جهت حرکت قرقه‌ها را روی دیک مشاهده و

یادداشت کنید.

سؤال: نحوه درگیرشدن چرخ‌نده‌ها با محور موتور و

قرقه و دوک‌ها را، در زمان فشرده‌بودن کلید فشاری Play،

به اختصار شرح دهید.

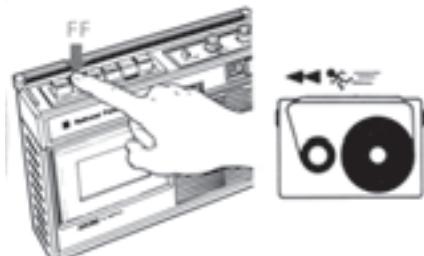
● کلید فشاری Play را در وضعیت اولیه قرار دهید.

● نوار کاست ضبط شده را داخل محفظه‌ی نوار قرار دهید.

● ولوم دستگاه را کاملاً بیندید تا ایجاد مزاحمت نکند.

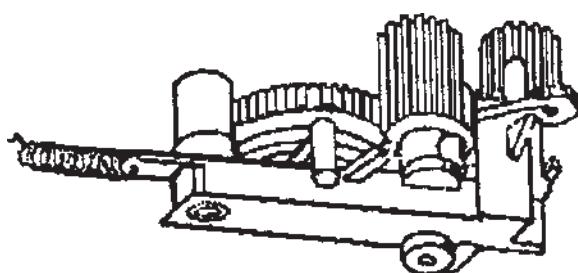
● مجدداً کلید فشاری Play را فشار دهید.

پاسخ: .....  
.....  
.....



شکل ۳-۳۹—کلید فشاری جلوبر سریع

پاسخ: .....  
.....  
.....



شکل ۳-۴۰—چرخ دنده‌ی F.F

پاسخ: .....  
.....  
.....

پاسخ: .....  
.....  
.....

پاسخ: .....  
.....  
.....

سؤال: جهت حرکت قرقه‌ی مخزن و قرقه‌ی جمع کن نوار را یادداشت کنید.

- کلید Play را به حالت اولیه برگردانید.
- نوار کاست را از محفظه‌ی نوار دستگاه خارج کنید.
- کلید فشاری جلوبر سریع (F.F) را فشار دهید (شکل ۳-۳۹).

- جهت حرکت قرقه‌ها را مشاهده و یادداشت کنید.

سؤال: نحوه‌ی درگیرشدن چرخ دنده‌ها با محور موتور و قرقه و دک‌ها را در زمان فشرده‌بودن کلید فشاری جلوبر سریع (F.F) مختصرآ شرح دهید (شکل ۳-۴۰).

پاسخ: .....  
.....  
.....

- کلید فشار جلوبر سریع (F.F) را به حالت اولیه برگردانید.
- نوار کاست ضبط شده (یا خام) را داخل محفظه‌ی نوار قرار دهید.

- مجدداً کلید فشاری جلوبر سریع (F.F) را فشار دهید.

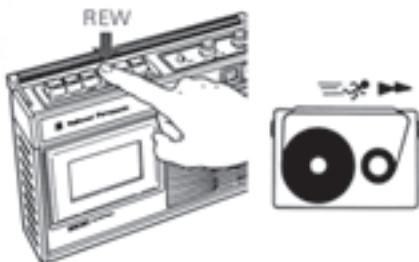
سؤال: جهت حرکت چرخ دنده‌ی F.F و قرقه‌ی تغذیه‌کننده و قرقه‌ی جمع کننده را یادداشت کنید.

سؤال: سرعت حرکت قرقه‌ها در زمان فشرده‌بودن کلید فشاری جلوبر سریع (F.F)، نسبت به وضعیت فشرده‌بودن کلید فشاری Play در آزمایش قبل چگونه است؟ شرح دهید.

سؤال: سرعت حرکت نوار در انتهای جلورفتن نوار، نسبت به سرعت حرکت نوار، در ابتدای جلورفتن نوار، چگونه است؟ دلیل آن را بنویسید.

سؤال: سرعت در این وضعیت با چه سیستمی کنترل می‌شود؟

- کلید فشاری جلوبر سریع (F.F) را به حالت اولیه برگردانید.
- نوار کاست را از محفظه نوار دستگاه خارج کنید.



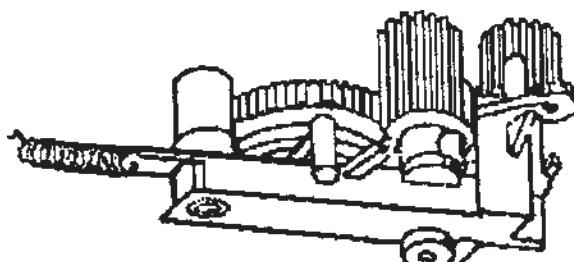
شکل ۳-۴۱— کلید فشاری برگشت سریع

- کلید فشاری برگشت سریع (F.REW) را فشار دهید (شکل ۳-۴۱).

سؤال: جهت حرکت قرقه‌ها را مشاهده و یادداشت کنید.

سؤال: نحوه درگیرشدن چرخ‌نده‌ها با محور موتور و قرقه و دوک‌ها را در زمان فشرده‌بودن کلید فشاری برگشت سریع (F.REW) مختصراً شرح دهید.

شکل ۳-۴۲— درگیری برخی از چرخ‌نده‌ها را نشان می‌دهد.



شکل ۳-۴۲— چرخ‌نده‌های هرزگرد و برگشت سریع

- کلید فشاری برگشت سریع (F.REW) را به حالت اولیه برگردانید.

● نوار کاست ضبط شده (یا خام) را داخل محفظه نوار قرار دهید.

- مجدداً کلید فشاری برگشت سریع (F.REW) را فشار دهید.

سؤال: جهت حرکت قرقه‌ی تغذیه‌کننده و قرقه‌ی جمع‌کننده را یادداشت کنید.

سؤال: سرعت حرکت قرقه‌ها در زمان فشرده‌بودن کلید فشاری برگشت سریع (F.REW) نسبت به وضعیت فشرده‌بودن کلید فشاری Play در آزمایش مرحله‌ی ۲ چگونه است؟

..... پاسخ: .....

.....

.....

..... پاسخ: .....

.....

.....

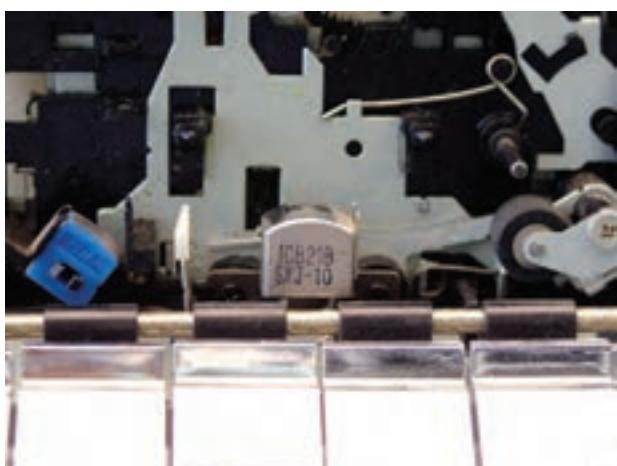


شکل ۳-۴۳— فشردن همزمان کلیدهای فشاری پخش (Play) و ضبط (Record)

..... پاسخ: .....

.....

.....



شکل ۳-۴۴— هنگام فشردن کلید Pause، پینچ رولر از کاپستان جدا می شود.

**سؤال:** سرعت حرکت نوار در انتهای عقب‌رفتن نوار نسبت به سرعت حرکت نوار در ابتدای عقب‌رفتن نوار چگونه است؟ دلیل آن را بنویسید.

**سؤال:** سرعت در این وضعیت با چه سیستمی کنترل می‌شود؟

- کلید فشاری برگشت سریع (F.REW) را به حالت اولیه برگردانید.
- نوار را از محفظه‌ی نوار خارج کنید.

کلید Record وظیفه‌ی ضبط سیگنال (صدا) را به عهده دارد، لذا باید کلیدی اعمالی که از نظر انتقال نیرو به هنگام پخش صدا لازم است، اتفاق بیفتد. درواقع هنگامی که کلید Record فعال شود، به وسیله‌ی یک پایه یا اهرم، کلید Play را نیز فشرده می‌کند. این عمل در مکانیزم‌های جدیدتر منظور شده است و در مکانیزم‌های قدیمی‌تر هر دو کلید Play و Record باید فشرده شود (شکل ۳-۴۳).

- در محفظه‌ی نوار دستگاه را باز کنید.
- کلید Record را فعال کنید.

**سؤال:** تغییرات مکانیکی که بازدن این کلید ایجاد می‌شود چیست؟ آن‌ها را یادداشت کنید.

کلید مکث Pause در حال استفاده از کلید ضبط و پخش استفاده می‌شود. این کلید، غلتک فشاری (پینچ رولر) را از کاپستان جدا می‌کند (شکل ۳-۴۴) و باعث توقف عملیات می‌شود.

- در محفظه‌ی نوار دستگاه را باز کنید.
- کلید Play را فشار دهید.
- در حین فعال بودن کلید Play، کلید فشاری Pause را فشار دهید.

..... پاسخ: .....

.....

.....

..... پاسخ: .....

.....

.....

لازم به ذکر است که بهوسیله‌ی یک اهرم حالت کلیدهای دیگر مانند Play یا F.F و F.Rew در جایگاهش ثابت می‌شود. یعنی کلیدها به صورت فشرده باقی می‌مانند. با فشاردادن کلید Stop، اهرم نگهدارنده جابه‌جا می‌شود و بهوسیله‌ی یک نیروی فنری، کلید فشرده شده به جایگاه قبلی بر می‌گردد.

..... مشاهدات: .....

.....

.....

..... مشاهدات: .....

.....

.....

..... پاسخ: .....

.....

.....

سؤال: چه تغییراتی را مشاهده می‌کنید؟ بنویسید.

- کلید Pause را غیرفعال کنید و کلید Play را نیز به حالت اول برگردانید.

● یک نوار کاست داخل دستگاه ضبط قرار دهید.

● کلید Play را فشار دهید.

● کلید Pause را نیز فعال کنید.

سؤال: چه تغییراتی را مشاهده می‌کنید؟ بنویسید.

در صورت فعال شدن کلید STOP اعمال کلیدهای دیگر مانند Play ، F.F و F.Rew خاتمه می‌باید.

این کلیدها در تمام دستگاه‌های ضبط صوت یکسان است و در سیستم‌های جدید صوتی هم از طریق کنترل از راه دور می‌توان این کلیدها را انتخاب کرد.

● کلید Play ضبط صوت را فشار دهید.

● کلید Stop را فشار دهید.

یادآوری: مشاهدات خود را یادداشت کنید.

● بهتر ترتیب، هر یک از کلیدهای F.REW و Record را فشار دهید و بعد از فشردن هر کلید، کلید فشاری Stop را فشار دهید.

یادآوری: مشاهدات خود را در هر حالت بنویسید.

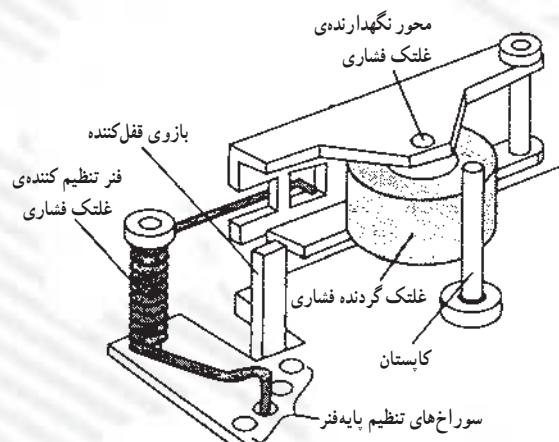
سؤال: آیا کلید STOP در همه‌ی حالات، کاری یکسان انجام می‌دهد؟ بنویسید.

### آزمون پایانی (۳)

۱- سرعت حرکت معمولی نوار در دستگاه ضبط صوت خانگی حدوداً چند سانتی متر بر ثانیه است؟

الف- ۵/۵      ب- ۴/۷۵      ج- ۳

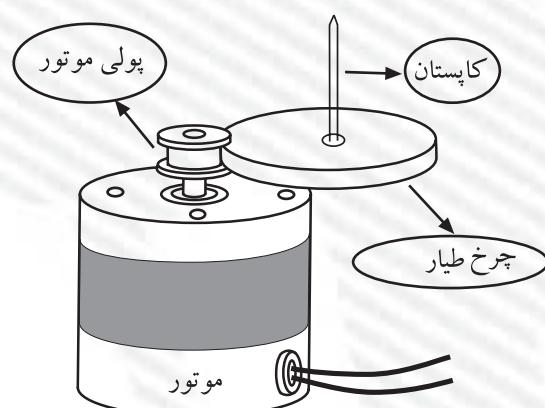
۲- با توجه به شکل ۳-۴۵ نیروی کششی نوار به چه صورت تنظیم می شود؟



شکل ۳-۴۵

۳- سرعت گردش کاپستان چگونه ثابت می شود؟

۴- شکل ۳-۴۶ کدام سیستم محرک نوار را نشان می دهد؟



شکل ۳-۴۶

۵- معایب سیستم گردش نوار با تسمه را بنویسید.

۶- کلید Pause چه کاربردی دارد؟

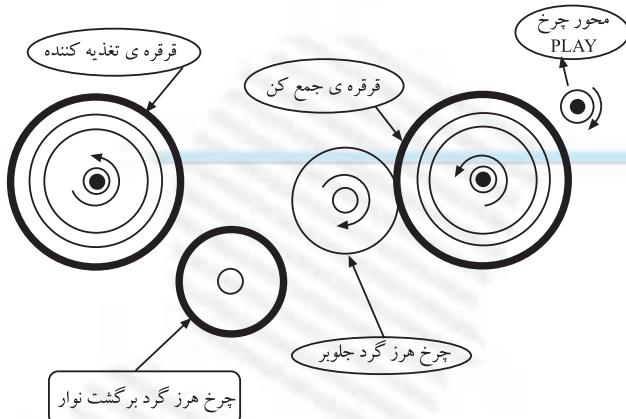
۷- شکل ۳-۴۷ عملکرد کدام کلید فشاری را نشان می‌دهد؟

الف - پخش (Play)

ب - ضبط (Record)

ج - جلوبر سریع نوار (F.F)

د - برگشت سریع نوار (F.Rew)



شکل ۳-۴۷

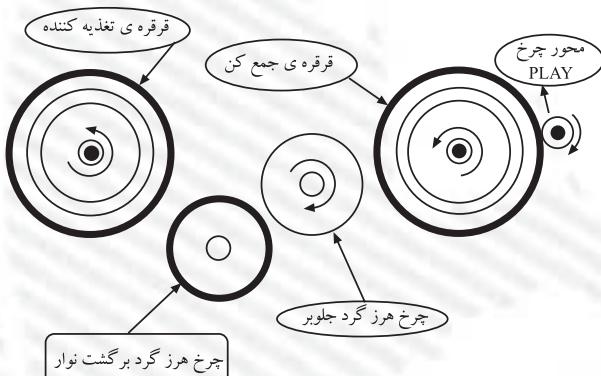
۸- شکل ۳-۴۸ نمایش حرکت نوار در کدام حالت است؟

الف - جلوبر سریع نوار

ب - پخش

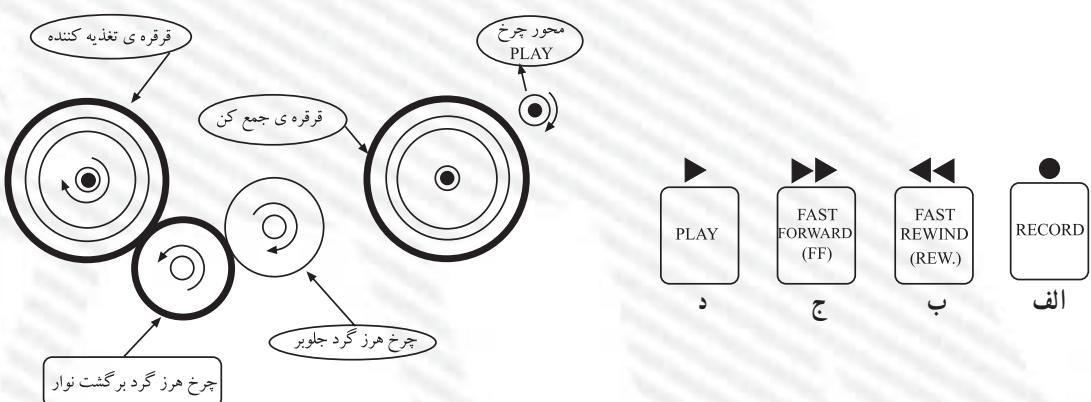
ج - برگشت سریع نوار

د - مکث (توقف موقت)



شکل ۳-۴۸

۹- با کدام کلید فشاری حرکت نوار شکل ۳-۴۹ صورت می‌گیرد؟



شکل ۳-۴۹

### آزمون عملی

در آزمون عملی، پرسش‌هایی در مورد قطعات روی دیک (سیستم انتقال نوار)، از روی شاسی پرسیده شود.

## فصل چهارم

# توانایی عیب‌یابی و تعمیر دستگاه‌های صوتی (رادیو – ضبط، پخش صوت، گرام و آمپلی‌فایر)

### هدف کلی

بررسی عملکرد برخی از سیستم‌های صوتی، عیب‌یابی و تعمیر

هدف‌های رفتاری: انتظار دارد پس از آموزش این فصل فراگیر بتواند:

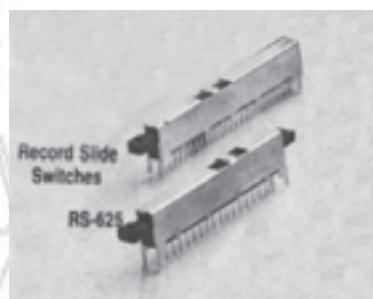
- ۱- طبقات اصلی دستگاه ترکیبی «رادیو – ضبط و پخش صوت» را نام ببرد.
- ۲- بلوک دیاگرام دستگاه ترکیبی «رادیو – ضبط» را رسم کند.
- ۳- کار هر بلوک «رادیو – ضبط» را شرح دهد.
- ۴- کلید «رادیو – ضبط» را در دستگاه ترکیبی رادیو – ضبط مشخص کند و وظیفه‌ی آن را شرح دهد.
- ۵- کلید ضبط (Record) را از سایر کلیدها تمیز دهد و طرز عملکرد آن را تشریح کند.
- ۶- عملکرد یک دستگاه ترکیبی رادیو – ضبط را در حالت‌های مختلف شرح دهد.
- ۷- بلوک دیاگرام حالت‌های مختلف کار دستگاه «رادیو – ضبط» را رسم کند.
- ۸- نحوه‌ی ورود و خروج سیگنال صوتی را در دستگاه «رادیو – ضبط» شرح دهد.
- ۹- موارد کاربرد آی‌سی‌های تقویت‌کننده‌های صوتی را شرح دهد.
- ۱۰- نقشه‌ی یک تقویت‌کننده‌ی صوتی (مونو) با آی‌سی را تجزیه و تحلیل کند.
- ۱۱- نقشه‌ی یک پخش صوت اتومبیل را، که تقویت‌کننده‌ی نهایی آن آی‌سی STK است، تجزیه و تحلیل کند.
- ۱۲- دستگاه رادیو – ضبط و پخش را در وضعیت رادیو و ضبط راه‌اندازی کند.
- ۱۳- سیگنال صوتی را به روش‌های مختلف ضبط کند.

ساعت آموزش		
جمع	عملی	نظری
۲۶	۲۰	۶

## پیشآزمون (۱۴)

۱- در یک دستگاه ترکیبی «رادیو - ضبط و پخش» کدام طبقات مشترک است؟

- الف - منبع تغذیه - اسیلاتور محلی
- ب - تقویت کننده صوتی - بلندگو
- ج - آشکارساز - تقویت کننده نهایی - بلندگو
- د - منبع تغذیه - اسیلاتور بایاس - بلندگو
- ۲- شکل زیر کدام کلید را نمایش می‌دهد؟



ب - کلید رکورد (ضبط)

الف - کلید on/off

د - کلید تعویض باند

ج - کلید «رادیو - ضبط»

۳- یک دستگاه ترکیبی «رادیو - ضبط و پخش» علاوه بر وضعیت پخش صدای رادیو و نوار کاست می‌تواند دارای کدام یک از حالت‌های زیر باشد؟

الف - ضبط صدای رادیو

ب - ضبط صدا از طریق میکروفون داخلی و خارجی

ج - ضبط صدای یک سیستم صوتی و تصویری توسط خط ورودی و خروجی صوت ( $\frac{\text{Audio in}}{\text{Audio out}}$ )

د - هر سه مورد

۴- آی‌سی تقویت کننده صوتی STK در کدام دستگاه‌ها کاربرد دارد؟

الف - رادیو پخش اتومبیل حرفه‌ای

ب - واکمن

ج - آمپلی‌فایرها صوتی قدرت کم

د - CD من

## ۱-۴- یادآوری سیستم ترکیبی «رادیو - ضبط و پخش» صوت



(الف)



(ب)

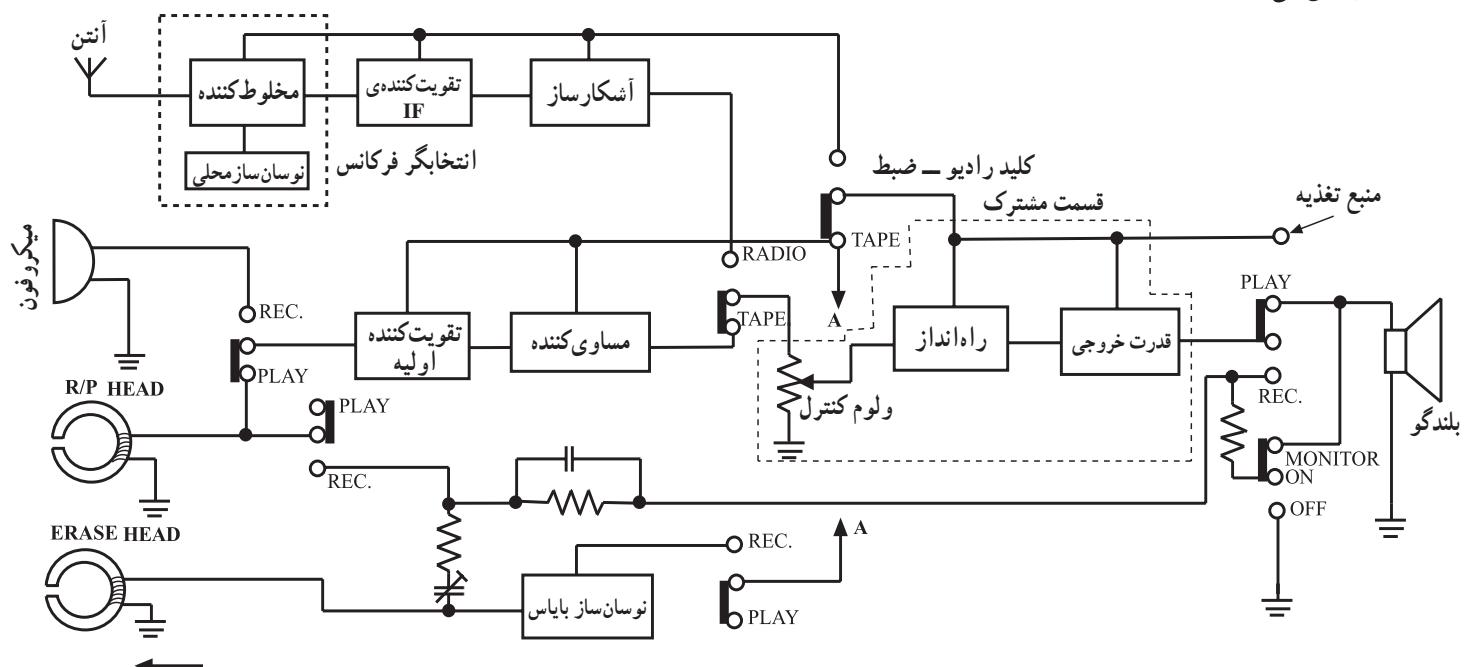
شکل ۱-۴- دستگاه رادیو - ضبط و ضبط صوت خبرنگار

امروزه دستگاه‌های ترکیبی رادیو - ضبط و پخش صوت در جامعه کاربرد فراوان دارند. شنیدن اخبار و گزارش‌های ورزشی از رادیو، ضبط مصاحبه‌ی یک خبرنگار، ضبط سخنرانی افراد در همایش‌ها و گردهمایی‌ها و استفاده از نوارهای کمک‌آموزشی کتاب‌های درسی از مواردی است که می‌توان ذکر کرد. شکل ۱-۴-۱ دو نمونه دستگاه ترکیبی رادیو - ضبط را نشان می‌دهد.

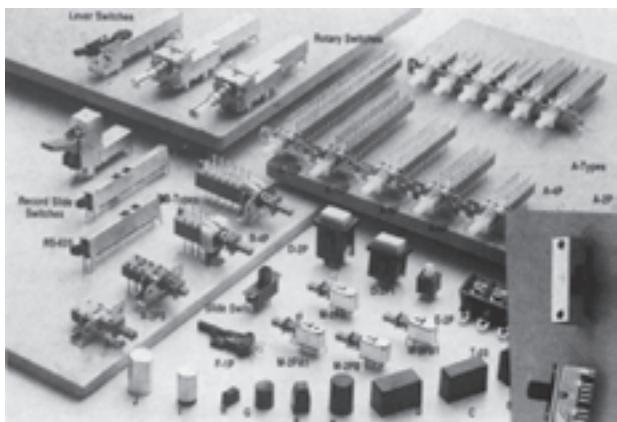
در شکل ۱-۲ بلوک دیاگرام یک دستگاه رادیو - ضبط را مشاهده می‌کنید. همان‌طور که از شکل پیداست، این دستگاه دارای دو قسمت کاملاً مجزا شامل مدار رادیو و مدار «ضبط و پخش» صوت است.

همچنین یک بخش مشترک بین رادیو - ضبط و پخش صوت نیز وجود دارد. این بخش شامل طبقات تقویت‌کننده‌ی صوت و بلندگو است.

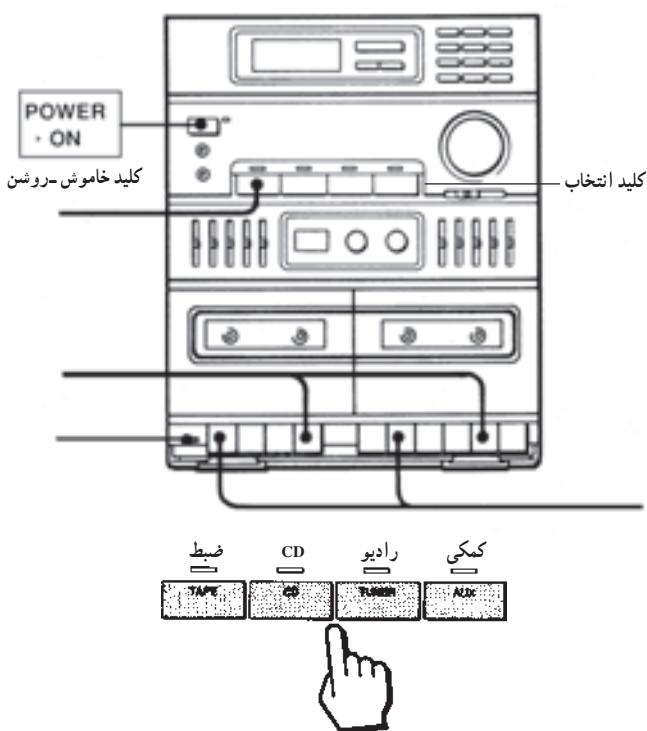
انتخاب وضعیت کار دستگاه در حالت رادیو یا ضبط با کلید «رادیو ضبط» انجام می‌شود (شکل ۱-۲). کلید K تغییر حالت رادیو و ضبط است که با توجه به بلوک دیاگرام، دستگاه در وضعیت ضبط و پخش قرار دارد و سیگنال صوتی را پخش می‌کند.



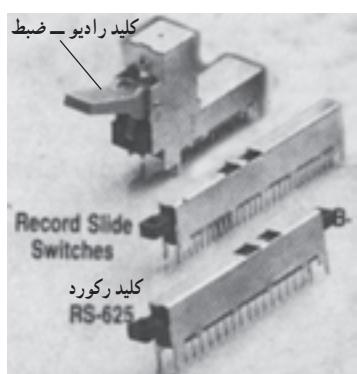
شکل ۱-۴-۲- بلوک دیاگرام یک دستگاه ترکیبی رادیو - ضبط و پخش



شکل ۴-۳- علامت اختصاری چند نمونه کلید رادیو - ضبط



شکل ۴-۴- یک نمونه دستگاه ترکیبی صوتی



شکل ۴-۵- کلید رکورد

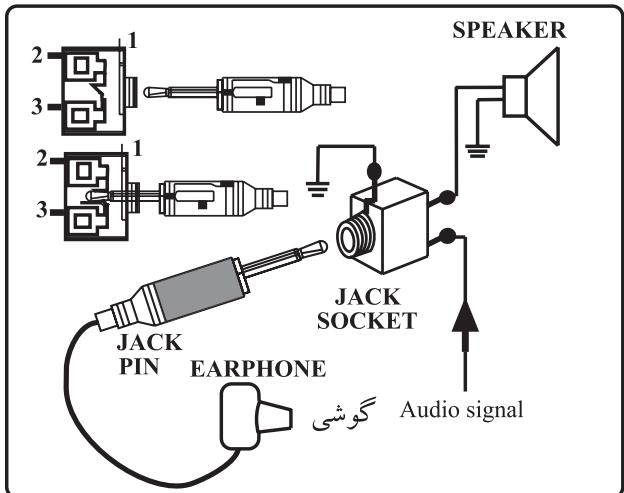
## ۴-۲- تشریح قطعات اصلی و بلوک دیاگرام دستگاه پخش صوت

**۱-۲-۴- کلید رادیو - ضبط:** وظیفه‌ی این کلید انتخاب حالت رادیو یا «ضبط - پخش» دستگاه است. نوع کلید و طرز قرارگرفتن آن بر روی دستگاه با توجه به شکل و فرم قاب دستگاه «رادیو - ضبط» فرق می‌کند. در شکل ۴-۳ تصویر ظاهری چند نمونه کلید رادیو - ضبط را ملاحظه می‌کنید. نحوه‌ی قرارگرفتن کلید «رادیو - ضبط» متناسب با پیشرفته شدن سیستم‌های صوتی تغییر می‌کند. در شکل ۴-۴ یک نمونه از دستگاه ترکیبی صوتی را مشاهده می‌کنید. در دستگاه‌های پیشرفته با تغییر وضعیت کلید «رادیو - ضبط» وضعیت کار دستگاه بر روی صفحه‌ی نمایشگر مشخص می‌شود. این وضعیت با عبارت‌های TAPE یعنی ضبط یا TUNER یعنی رادیو مشخص می‌شود.

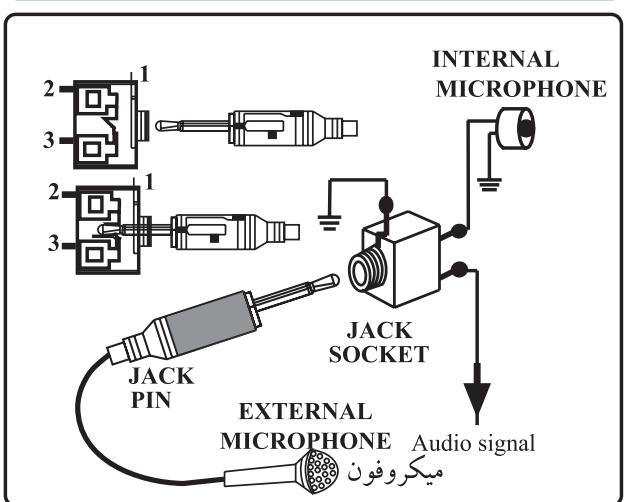
وظیفه‌ی کلید رادیو - ضبط، انتخاب حالت رادیو یا «ضبط - پخش» دستگاه است. این وضعیت با عبارت‌های TAPE یعنی ضبط یا TUNER یعنی رادیو مشخص می‌شود.

**۲-۴-۲- کلید ضبط - پخش:** این کلید (Record) معروف به کلید رکورد یا ضبط است. کلید رکورد یک اهرم دارد که به صورت کشویی تغییر مکان می‌دهد و کن tactها را قطع و وصل می‌کند.

در شکل ۴-۵ شکل ظاهری این کلید نشان داده شده است. کلید ضبط به گونه‌ای روی برد مدار الکترونیکی دستگاه نصب می‌شود که اهرم آن در زیر کلید Record قرار گیرد. بدین ترتیب با فشار دادن کلید رکورد، اهرم آن جایه‌جا می‌شود و کن tactهای آن را تغییر می‌دهد. با تغییر کن tactهای، مدار در حالت ضبط سیگнал قرار می‌گیرد.



**۴-۳-۲-۳** ضبط سیگنال صوتی از طریق یک سیستم صوتی یا تصویری: برای تکثیر یک نوار صوتی یا سیگنال صوتی مربوطه به یک سیستم تصویری، می‌توان از جک میکروفون (MIC)، جک ورودی (Aux) و یا خط صوتی ورودی (Audio in) دستگاه ضبط استفاده کرد. سیگنال صوتی خروجی یک سیستم صوتی یا تصویری از جک گوشی EAR و یا خط صوتی خروجی (Audio out) قابل دریافت است (شکل ۴-۶). جک میکروفون دستگاه روی قاب جلویی و یا پشت دستگاه قرار دارد و جک ورودی معمولاً در پشت دستگاه ضبط نصب می‌شود.



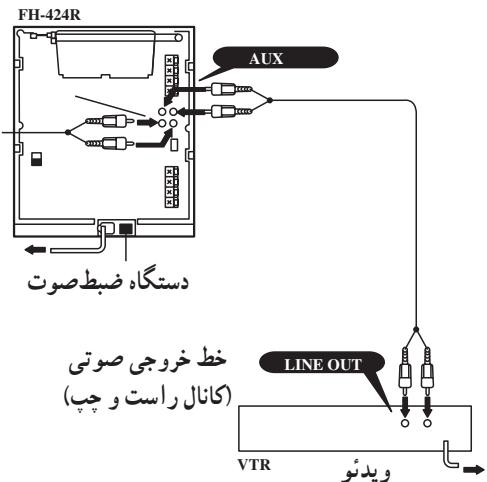
برای تکثیر یک نوار صوتی یا سیگنال صوتی مربوطه به یک سیستم تصویری، می‌توان از جک میکروفون (MIC)، جک ورودی (Aux) و یا خط صوتی ورودی (Audio in) دستگاه ضبط استفاده کرد.



شکل ۴-۶-۴- فیش‌های گوشی، میکروفون و خط صوتی و تصویری

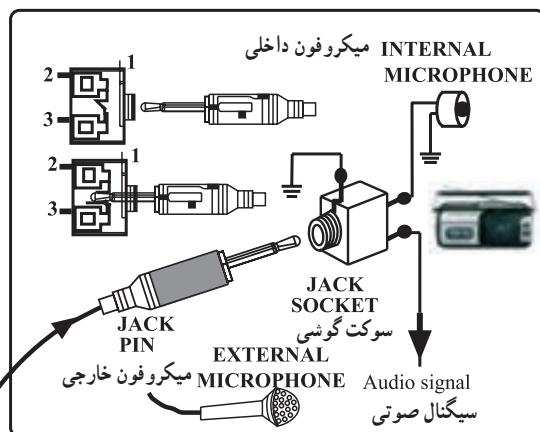
سیستم‌های صوتی و تصویری جدید اغلب دارای جک‌های ورودی و خروجی صوتی یا تصویری هستند که به راحتی می‌توانیم از طریق این جک‌ها به سیگنال اصلی صوت یا تصویر دسترسی پیدا کنیم.

سیگنال صوتی خروجی یک سیستم صوتی یا تصویری از جک گوشی EAR و یا خط صوتی خروجی (Audio in) قابل دریافت است.

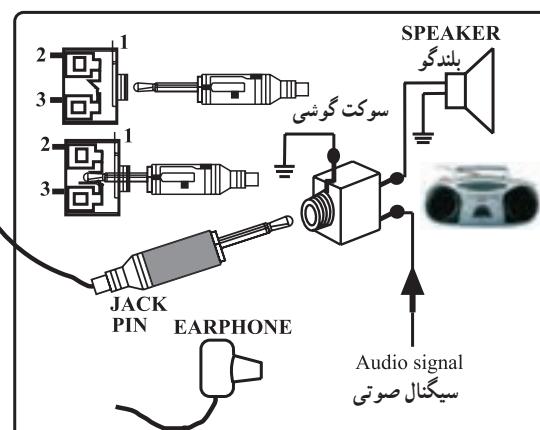


شکل ۷-۴- نحوه‌ی اتصال دستگاه ویدئو به سیستم صوتی برای ضبط صدا

در شکل ۷-۴ و ۷-۸ نحوه‌ی اتصال دستگاه ضبط صوت به سیستم صوتی و تصویری شان داده شده است. در شکل ۷-۷ چگونگی اتصال ویدئو به ضبط صوت و در شکل ۷-۸ نحوه‌ی اتصال دستگاه به دستگاه را برای ضبط صدا از روی یک نوار ضبط شده بر روی نوار خام مشاهده می‌کنید. از این روش در دستگاه‌های ضبط صوت با کاست دوتایی (دوبل) استفاده می‌شود در روش اخیر به منظور کاهش زمان ضبط، سرعت ضبط کردن را بالا می‌برند.



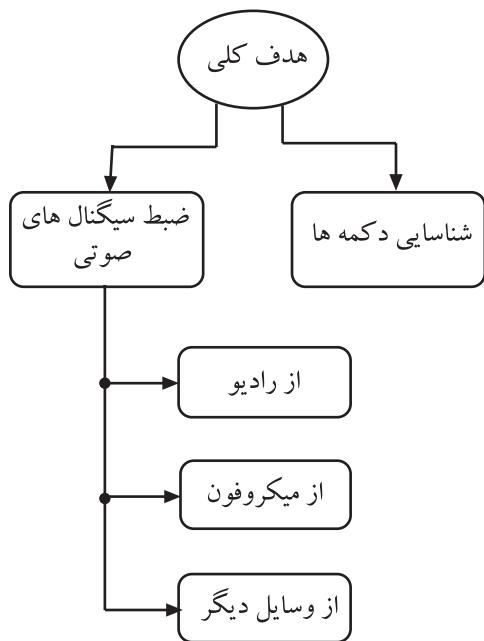
الف - دستگاه ضبط صوت که در وضعیت ضبط سیگنال صوتی است.



ب - دستگاه ضبط صوت که در وضعیت پخش سیگنال صوتی قرار دارد.

شکل ۷-۸ - اتصال دستگاه به دستگاه برای ضبط سیگنال صوتی یک نوار بر روی نوار خام

زمان اجرا: ۸ ساعت



شکل ۹-۴- روشهای ضبط سیگنال صوتی

### ۳-۴- کار عملی شماره ۱

**۱-۴- هدف کلی:** راه اندازی و شناسایی کنترل های دستگاه ضبط و پخش صوت و ضبط سیگنال صوتی با روش های مختلف (شکل ۹-۹).

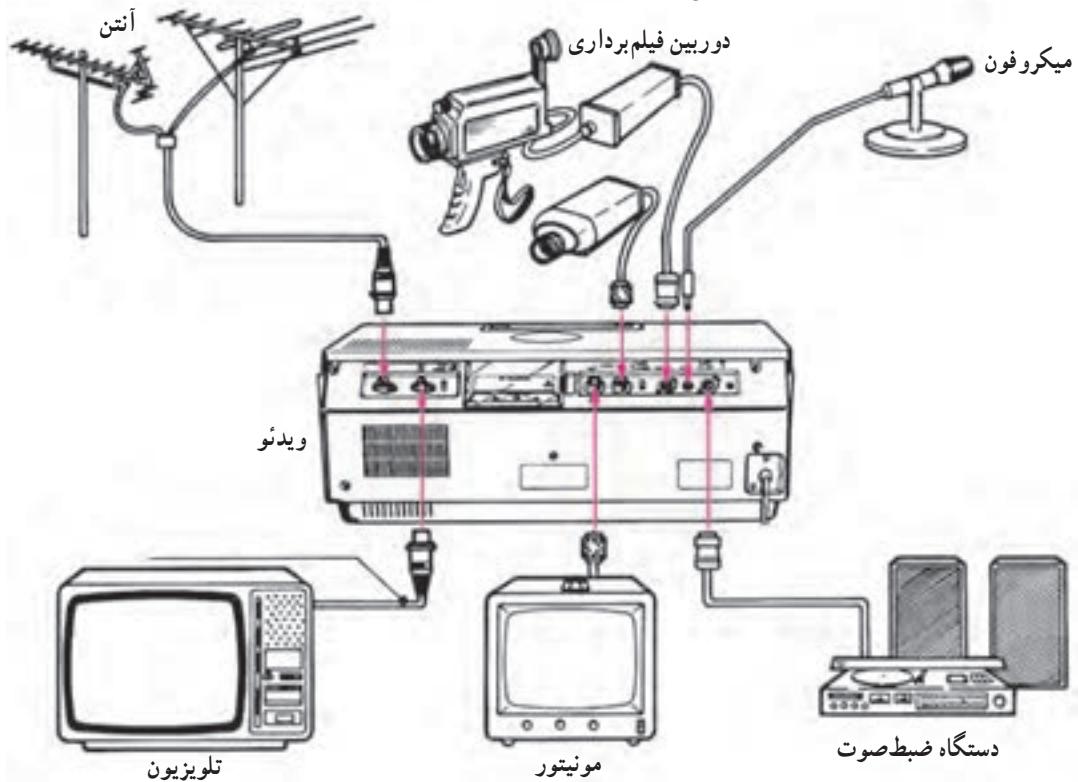
**۲- خلاصه کار عملی:** در این آزمایش دستگاه ترکیبی رادیو، ضبط و پخش صوت را در وضعیت های رادیو یا پخش صوت قرار می دهیم، خروجی های دستگاه را شناسایی می کنیم و در نهایت با استفاده از روش های مختلف، به ضبط سیگنال صوتی می پردازیم.

### ۳-۴- ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

- دستگاه رادیو - ضبط پخش یک دستگاه
- دستگاه صوتی با تصویری دیگر یک دستگاه
- میکروفون یک عدد
- نوار کاست پرشده و خام از هر کدام یک عدد
- ویدئو یک دستگاه
- نوار ویدئویی پرشده یک عدد
- فیش رابط
- فیش سونی

Auxiliary

تجهیزات فوق را در شکل ۱۰-۴ مشاهده می کنید.



شکل ۱۰-۴- تجهیزات مورد نیاز کار عملی



شکل ۴-۱۱

▲ ۴-۳-۴ دستورات ایمنی و حفاظتی هنگام کار در محیط آزمایشگاه نظم و مقررات را رعایت کنید (شکل ۴-۱۱).



شکل ۴-۱۲ به قسمت‌های الکتریکی دستگاه در حال کار دست نزنید!

▲ از روشن و خاموش کردن دستگاه‌هایی که به عمل کرد آن‌ها آشنا نیستید و ارتباطی به کار شما ندارد جداً خودداری کنید (شکل ۴-۱۲).



شکل ۴-۱۳ میز کار آزمایشگاه الکترونیک

▲ از وسایل و دستگاه‌های اندازه‌گیری حساس و میز کار موجود در آزمایشگاه مراقبت به عمل آورید (شکل ۴-۱۳).



شکل ۴-۱۴- وسایل و ابزار مخصوص تعمیرات الکترونیکی

▲ از وسایل و ابزارهای مخصوص تعمیرات دستگاه‌های الکترونیکی استفاده کنید و از عایق بودن دسته‌های ابزار از قبیل انبردست، دم‌باریک، پیچ گوشتی اطمینان حاصل کنید (شکل ۴-۱۴).



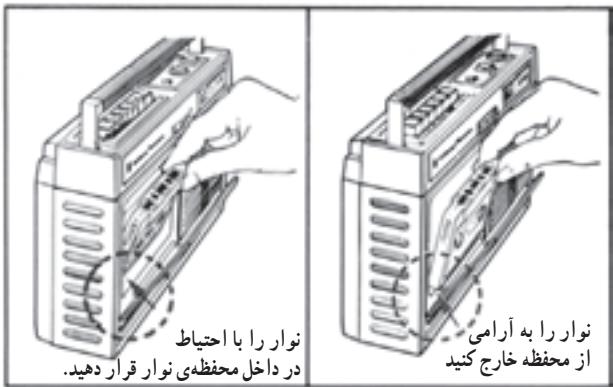
شکل ۴-۱۵

▲ هنگام اندازه‌گیری اهم قطعات و یا بررسی شاسی دستگاه و یا لحیم کاری، دوشاخه دستگاه ضبط صوت را از پریز برق بیرون بکشید (شکل ۴-۱۵).

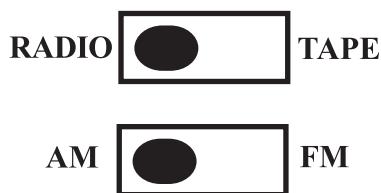


شکل ۴-۱۶- امروزه اگر به تعمیر لوازم الکترونیکی می‌پردازید، باید ترانسفورمر ایزوله کننده را مورد استفاده قرار دهید تا دستگاه تعمیری و مورد آزمایش از فاز و نول شهر مستقل شود.

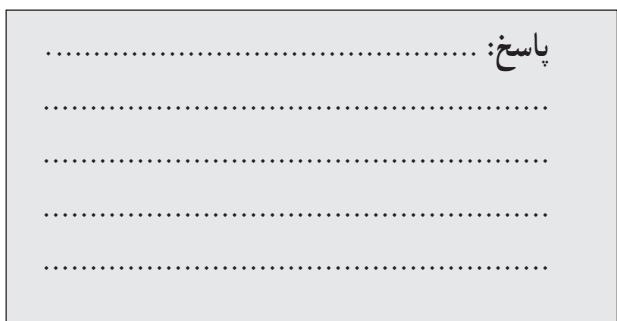
▲ از ترانس ایزوله‌ی ۱:۱ با فیوز مناسب استفاده کنید تا دچار برق‌گرفتگی نشود (شکل ۴-۱۶).



شکل ۱۷—۴—روش صحیح قراردادن نوار در دستگاه



شکل ۱۸—۴—وضعیت کلیدهای رادیو ضبط و باند رادیو



شکل ۱۹—۴—کلید رادیو—ضبط در وضعیت ضبط قرار گیرد.

- ▲ در باز کردن و بستن در محفظه‌ی نوار، شتاب نکنید.
- ▲ نوار را به آرامی در داخل دستگاه قرار دهید (شکل ۱۷—۴).

- ▲ هنگام باز کردن قاب دستگاه به خارهای پلاستیکی دستگاه توجه کنید.

- ▲ به قطعات مکانیکی دستگاه فشار وارد نکنید.
- ▲ در صورتی که از منبع تغذیه‌ی جداگانه استفاده می‌کنید مراقب میزان ولتاژ تغذیه‌ی دستگاه باشد.

- ▲ هنگام جایه‌جاوی و سایل، دستگاه‌های آموزشی یا اندازه‌گیری که حساس هستند، موازن باشید که به زمین نیفتند.

#### ۳—۵—مراحل اجرای کار عملی

##### قسمت اول: راه اندازی دستگاه رادیو—ضبط و پخش

###### در وضعیت رادیو

- دستگاه رادیو—ضبط و پخش را که در اختیار دارید روی موج AM قرار داده و یک ایستگاه رادیویی را دریافت کنید.

- اگر دستگاه رادیو—ضبط شما دو موج دارد، آن را روی موج AM یا FM قرار دهید و یک ایستگاه رادیویی را دریافت کنید (شکل ۱۸—۴).

سؤال: نحوه‌ی عملکرد دستگاه رادیو—ضبط و پخش در وضعیت رادیو چگونه است؟ به طور مختصر بنویسید.

##### قسمت دوم: دستگاه رادیو—ضبط و پخش در وضعیت

###### پخش صوت

- کلید رادیو—ضبط دستگاه را در وضعیت ضبط پخش قرار دهید (شکل ۱۹—۴).

- یک نوار کاست پرشده را در داخل محفظه‌ی نوار دستگاه قرار دهید.

- کلید فشاری Play را فشار دهید (شکل ۴-۲۰).

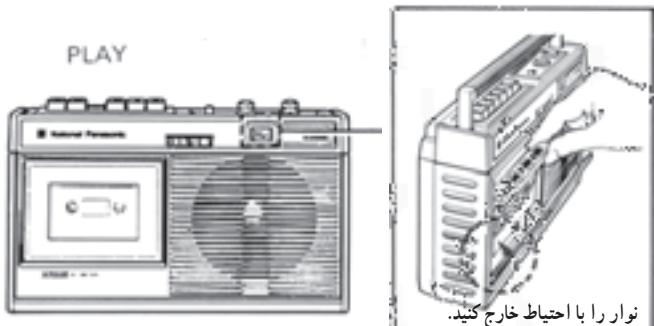


شکل ۴-۲۰— فشردن کلید پخش (Play)

..... پاسخ: .....

.....  
.....

سؤال: آیا صدای نوار را از بلندگو می شنوید؟

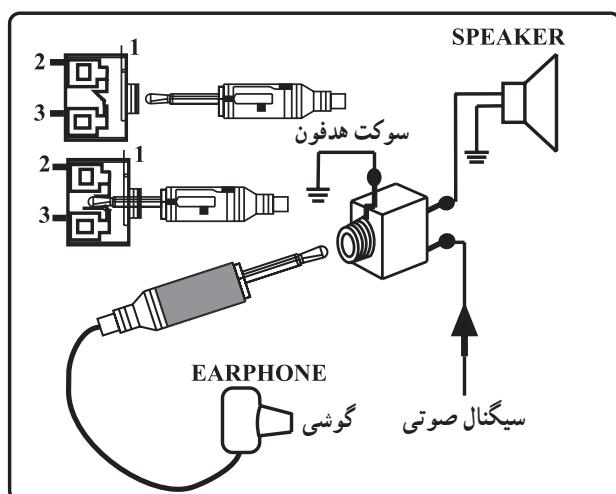


شکل ۴-۲۱— برگرداندن کلید Play به حالت اولیه و خارج کردن نوار از دستگاه ضبط

- کلید فشاری Play را به وضعیت اولیه برگردانید.

- نوار کاست را از محفظه‌ی نوار خارج کنید (شکل

۴-۲۱).



شکل ۴-۲۲— گوشی با سوکت مناسب

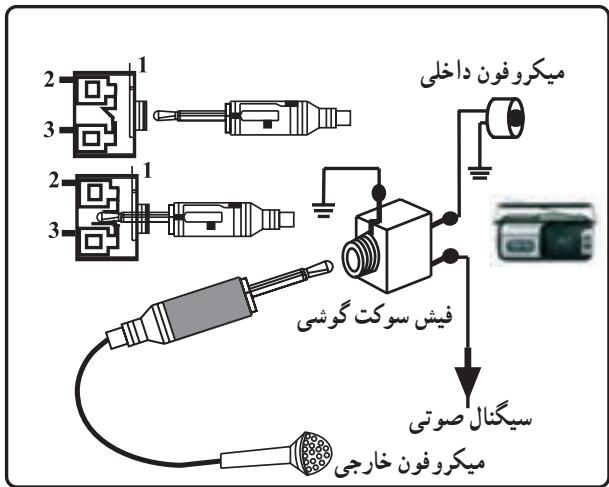
قسمت سوم: شناسایی خروجی‌های دستگاه رادیو —

ضبط و پخش

- قسمت EARPHONE یا هدفون دستگاه را با یک

گوشی مناسب امتحان کنید (شکل ۴-۲۲).

- ورودی میکروفون را روی قاب جلویی دستگاه مشخص کنید.



شکل ۴-۲۳ – میکروفون با فیش مناسب

- ورودی میکروفون دستگاه را با وصل کردن یک میکروفون و با استفاده از دستور کار دستگاه امتحان کنید (شکل ۴-۲۳).

میکروفون خارجی را با فیش مناسب به سوکت گوشی اتصال دهید. جک ورودی معمولاً در پشت دستگاه ضبط نصب می‌شود.



شکل ۴-۲۴ – قرار دادن نوار کاست در دستگاه

- قسمت چهارم: ضبط سیگنال صوتی پیام رادیو یک نوار کاست خام را در داخل محفظه نوار دستگاه رادیو – ضبط و پخش قرار دهید (شکل ۴-۲۴).

در قرار دادن نوار کاست در داخل محفظه نوار دستگاه رادیو – ضبط و پخش دقت کنید تا در محفظه صدمه نبینند.



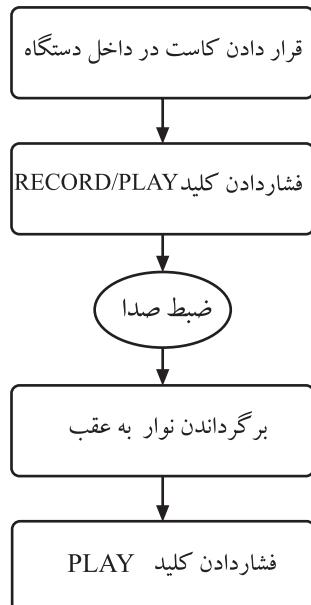
شکل ۴-۲۵ – فشردن کلیدهای ضبط و پخش

- کلید دستگاه را در وضعیت رادیو (Radio) قرار دهید.
- صدای یک ایستگاه رادیویی دلخواه را از طریق دستگاه رادیو – ضبط و پخش دریافت کنید.
- کلیدهای فشاری ضبط و پخش (Record - Play) را بفشارید تا دستگاه در وضعیت ضبط قرار گیرد (مشابه شکل ۴-۲۵).

- پس از یک دقیقه، کلید فشاری ضبط و پخش را به وضعیت اولیه برگردانید.



شکل ۴-۲۶— ضبط سیگنال از طریق میکروفون داخلی



شکل ۴-۲۷— مراحل ضبط سیگنال صوتی از طریق میکروفون داخلی

### قسمت پنجم: خبط سیگنال صوتی از طریق

میکروفون داخلی (شکل ۴-۲۶ و شکل ۴-۲۷)

- نوار کاست خام را در داخل محفظه نوار بگذارید.
- کلیدهای فشاری ضبط و پخش (Record / play) را فشار دهید.

● چند لحظه، مقابل دستگاه صحبت کنید.

● کلید فشاری ضبط و پخش را به وضعیت اولیه برگردانید.

● نوار را به عقب بیرید.

● کلید فشاری Play را بفشارید.

مراحل ضبط سیگنال صوتی از طریق میکروفون داخلی در شکل ۴-۲۷ نشان داده شده است. در اجرای قسمت پنجم کار عملی، این مراحل را به ترتیب انجام دهید و سپس به سؤال مطرح شده در زیر پاسخ دهید.

**سؤال:** آیا صحبت‌های شما روی نوار، ضبط شده است؟

در مورد کیفیت آن شرح دهید.

● کلید فشاری Play را به وضعیت اولیه برگردانید.

● کلید رادیو – ضبط (Radio / Tape) را نیز به وضعیت

اولیه برگردانید؛ یعنی روی Tape قرار دهید.

● کلید فشاری F.REW را فشار دهید تا نوار به عقب

برگردد. سپس کلید فشاری پخش (Play) را فشار دهید.

**سؤال:** آیا سیگنال صوتی پیام رادیو بر روی نوار ضبط شده

است؟ در مورد کیفیت آن شرح دهید.

● کلید فشاری پخش (Play) را به وضعیت اولیه برگردانید.

پاسخ: .....

.....

.....

.....

.....

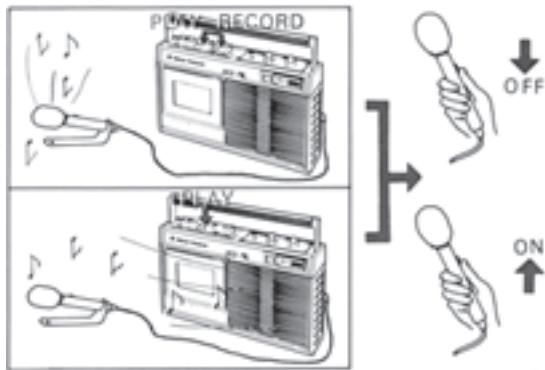
پاسخ: .....

.....

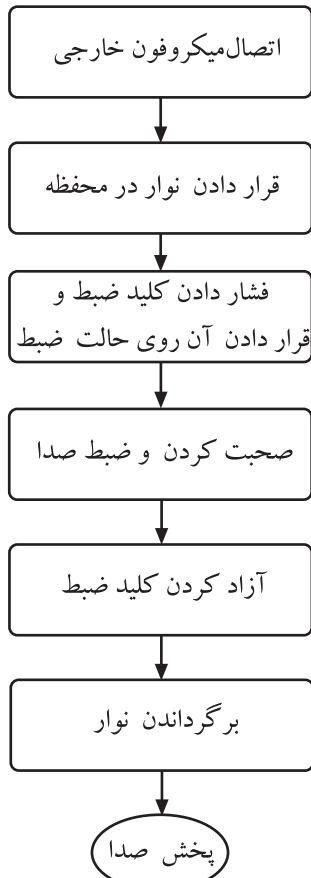
.....

.....

.....



شکل ۴-۲۸- نمایش نصب میکروفون خارجی به دستگاه و ضبط کردن صدا از طریق میکروفون خارجی



شکل ۴-۲۹- مراحل ضبط سیگنال صوتی از طریق میکروفون خارجی

- قسمت ششم:** خبط سیگنال صوتی از طریق میکروفون خارجی (شکل ۴-۲۸ و شکل ۴-۲۹)
- یک میکروفون خارجی را با فیش مناسب به جک مخصوص میکروفون دستگاه ضبط، اتصال دهید.
  - نوار کاست خام را داخل محفظه نوار دستگاه قرار دهید.
  - کلیدهای فشاری ضبط و پخش (Record /Play) را فشار دهید.
  - چند لحظه مقابل میکروفون خارج صحبت کنید.
  - کلیدهای فشاری ضبط و پخش را به وضعیت اولیه برگردانید.
  - نوار را به عقب بیرید.
  - کلید فشاری Play را فشار دهید.

مراحل ضبط سیگنال صوتی از طریق میکروفون خارجی در شکل ۴-۲۹ نشان داده شده است. در اجرای قسمت ششم کار عملی، این مراحل را به ترتیب انجام دهید و سپس به سؤال مطرح شده در زیر پاسخ دهید.

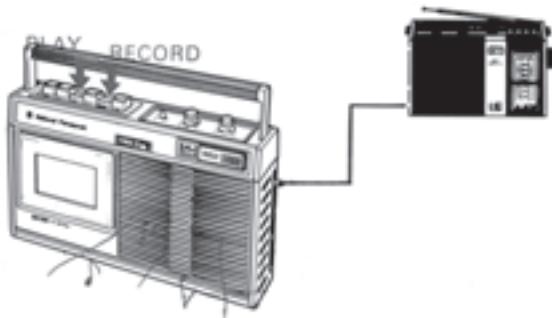
**سؤال:** آیا صحبت های شما روی نوار، ضبط شده است؟  
در مورد کیفیت آن شرح دهید.

- کلید فشاری Play را به وضعیت اولیه برگردانید.

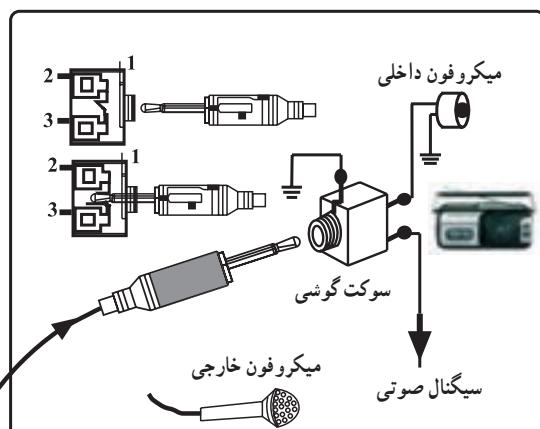
## قسمت هفتم: خبط سیگنال صوتی از یک سیستم

صوتی دیگر

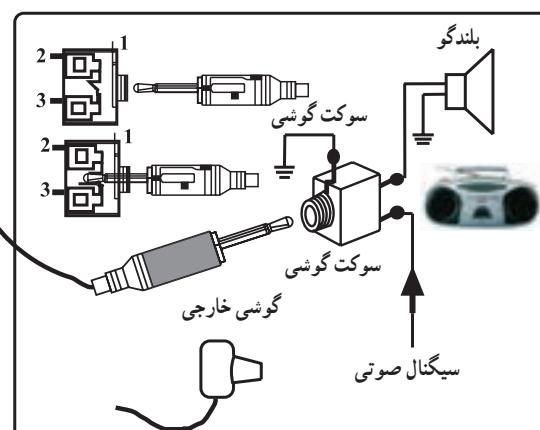
- دو دستگاه رادیو - ضبط و پخش را در کنار هم قرار دهید (شکل ۴-۳۰)



شکل ۴-۳۰ - ضبط سیگنال صوتی از دستگاه صوتی دیگر



الف - دستگاه ضبط صوت که در وضعیت ضبط سیگنال صوتی است.



ب - دستگاه ضبط صوت که در وضعیت پخش سیگنال صوتی است.

شکل ۴-۳۱ - نحوه اتصال دستگاه ضبط صوت در وضعیت ضبط و دستگاه ضبط صوت دیگر در وضعیت پخش

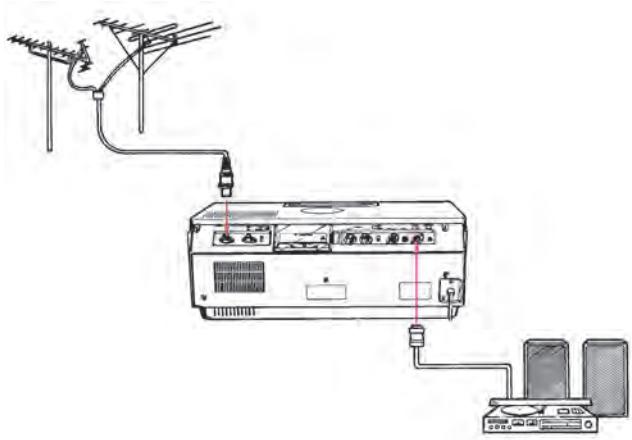
- با یک سیم رابط که دارای فیش‌های مناسب ورودی و خروجی صدا باشد، دو دستگاه را مطابق شکل ۴-۳۱ به هم ارتباط دهید. اکنون یک دستگاه آمده‌ی ضبط و دیگری آمده‌ی پخش سیگنال صوتی است.

- یک نوار کاست پُرشده در دستگاهی که آمده‌ی پخش است و یک نوار کاست خام در دستگاهی که آمده‌ی ضبط است، قرار دهید.

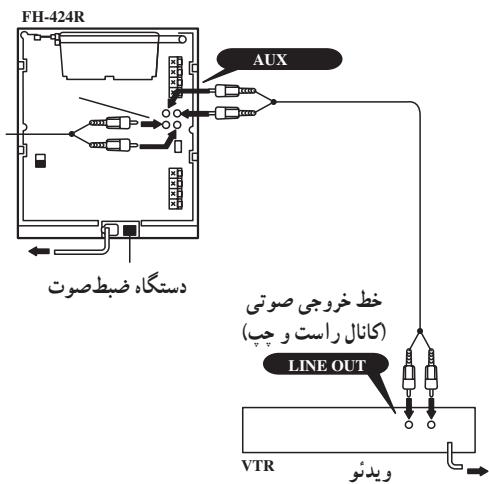
- کلیدهای Record/play و کلید Pause دستگاه آمده‌ی ضبط را بفشارید.

- کلید Play دستگاه آمده‌ی پخش و کلید Pause دستگاه آمده‌ی ضبط را به‌طور همزمان بفشارید.

نحوه اتصال دستگاه ضبط صوت به سیستم صوتی در شکل ۴-۳۱ نشان داده شده است. این نحوه اتصال برای ضبط صدا از روی یک نوار ضبط شده بر روی نوار خام است. در واقع یک دستگاه آمده‌ی ضبط و دیگری آمده‌ی پخش است.



شکل ۴-۳۲ - ضبط سیگنال صوتی از دستگاه ویدئو



شکل ۴-۳۳ - نحوه اتصال خروجی ویدئو به ورودی دستگاه صوتی

### قسمت هشتم: نحوه اتصال دستگاه ضبط و پخش

به دستگاه ویدئو

- یک دستگاه ویدئو را کنار دستگاه ضبط و پخش قرار دهید (شکل ۴-۳۲).

جک ورودی دستگاه صوتی، AUX و خط خروجی صوتی دستگاه ویدئو، LINE OUT است.

- با یک فیش مناسب دستگاه ویدئو و ضبط و پخش را به هم ارتباط دهید به طوری که دستگاه ویدئو آماده پخش و دستگاه ضبط آماده ضبط کردن باشد (شکل ۴-۳۳).

- نوار ویدئو را داخل دستگاه ویدئو قرار دهید.
- نوار کاست خام را در دستگاه ضبط و پخش بگذارید.
- دکمه‌ی Play دستگاه ویدئو را فشار دهید تا دستگاه شروع به کار کند.

- کلیدهای فشاری Record/play دستگاه ضبط و پخش را فشار دهید و به مدت یک دقیقه صبر کنید.

- کلیدهای هر دو دستگاه را به وضعیت اولیه برگردانید.
- پس از یک دقیقه کلیدها را به وضعیت اولیه برگردانید.
- نوار کاست موجود در دستگاه آماده ضبط را به عقب ببرید.

- کلید فشاری Play در دستگاه آماده ضبط را فشار دهید.

**سؤال:** آیا اطلاعات صوتی نوار کاست پُرشده روی نوار خام ضبط شده است؟

در باره‌ی کیفیت صدای ضبط شده توضیح دهید.

- کلید REW دستگاه ضبط و پخش را بزنید تا نوار کاست به ابتدا باز گردد.

- حال کلید Play دستگاه ضبط و پخش را فشار دهد.

پاسخ: .....

.....

.....

.....

.....

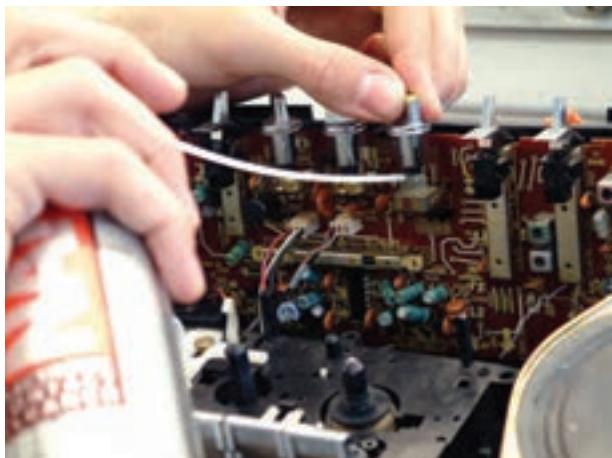
پاسخ: .....  
.....  
.....  
.....

سؤال: آیا صدای نوار ویدئو بر روی نوار کاست ضبط شده است؟ در مورد کیفیت صدای ضبط شده شرح دهید.

### کار عملی

چنانچه دستگاه ضبط و پخش گسترده‌ی آموزشی در اختیار دارد، نقشه‌ی آن را با شاسی گسترده‌ی تطابق دهید. با راهنمایی مربی خود سیگنال‌های چند نقطه را آزمایش کنید. در صورتی که دستگاه گسترده‌ی ضبط و پخش وجود ندارد، یک دستگاه ضبط صوت در اختیار بگیرید و با هماهنگی مربی خود آن را باز کنید. سپس قسمت‌های مختلف از قبیل دیک، بُرد، بلندگو و محل قرارگیری هد دستگاه، کلیدها و ... را از یکدیگر تفکیک و شناسایی کنید. در نهایت به بررسی و آزمایش سیگنال‌های چند نقطه از مدار پردازید و این عمل را آن قدر تکرار کنید تا کاملاً مهارت لازم را به دست آورید.

زمان اجرا: ۲ ساعت



شكل ۴-۳۴—کلیدها و ولوم‌های کنترل صدا

### ۴-۴—کار عملی شماره ۲

شناسایی عملی کلیدهای دستگاه ضبط صوت

۱—۴-۴—هدف کلی کار عملی: هدف از اجرای این کار عملی شناسایی انواع کلیدها و ولوم‌ها در داخل ضبط صوت است (شکل ۴-۳۴).

۲—۴-۴—خلاصه‌ی آزمایش: در این آزمایش ابتدا یک دستگاه ضبط صوت را باز می‌کنیم سپس به بررسی انواع کلیدها و ولوم‌های داخل دستگاه می‌پردازیم.

۳—۴-۴—ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز:

ضبط صوت

پیچ‌گوشتی مناسب

یک عدد

پارچه‌ی نخی یا پشمی

یک متر

۴—۴—دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ دستورات ایمنی و حفاظتی کار عملی شماره ۱، مرحله‌ی

۴-۳ را رعایت کنید.

#### ۴-۴-۵- مراحل اجرای کار عملی

● سطح روی میز را با یک پارچه‌ی مناسب پوشانید.

● پیچ‌ها و خارهای دستگاه را شناسایی کنید.

● پیچ‌های دستگاه را باز کنید و قاب آن را بردارید.

● لوم‌های دستگاه را شناسایی کنید و مقادیر آن‌ها را در

جدول زیر یادداشت کنید.

تعداد لوم‌ها ..... عدد				نمره
عملکرد لوم	مقدار لوم	نوع لوم کشوبی یا چرخشی	نام لوم‌ها	نمره
				۱
				۲
				۳
				۴
				۵
				۶

● کلیدهای دستگاه را روی شاسی مدار چاپی و بر روی

شاسی شناسایی کنید. تعداد و نوع آن‌ها را در جدول زیر بنویسید.

تعداد کلیدها ..... عدد				نمره
عملکرد کلید	تعداد پایه‌ها	نوع کلید	نام کلید	نمره

نتایج: ..... کلید خاموش و روشن ..... کلید ضبط و پخش ..... کلید AC/DC ..... کلید Monitor ..... و .....
--

● نحوه انتقال نیرو به کلیدها را بررسی کنید و نتایج را

در جدول مقابل به اختصار بنویسید.

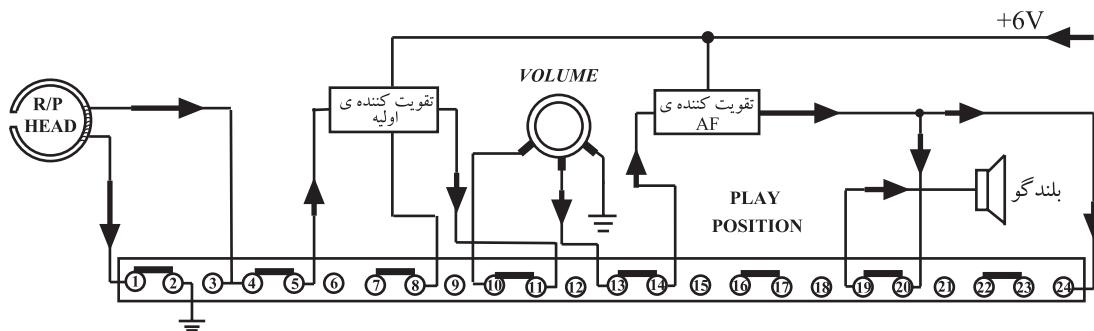
● دستگاه را بندید و آن را برای انجام کار بعدی آماده نگه

دارید.

خلاصهی نتایج: .....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....

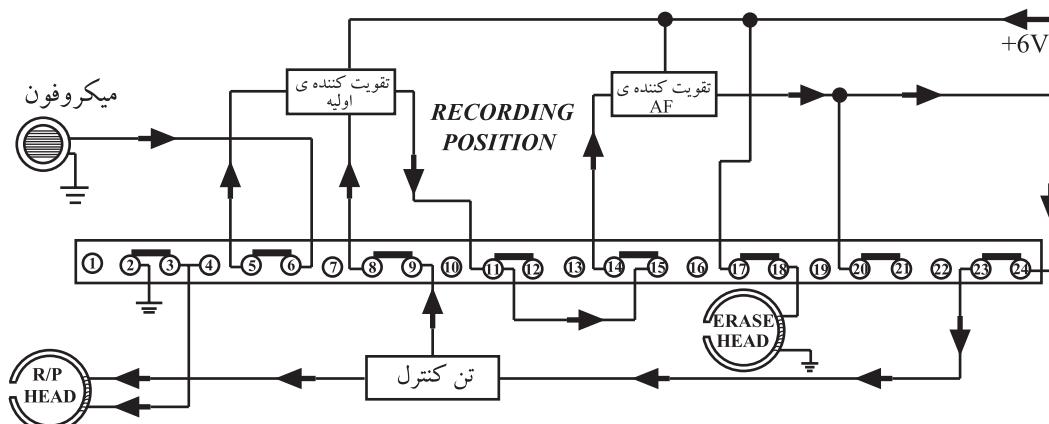
۶-۴-۴- خلاصهی نتایج کار عملی: خلاصهی آنچه  
 را که در این آزمایش فرا گرفته اید، به طور مختصر بنویسید.

۶-۴-۵- ارتباط کلید رکورد با مدار در حالات مختلف  
 شکل ۶-۳۵ یک کلید رکورد ۲۴ پایه را نشان می دهد که  
 در وضعیت پخش قرار دارد. از طریق این کلید سیگنال خروجی  
 هد پخش، از مسیر نشان داده شده در شکل و پایه های متصل شده  
 به کلید رکورد، به بلندگو می رسد.



شکل ۶-۳۵- کلید رکورد در وضعیت پخش

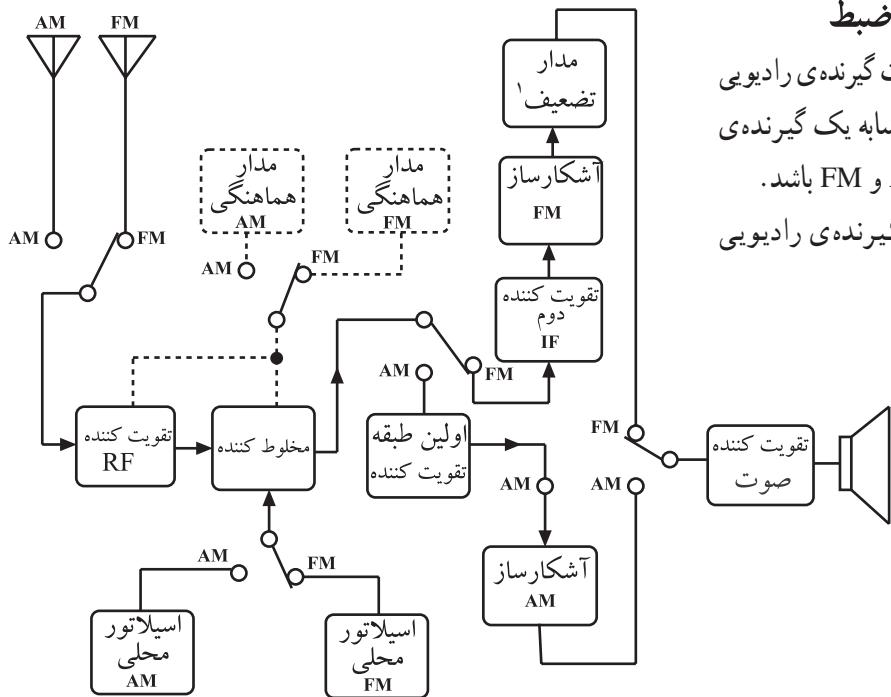
با تغییر کلید رکورد در وضعیت ضبط می توان دستگاه را  
 در وضعیت ضبط سیگنال قرار داد. در شکل ۶-۳۶ سیگنال  
 صوتی خروجی میکروفون از طریق مسیر نشان داده شده و  
 کن tact های کلید رکورد به هد ضبط می رسد.



شکل ۶-۳۶- کلید رکورد در وضعیت ضبط

## ۶-۴- کلیدهای مربوطه به رادیو - ضبط

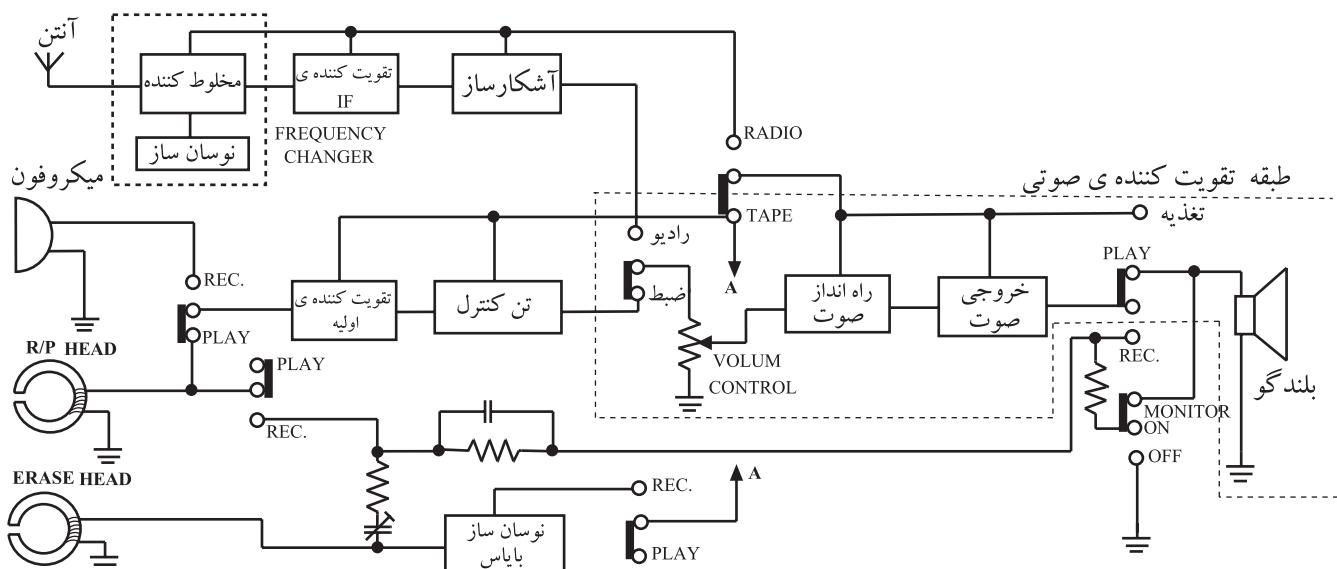
۱-۶-۴- کلید انتخاب موج: قسمت گیرنده‌ی رادیویی دستگاه ترکیبی رادیو ضبط می‌تواند کاملاً مشابه یک گیرنده‌ی رادیویی مستقل تک موج AM یا دوموج AM و FM باشد. در شکل ۳۷-۴ بلوک دیاگرام یک گیرنده‌ی رادیویی دوموج AM و FM نشان داده شده است.



شکل ۳۷-۴- بلوک دیاگرام گیرنده‌ی دو موج AM/FM

## ۶-۴- مسیر سیگنال رادیو در دستگاه رادیو - ضبط:

در دستگاه ترکیبی رادیو - ضبط، طبقه‌ی تقویت‌کننده‌ی صوتی بین قسمت‌های مدار «ضبط - پخش» و مدار گیرنده‌ی رادیویی مشترک است (شکل ۴-۲۸).



شکل ۴-۲۸- مدار داخلی یک دستگاه رادیو ضبط

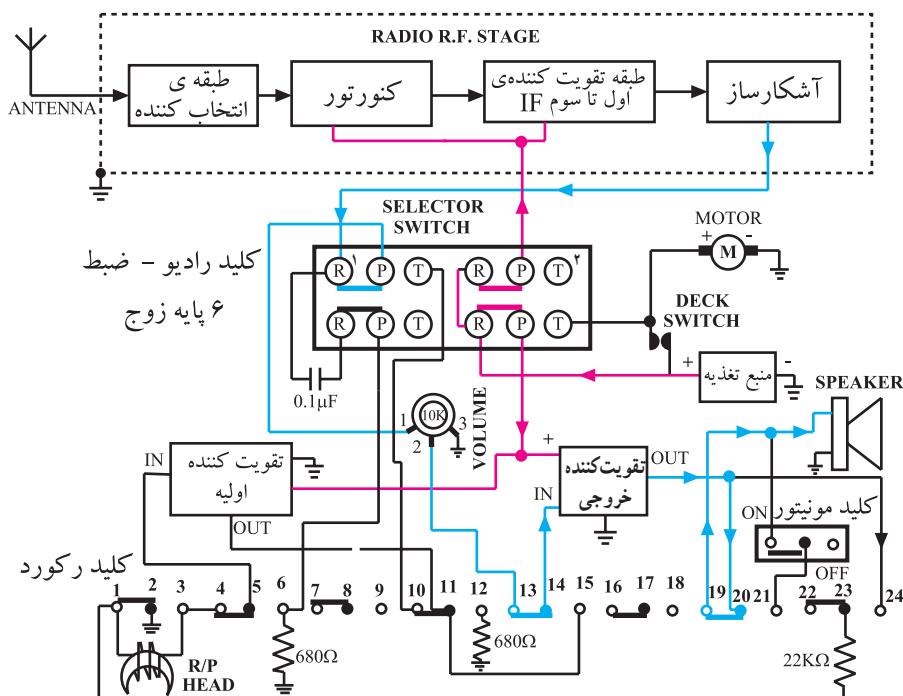
۱- شبکه باز تأکید - باز تضعیف Deemphasis network

یادآوری: تحلیل و تشریح طبقات یک گیرنده رادیویی در کتاب گیرنده‌های رادیویی مدول M از استاندارد تعمیر دستگاه‌های صوتی و رادیو آمده است.

سیگنال پیام از خروجی آشکارساز به سمت چپ کلید رادیو ضبط و به پایه‌ی ۱ ولوم صدا وارد می‌شود. این مسیر با شماره‌ی ۱ و رنگ آبی مشخص شده است. سیگنال پیام پس از عبور از پایه‌ی ۲ ولوم و به پایه‌های ۱۳ و ۱۴ کلید رکورد و به ورودی طبقه تقویت صوت وارد می‌شود. سیگنال صوتی تقویت شده از طریق پایه‌های ۲۰ و ۱۹ کلید رکورد به بلندگو می‌رسد.

سیگنال رادیویی ایستگاه که به صورت امواج الکترومغناطیس در فضا انتشار می‌باید توسط آتن دریافت می‌شود و به ورودی طبقه تقویت کننده RF می‌رسد. سیگنال پس از عبور از طبقات میکسر، تقویت کننده IF و آشکارساز، تبدیل به سیگنال صوتی (پیام) می‌شود، و از طریق کلید رادیو ضبط مدار تقویت صوت را تغذیه می‌کند. سیگنال صوتی پس از تقویت، از طریق بلندگو قابل شنیدن است.

در شکل ۴-۳۹ مسیر سیگنال خروجی آشکارساز (پیام) گیرنده رادیویی تا طبقه‌ی صوتی و بلندگو با رنگ آبی نشان داده شده است. این کلید در دستگاه رادیو - ضبط به صورت یک کلید ۶ پایه‌ی زوج است که به صورت کلید تبدیل عمل می‌کند ولتاژ تغذیه‌ی DC در گیرنده رادیو از طریق منبع تغذیه و طرف راست کلید رادیو - ضبط یعنی پایه‌های R تأمین می‌شود. مسیر ۱ که با رنگ قرمز مشخص شده است، مسیر تغذیه‌ی DC را نشان می‌دهد.



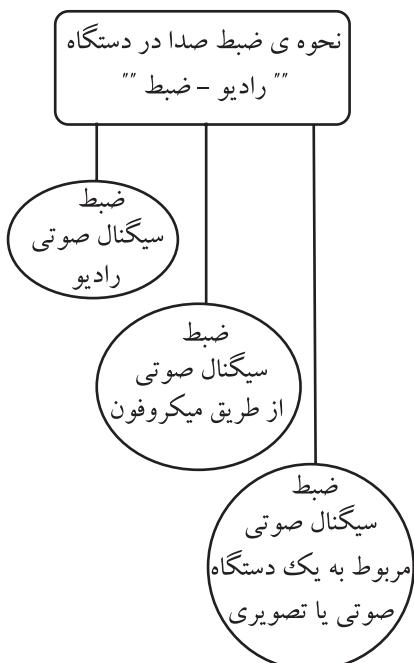
شکل ۴-۳۹ - مسیر ضبط سیگنال خروجی آشکارساز گیرنده‌ی رادیویی

۱ - R = Radio رادیو

۲ - T = Tape ضبط

چند طریق زیر بر روی نوار ضبط کند.

- ضبط سیگنال صوتی رادیو
- ضبط سیگنال صوتی از طریق میکروفون
- ضبط سیگنال خروجی یک دستگاه صوتی یا صدای پخش شده‌ی یک سیستم تصویری مانند تلویزیون یا ویدئو. شکل ۴-۴۱ روش‌های مختلف ضبط صدا را نشان می‌دهد.

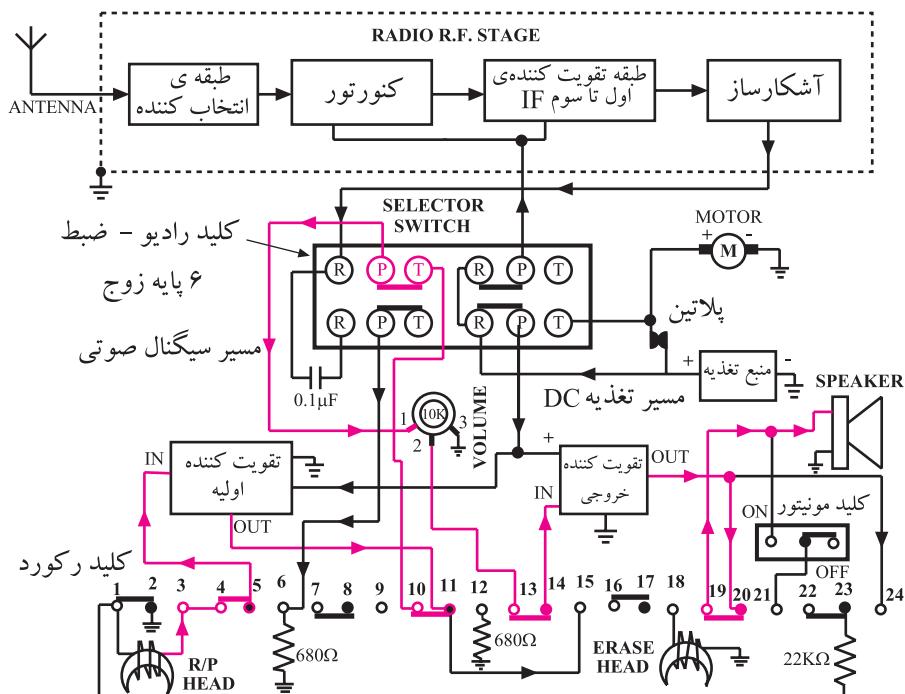


شکل ۴-۴۱- روش‌های مختلف ضبط صدا

**۴-۶-۳- دستگاه رادیو ضبط در وضعیت پخش صوت:** در صورتی که کلید را روی پخش (Play) قرار دهید، دستگاه رادیو - ضبط در وضعیت «ضبط - پخش» قرار می‌گیرد. در این حالت پایه‌های T و P کلید به هم متصل می‌شود. با قراردادن یک کاست (نوار) در داخل دک دستگاه و فشاردادن کلید Play ولتاژ DC موتور ضبط از طریق پلاتین زیر کلید (Deck Switch Play) تأمین می‌شود و موتور را به کار می‌اندازد. در این حالت نوار با حرکت ثابت از مقابل هد «ضبط - پخش» عبور می‌کند و سیگنال ضبط شده روی نوار توسط هد بازسازی می‌شود. سیگنال بازسازی شده از طریق پایه‌های ۳، ۴ و ۵ کلید رکورد به ورودی تقویت کننده اولیه (PRE AMPLIFIER) می‌رسد (شکل ۴-۴۰).

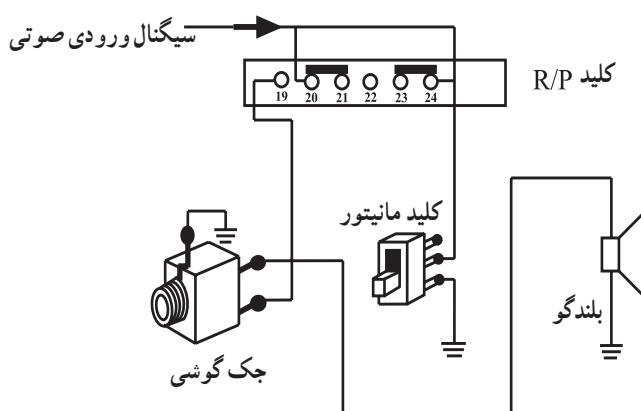
سیگنال خروجی تقویت کننده اولیه از طریق پایه‌های ۱۰ و ۱۱ کلید رکورد و پایه‌های T و P کلید رکورد پایه‌ی ۱ ولوم را تغذیه می‌کند. سپس سیگنال صوتی از طریق سروسط ولوم، پایه‌ی ۲ و پایه‌های ۱۳ و ۱۴ کلید رکورد به طبقه‌ی قدرت صوتی اعمال می‌شود و پس از تقویت نهایی از طریق پایه‌های ۲۰ و ۱۹ به بلندگو می‌رسد. در شکل ۴-۴۰ مسیر سیگنال صوتی با رنگ آبی و مسیر تغذیه‌ی DC با رنگ قرمز مشخص شده است.

**۴-۶-۴- دستگاه رادیو - ضبط در وضعیت ضبط صدا:** یک دستگاه رادیو - ضبط می‌تواند سیگنال صوتی را به



شکل ۴-۴۰

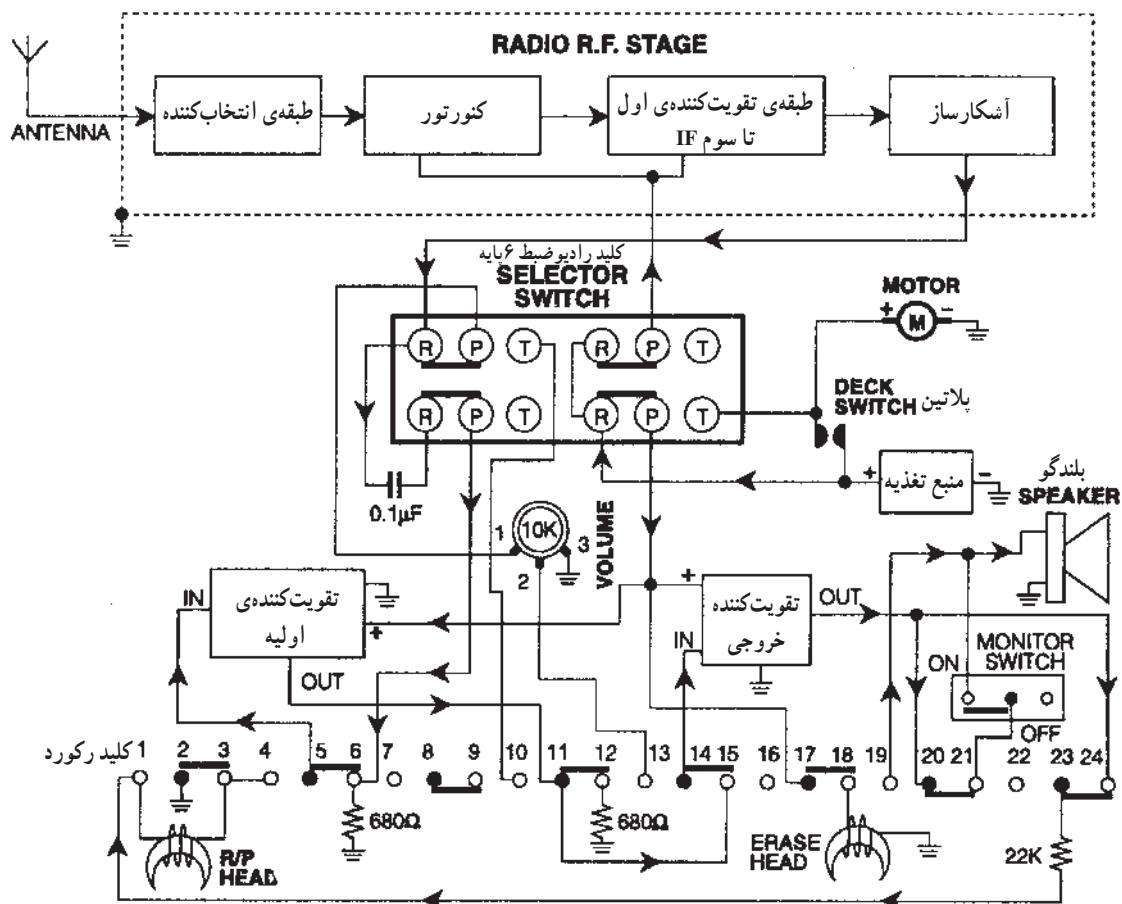
شنیده نشود، از کلید کنترل<sup>۱</sup> صدا یا Monitor Switch که بلندگو را از مدار قطع می‌کند استفاده کنید. در شکل ۴-۳۲ مسیر اعمال سیگنال صوتی به بلندگو از طریق کلید کنترل صدا نشان داده شده است. در دستگاه‌های رادیو - ضبط جدید و پیشرفته از کلید کنترل صدا کمتر استفاده می‌کنند.



شکل ۴-۳۲ - مسیر اعمال سیگنال صوتی به بلندگو از طریق کلید کنترل صدا

**۴-۵ - ضبط سیگنال صوتی رادیو: دستگاه رادیو - ضبط** می‌تواند سیگنال صوتی (پیام) گیرنده‌ی رادیویی را از طریق بلندگو پخش و هم‌زمان روی نوار ضبط کند. در شکل ۴-۴۲ مسیر سیگنال پیام تا بلندگو و هد ضبط با رنگ آبی نشان داده شده است.

ولتاژ DC موتور ضبط از طریق پلاتین تأمین می‌شود و ولتاژ تغذیه‌ی برد رادیو از کلید رادیو - ضبط سمت راست توسط پایه‌های R و P برقار می‌شود. این مسیر با رنگ قرمز مشخص شده است. سیگنال خروجی آشکارساز از طرف چپ کلید رادیو - ضبط یعنی پایه‌های R و P به پایه‌ی ۱ و ۲ ولوم می‌رسد. سپس همان‌طور که در شکل مشاهده می‌کنید این سیگنال از سروسط پایه‌ی ۲ و ۳ ولوم به خروجی تقویت کننده‌ی صوتی می‌رسد و از آنجا توسط پایه‌های ۲۴ و ۲۳ کلید رکورد هد ضبط را تغذیه می‌کند و بر روی نوار ضبط می‌شود. اگر می‌خواهید سیگنال صوتی در حین ضبط، از بلندگو



شکل ۴-۴۲ - مسیر سیگنال پیام تا بلندگو و هد ضبط

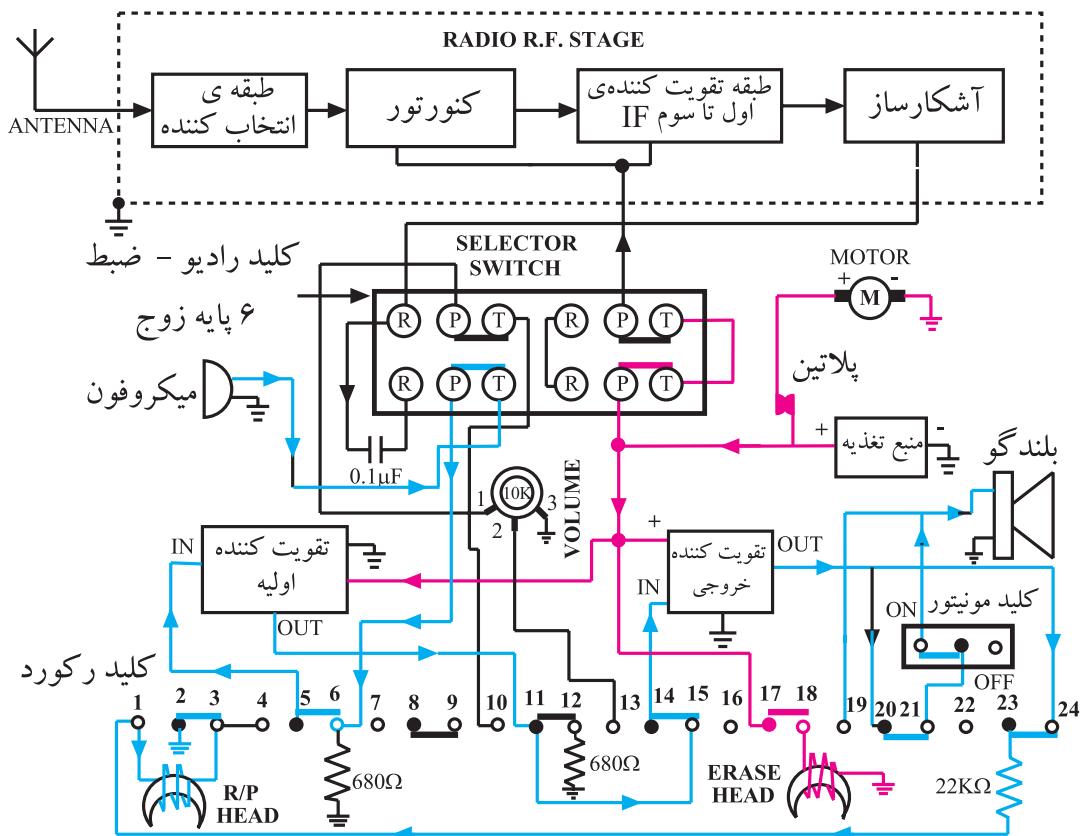
۱ - monitor key      کلید کنترل صدا

monitor Switch

## ۴-۶-۴- ضبط سیگنال صوتی از طریق

میکروفون: دستگاه رادیو - ضبط می‌تواند سیگنال صوتی را توسط میکروفون داخلی دستگاه یا یک میکروفون خارجی، ضبط کند. در شکل ۴-۴۴ مسیر سیگنال میکروفون تا هد ضبط و بلندگو را که با رنگ آبی رسم شده است مشاهده می‌کنید.

با توجه به شکل ۴-۴۴ سیگنال صوتی خروجی میکروفون از طریق کلید پایه‌های T و P طرف چپ کلید رادیو ضبط و پایه‌های ۶ و ۵ کلید رکورد به ورودی تقویت‌کننده اولیه (pre) می‌رسد. سیگنال تقویت شده از طریق پایه‌های ۱۱، ۱۵ و ۱۴ به طبقه‌ی قدرت صوت می‌رسد و پس از تقویت نهایی توسط پایه‌های ۲۴ و ۲۳ به هد ضبط می‌رسد. با روشن بودن کلید کنترل صدا (در وضعیت On) می‌توان صدا را همزمان از بلندگو شنید.



شکل ۴-۴۴- مسیر سیگنال میکروفون تا هد ضبط و بلندگو

زمان اجرا: ۲ ساعت

#### ۷-۴- کار عملی شماره ۳

۷-۴- هدف کلی: هدف از این کار عملی بررسی پایه‌های کلیدهای مربوط به دستگاه رادیو - ضبط و ردیابی سیگنال‌های مربوط به آن است.

۷-۴- خلاصه کار عملی: در این کار عملی ابتدا یک نوار تست تولید می‌کنیم، سپس به ردیابی سیگنال‌های صوتی نوار تست و سیگنال رادیو در کلیدهای دستگاه پخش صوت می‌بردارازیم. در این کار از ضبط صوت بازشده در کار عملی شماره ۲ استفاده می‌کنیم.

#### ۷-۴-۳- ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز



شكل ۴-۴- تجهیزات مورد نیاز کار عملی

□ میز آزمایشگاهی الکترونیک شامل سیگنال

ژنراتور AF ، منبع تغذیه و مولتی متر

یک دستگاه

□ اسیلوسکوپ

یک دستگاه

□ ضبط صوت

یک عدد

□ نوار خام

یک عدد

□ پیچ گوشته

یک نسخه

□ نقشه ضبط صوت

برخی، تجهیزات موردنیاز کار عملی را در شکل ۴-۴۵

مشاهده می‌کنید.

#### ۷-۴-۴- مقررات ایمنی و حفاظتی: دستورات ایمنی

و حفاظتی کار عملی شماره ۱، مرحله ۴-۳-۴ را رعایت کنید.

#### ۷-۴-۵- مراحل اجرایی کار عملی

قسمت اول: ساختن نوار تست

- نوار خام را در داخل دستگاه قرار دهید.

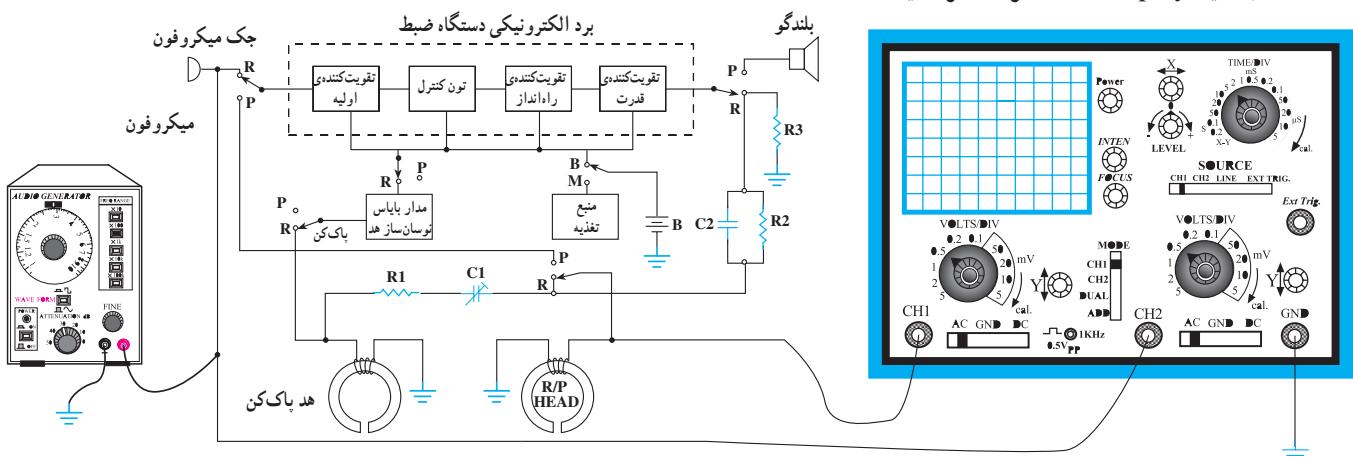
- خروجی سیگنال ژنراتور AF را به ورودی میکروفون، طبق شکل ۴-۴۶ وصل کنید.

- اسیلوسکوپ را به دوسر بلندگو اتصال دهید و دستگاه را در حالت مانیتور قرار دهید.

- خروجی مولد AF را روی ۱ kHz بگذارید و دامنه‌ی آن را در حد وسط تنظیم کنید.

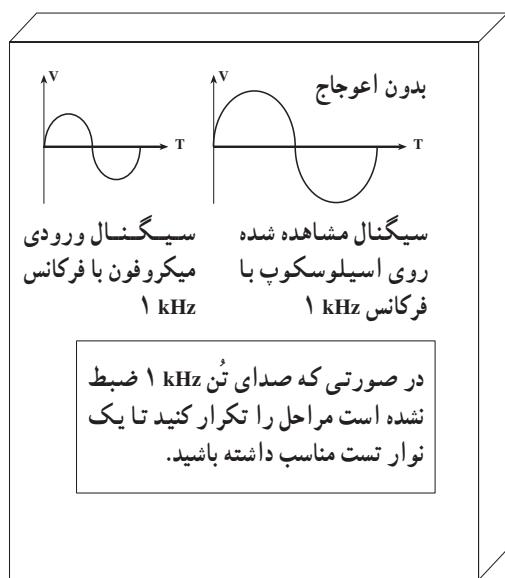
- دکمه‌ی Pause را فعال کنید.

- کلید Record / play را فشار دهید.



شکل ۴-۴۶

در صورتی که دستگاه ضبط کلید مانیتور ندارد، پر اب اسیلوسکوپ را روی  $10 \times$  بگذارید و آن را به دوسر هد ضبط اتصال دهید.



- شکل موج روی اسیلوسکوپ باید به شکل سینوسی کامل باشد. در هر صورت دامنه‌ی خروجی AF را طوری تنظیم کنید که دامنه‌ی نشان داده شده روی اسیلوسکوپ دارای مازکیم دامنه و بدون اعوجاج باشد، (شکل ۴-۴۷).

- دکمه‌ی Pause را در حالت غیرفعال بگذارید.

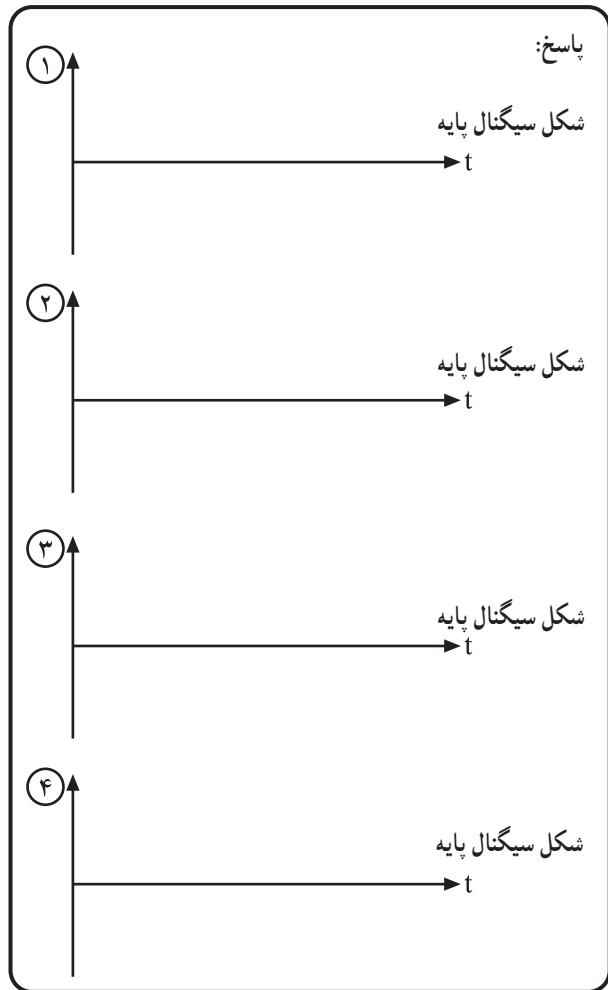
- به مدت ۵ دقیقه تُن ۱ kHz را در ابتدای نوار طرف A ضبط کنید.

- دکمه‌ی Record/play را آزاد کنید.

- با فشار دادن کلید F.REW نوار را برگردانید.

- صدای ضبط شده را گوش دهید.

شکل ۴-۴۷



شکل ۴-۴۸—موج سیگنال‌های مشاهده شده پایه کلیدها

- نقشه‌ی مدار را بررسی کنید و با توجه به مسیر بخش سیگنال مربوطه به نوار (در مرحله‌ی ۳-۶ آمده است) سیگنال مربوط به پایه‌های کلید Radio/Tape و Record را با اسیلوسکوپ مشاهده کنید و آن را با مقیاس مناسب در کادر مقابل رسم کنید و محل پایه را نیز با توجه به نقشه آدرس بدھید. مشاهده چهار سیگنال کافی است (شکل ۴-۴۸).

- دستگاه ضبط صوت را روی رادیو قرار دهید و یک ایستگاه رادیویی را دریافت کنید.
- با توجه به نقشه، مسیر سیگنال را روی پایه‌های کلیدهای Record و Radio/Tape را دریابی و مشاهده کنید.

نتیجه‌ی حاصل از مشاهده سیگنال‌های رادیویی  
پایه‌های کلیدها

.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....

- ۶-۴-۶—خلاصه‌ی نتایج کار عملی: نتایج به دست آمده در این مرحله را به طور خلاصه بنویسید.
- دستگاه ضبط صوت را نبندید و برای اجرای کار بعدی بازنگه دارید.

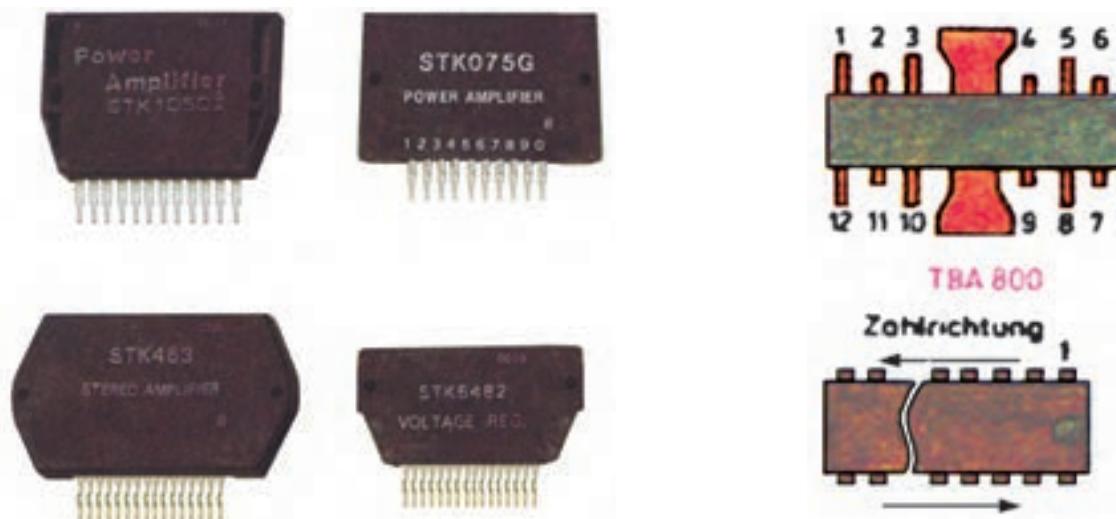


شکل ۴-۴۹— نمونه‌ای از دستگاه‌های صوتی جدید

۴-۸— آشنایی با آی‌سی‌های آمپلی‌فایر صوتی  
امروزه در بیشتر دستگاه‌های صوتی جدید، مانند رادیوپخش، واکمن، آمپلی‌فایرها و سیستم‌های صوتی و پیشرفته و ....، برای تقویت سیگنال صوتی از انواع آی‌سی‌های صوتی و STK استفاده می‌کنند (شکل ۴-۴۹).

در بیشتر دستگاه‌های صوتی جدید، برای تقویت سیگنال صوتی از انواع آی‌سی‌های صوتی و STK استفاده می‌کنند. این آی‌سی‌ها را به صورت مونو یا استریو به کار می‌برند.

این آی‌سی‌ها را به صورت مونو یا استریو در مدار تقویت کننده‌ها به کار می‌برند.  
در شکل ۴-۵ نمونه‌هایی از آی‌سی‌های آمپلی‌فایر صوتی نشان داده شده است.



شکل ۴-۵۰— نمونه‌ای از آی‌سی‌های آمپلی‌فایر جدید

## ۱-۴-۴- کاربرد آی سی در آمپلی فایر صوتی (مونو)

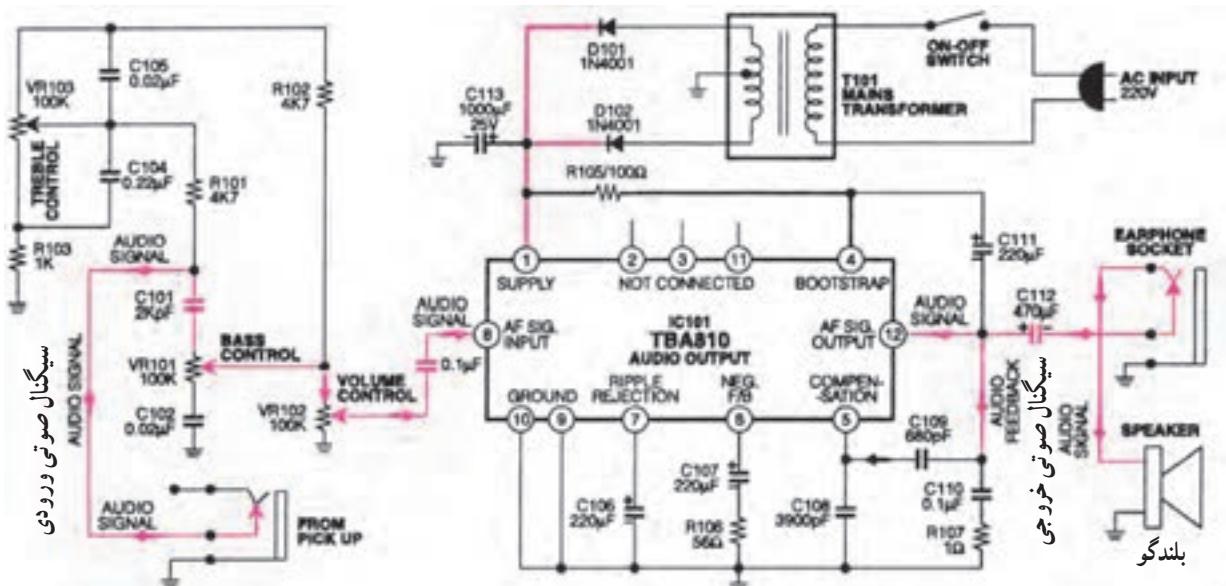
مشخصات آی سی صوتی TBA۸۱° به شرح زیر است:

- پایه‌ی شماره ۱، +VCC (۱۲ ولت)
- پایه‌ی شماره ۹، شاسی
- پایه‌ی شماره ۸، ورودی آی سی
- پایه‌ی شماره ۱۲، خروجی آی سی (سیگنال تقویت شده)

یک نمونه نقشه‌ی کامل آمپلی فایر صوتی با استفاده از آی سی صوتی TBA۸۱° در شکل ۴-۵۱ نشان داده شده است. توان این آمپلی فایر ۸ وات و تغذیه‌ی آن ۱۲ ولت است.

پایه‌ی شماره ۱ آی سی به قطب مثبت خط تغذیه‌ی +VCC و پایه‌ی شماره ۹ به قطب منفی (شاسی) اتصال دارد. سیگنال صوتی از طریق جک ورودی به مدار کنترل BASS (صدای بم) و TREBLE (صدای زیر) به سرپالایی ولوم حجم صدا وارد می‌شود، سپس از سر وسط ولوم به ورودی آی سی پایه‌ی ۸ می‌رسد.

سیگنال تقویت شده صوتی از پایه‌ی شماره ۱۲ آی سی دریافت می‌شود. این سیگنال از طریق خازن کوپلر ۱۱۲ به بلندگو می‌رسد. سیگنال صوتی خروجی می‌تواند از طریق سوکت EAR با گوشی شنیده شود. در شکل ۴-۵۱ مسیر سیگنال با رنگ آبی نشان داده شده است. خط تغذیه‌ی DC را با رنگ قرمز نشان داده ایم.



شکل ۴-۵۱- نقشه‌ی کامل یک آمپلی فایر صوتی با استفاده از آی سی TBA ۸۱°

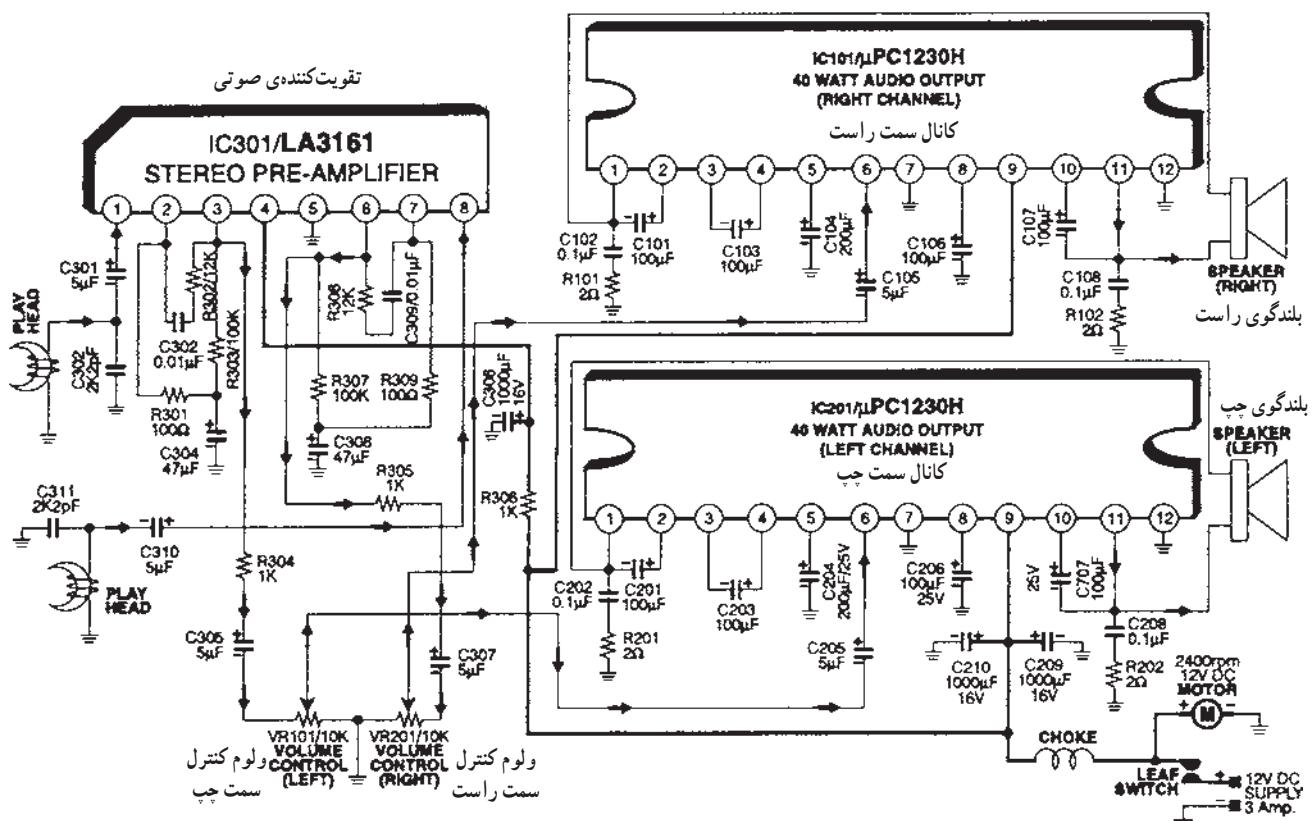
۴-۸-۲ کاربرد آی سی های آمپلی فایر صوتی  
در دستگاه پخش صوت استریو: در شکل ۴-۵۲

یک نمونه مدار کامل پخش صوتی با استفاده از آی سی های STK با شماره های H  $123^\circ$  و  $\mu\text{pc} 3161$  نشان داده شده است.

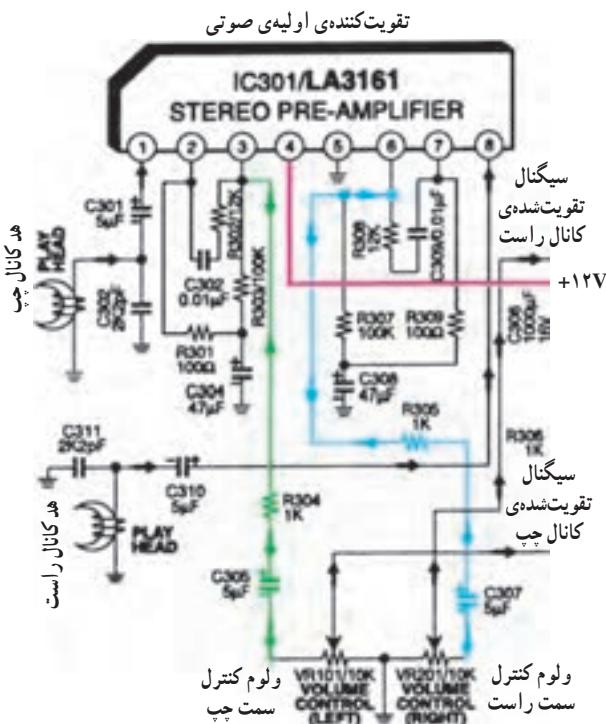
آی سی H  $123^\circ$  یک تقویت کننده ای اولیه صوتی (بری آمپلی فایر) به صورت مونو است.

آی سی  $\mu\text{pc} 3161$  یک تقویت کننده ای اولیه صوتی (بری آمپلی فایر) به صورت استریو است.  
آی سی H  $123^\circ$  یک تقویت کننده ای قدرت با توان  $40$  وات است که برای هر کanal به طور مجزا به کار می رود.

آی سی LA ۳۱۶۱ یک تقویت کننده ای اولیه صوتی (بری آمپلی فایر) به صورت مونو است.  
آی سی H  $123^\circ$  یک تقویت کننده ای قدرت با توان  $40$  وات است که برای هر کanal به طور مجزا به کار می رود.



شکل ۴-۵۲ مدار کامل پخش صوتی با استفاده از آی سی های STK



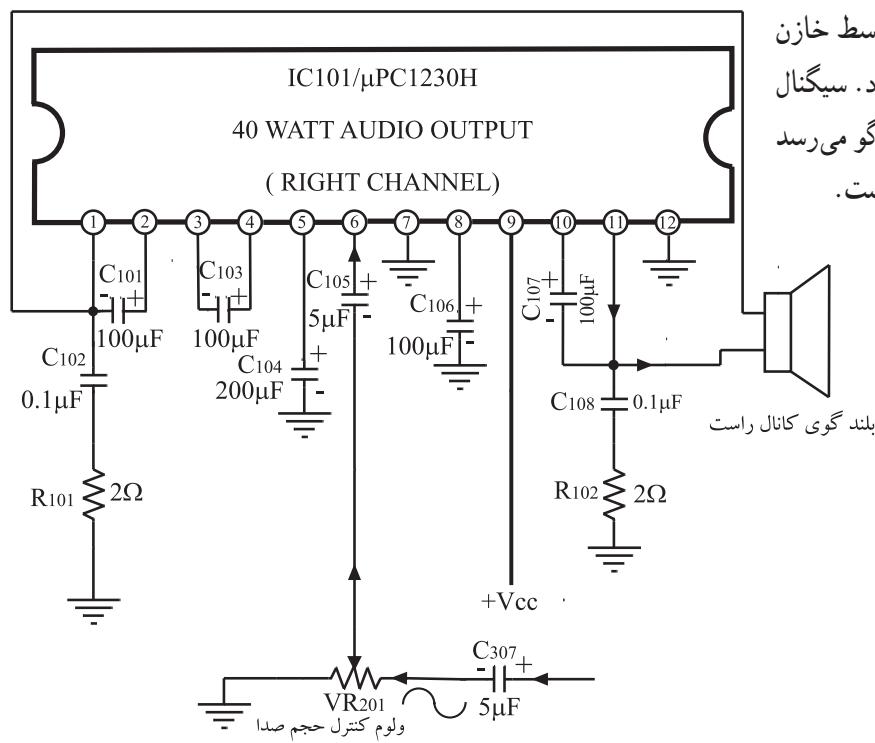
شکل ۴-۵۳— مدار تقویت کننده اولیه

در شکل ۴-۵۳ مدار تقویت کننده اولیه (pre Amp) را ملاحظه می کنید. پایه‌ی شماره ۴ آی‌سی LA ۳۱۶۱ به خط مثبت تغذیه وصل است و پایه‌ی شماره ۵ آن به شاسی اتصال دارد. این مسیر با رنگ قرمز مشخص شده است سیگنال صوتی از هد کانال چپ به پایه‌ی ۱ آی‌سی وارد می‌شود و سیگنال تقویت شده از آن از پایه‌ی ۳ دریافت می‌گردد و از طریق خازن کوپلاژ C ۳۰۵ به ولوم صدای کانال چپ می‌رسد. این مسیر با رنگ سبز مشخص شده است. سیگنال صوتی کانال راست به پایه‌ی ۸ آی‌سی وارد می‌شود، و تقویت شده از آن از پایه‌ی ۶ خارج می‌شود و توسط خازن کوپلاژ C ۳۰۷ به سریالابی ولوم صدای کانال راست می‌رسد. این مسیر با رنگ آبی مشخص شده است.

سیگنال‌های صوتی هر دو کانال از طریق پایه‌های وسط ولوم کانال راست و چپ آی‌سی، تقویت کننده قدرت را تغذیه می‌کند. از آنجا که عملکرد آی‌سی μpc ۱۲۳° H برای هر دو کانال راست و چپ مشابه است بنابراین تنها کانال راست را بررسی می‌کنیم.

پایه‌ی شماره ۹ آی‌سی به خط VCC + یعنی ۱۲ ولت وصل است و پایه‌ی شماره ۷ به شاسی اتصال دارد این مسیر با رنگ قرمز مشخص شده است.

سیگنال صوتی از سر وسط ولوم VR ۲۰۱ توسط خازن کوپلاژ C ۱۰۵ به پایه‌ی ۶ ورودی آی‌سی اعمال می‌شود. سیگنال تقویت شده از پایه‌ی ۱۱ آی‌سی خارج می‌شود و به بلندگو می‌رسد (شکل ۴-۵۴) این مسیر با رنگ آبی مشخص شده است.



شکل ۴-۵۴— عملکرد آی‌سی μpc ۱۲۳° H برای کanal راست

زمان اجرا: ۲ ساعت



شکل ۴-۵۵- وسایل مورد نیاز

#### ۴-۹- کار عملی شماره ۴

رديابي سيگنال در آمپلي فاييرهاي صوتی دستگاه راديو- ضبط

۱-۹-۴- هدف کلي کار عملی: بررسی قسمت صوتی

يك نمونه رadio ضبط آسي دار

۲-۴- خلاصه کار عملی: در اين کار عملی ابتدا

به تطبيق قسمت صوتی نقشه راديо ضبط با مدار عملی آن می پردازيم، سپس با استفاده از نوار تست، سیگنال پایه های مختلف آی سی های مربوط به صوت را رديابي می کنيم.

۳-۴- ابزار، تجهيزات و مواد مصرفی مورد نیاز

□ میز آزمایشگاهی شامل اسیلوسکوپ، مولد سیگنال AF،

مولتی متر و منبع تغذیه (شکل ۴-۵۵).

□ ضبط صوت یک دستگاه، مشابه کار عملی شماره ۳

یک عدد

□ نوار تست

یک نسخه

□ نقشه ری دستگاه

#### ۴-۹-۴- مقررات اینمی و حفاظتی: دستورات اینمی

و حفاظتی کار عملی شماره ۱ مرحله ۱-۳-۴ را رعایت کنید.

#### ۴-۹-۵- مراحل اجرایی کار عملی

● با استفاده از نقشه ری دستگاه، مسیر سیگنال صوتی را

در آمپلي فايير بررسی کنید و نقشه ری قسمت صوت را در قادر مقابله بکشید.

نقشه ری قسمت صوت ضبط صوت توسط

دانش آموز رسم شود.

برای جلوگیری از مزاحمت مربوط صدای تن  
۱ لولوم را روی حداقل تنظیم کنید.

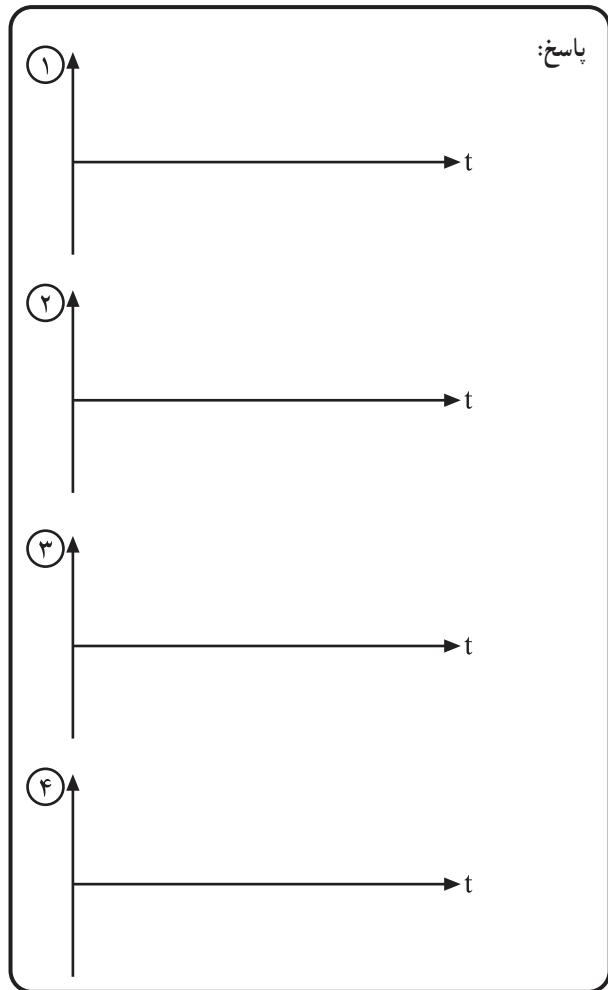
- ① اولین شکل موج مربوط به .....
- ② دومین شکل موج مربوط به .....
- ③ سومین شکل موج مربوط به .....
- ④ چهارمین شکل موج مربوط به .....

● نوار تست را در داخل دستگاه بگذارید و کلید Play را

فشار دهید تا صدای تن یک کیلوهرتز از بلندگو پخش شود.

● با استفاده از اسیلوسکوپ، سیگنال پایه های مختلف

آی سی را مشاهده و با مقیاس مناسب ترسیم کنید. سیگنال چهار نقطه کفایت می کند.



شکل ۴-۵۶

نتیجه‌ی حاصل از مشاهده‌ی سیگنال‌های پایه‌های آی‌سی

.....  
.....

- با توجه به نقشه‌ی ترسیم شده در ابتدای کار عملی، شکل موج‌های به دست آمده را در کادر مقابل (شکل ۴-۵۶) رسم و آدرس دهی کنید و با شماره‌هایی آن هارا روی نقشه مشخص کنید.

- دستگاه را نبندید و برای کارهای عملی بعدی مورد استفاده قرار دهید.

#### ۴-۹-۶ خلاصه‌ی نتایج کار عملی: نتایج به دست

آمده در این مرحله را به طور خلاصه بنویسید.

در صورت داشتن وقت اضافی، کار عملی زیر را در کارگاه انجام دهید.

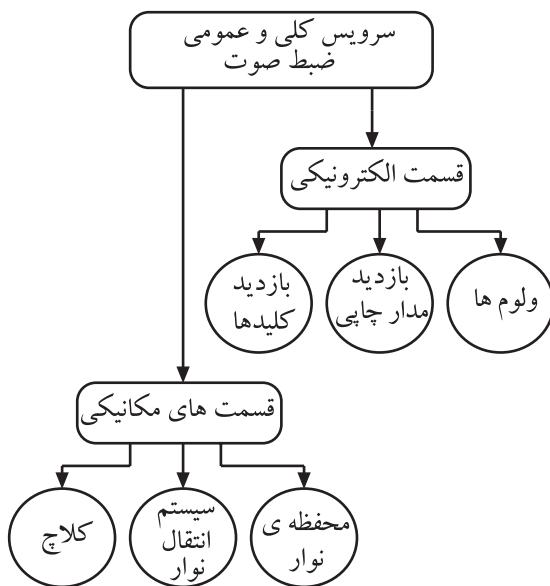


شکل ۴-۵۷— تصویر یک نمونه رادیو پخش اتومبیل

انجام این کار عملی اجباری نیست.

**کار عملی آشنایی با دستگاه رادیو— پخش اتومبیل و نصب و راه اندازی آن:** یک دستگاه رادیو— پخش اتومبیل را در اختیار بگیرید (مشابه شکل ۴-۵۷) و با هماهنگی مربی خود آن را باز کنید، سپس قسمت های مختلف آن از قبیل سیستم انتقال نوار، برد های الکترونیکی رادیو— پخش، بلندگو، محل قرار گیری هد دستگاه، کلیدها و ولوهای سیم بندی و باندها را از یکدیگر تفکیک و شناسایی کنید. سپس به بررسی و آزمایش سیگنال های چند نقطه از آن بپردازید و در نهایت دستگاه را به کمک یک آداپتور مناسب راه اندازی و صدای رادیو— پخش را امتحان کنید.

زمان اجرا: ۳ ساعت



شکل ۴-۵۸— قسمت های الکترونیکی و مکانیکی ضبط صوت که نیاز به سرویس دارند.

#### ۱۰-۴— کار عملی شماره ۵: سرویس عمومی کامل دستگاه رادیو ضبط

۱۰-۴— هدف کلی کار عملی: هدف کلی از این کار عملی سرویس عمومی و کلی دستگاه رادیو ضبط است. توجه داشته باشید که این سرویس باید حداقل سالی یک بار انجام شود تا دستگاه ضبط صوت آسیب نبیند و از کار نیفتند.

۱۰-۴— خلاصه کار عملی: در این کار عملی ابتدا به بررسی قسمت های مختلف مکانیکی و الکترونیکی می بپردازیم، سپس هر یک از قسمت هایی را که نیاز به سرویس و نگهداری دارد سرویس می کنیم. در شکل ۴-۵۸ قسمت های الکترونیکی و مکانیکی که نیاز به سرویس دارند را مشاهده می کنید.

قسمت الکترونیکی ضبط صوت شامل ولوهای، کلیدها و مدار چابی است و قسمت های مکانیکی شامل محفظه های نوار، سیستم انتقال نوار و کلاچ است.

### ۳-۱۰-۴- ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز



شکل ۵۹-۴- ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

در شکل ۵۹-۴ ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز در این کار عملی را مشاهده می کنید.

- رادیو - ضبط
- اسپری کنتاکت شوی
- اسپری هد پاک کن
- نوار هد پاک کن
- الکل
- پنبه
- پنس
- گوش پاک کن
- قلم مو
- مسواک
- ذره بین چراغ دار
- هویه
- سیم قلع
- قلع کش
- پارچه هی نخی (برای تمیز کردن)      به مقدار کافی

### ۴-۱۰-۴- دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ دستورات ایمنی و حفاظتی کار عملی شماره ۱ مرحله ۴-۲ را رعایت کنید.

▲ با راهنمایی مربی خود از وسایل تمیز کننده و مواد پاک کننده استفاده کنید.

▲ هنگام استفاده از الکل و اسپری تمیز کننده نهایت دقت را به عمل آورید.

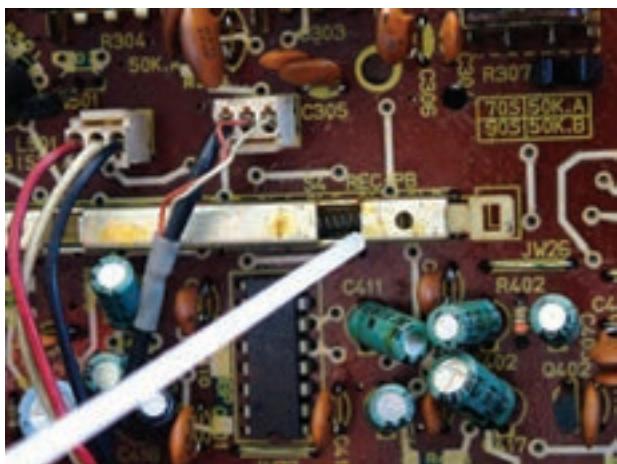
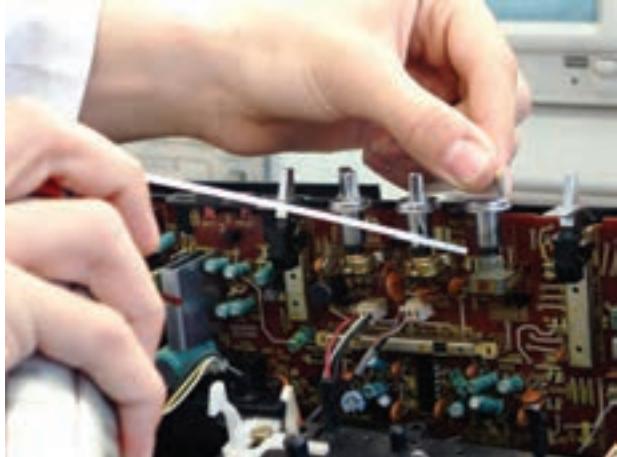
▲ در هنگام استفاده از اسپری تمیز کننده به دستورهای کاربرد آن توجه کنید.

▲ در صورت نیاز برای تمیز کردن سطح مدار چاپی می توانید از تیزر استفاده کنید.

▲ در استفاده از الکل برای تمیز کردن کلیدها و ولوم ها به نوع دستگاه صوتی و کلید و ولوم به کار رفته در این دستگاه توجه کنید.

نکته: در صورت نیاز برای تمیز کردن سطح مدار چاپی با استفاده از تیزر و مسواک این کار توسط مربی انجام شود.

برای تمیز کردن ولوم ها و کلیدها از مربی خود کمک بخواهید.



شکل ۴-۶- تمام کلیدها به خصوص کلید رکورد و همچنین ولوم هارا با استفاده از اسپری تمیز کننده پاک کنید.

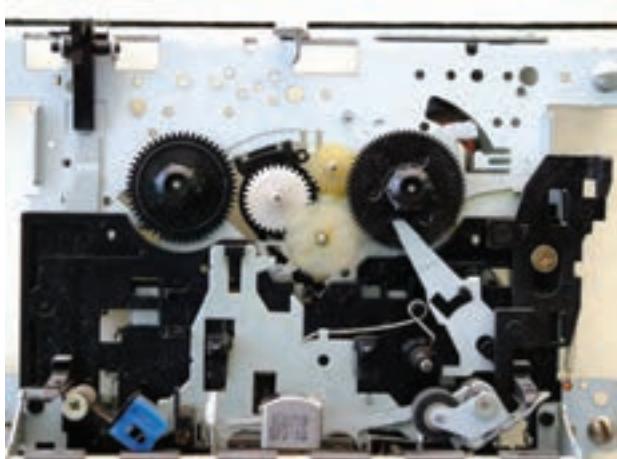
در خلال کار عملی ممکن است به علت جابه جایی فیبر مدار چاپی، برخی از سیم ها قطع شود. در این حالت مراقب باشید که محل اتصال سیم مشخص شود و بلا فاصله سیم قطع شده را لحیم کنید.

- ۵-۱۰- مراحل اجرای کار عملی
- قسمت اول: سرویس کلیدها و ولوم ها و هدها و بازدید مدار چاپی و اتصال های سیم های رابط
- تمام ولوم ها و کلیدها موجود در دستگاه را ابتدا با قلم مو سپس با اسپری های مخصوص تمیز کنید.
- در ضبط صوت های اتوریورس باید کلیدهایی که سرهای هد را روی دیک A و B جابه جا می کنند، سرویس شوند. برای سرویس این کلیدها از مواد پاک کننده کنتاکت شوی، طبق شکل ۴-۶ استفاده کنید.

توجه داشته باشید که الکل یک تمیز کننده مناسب برای کلید و لوم های انواع دستگاه های صوتی نیست. زیرا ممکن است که آن ها را در خود حل کند.

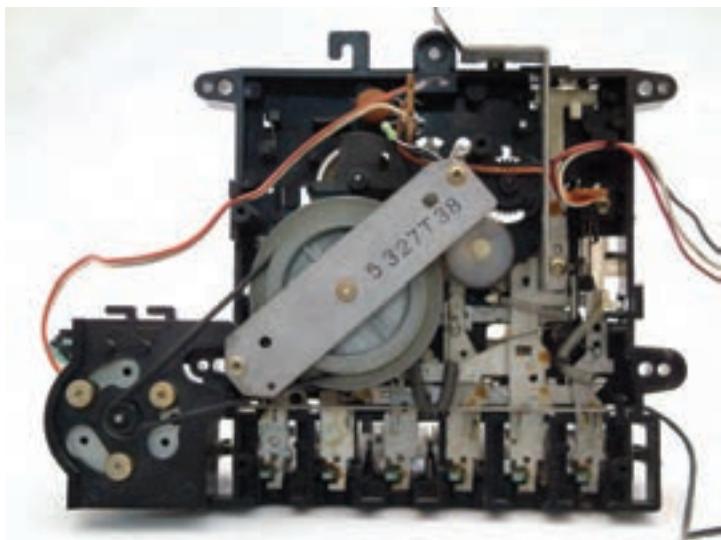
- مدار چاپی دستگاه را با قلم مو تمیز کنید. در صورتی که نیاز است با استفاده از مسواک، ذرات مواد زاید چسبیده شده به مدار چاپی را تمیز کنید.
- در صورت لزوم، با پنبه هی الکلی سطح مدار چاپی را تمیز کنید.
- با استفاده از ذره بین، مدار چاپی و سیم های متصل شده به آن را بازدید کنید و در صورتی که نیاز به بازسازی دارد آن ها را ترمیم کنید.
- با استفاده از گوش پاک کن آغشته به الکل هدها را تمیز کنید. (در صورتی که نوار هد پاک کن دارید از آن استفاده کنید).

برای آشنایی با نحوه تعمیر کردن اجزای مکانیکی  
از مری خود کمک بخواهید.



شکل ۴-۶۱—نیابد برای سریع تر شدن حرکت نوار، غلتک جمع کننده، قرقه ده،  
منبع، پولی راه انداز و چرخ دنده های پلاستیکی را روغن کاری کید.

شکل و ابعاد تسمه‌ی جایگزین باید کاملاً مشابه  
تسمه‌ی اصلی باشد.



شکل ۴-۶۲—در مواردی که با مشکل کاهش سرعت پخش مواجه می‌شوید،  
تسمه‌ی موتور را مورد بررسی قرار دهید. اگر تسمه بیش از حد کشیده، شل  
یا فرسوده یا آغشته به روغن شده باشد، می‌تواند چنین عیوبی را ایجاد کند.

قسمت دوم: سرویس قطعات مکانیکی ضبط صوت

- قطعات متحرک سیستم انتقال نوار مانند پولی موتور،  
تسمه، کاپستان و غلتک فشاری قرقه‌ها را با قلم مو تمیز کنید و  
گرد و غبار آن‌ها را بگیرید. با پنهانی آغشته به الکل یا اسپری‌های  
تمیز کننده، قطعات ذکر شده در بالا را تمیز کنید (شکل ۴-۶۱).

● قطعات را با ذره‌بین بازبینی کنید تا از سلامت آن‌ها  
طمئن شوید.

● چند لحظه صبر کنید تا دستگاه خشک شود.

● دستگاه را آزمایش کنید و از صحبت کار آن مطمئن  
شوید.

تعویض قطعات در قسمت‌های بعدی آموزش داده  
خواهد شد.

قسمت سوم: تعویض تسمه

یکی از دلایل تغییر سرعت نوار مربوط به عیوب مکانیکی  
است؛ این عیوب به علت فرسودگی یا شل بودن تسمه‌ی موتور  
به وجود می‌آید (شکل ۴-۶۲).

● تسمه‌ی موتور را مورد بررسی قرار دهید.

● اگر تسمه بیش از حد کشیده، شل یا فرسوده باشد آن را  
تعویض کنید.

برای بازگردان تسمه از مری خود کمک بخواهید و  
یا از دستورالعمل سرویس و تعمیر داده شده توسط کارخانه  
استفاده کنید.

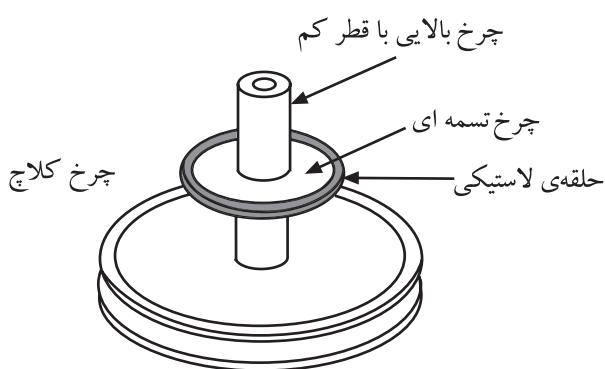
معمولًاً در اثر کار کردن، تسمه‌ی اصلی گشاد  
می‌شود لذا هنگام تعویض تسمه‌ی گشاد شده، باید تسمه‌ای  
را که انتخاب می‌کنید، یک درجه کوچک‌تر باشد، به طوری  
که محیط خارجی تسمه‌ی جایگزین، کاملاً بر محیط داخلی  
تسمه‌ی گشاد شده منطبق شود.

زمان اجرا: ۳ ساعت

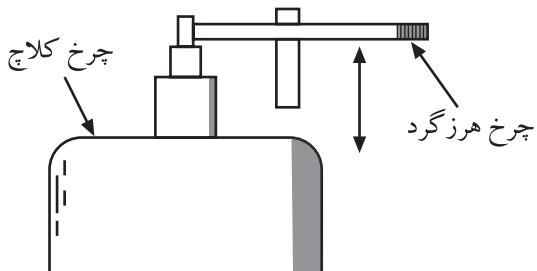
سیستم کلاچ سیستمی است که میزان دور جمع کننده نوار را متناسب با حجم نوار جمع شده روی دیک جمع کننده تنظیم می کند.



شکل ۴-۶۳



شکل ۴-۶۴- سیستم کلاچ چرخ تسمه‌ای



شکل ۴-۶۵- سیستم تغییر سرعت نوار با کلاچ

## ۱۱-۴- کار عملی شماره ۶

سرویس سیستم کلاچ در رادیو - ضبط صوت

۱-۱۱-۴- هدف کلی: بررسی و سرویس سیستم کلاچ

در دستگاه رادیو ضبط

۲-۱۱-۴- خلاصه کار عملی: در این کار عملی

ضمن بررسی سیستم کلاچ به بازرسی و سرویس آن می پردازیم.

۳-۱۱-۴- ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد

نیاز: همان مواد داده شده در کار عملی شماره ۵ (شکل ۴-۶۳).

۴-۱۱-۴- دستورات ایمنی و حفاظتی

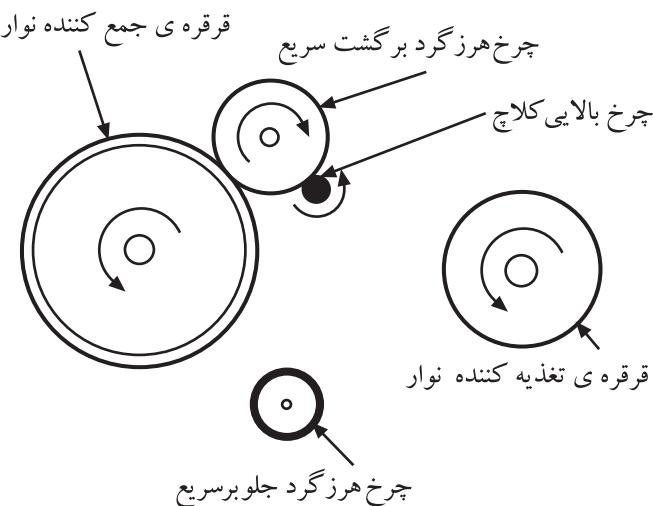
▲ همان دستورات ایمنی و حفاظتی کار عملی شماره ۵

مرحله ۴-۱۰ را رعایت کنید.

## ۱۱-۴- مرافق اجرای کار عملی

### قسمت اول: آشنایی با سیستم کلاچ

- همان طور که می‌دانید میل لنگ (کاپستان) و چرخ طیار (پینچ رولر) در هر ثانیه، یک طول ثابت از نوار را از مقابل هد عبور می‌دهند. بنابراین، قرقه‌ی جمع کننده نوار در ابتدا که مقدار نوار پیچیده شده روی قرقه کم است، و قطر آن کوچک‌تر است با سرعت زیاد گردش می‌کند، ولی در انتهای که مقدار نوار پیچیده شده روی قرقه‌ی جمع کننده زیاد می‌شود، محیط آن افزایش می‌یابد و باید با سرعتی به مراتب کم‌تر از ابتدای نوار گردش کند. برای این منظور سیستمی در دستگاه تعییه شده که قسمتی از نیروی انتقال یافته از موتور را در انتهای نوار تلف می‌کند؛ به این سیستم مکانیکی کلاچ گویند. یکی از سیستم‌های کلاچ، چرخ تسمه‌ای با قطرهای متفاوت است (شکل ۴-۶۴). در این سیستم، تغییر سرعت نوار از طریق جابه‌جا کردن یک چرخ هرزگرد با چرخ‌های کلاچ، که دارای قطرهای مختلفی هستند و روی یک محور قرار دارند انجام می‌شود (شکل ۴-۶۵).

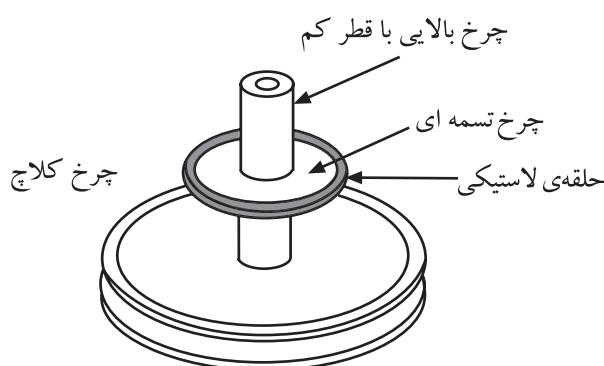


شکل ۴-۶۶—نمایش حرکت نوار در وضعیت پخش

- شکل ۴-۶۶، حرکت نوار در وضعیت پخش (play) را نشان می‌دهد. در این حالت چرخ هرزگرد برگشت سریع (F.REW) با چرخ کوچک بالای کلاچ تماس پیدا می‌کند و از طرف دیگر با فرقه‌ی جمع کننده نوار درگیر می‌شود و آن‌ها را به گردش درمی‌آورد.

شرح عملکرد:

.....  
.....  
.....  
.....  
.....  
.....



شکل ۴-۶۷—سیستم کلاچ و تسمه‌ی آن

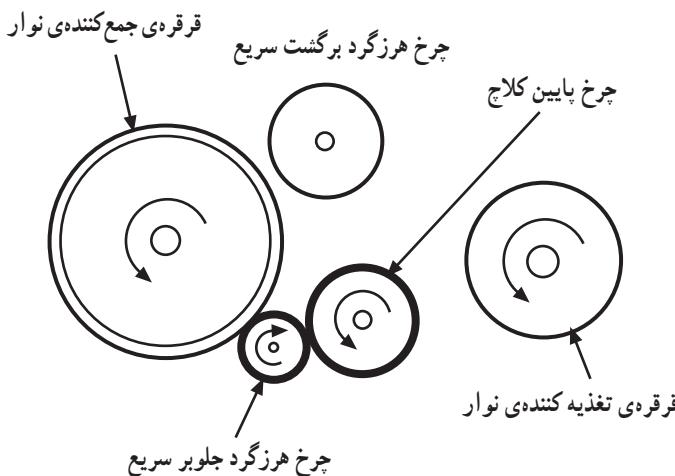
- سیستم کلاچ در دستگاه رادیو – ضبط صوت خود را بررسی کنید و عملکرد آن را شرح دهید.

#### قسمت دوم: تعویض لاستیک دور چرخ

- تسمه یا لاستیک دور چرخ‌های کلاچ بر اثر کار زیاد، ساییده یا کثیف می‌شوند که این امر سرعت نوار را تغییر می‌دهد (شکل ۴-۶۷).

- برای رفع این عیب باید لاستیک دور چرخ را با توجه به دستورالعمل داده شده کارخانه‌ی سازنده تعویض کنید.
- با استفاده از ذره‌بین لاستیک‌های دور چرخ‌های کلاچ را بررسی کنید.

تسمه یا لاستیک دور چرخ‌های کلاچ بر اثر کار زیاد، ساییده یا کثیف می‌شوند که این امر سرعت نوار را تغییر می‌دهد.



شکل ۴-۶۸—نمایش حرکت نوار در وضعیت حرکت سریع به جلو

- برای سریع بردن نوار به سمت جلو چرخ هرزگرد جلوبر سریع F.F از یک طرف با چرخ بزرگ پایینی کلاچ، و از طرف دیگر با قرقره جمع کننده نوار درگیر می شود و آنها را با سرعت مناسب می چرخاند (شکل ۴-۶۸).

شرح عملکرد:

.....

.....

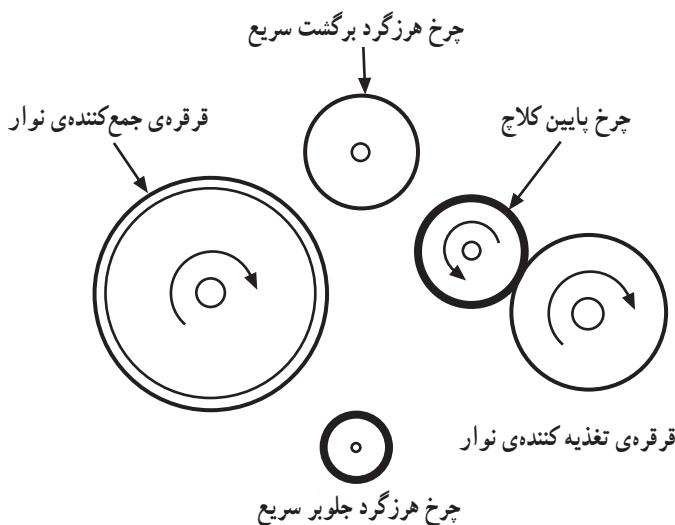
.....

.....

.....

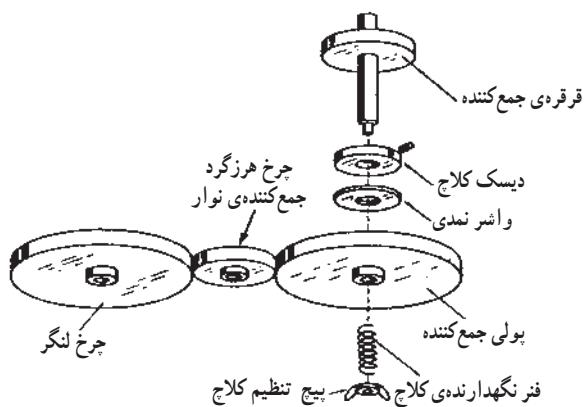
- سیستم کلاچ رادیو ضبط خود را در این حالت بررسی کنید و عملکرد آن را شرح دهید.

- شکل ۴-۶۹ وضعیت حرکت سریع نوار به طرف عقب را نشان می دهد. چرخ بزرگ کلاچ، قرقره تغذیه کننده نوار را با سرعت می گرداند.



شکل ۴-۶۹—نمایش حرکت نوار در وضعیت حرکت سریع به عقب

سیستم کلاچ می تواند در حالات مختلف با توجه به قطر قرقره های تغذیه کننده و جمع کننده، نوار را روی دور مناسب تنظیم کند.



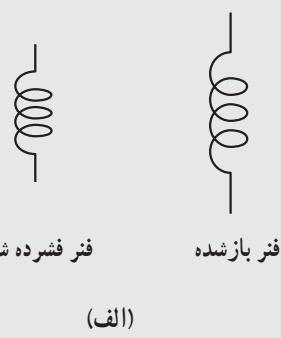
شکل ۴-۷۰ سیستم کلاچ لغزنه برای گردش نوار جمع کن

### قسمت سوم: سیستم کلاچ لغزنه (نمدی)

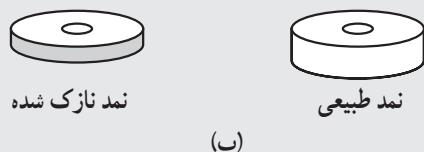
- یکی دیگر از سیستم‌های گردش متغیر قرقره‌ی نوار جمع کن، سیستم کلاچ لغزنه است که آن را در شکل ۴-۷۰ مشاهده می‌کنید.

- این سیستم کلاچ از یک پولی که روی قرقره‌ی جمع کننده قرار دارد و با سرعت ثابتی می‌چرخد تشکیل شده است.

- چرخش این پولی توسط موتور ضبط انجام می‌شود. روی این پولی یک واشر نمدی قرار دارد. هرگونه کششی از طرف نوار باعث می‌شود که این نمد روی پولی قرقره‌ی جمع کننده که به دیسک کلاچ متصل است بلغزد. در این حالت دیسک کلاچ است که قرقره‌ی جمع کننده را به گردش درمی‌آورد.



(الف)



(ب)

شکل ۴-۷۱

\* یکی از عیوب رایج در سیستم کلاچ، ضعیف شدن فرن به علت فشرده شدن آن است. در این حالت کافی است فرن را طبق شکل زیر کمی باز کنیم و آن را در جای خود قرار دهیم.

\* عیب دیگری که در سیستم کلاچ به وجود می‌آید فشردگی و کوییدگی نمد است. در این حالت ضخامت نمد کم شده است و سیستم کلاچ نمی‌تواند عمل کند. در این حالت یا باید نمد را با نمد مناسب عوض کنید، یا به طریقی ضخامت نمد را به حالت اولیه برگردانید.

- یک سیستم کلاچ لغزنه یا نمدی را باز کنید، سپس اجزای آن را مورد بررسی قرار دهید و نام قطعات آن را به خاطر بسپارید.

● کلاچ همیشه باید تنظیم شود. این کار توسط پیچ تنظیم موجود روی کلاچ انجام می‌گیرد.

● پیچ تنظیم روی کلاچ را شناسایی کنید.

● در صورتی که کلاچ با پیچ قابل تنظیم نباشد، نمک کلاچ کهنه، ساییده یا کثیف شده است. در این حالت باید واشر نمدی را تغویض و تمام قسمت‌های کلاچ را با الکل و پنبه تمیز کنید.

● سیستم کلاچ بازشده را که در اختیار دارید با استفاده از الکل و قلم مو تمیز کنید و قطعات آن را مجدداً در جای خود قرار دهید.

● آنچه را که در این کار عملی فراگرفته‌اید به اختصار توضیح دهید.

● دستگاه ضبط صوت را بیندید و آن را آزمایش کنید.

برخی از کلاچ‌ها قادر پیچ تنظیم است و با تنظیم فنر، فشار روی دیسک تنظیم می‌شود.

نتایج: .....

.....

.....

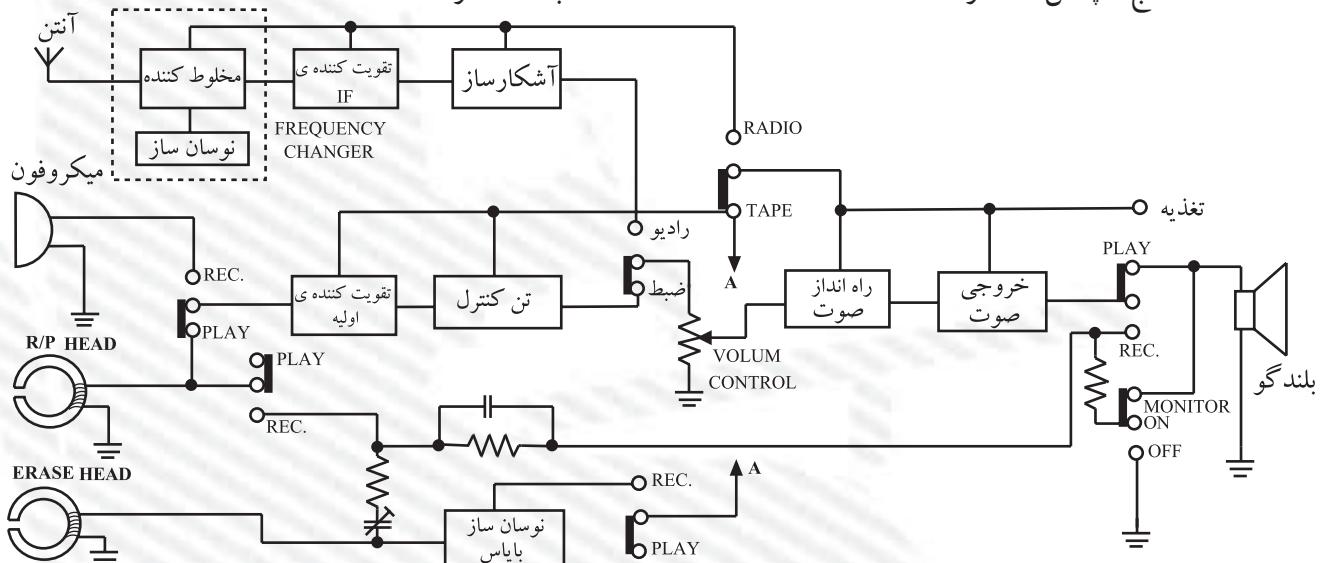
.....

.....

.....

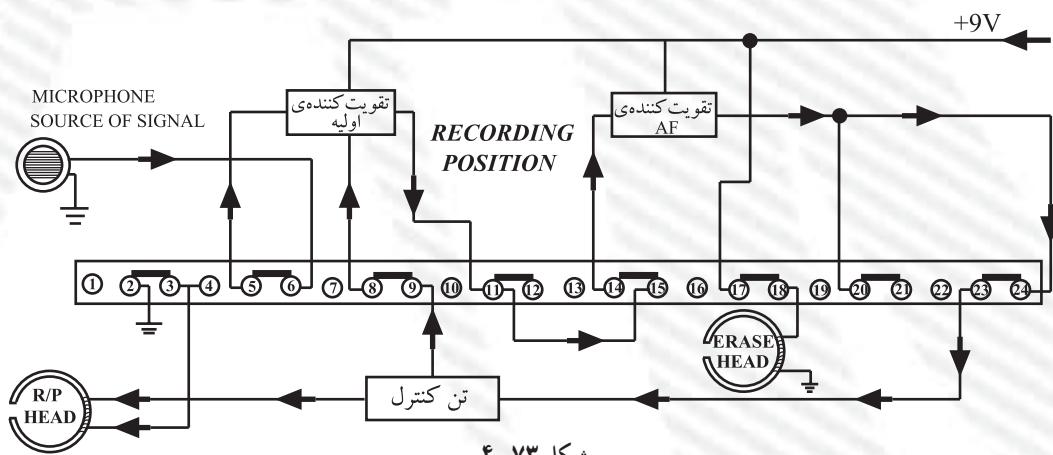
## آزمون پایانی (۴)

- ۱- در دستگاه ترکیبی رادیو - ضبط شکل ۷۲-۴ قسمت رادیو با کدام کلید فعال می‌شود؟
- الف - کلید رکورد on/off دستگاه
- ب - کلید باند
- ج - کلید رادیو - ضبط
- ۲- با توجه به بلوک دیاگرام شکل ۷۲-۴ کدام حالت دستگاه ترکیبی رادیو - ضبط را نشان می‌دهد؟
- الف - پخش صدا از رادیو
- ب - ضبط صدا از رادیو
- ج - پخش صدا از هد



شکل ۷۲-۴- یک نوع دستگاه ترکیبی رادیو- ضبط

- ۳- طبقات مشترک را در بلوک دیاگرام سؤال ۲ نام بیرید.
- ۴- با توجه به شکل ۷۳-۴ کلید رکورد ضبط صوت در کدام وضعیت قرار گرفته است؟



شکل ۷۳-۴

۵- در یک دستگاه صوتی یا تصویری، از کدام جک یا سوکت می‌توان صدای دستگاه را دریافت کرد؟

ب- گوشی EAR و خط AUX

الف- هدفون، میکروفون

د- هدفون - گوشی Audio out - EAR

ج- Audio in -

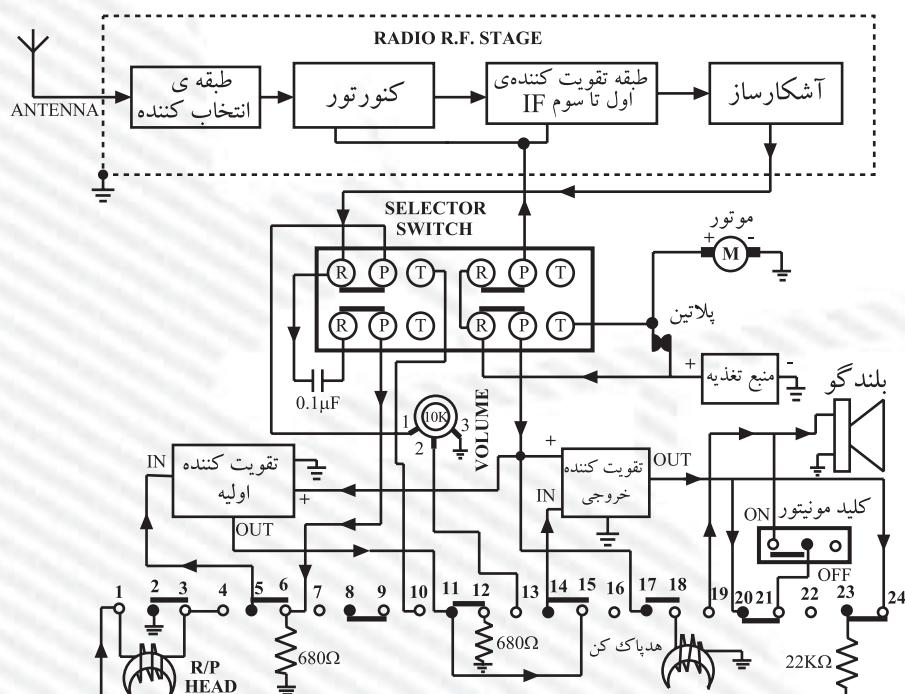
۶- در بلوک دیاگرام شکل ۴-۷۴ دستگاه ترکیبی «رادیو - ضبط» در کدام وضعیت قرار دارد؟

ب- پخش صدای نوار کاست

الف- پخش صدای رادیو

د- ضبط صدای میکروفون

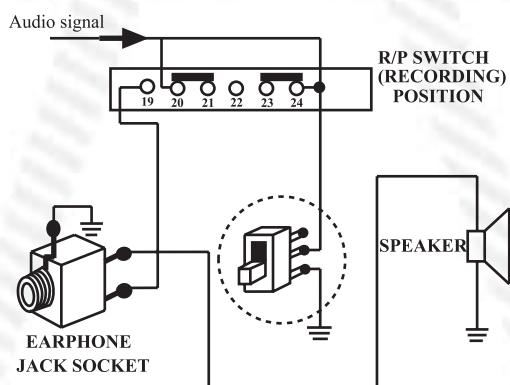
ج- در حالت ضبط صدای رادیو



شکل ۴-۷۴

۷- وظیفه‌ی کلید نمایش داده شده در شکل

۴-۷۵ را بنویسید.



شکل ۴-۷۵

۸- کاربرد آی سی STK چیست؟

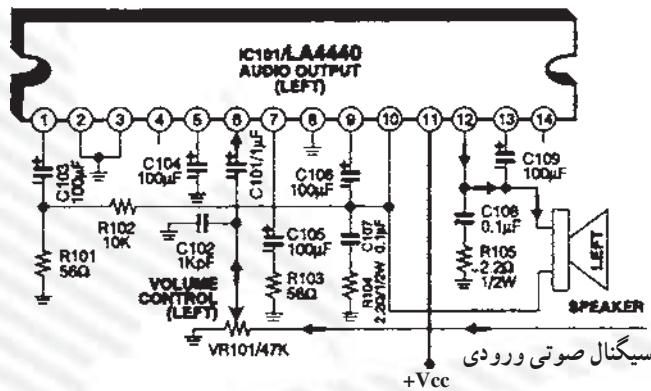
ب- تقویت کننده و تُن کنترل

د- رگولاتور ولتاژ

الف- تقویت کننده اولیه صوتی

ج- تقویت کننده اولیه و قدرت صوتی

۹- نوع آی سی شان داده شده در شکل ۴-۷۶ را بنویسید. نحوه ورود و خروج سیگنال صوتی و اعمال ولتاژ تعذیب به پایه های آن را شرح دهد.



## آزمون عملی

در این مرحله، مراحل ضبط صدا، شناسایی دکمه ها و کلیدها از بیرون دستگاه مورد آزمون قرار می گیرد. همچنین از هنرجو خواسته می شود، برای نمونه، یک دستگاه را باز کند و اجزای داخلی آن را، با توجه به متن درس، شناسایی کند و هر یک را نام بیرد.

در نهایت آی سی های طبقات صوتی را باید مشخص کند و تعدادی از سیگنال های آن را شناسایی کند.

## فصل پنجم

# به کارگیری انواع ابزارهای ویژه برای سرویس، نگهداری و تعمیر دستگاههای ترکیبی رادیو – ضبط

### هدف کلی

استفاده‌ی دقیق از ابزارهای ویژه مربوط به دستگاههای اندازه‌گیری رادیو – ضبط کاستی و به کارگیری آن‌ها در سرویس و تعمیر و نگهداری دستگاههای ضبط صوت نواری

### هدف‌های رفتاری: انتظار دارد پس از آموزش این فصل، فرآگیر بتواند:

- ۱- ابزارهای ویژه تعمیر دستگاههای صوتی را از بدیگر تشخیص دهد.
- ۲- نوار استاندارد را تعریف کند.
- ۳- نوار و کاست پاک کننده را تعریف کند.
- ۴- دلیل اندازه‌گیری و تنظیم‌های لازم در یک دستگاه ضبط صوت را توضیح دهد.
- ۵- دلیل تنظیم کردن هد ضبط – پخش را شرح دهد.
- ۶- انواع تنظیم مکانیکی هد را نام بیرد.
- ۷- نحوه کار دستگاه خنثی‌کننده‌ی پس‌ماند مغناطیسی هد دمگنتایزر (Demagnetizer) را شرح دهد.
- ۸- نحوه تنظیم‌های مکانیکی هد را توضیح دهد.
- ۹- انواع تنظیم الکتریکی دستگاه ضبط صوت را شرح دهد.
- ۱۰- نحوه تنظیم‌های مکانیکی دستگاه ضبط صوت را توضیح دهد.
- ۱۱- انواع عیوب‌های کلی سیستم را تجزیه و تحلیل کند، دلایل آن‌ها را بباید و بتواند آن‌ها را رفع کند.

ساعت‌های آموزش		
جمع	عملی	نظری
۱۲	۶	۶

## پیشآزمون (۵)

۱- آوومتر مجموعه‌ای از ..... است.

ب) آمپر متر - ولت متر

الف) اهم متر - آمپر متر

د) اهم متر - آمپر متر - ولت متر

ج) اهم متر - ولت متر

۲- برای پیاده کردن قطعات SMD سوخته از روی برد به چه ابزاری نیاز است؟

ب) هویه‌ی انبری - سیگنال ژنراتور AF

الف) اسیلوسکوپ - آوومتر

د) قلع کش - ذره بین

ج) پنس - هویه

۳- نوار استاندارد به چه منظور استفاده می‌شود؟

ب) پاسخ فرکانسی تقویت کننده‌های اولیه‌ی هد

الف) تنظیم هد

ج) اندازه‌گیری در صداع جا و آزمایش سطح دامنه

د) تمام موارد فوق

۴- تنظیمات هد بر چند نوع است؟

د) ۵ نوع

ب) ۳ نوع

ج) ۴ نوع

۵- کدام یک از موارد زیر جزو تنظیم‌های مکانیکی ضبط صوت است؟

ب) لق شدن محور موتور

الف) تنظیم جریان بایاس هد

د) تنظیم هدپخش

ج) اندازه‌گیری پاسخ فرکانسی

## ۱-۵- آشنایی با ابزارهای مخصوص تعمیر دستگاه‌های صوتی

برای تعمیر و نگهداری هر دستگاه الکترونیکی، از جمله سیستم‌های صوتی، نیاز به داشتن اطلاعات نظری و تجربی در زمینه‌ی مربوطه است. یک تکنسین یا تعمیرکار الکترونیک علاوه بر آشنایی کامل به اصول کار دستگاه، از جمله نقشه‌خوانی، باید اطلاعاتی درباره‌ی ابزار و وسایل آزمایشگاهی نیز داشته باشد (شکل ۱-۵).

چنان‌چه یک تعمیرکار بتواند ابزار و تجهیزات مناسب موردنیاز خود را برای تعمیر دستگاه تأمین کند، در زمان صرف شده به‌منظور تعمیر یک سیستم صوتی صرفه‌جویی به عمل آورده است.

گاهی برای تعمیر یک دستگاه صوتی، ضرورتی به استفاده از اسیلوسکوپ و یا سیگنال ژنراتور AF نیست ولی یک آومتر و مجموعه‌ای از ابزار و آچارهای مخصوص ضرورت دارد.

ابزار و وسایلی که ذکر می‌شود کمک زیادی به تعمیر دستگاه‌های صوتی می‌کند.

در بودمان‌های قبلی، طرز استفاده از دستگاه‌ها و ابزارهای مورد نیاز در کارهای الکترونیکی را فراگرفته‌اید، در این قسمت به معرفی برخی از ابزارها که استفاده‌ی ویژه در تعمیر دستگاه‌های صوتی دارند می‌پردازیم.



شکل ۱-۵- تعمیر و نگهداری یک دستگاه ضبط صوت

گاهی می‌توان با یک مولتی‌متر و تعدادی ابزار ساده، یک دستگاه را تعمیر کرد.

ابزار و وسایلی که در این فصل به آنها اشاره می‌شود و کمک زیادی به تعمیر دستگاه‌های صوتی می‌کند عبارتند از:

- دستور کار تعمیری (Service manual)
- دستگاه دمگنتایزر یا مغناطیس زدا
- نوار ضبط شده استاندارد برای تعمیر دستگاه
- نوار کاست تمیزکننده‌ی هد
- ابزار مورد نیاز برای کشیدن قطعات SMD از روی برد.

یک تعمیرکار الکترونیک علاوه بر آشنایی کامل به اصول کار دستگاه، از جمله نقشه‌خوانی، باید اطلاعاتی درباره‌ی ابزار و وسایل آزمایشگاهی نیز داشته باشد.

یادآور می‌شود یکی از ابزارهای مهم برای تعمیر دستگاه‌های مختلف الکترونیکی و الکتریکی استفاده از دستور کار تعمیری (Service manual) است که توسط کارخانه سازنده ارائه می‌شود و بنابر این نحوه استفاده از دستور کار تعمیر دستگاه، از اهمیت ویژه‌ای برخوردار است. در شکل ۵-۲ تصویری از پشت جلد دستور کار تعمیری (Service manual) و یکی از صفحات داخل آن را ملاحظه می‌کنید.

CD-C480W, CP-C480W

# SHARP SERVICE MANUAL

N-Mon F-10 Micro Pre-Amp  
XL-70V

400W

No. S7757CDC480W/



**COMPACT**  
**DISC**  
DIGITAL AUDIO

DOLBY SURROUND  
PRO - LOGIC

Manufactured under license from Dolby Laboratories Licensing Corporation. DOLBY, the double-D symbol (D) and "PRO LOGIC" are trademarks of Dolby Laboratories Licensing Corporation.

## CD-C480W CP-C480W

CD-C480W, CP-C480W, center speaker system and surround speaker system constitute CD-C480W.

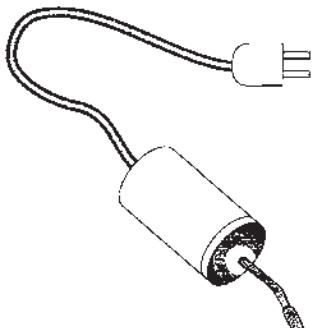
- In the interests of user-safety the set should be restored to its original condition and only parts identical to those specified be used.

### (●) SOUND RETRIEVAL SYSTEM

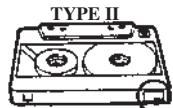
- SRS technology Licensed from SRS Labs. SRS technology holds the following patents: U.S. Patent No. 4,748,569, U.S. Patent No. 4,841,572 and U.S. Patent No. 4,866,774.
- SRS the SRS Logo (●) and the SOUND RETRIEVAL SYSTEM are registered trademarks of SRS Labs, Inc.

### CONTENTS

	Page
SAFETY PRECAUTION FOR SERVICE MANUAL .....	2
VOLTAGE SELECTION .....	2
ACPOWER SUPPLY CORD AND PLUG .....	2
SPECIFICATIONS .....	3
NAMES OF PARTS .....	4
OPERATION MANUAL .....	6
DISASSEMBLY .....	7
REMOVING AND REINSTALLING THE MAIN PARTS .....	10
ADJUSTMENT .....	11
NOTES ON SCHEMATIC DIAGRAM .....	14
TYPES OF TRANSISTOR AND LED .....	14
BLOCK DIAGRAM .....	15
SCHEMATIC DIAGRAM / WIRING SIDE OF P.W.BOARD .....	18
WAVEFORMS OF CD CIRCUIT .....	39
TROUBLESHOOTING (CD SECTION) .....	40
FUNCTION TABLE OF IC .....	44
FL DISPLAY .....	53
REPLACEMENT PARTS LIST/EXPLODED VIEW	

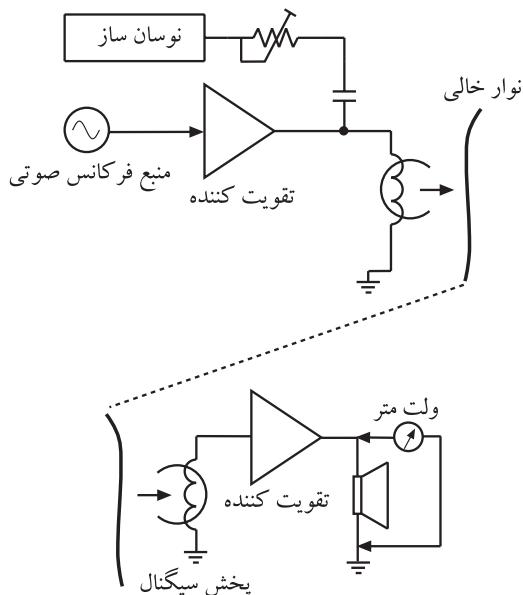


شکل ۳-۵- دستگاه دمگنتایزر



نوع سیگنال	فرکانس	زمان ضبط (دقیقه)
	۱kHz	۲ - ۵
	۳kHz	۲ - ۵
	۶/۳kHz	۲ - ۵
	۱۰kHz	۲ - ۵
-----	-----	-----

شکل ۴-۵- نوار استاندارد و مشخصات آن



شکل ۵-۵- پخش سیگنال ضبط شده برای تنظیم هد

۲-۵- ابزارهای ویژه تعمیر دستگاههای صوتی  
۱-۵- دستگاه دمگنتایزر<sup>۱</sup> یا مغناطیس زدا: این دستگاه برای از بین بردن اثر پس ماند مغناطیسی در هد ضبط و پخش کاربرد دارد (شکل ۳-۵).

امروزه به دلیل بالا بودن کیفیت دستگاههای ضبط و پخش، دستگاههای مغناطیس زدا کمتر کاربرد دارد.

۲-۵- نوار ضبط شده استاندارد برای تعمیر دستگاه: نوار استاندارد، برای تنظیم هد، پاسخ فرکانسی تقویت کننده های اولیه هد، اندازه گیری درصد اعوجاج و آزمایش سطح دامنه سیگنال ضبط شده به کار می رود (شکل ۴-۵). این نوار مشابه نوار تستی است که در قسمت های قبلی ساخته اید، با این تفاوت که کیفیت آن بسیار بالا و قابل اعتماد است.

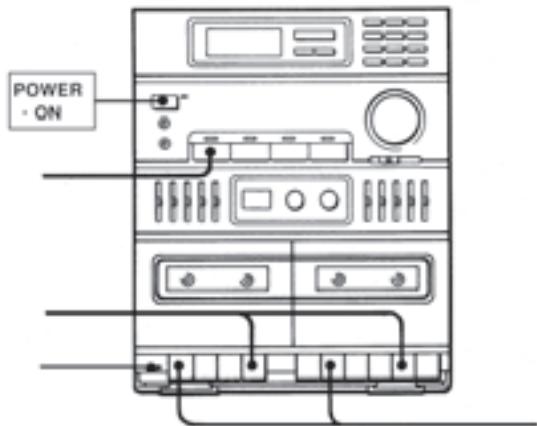
معمولًا روی نوار استاندارد، یک تُن ثابت سینوسی مانند  $20 \text{ kHz}$ ,  $15 \text{ kHz}$ ,  $10 \text{ kHz}$ ,  $6/3 \text{ kHz}$ ,  $3 \text{ kHz}$ ,  $1 \text{ kHz}$  با فاصله ای زمانی معین و با کیفیت بالا ضبط می کنند. نوار استاندارد اغلب برای سرعت نوارهای  $9/5 \text{ سانتی متر بر ثانیه}$  و  $19 \text{ سانتی متر بر ثانیه}$  تهیه می شود.

در گذشته کارخانجات سازنده دستگاه ترکیبی رادیو - ضبط یک نوار استاندارد برای تنظیم هد به همراه کاتالوگ دستگاه عرضه می کردند.

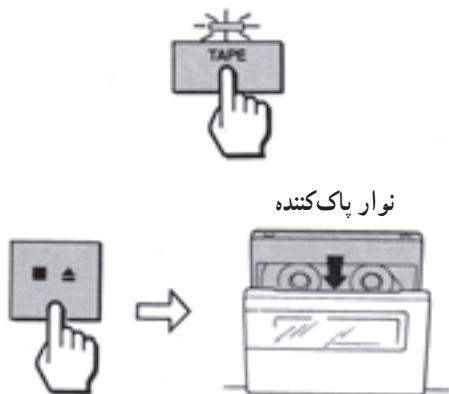
لازم به یادآوری است که تعمیر کار می تواند نوار تست برای تنظیم هد درست کند. یک نمونه نوار تست را قبل تهیه کرده اید.

استاندارد بودن نوار تست ساخته شده بستگی به کیفیت دستگاهها و ... دارد. در شکل ۵-۵ نحوه تولید نوار تست را مشاهده می کنید.

<sup>۱</sup> خشی کننده اثر مغناطیسی



**۵-۲-۳** نوار کاست تمیز کننده هد: برای ضبط صوت های کاستی، بعد از این که دستگاه برای چند ساعت کار معین مورد استفاده قرار گرفت، ضروری است که از نوارهای تمیز کننده هد استفاده شود. نوار یا کاست پاک کننده معمولاً برای دستگاه های ضبط استریوی چند کاناله ساخته می شود. از این نوار می توان برای تمیز کردن هد دستگاه های معمولی نیز استفاده کرد.



نوار پاک کننده



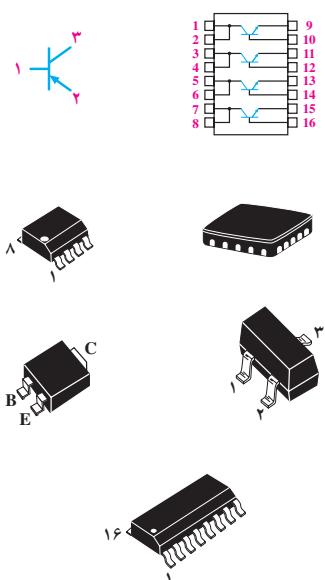
کلید پخش

شکل ۵-۶- نوار و کاست پاک کننده

یکی از ابزار و وسایلی که کمک زیادی به تعمیر دستگاه های صوتی می کند، نوار کاست تمیز کننده هد است. بعد از اینکه دستگاه ضبط صوت کاستی برای چند ساعت کار کرد باید از نوارهای تمیز کننده هد استفاده شود.

برای تمیز کردن هد، نوار پاک کننده را مشابه نوار اصلی در داخل ضبط قرار می دهند (شکل ۵-۶).

هر بار که نوار تمیز کننده هد یک دور کامل را طی می کند، یک بوق شنیده می شود، برای تمیز کردن کامل هد و کاپستان باید نوار را پس از طی چند دور کامل و شنیدن چند بوق از دستگاه خارج کرد.



شکل ۷- چند نمونه قطعات نصب سطحی

**۴-۲-۵** پیاده کردن قطعات SMD<sup>۱</sup>: قطعات نصب سطحی قطعاتی هستند که بدون سوراخ کردن مدار چاپی، روی سطح بُرد لحیم می شوند و از طریق نوارهای مسی که روی فیبر چاپ شده است اتصال را برقرار می کنند. در شکل ۷-۵ نمونه ای از قطعات نصب سطحی را مشاهده می کنید.

<sup>۱</sup> SMD : مخفف کلمات Surface Mounted Device و به معنی قطعات نصب سطحی است.



شکل ۵-۸- ابزار مورد نیاز برای کشیدن قطعات SMD از روی بُرد

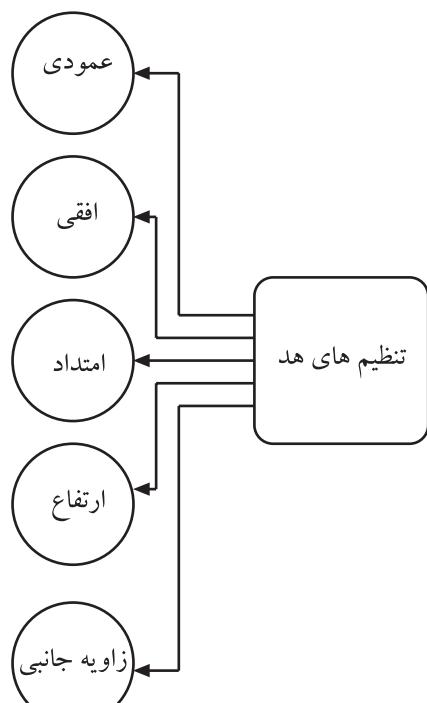
برای پیاده کردن قطعات SMD سوخته از روی بُرد به یک پنس، هویه‌ی انبری یا هویه‌ی هوای داغ نیاز داریم. در شکل ۵-۸ ابزار کار مورد نیاز و نحوه‌ی کشیدن قطعه از روی بُرد SMD نشان داده شده است. برای انجام عمل لحیم کاری روی قطعات مختلف، اگر هویه باوات مناسب انتخاب نشود، به قطعه یا بُرد مدار چایی آسیب می‌رساند، یعنی درجه و میزان هوای داغ در ارتباط با پیاده کردن قطعات نصب سطحی نیز اهمیت دارد که با توجه به نوع قطعه و کاتالوگ دستگاه انتخاب می‌شود.

برای کشیدن قطعات SMD سوخته از روی بُرد به یک پنس، هویه‌ی انبری یا هویه‌ی هوای داغ نیاز داریم.

### ۳-۵- تنظیم‌های ویژه‌ی دستگاه‌های ترکیبی رادیو ضبط

۱-۳-۵- انواع تنظیم‌های مربوط به هد ضبط و پخش: برای این که ضبط سیگنال بر روی نوار دارای کیفیت بالایی باشد، لازم است هدهای ضبط و پخش از نظر مکانیکی به طور کامل و بسیار دقیق تنظیم شوند.

این تنظیم‌ها شامل تنظیم عمودی، زاویه‌ی تماس افقی، امتداد یا راستا، ارتفاع و زاویه‌ی جانبی نسبت به نوار است (شکل ۵-۹).

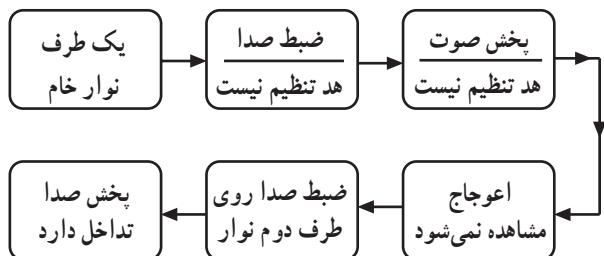


شکل ۵-۹- انواع تنظیم‌های هد

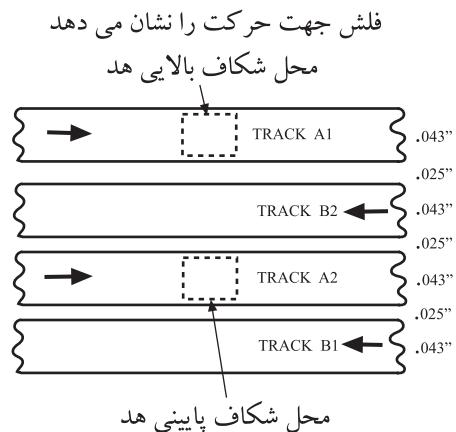
امروزه در دستگاه‌های مدرن، تنظیم هد فقط توسط دو پیچ انجام می‌شود.



شکل ۱۰-۵-۱ پخش سیگنال توسط دستگاهی که هد آن تنظیم نیست.



شکل ۱۱-۵-۵ هد دستگاه تنظیم نیست.



شکل ۱۲-۵-۵ موقعیت چهار لبه‌ی روی نوار

فاصله‌ی لبه‌های نوار می‌تواند عاملی برای تنظیم هد باشد.

برای تنظیم دقیق هد نیاز به یک نوار استاندارد مناسب داریم. هدهای تنظیم نشده، باعث بروز اشکال در عمل ضبط و پخش می‌شود. اگر یک نوار پرشده‌ی استاندارد کارخانه را در دستگاه ضبط صوتی که هد آن تنظیم نیست قرار دهیم و سیگنال خروجی بلندگو را مشاهده کنیم با اعوجاج زیادی مواجه می‌شویم (شکل ۱۱-۵) و اگر صدایی را توسط دستگاه ضبط صوت که هد آن تنظیم نیست، ضبط کنیم و سپس صدای آن را توسط همان دستگاه بشنویم، صدا قابل قبول خواهد بود. زیرا صدا در هر دو حالت ضبط و پخش در شرایط تنظیم نبودن هد بازسازی می‌شود. البته اگر صدا را روی دو لبه‌ی نوار (پشت و رو) ضبط کنیم، تداخل به وجود می‌آید (شکل ۱۱-۵).

عمل تنظیم هد کار بسیار حساسی است. ضرورت دقت در تنظیم هد را از اندازه‌ی لبه‌ی نوار در شکل ۱۲-۵ می‌توان تشخیص داد. اگر سطح هد ضبط نسبت به پخش در موقعیت بالاتر یا پایین تر نسبت به شیار خود قرار گیرد، صدا دارای اعوجاج می‌شود.

برای این‌که ضبط سیگنال بر روی نوار دارای کیفیت بالایی باشد، لازم است هدهای ضبط و پخش از نظر مکانیکی به طور کامل و بسیار دقیق تنظیم شوند. برای تنظیم دقیق هد نیاز به یک نوار استاندارد مناسب داریم. هدهای تنظیم نشده، باعث بروز اشکال در عمل ضبط و پخش می‌شود.

زمان اجرا: ۲ ساعت



شکل ۱۳-۵- دستگاه ضبط صوت



شکل ۱۴-۵- وسایل و ابزار مورد نیاز



شکل ۱۵-۵

#### ۴-۵- کار عملی شماره ۱

##### ۱-۴-۵- هدف کار عملی: سرویس و آماده‌سازی

دستگاه ضبط صوت قبل از تنظیم هد

##### ۲-۴-۵- خلاصه‌ی کار عملی: در این کار عملی،

ابتدا به سرویس‌های مقدماتی قبل از تنظیم هد می‌پردازیم و سپس هد را تنظیم می‌کنیم.

##### ۳-۴-۵- ابزار، تجهیزات و مواد مورد نیاز

###### □ ضبط صوت یک دستگاه (مشابه شکل ۱۳-۵)

□ پیچ‌گوشتی مناسب یک عدد

□ الکل به مقدار کافی

□ پنبه به مقدار کافی

□ دمگنتایزر هد یک عدد

□ نوار استاندارد و تست یک عدد

□ مرکب یا جوهر مقداری

□ سیگنال ژنراتور صوتی یک دستگاه

□ ولت‌متر یک عدد

□ اسیلوسکوپ یک دستگاه

□ نوار چسب مخصوص یک عدد

##### ۵-۴-۵- وسایل و ابزار مورد نیاز در این کار عملی را در شکل ۱۴-

مشاهده می‌کنید.

#### ۴-۵- دستورات ایمنی و حفاظتی

##### ▲ هنگام کار در محیط آزمایشگاه نظم و مقررات را رعایت

کنید (شکل ۱۵-۵).



شکل ۵-۱۶—به قسمت‌های الکتریکی دستگاه در حال کار دست نزنید!

▲ از روشن و خاموش کردن دستگاه‌هایی که به عملکرد آن‌ها آشنا نیستید و ارتباطی به کار شما ندارد جداً خودداری کنید (شکل ۵-۱۶).



شکل ۵-۱۷—میزکار آزمایشگاه الکترونیک

▲ از وسایل و دستگاه‌های اندازه‌گیری حساس و میزکار موجود در آزمایشگاه مراقبت به عمل آورید (شکل ۵-۱۷).



شکل ۵-۱۸—وسایل و ابزار مخصوص تعییرات الکترونیکی

▲ از وسایل و ابزارهای مخصوص تعییرات دستگاه‌های الکترونیکی استفاده کنید و از عایق بودن دسته‌های ابزار از قبیل انبردست، دمباریک و پیچ‌گوشتی اطمینان حاصل کنید (شکل ۵-۱۸).



شکل ۵-۱۹

▲ هنگام اندازه‌گیری اهم قطعات و یا بررسی شاسی دستگاه و یا لحیم کاری، دو شاخه‌ی دستگاه ضبط صوت را از پریز برق بیرون بکشید (شکل ۵-۱۹).



شکل ۵-۲۰—اگر به تعمیر لوازم الکترونیکی می‌پردازید باید ترانسفورمر ایزوله‌کننده را مورد استفاده قرار دهید تا دستگاه تعمیری و مورد آزمایش از فاز و نول شهر مستقل شود.

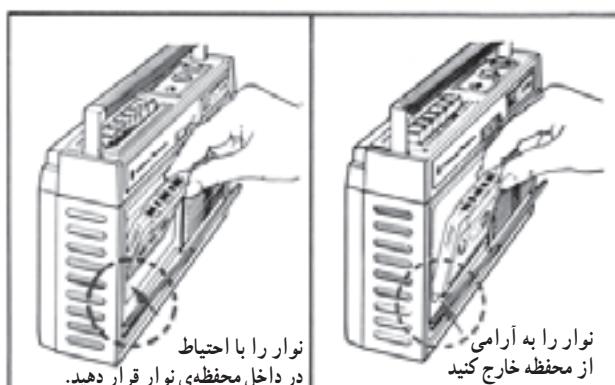
▲ از ترانس ایزوله‌ی ۱:۱ با فیوز مناسب استفاده کنید تا دچار برق‌گرفتگی نشوید (شکل ۵-۲۰).

▲ در باز کردن و بستن در محفظه‌ی نوار، شتاب نکنید.  
▲ نوار را به آرامی در داخل دستگاه قرار دهید (شکل ۵-۲۱).

▲ هنگام باز کردن قاب دستگاه به خارهای پلاستیکی دستگاه توجه کنید.

▲ به قطعات مکانیکی دستگاه فشار وارد نکنید.  
▲ در صورتی که از منبع تغذیه‌ی جداگانه استفاده می‌کنید مراقب میزان ولتاژ تغذیه‌ی دستگاه باشید.

▲ هنگام جایه‌جایی وسایل و دستگاه‌های آموختشی با اندازه‌گیری که حساس هستند، کاملاً مواظب باشید که وسیله‌ای به زمین نیفتند.



شکل ۵-۲۱—روش صحیح قرار دادن نوار در دستگاه

## ۴-۵-۵- مراحل اجرای کار عملی

قسمت اول: سرویس های مقدماتی قبل از تنظیم هد

- قاب دستگاه را باز کنید.

- در صورت نیاز، پیچ هایی را که نیاز به دسترسی به اجزای هد دارد آزاد کنید.

نکته مهم: برخی از تنظیم های مربوط به هد ممکن است روی دستگاه شما موجود نباشد. در این صورت از اجرای آن صرف نظر کنید و به مرحله‌ی بعدی بروید.

● قبل از تنظیم هد قسمت های زیر را مطابق شکل ۵-۲۲

به ترتیب با الکل و پنبه کاملاً تمیز کنید.

- هد ضبط - پخش

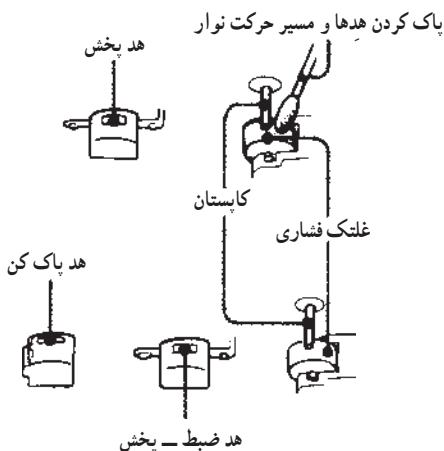
- هد پاک کن

- غلتک فشاری

- کاپستان

- چرخ طیار

- تسمه‌ی موتور



- ۱- در محفظه‌ی نوار کاست را باز کنید.
- ۲- با گوش پاک کن آغشته به الکل تمام قطعات را تمیز کنید.
- ۳- تا هنگام خشک شدن کامل قطعات نوار را در دستگاه قرار ندهید.

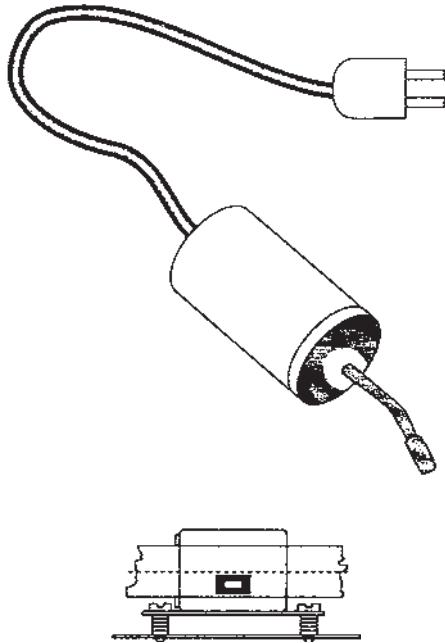
شکل ۵-۲۲- قسمت هایی که قبل از تنظیم هد پاک می شود.

انجام مغناطیس زدایی هد در صورتی اجرا شود که در دستور کار سرویس دستگاه توسط کارخانه توصیه شده باشد.

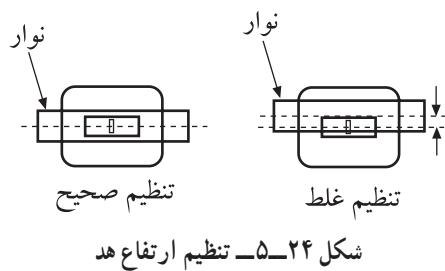
● علاوه بر پاک کردن قطعات فوق، هد ضبط - پخش باید از نظر پس ماند مغناطیسی خنثی شود. معمولاً بعد از هر ۱۰ ساعت کار دستگاه، قبل از ضبط سیگنال، عمل تمیز کردن انجام می شود. همچنین خنثی سازی مغناطیسی هد بعد از ۲۰ یا ۳۰ ساعت کار باید صورت بگیرد.

در دستگاه های مدرن، مغناطیس زدایی ضرورت ندارد.

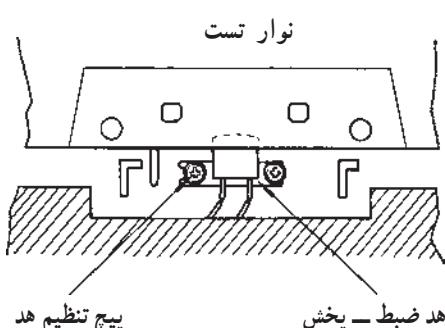
اجرای این آزمایش اختیاری است و در صورتی که امکانات وجود داشته باشد اجرا شود.



شکل ۲۳-۵- دمگنتایزر هد



شکل ۲۴-۵- تنظیم ارتفاع هد



شکل ۲۵-۵- پیچ تنظیم ارتفاع هد در دستگاههای ضبط ریلی موجود است و در دستگاههای ضبط صوت کاستی فقط یک پیچ تنظیم هد وجود دارد.

- یک دمگنتایزر هد را طبق شکل ۲۳-۵ به هد تزدیک کنید و آن را به برق اتصال دهید.

- نوک کابل خروجی مغناطیس زدا را به آرامی روی شیار هد بکشید، به طوری که هیچ گونه خراشی روی آن ایجاد نشود. می‌توانید برای جلوگیری از ایجاد خراش، سطح صیقلی هد را با یک قطعه نوار چسب که روی شکاف هد قرار می‌گیرد بیوشانید. در نهایت، مغناطیس زدا را به آرامی و به تدریج از سطح هد دور کنید و حداقل در فاصله‌ی یک مترا از هد نگه دارید و آن را خاموش کنید.

#### قسمت دوم: تنظیم ارتفاع هد

(اختیاری است و در صورت وجود تجهیزات انجام شود).

- تنظیم ارتفاع هد را می‌توان با کمک چشم و برابر ساختن فاصله‌ی بین لبه‌های نوار و لبه‌های صفحه‌های محافظ بالایی و پایینی هد تنظیم کرد.

- برای تنظیم ارتفاع هدهای استریو، از یک نوار استاندارد و تست استفاده کنید.

- در این نوار استاندارد، سیگنال صوتی مطابق شکل ۲۴-۵ تنها روی باند محافظ ضبط شده است. هد را طوری تنظیم کنید که دامنه‌ی سیگنال صوتی دولبه به کمترین مقدار خود برسد. در این حالت ارتفاع هد تنظیم شده است.

- تنظیم ارتفاع هد با استفاده از پیچ‌های تنظیم ارتفاع، طبق شکل ۲۵-۵ انجام می‌شود.

**نکته‌ی مهم:** در دستگاههای ضبط صوت کاستی تنظیم هد فقط توسط دو پیچ صورت می‌گیرد و فقط تنظیم ارتفاع و تنظیم افقی هد ضرورت دارد. انواع دیگر تنظیم‌ها، برای ضبط صوت‌های ریلی و حرفاًی مورد استفاده قرار می‌گیرد.

### قسمت سوم: تنظیم عمودی هد

● برای تنظیم عمودی هد باید هد را طوری تنظیم کنید که کاملاً عمود بر دستگاه و موازی با نوار قرار گیرد. تنظیم غلط سبب تماس غیریکنواخت هد با نوار می‌شود و نوار را به سمت بالا و پایین هد می‌لغزاند.

● نوار را داخل دستگاه قرار دهید.

● هد را طوری تنظیم کنید که صدای آن طبیعی باشد.

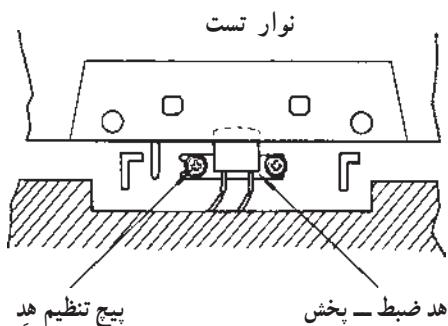
● نوار را بیرون بیاورید و سطح هد را به مرکب یا جوهر آغشته کنید.

● نوار خام را در داخل دستگاه بگذارید.

● دستگاه را آماده‌ی پخش کنید به‌طوری که به فاصله‌ی حدود ۵ سانتی‌متر از جلوی هد عبور کند.

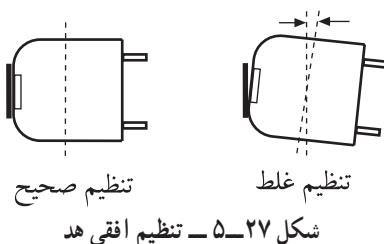
● نوار را بیرون بیاورید و با استفاده از خودکار آن را برگردانید.

● قسمتی از نوار را که به جوهر آغشته شده است ملاحظه کنید. اگر اثر گذاشته شده، یکنواخت نباشد باید هد را در جهت عمودی تنظیم کنید. برای تنظیم عمودی از پیچ‌های تنظیم عمودی طبق شکل ۵-۲۶ استفاده می‌شود.

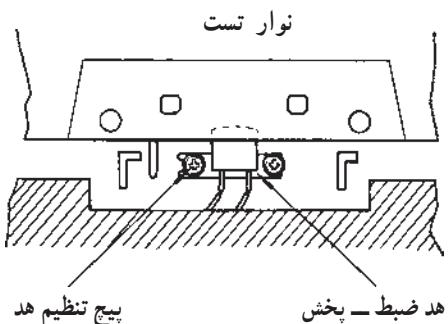


شکل ۵-۲۶- پیچ تنظیم عمودی هد که در دستگاه‌های ضبط ریلی موجود است و در دستگاه‌های ضبط کاستی صوت فقط یک پیچ تنظیم هد وجود دارد.

برخی از دستگاه‌ها پیچ تنظیم عمودی ندارند.



شکل ۵-۲۷- تنظیم افقی هد



شکل ۵-۲۸- پیچ تنظیم افقی هد در دستگاه‌های ضبط ریلی موجود است. و در دستگاه‌های ضبط صوت کاستی فقط یک پیچ تنظیم هد وجود دارد.

### قسمت چهارم: تنظیم افقی هد

(اختیاری است و در صورت داشتن پیچ تنظیم اجرا می‌شود.)

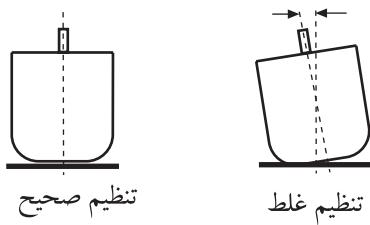
● پیچ افقی بیانگر میزان یکنواختی پیچ‌های نوار در مقابل هد است.

● در تنظیم صحیح، شکاف هد باید کاملاً عمود بر بعد طولی نوار باشد. این تنظیم بیشتر برای دستگاه‌هایی است که از نمدهای فشارنده روی نوار استفاده نمی‌کنند.

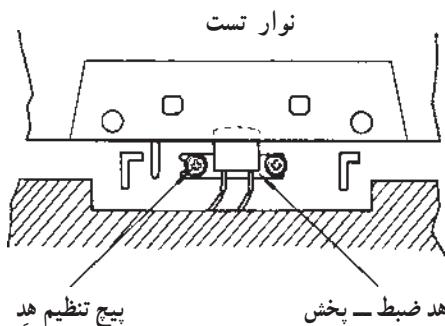
● با ضبط یا پخش یک سیگنال تک فرکانس صوتی با فرکانس ۱۶kHz می‌توانید تنظیم افقی را انجام دهید.

● هد را به گونه‌ای تنظیم کنید که بیشترین دامنه‌ی خروجی سیگنال صوتی مربوط به فرکانس ۱۶kHz به وجود آید. شکل ۵-۲۷- تنظیم افقی را نشان می‌دهد.

● برای تنظیم افقی باید پیچ تنظیم افقی هد را مطابق شکل ۵-۲۸- تنظیم کنید.



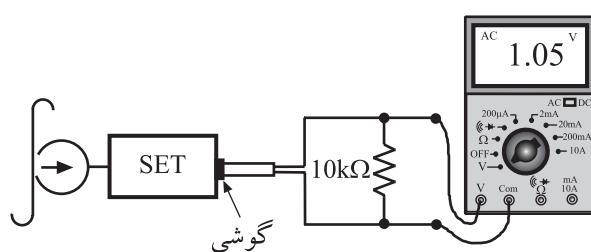
شکل ۵-۲۹- تنظیم امتداد با راستای هد



شکل ۵-۳۰- پیج تنظیم راستای هد در دستگاههای ضبط ریلی موجود است و در دستگاههای ضبط صوت کاستی فقط یک پیج تنظیم هد وجود دارد.

توجه داشته باشید که در دستگاههای جدید فقط دو پیج برای تنظیم ارتفاع و عمودی وجود دارد. راستای هد و سایر موارد پس از تنظیم این دو پیج، خود به خود تنظیم می شود.

این کار عملی حتماً اجرا شود.



شکل ۵-۳۱- تنظیم زاویه‌ی جانبی هد'

### قسمت پنجم: تنظیم امتداد یا راستای هد

(اختیاری است در صورت داشتن پیچ تنظیم اجرا شود)

- این تنظیم جهت عمود ساختن شکاف هد بر راستای حرکت نوار انجام می‌گیرد.

- تنظیم نادرست راستای هد باعث عدم پخش سیگنال صوتی ضبط شده از قبل می‌شود.

- تنظیم نادرست راستای هد، دامنه‌ی سیگنال‌های صوتی فرکانس بالا را کاهش می‌دهد.

- با پیچ تنظیم مربوطه طبق شکل ۵-۲۹ راستای هد را تنظیم کنید.

- تنظیم امتداد موقعی صحیح است که، با پخش نوار استاندارد، هد بتواند بیشترین سیگنال‌های فرکانس بالا را آشکار کند.

- در شکل ۵-۳۰ تنظیم صحیح و نادرست راستای هد را مشاهده می‌کنید.

### قسمت ششم: تنظیم هد با استفاده از دو پیج

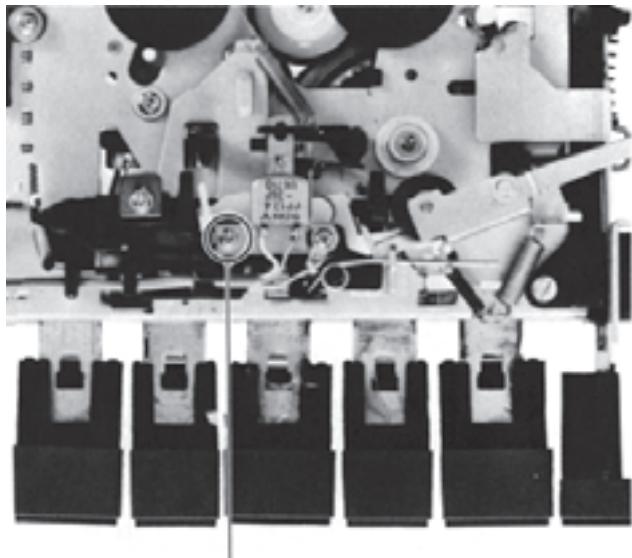
- در شکل ۵-۳۱ مدار تنظیم هد را مشاهده می‌کنید.

- دستگاه را طبق شکل بیندید.

- یک نوار استاندارد با فرکانس بالا در محدوده‌ی ۶/۳ یا ۱۵ کیلوهرتز را داخل دستگاه بگذارید.

- در این نوار سیگنال صوتی با زاویه‌ی ۹۰ درجه نسبت به هد ضبط شده است.

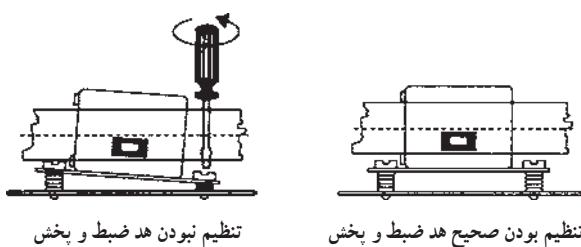
- دلیل استفاده از فرکانس بالا این است که زاویه‌ی هد نسبت به نوار، بیشتر روی پخش فرکانس بالا تأثیر می‌گذارد و روی فرکانس‌های پایین اثر کمتری دارد.



شکل ۵-۳۲

- در موقع تنظیم هد (شکل ۵-۳۲)، از یک ولت متر AC یا اسیلوسکوپ برای اندازه گیری دامنه خروجی سیگنال پخش شده مطابق شکل ۵-۳۱ استفاده کنید.

زاویه هد نسبت به توار، بیشتر روی پخش فرکانس بالا تأثیر می گذارد و روی فرکانس های پایین اثر کمتری دارد.



شکل ۵-۳۳—پیچ تنظیم زاویه هد

- پیچ ها را طوری تنظیم کنید که در ابتدا به بیشترین مقدار خود برسد (شکل ۵-۳۳).
- توجه داشته باشید که در صورت کمتر یا بیشتر بودن زاویه هد، افت سیگنال خروجی زیاد می شود.
- برای تنظیم دقیق به دستور کار کارخانه مراجعه کنید.

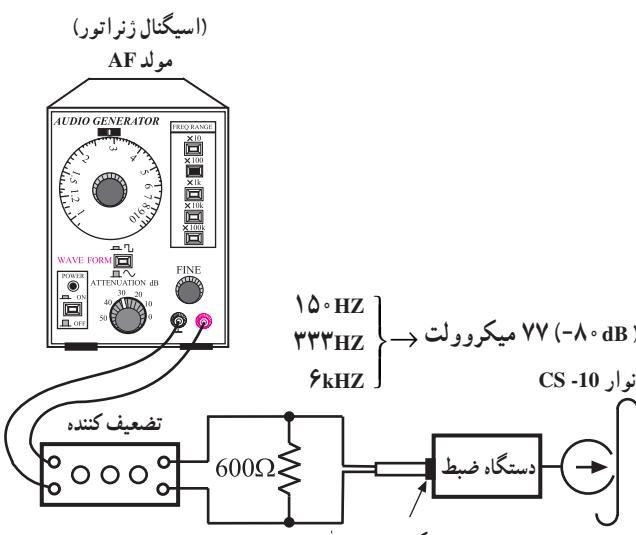
**۶-۴-۵—خلاصه نتایج کار عملی: خلاصه آنچه را که در این کار عملی فراگرفته اید شرح دهید.**

نتیجه: .....  
.....  
.....  
.....  
.....

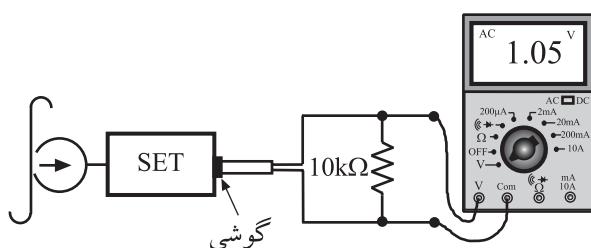
## زمان اجرا: ۲ ساعت



شکل ۳۴-۵-۱ تجهیزات مورد نیاز کار عملی



شکل ۳۵-۵-۱ نحوه عمل ضبط و تجهیزات لازم



شکل ۳۶-۵-۱ مرحله‌ی برگشت نوار

## ۵-۵-۱ کار عملی شماره ۲

۱-۵-۵-۱ هدف کار عملی: تنظیم الکتریکی و اندازه‌گیری روی تقویت کننده‌های ضبط

۱-۵-۵-۲ خلاصه‌ی کار عملی: در این قسمت جریان با یاس هد ضبط صوت و پاسخ فرکانسی تقویت کننده را در حالت پخش نوار، اندازه می‌گیرید.

۱-۵-۵-۳ ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

□ ضبط صوت یک دستگاه (شکل ۳۴-۵)

□ مولتی‌متر یک دستگاه

□ مقاومت ۶۰۰ اهم و ۱۰ کیلواهم از هر کدام یک عدد

□ سیگنال ژنراتور صوتی یک دستگاه

□ دستگاه و وسایل اندازه‌گیری مطابق کار عملی شماره ۱

قسمت ۳-۴-۵

## ۴-۵-۱ نکات ایمنی

▲ قبل از شروع کار عملی، نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۳-۴-۵ را مجدداً مطالعه و در خلل اجرای کار به طور دقیق رعایت کنید.

## ۴-۵-۲ مراحل اجرای کار عملی

قسمت اول: تنظیم جریان با یاس هد

● تنظیم جریان با یاس هد، معمولاً با اندازه‌گیری افت ولتاژ

دو سر یک مقاومت متواالی با هد سنجیده می‌شود.

● در صورتی که جریان با یاس بیش از حد باشد، سیگنال

خروجی فرکانس بالا را کاهش می‌دهد.

● در صورتی که جریان با یاس هد کمتر از میزان قابل قبول باشد، در قله‌های بلند موج، اعوجاج به وجود می‌آید.

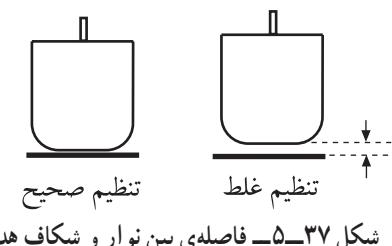
● برای تنظیم با یاس معمولاً سیگنال‌های صوتی را با فرکانس ۱۵۰ HZ، ۳۳۳ HZ و ۶kHZ و با دامنه‌ی ثابت ضبط می‌کنند.

● مداری مطابق شکل ۳۵-۵ بینید و سیگنال‌های مورد نظر را روی نوار ضبط کنید.

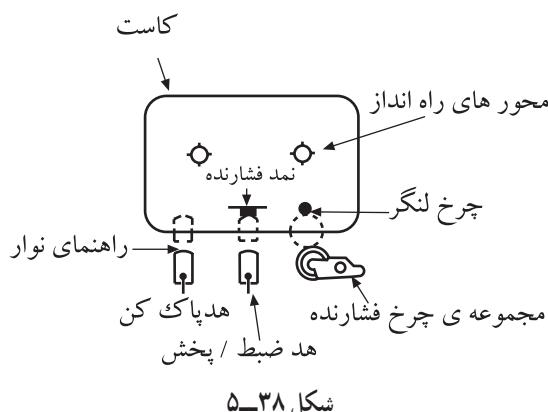
● پس از ضبط سیگنال‌ها روی نوار، آن را به عقب برگردانید.

● با توجه به شکل ۳۶-۵ نوار را پخش کنید.

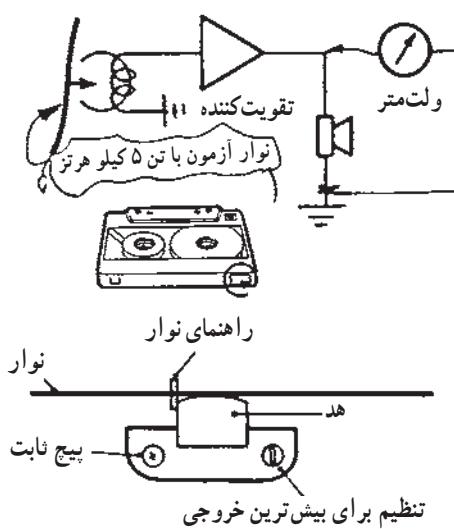
● چنان‌چه دامنه‌ی سیگنال خروجی از بلندگو یا گوشی در محدوده‌ی ۳۵۰ تا ۱۷۰ میکرو ولت باشد، جریان با یاس هد تنظیم است.



شکل ۵-۳۷— فاصله‌ی بین نوار و شکاف هد



شکل ۵-۳۸



شکل ۵-۳۹— تنظیم هد پخش

## قسمت دوم: اندازه‌گیری پاسخ فرکانسی

- فاصله‌ی بین سطح نوار و شکاف هد در پاسخ فرکانسی هد خیلی مؤثر است (شکل ۵-۳۷).

اگر این فاصله از حد معین خود بیشتر شود باعث حذف شدن سیگنال‌های فرکانس بالای نوار در زمان پخش خواهد شد.

- چنان‌چه این فاصله خیلی تزدیک باشد، ممکن است نوار متناوباً به هد بچسبد و تولید صدای جیرجیر منقطع کند.
- این مشکل بر اثر حرارت و رطوبت شدیدتر می‌شود و کیفیت و دامنه‌ی سیگنال را به شدت کاهش می‌دهد.
- برای رفع این مشکل، هد را کاملاً تمیز کنید و نیروی فشار مربوط به نمدهای فشارنده نوار را متناسب با فاصله‌ی هد تنظیم کنید (شکل ۵-۳۸).

## قسمت سوم: روش دیگری برای تنظیم هد پخش

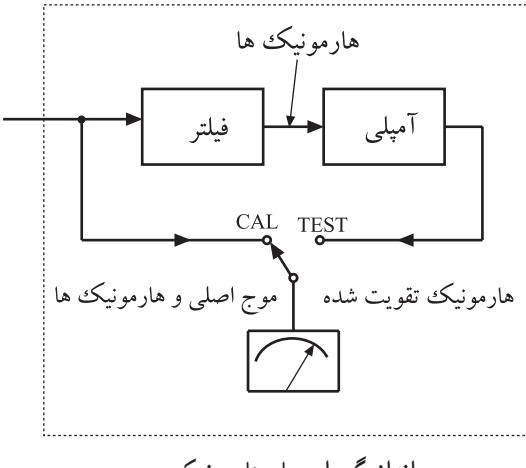
- برای تنظیم هد پخش از یک نوار آزمون استفاده کنید.
- در این نوار، باید مجموعه‌ای از سیگنال‌های صوتی در محدوده‌ی فرکانسی  $80 \text{ هرتز تا } 10 \text{ کیلو هرتز}$  ضبط شده باشد.
- نوار آزمون توسط یک دستگاه ضبط صوت با کیفیت بالا<sup>۱</sup> تهیه می‌شود.

- برای تنظیم هد این نوار را در دستگاه قرار دهید و آن را پخش کنید.

- طبق شکل ۵-۳۹ پیچ تنظیم را بچرخانید، هد تنظیم می‌شود.

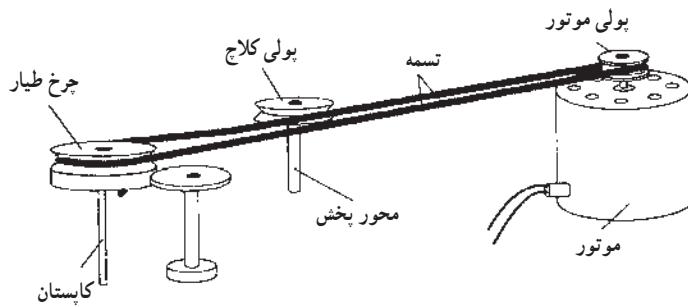
● برخی از تعمیرکاران از یک نوار موسیقی استفاده می‌کنند و هد را طوری تنظیم می‌کنند که صدای پخش شده کاملاً صاف و با بیشترین دامنه باشد.

اجرای این آزمایش اختیاری است و در صورت داشتن لوازم و تجهیزات اجرا می شود.

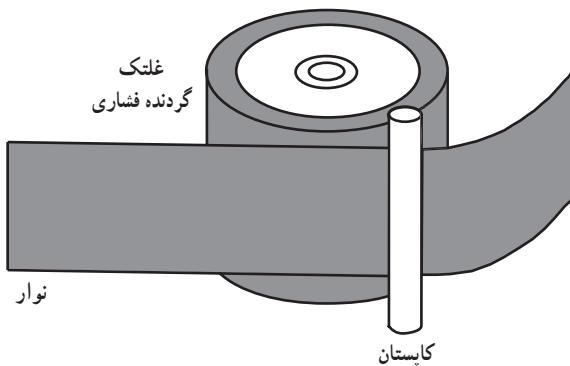


اندازه گیر اعوجاج هارمونیک

شکل ۵-۴۰—بلوک دیاگرام دستگاه اندازه گیری اعوجاج (هارمونیک)



شکل ۵-۴۱—سیستم انتقال نوار با تسممه



شکل ۵-۴۲—حرکت نوار از بین غلتک فشاری و چرخ طیار

قسمت چهارم: دستگاه اندازه گیر اعوجاج هارمونیک<sup>۱</sup>

- برای اندازه گیری اعوجاج سیگنال خروجی طبقات تقویت کننده های ضبط صوت با کیفیت بالا، از دستگاه اندازه گیری اعوجاج یا هارمونیک<sup>۲</sup> استفاده می کنند.

- با توجه به بلوک دیاگرام شکل ۵-۴۰، این دستگاه دارای یک ولت متر و یک فیلتر است.

- در صورتی که دستگاه اندازه گیری هارمونیک در اختیار دارید، با توجه به دستور کار آن، اعوجاج (هارمونیک) دستگاه را اندازه بگیرید.

اندازه گیری هارمونیک با توجه به دستور کار دستگاه انجام می شود.

قسمت پنجم: تنظیم های مکانیکی ضبط صوت

- تعییرات سرعت حرکت نوار سبب تعییر صدای خروجی دستگاه می شود و ایجاد یک صوت پیوسته، مشابه «وو» می کند.

- صدای «وو» ممکن است بر اثر عیوب های مکانیکی زیر بوجود آید:

— لق شدن محور موتور و قطر داخلی پولی موتور  
— شل شدن تسممه ای انتقال نوار (شکل ۵-۴۱).

— لق بودن چرخ طیار  
— عدم تنظیم فشار غلتک فشاری (شکل ۵-۴۲).

— تغییر گشتاور قرقره های تغذیه کننده و جمع کننده

نوار

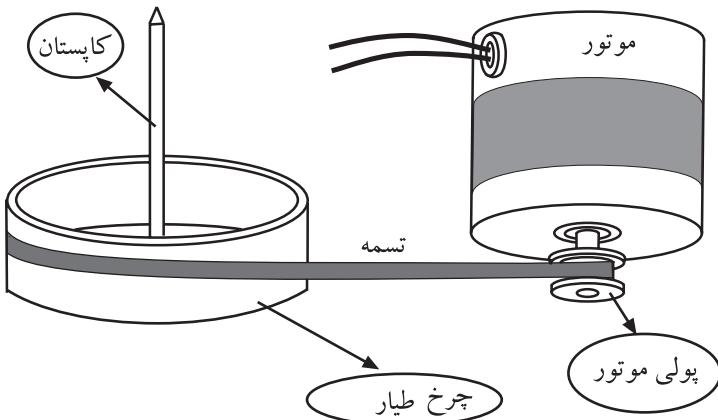
— چرب بودن سطوح و چرخ دنده های جلوبر و  
برگشت سریع نوار

- هر یک از قسمت های ذکر شده را در داخل دستگاه بررسی و شناسایی کنید.

<sup>۱</sup> هارمونیک: مضرب های فرد و زوج فرکانس اصلی یک سیگنال صوتی را هارمونیک گویند.

### قسمت ششم: اندازه‌گیری سرعت حرکت نوار

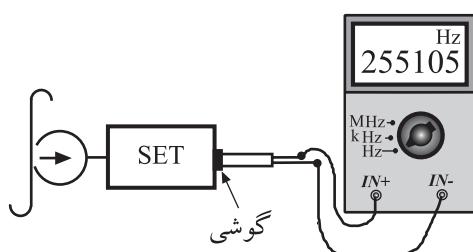
- قبل از اندازه‌گیری، ابتدا موتور، پولی و تسمه موتور را از نظر سالم بودن بازبینی و آزمایش کنید (شکل ۵-۴۳).
- یک نوار استاندارد آزمون با فرکانس‌های ۱ و ۳ کیلوهرتز را در داخل ضبط صوت قرار دهید.



شکل ۵-۴۳—بازبینی موتور و پولی و تسمه



شکل ۵-۴۴—قراردادن نوار آزمون در دستگاه ضبط و انتخاب حالت پخش صدا



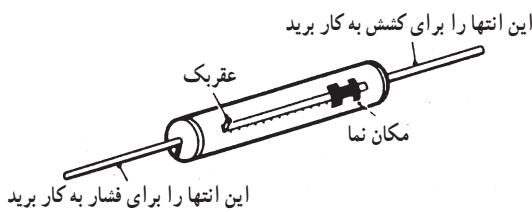
شکل ۵-۴۵—اتصال خروجی دستگاه ضبط به فرکانس متر

- خروجی دستگاه را از جک گوشی یا بلندگو به یک فرکانس متر اتصال دهید (شکل ۵-۴۵).
- مقدار فرکانس‌هایی که دستگاه فرکانس متر نشان می‌دهد باید مطابق جدول ۵-۱ باشد.
- سرعت نوار در صورتی تنظیم است که میزان درصد خطای ابتدا و انتهای نوار حدود یک درصد برای فرکانس‌های ۱۰ Hz تا ۳۰ Hz باشد.

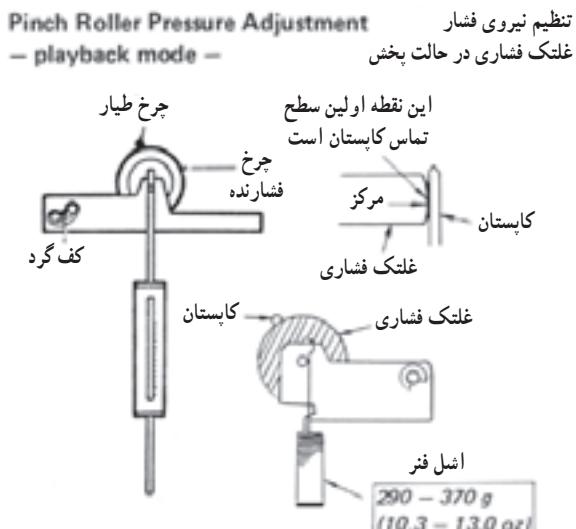
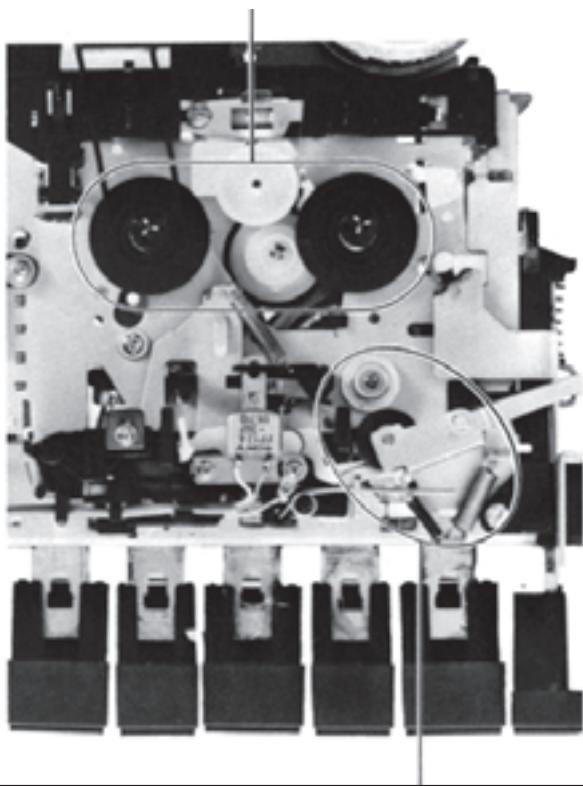
نوار تست	بررسی کننده‌ی سرعت	شمارنده‌ی دیجیتالی فرکانس
WS-۴۸	±۳٪	۲۹۱۰ - ۳۰۹۰ Hz
SPC-۴	±۳٪	۹۷۰ - ۱۰۳۰ Hz

جدول ۱-۵—اعداد فرکانس که دستگاه فرکانس متر نشان می‌دهد باید حدود یک درصد باشد.

این آزمایش را در صورت داشتن تجهیزات  
انجام دهید.



شکل ۵-۴۶— ترازوی فنری



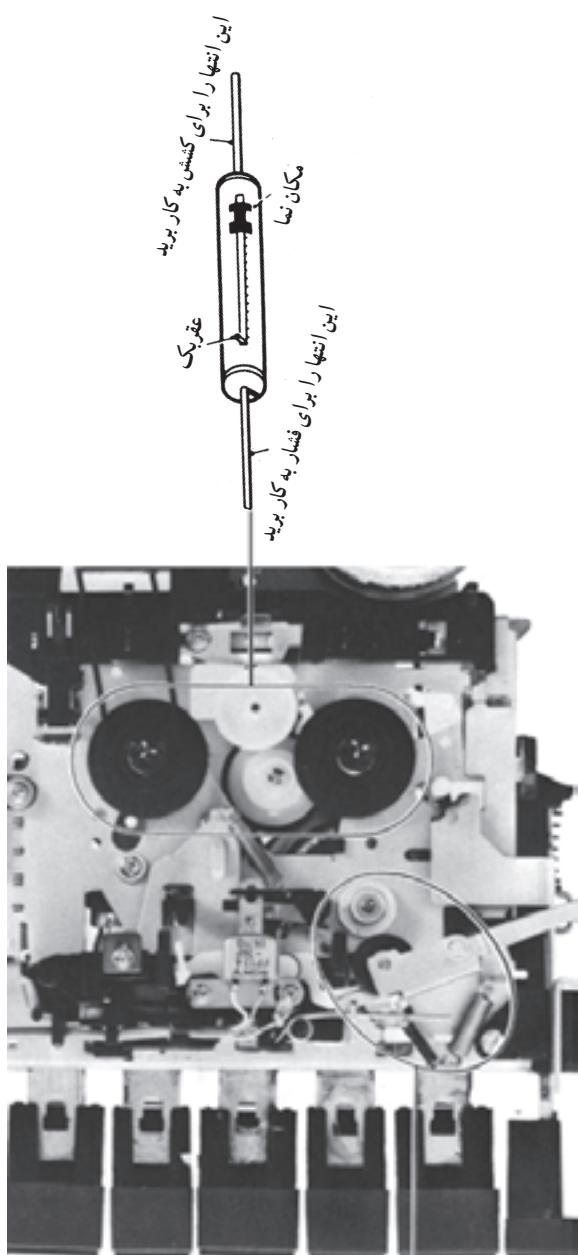
شکل ۵-۴۷— تنظیم نیروی فشار غلتک فشاری در حالت پخش

قسمت هفتم: اندازه‌گیری گشتاور قرقره‌ها و فشار  
غلتک فشاری

- برای اندازه‌گیری فشار و کشش، گشتاور قرقره‌ها از یک ترازوی فنری کوچک استفاده می‌شود (شکل ۵-۴۶).
- این فنر در یک سر، میله‌ای برای اندازه‌گیری فشار و در سر دیگر قلابی برای اندازه‌گیری کشش دارد.
- برای اندازه‌گیری، مکان نما را روی صفر قرار دهید.
- با اتصال فنر و کشیدن آن، مقدار کشش را اندازه بگیرید. در این حالت مکان نما حرکت می‌کند و روی پیش‌ترین مقدار ثابت باقی می‌ماند (شکل ۵-۴۷).
- با اتصال میله و اعمال فشار، مقدار فشار را اندازه بگیرید.

شکل ۵-۴۸ نحوه اندازه گیری فشار غلتک فشاری با ترازوی فنری را نشان می دهد.

- با توجه به جدول ۲-۵ گشتاور قرقه‌ی باز کننده نوار (جلوبر)، معمولاً باید بین ۲۵ تا ۵۵ گرم بر سانتی متر و قرقه‌های جلوبر و برگشت سریع ۶۰ گرم بر سانتی متر باشد.



شکل ۵-۴۸ اندازه گیری فشار غلتک فشاری

#### اندازه گیری گشتاور ولتاژ منبع تغذیه ۶ ولت

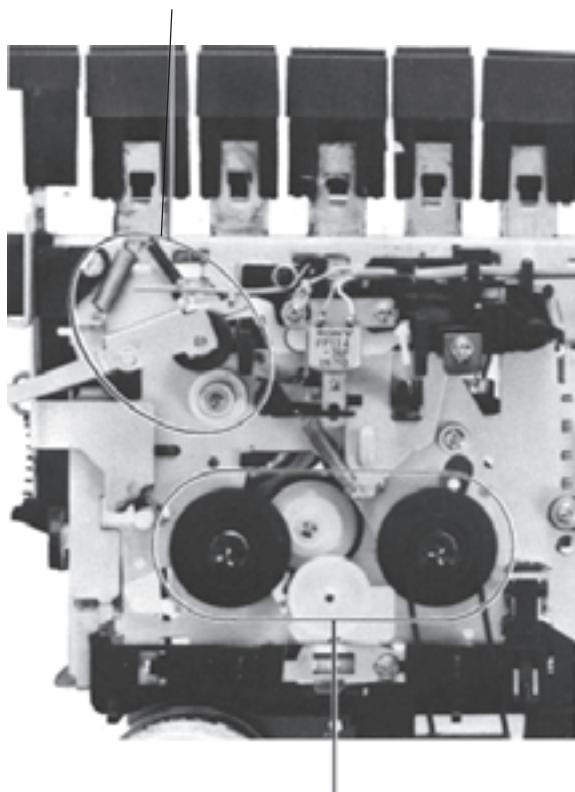
	گشتاور سنج	گشتاور
به سمت جلو برای پخش نوار	CQ-۱°۱A, CQ-۱°۲A CQ-۱°۳A	۲۵- ۵۵g.cm (°/۳۵ - °/۷۷ oz.inch)
سریع به جلو و عقب	CQ-۲°۱A	۶° g.cm (°/۸۴ oz.inch) or more

جدول ۲-۵-۵ میزان گشتاور قرقه‌ی باز کننده نوار و جلوبر و برگشت سریع

## زمان اجرا: ۲ ساعت

این کار عملی به صورت نمایشی توسط معلم به اجرا درمی‌آید. دانش‌آموزان در فصل ششم، خود مستقلأً عمل می‌کنند.

غلتك فشاری و میلنگ کثیف است تمیز شود.



شکل ۵-۴۹— حرکت غیر یکنواخت دوک‌ها باعث جمع شدن نوار می‌شود.

## ۶-۵— کار عملی شماره ۳

### ۱-۶-۵— هدف کار عملی: آشنایی با معایب کلی

سیستم و نحوه رفع آن

۲-۶-۵— خلاصه کار عملی: در این کار عملی به بررسی معایب کلی سیستم ضبط صوت و نحوه رفع آن می‌پردازیم.

### ۳-۶-۵— ابزار، تجهیزات و مواد مورد نیاز

□ ضبط صوت  
یک دستگاه

□ سیستم کلاچ، چرخ‌دنده‌های هرزگرد، غلتک فشاری مشابه دستگاه ضبط صوت معیوب از هر کدام یک عدد

□ آی‌سی‌های کنترل کننده در صورتی که سیستم ضبط صوت پیشرفته باشد از هر آی‌سی معیوب یک عدد

□ هد مشابه هد معیوب یک عدد

□ اسپری مخصوص تمیزکننده یک عدد

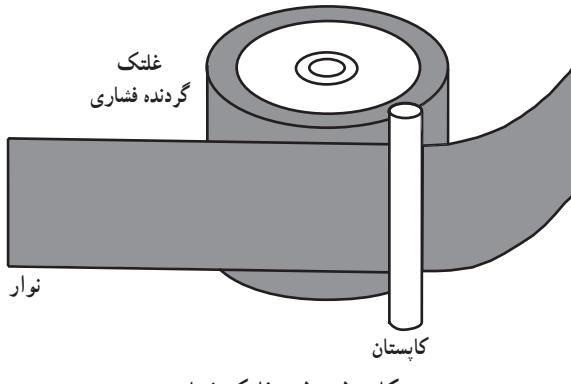
### ۴-۶-۵— دستورات اینمنی و حفاظتی

▲ قبل از ادامه‌ی کار، کلیه‌ی نکات اینمنی ارائه شده در قسمت ۴-۴-۵ را مجدداً مطالعه و در خلال اجرای کار به طور دقیق رعایت کنید.

### ۵-۶-۵— مراحل اجرای کار عملی

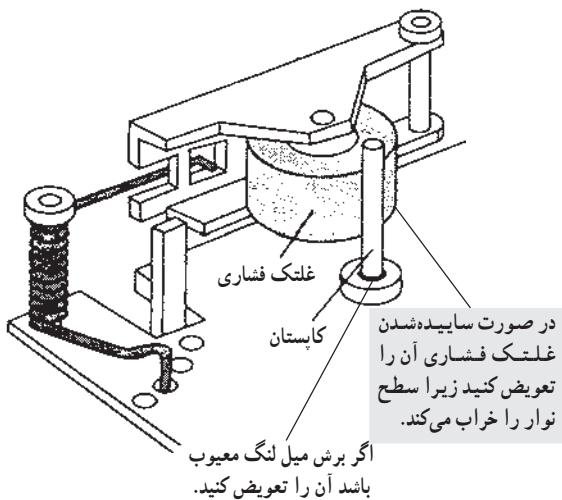
قسمت اول: مشکلات مربوط به نوار

● نوار جمع می‌شود یا گیر می‌کند. این عیب در اثر عدم چرخش یکنواخت دوک‌ها و حرکت متغیر قرقه‌ی جمع کننده‌ی نوار به وجود می‌آید (شکل ۵-۴۹). در چنین موقعی موارد زیر را بررسی کنید.



شکل ۵-۵۰- غلتک فشاری

برای تمیز کردن محور چرخ طیار و غلتک فشاری  
طبق دستور کار عمل کنید.



شکل ۵-۵۱

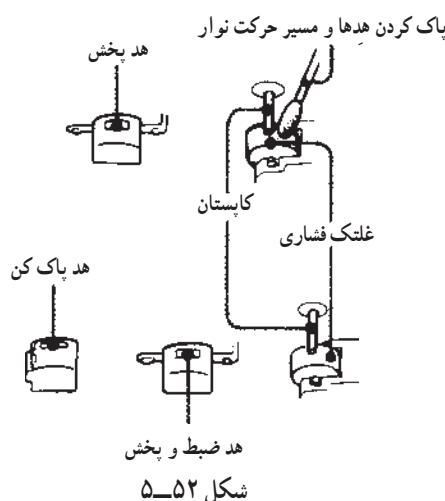
- نوار به دور غلتک فشاری (Pinch) یا چرخ طیار می پیچد (شکل ۵-۵۰). غلتک یا چرخ طیار را بررسی کنید.

- محور چرخ طیار یا غلتک فشاری کثیف است. آنها را تمیز کنید.

- سیستم کلاچ یا چرخ دنده‌های هرزگرد معیوب است. آنها را بررسی کنید و در صورت نیاز به تعویض قطعات معیوب پردازید.

- در سیستم‌های پیشرفته‌ی ضبط صوت، گیر کردن نوار می‌تواند در اثر معیوب بودن یکی از آی‌سی‌های کنترل کننده‌ی سیستم ایجاد شود. در این حالت با مراجعه به نقشه‌ی مدار، ولتاژهای مرتبط با پایه‌ها را بررسی کنید.

- بعضی از بخش‌هایی را که در اثر معیوب بودن باید تعویض شوند در شکل ۵-۵۱ ملاحظه می‌کنید.



شکل ۵-۵۲

## قسمت دوم: تغییرات در شدت صدا

- صدای پخش شده‌ی سیگنال صوتی در یکی از باندهای دستگاه ضبط صوت مطلوب است و در باند دیگر صدا تغییر می‌کند.
- اگر صدای پخش شده از ضبط ضعیف باشد، هدهای دستگاه را مورد بازبینی قرار دهید و در صورت کثیف بودن آنها را با الکل و پنبه تمیز کنید (شکل ۵-۵۲).



شکل ۵-۵۳— هد صوتی را با استفاده از الکل و وسیله‌های پاک کننده تمیز کنید.

قطع شدن خازن‌های کوپلاژ و بای‌پس تقویت‌کننده‌ها، قطع شدن دیودها و تغییر ولتاژ بایاسینگ ترانزیستورها باعث ضعیف شدن صدا می‌شود.

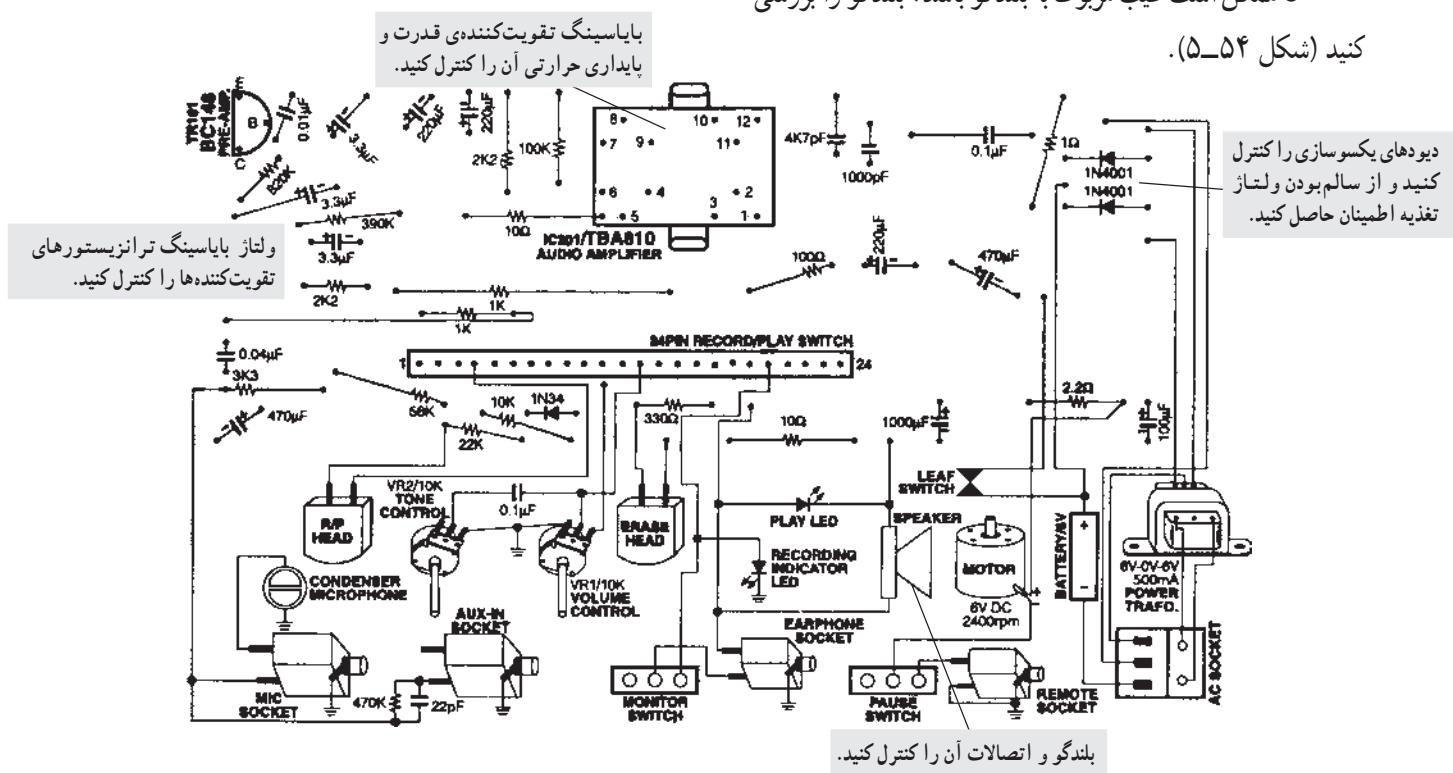
- چنان‌چه هد‌ها در اثر کار کردن زیاد ساییده شده باشند آن‌ها را با یک هد کاملاً مشابه سالم تعویض کنید.
- ممکن است هد تنظیم نباشد، آن را تنظیم کنید.
- ممکن است هد معیوب باشد، آن را تعویض کنید.
- ممکن است کلید رکورد (ضبط – پخش) کثیف شده باشد؛ آن را با اسپری مخصوص تمیز کنید (شکل ۵-۵۳).

### قسمت سوم: عیوب مربوط به تقویت‌کننده‌ی اولیه یا تقویت‌کننده‌ی قدرت

در این موارد می‌توانید از طریق رדיایی سیگنال، توسط دستگاه اسیلوسکوپ و سایر دستگاه‌های اندازه‌گیری و مراجعة به نقشه، دامنه‌ی ورودی و دامنه‌ی سیگنال‌های خروجی هر طبقه را تا بلندگو بررسی کنید.

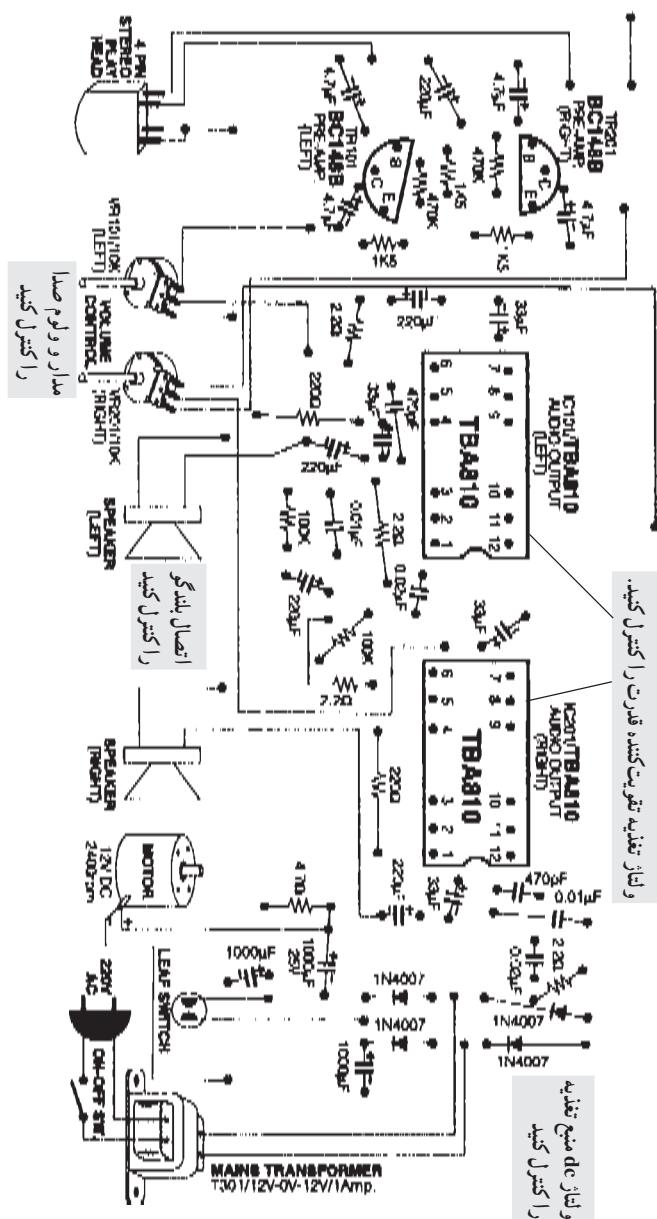
● قطع شدن خازن‌های کوپلاژ و بای‌پس تقویت‌کننده‌ها، قطع شدن دیودها و تغییر ولتاژ بایاسینگ ترانزیستورها باعث ضعیف شدن صدا می‌شود. در صورت بروز این عیوب، سیگنال‌ها را رדיایی کنید.

● ممکن است عیوب مربوط به بلندگو باشد. بلندگو را بررسی کنید (شکل ۵-۵۴).



شکل ۵-۵۴

## قسمت چهارم: صدا قطع و وصل می شود.



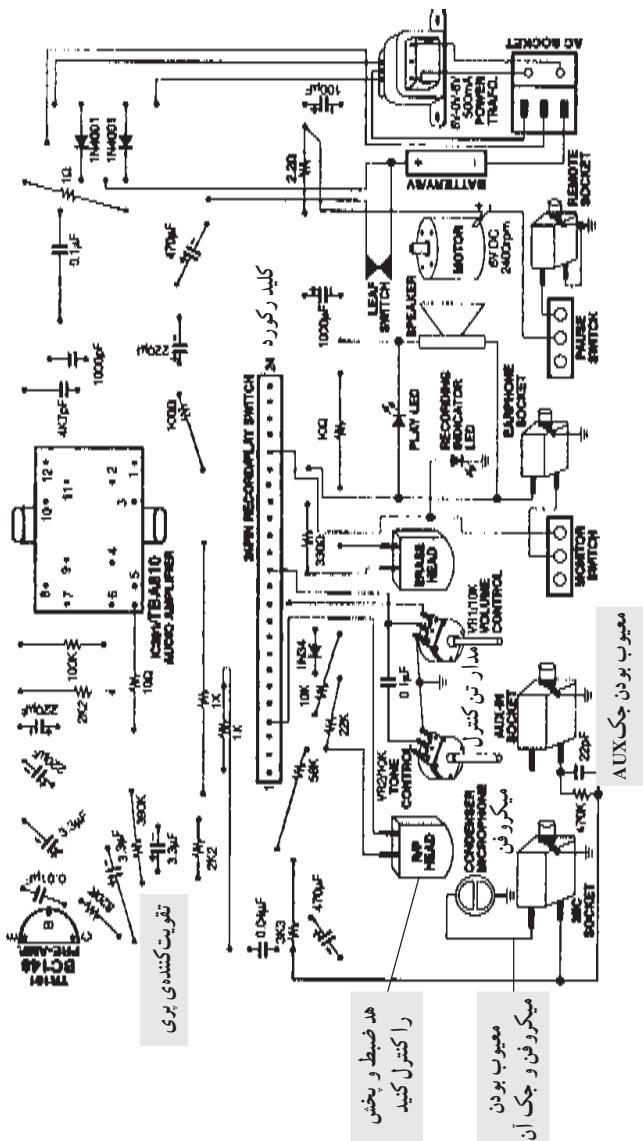
شکل ۵-۵۵— نقشه‌ی قطعات یک دستگاه پخش

- هنگامی که صدای باندها را به وسیله‌ی ولوم صدا کم یا زیاد می‌کنیم، صدای خشنگ شنیده می‌شود.
- ممکن است ولوم صدا کثیف باشد، آن را با اسپری مخصوص تمیز کنید.
- ممکن است ولوم خراب باشد، آن را پس از آزمایش تعویض کنید.
- ممکن است خط شناسی (منفی) ولوم قطع شده باشد، آن را بررسی و ترمیم کنید.
- ممکن است سیم‌های رابط ولوم اتصال صحیح نداشته باشند، آنها را بررسی و در صورت نیاز ترمیم کنید.
- ممکن است بلندگو خراب باشد یا سیم‌های رابط آن قطع شده باشد. آنها را بررسی و اصلاح کنید.
- ممکن است خطوط تغذیه و کوپل‌از تقویت‌کننده‌ی قدرت مشکل داشته باشد، آنها را مورد بررسی قراردهید و در صورت نیاز اصلاح کنید.

در شکل ۵-۵۵ احتمال معیوب بودن قطعات و مدارها را بر روی نقشه‌ی یک دستگاه پخش صوت مشاهده می‌کنید.

## قسمت پنجم: عدم ضبط و پخش

- اگر در یک دستگاه ترکیبی «رادیو - ضبط» عمل پخش یا ضبط سیگنال به خوبی انجام نمی شود، در گام اول باید کلید انتخاب رادیو - ضبط را مورد بررسی قرار دهید و در صورتی که خراب یا کیف است آن را تعویض یا تمیز کنید.



شکل ۵-۵۶ - نقشه‌ی یک ضبط - پخش مونو

- اگر دستگاه، فقط سیگنال صوتی را ضبط نمی کند، ممکن است عیوب زیر علت مشکل باشد :

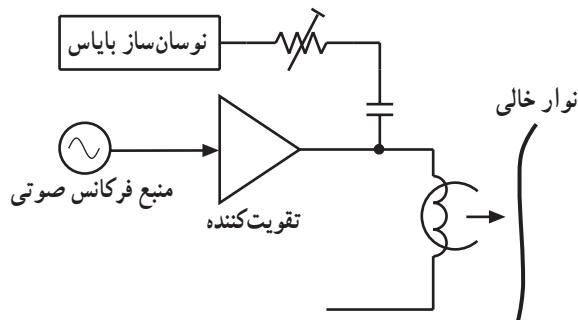
- کلید رکورد عمل نکند.
- سیم‌های هد قطع باشد.
- هد کیف باشد.
- میکروفون، تقویت کننده‌ی میکروفون و پری‌آمپلی فایر هد معیوب باشد.

برای رفع عیوب، موارد بالا را مورد بررسی قرار دهید.

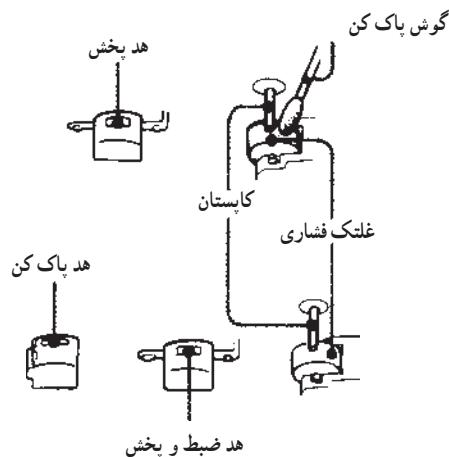
- اگر دستگاه تواند سیگنال ضبط شده را پخش کند، ممکن است یکی از موارد زیر علت بروز عیوب باشد :

- کیفیت یا معیوب بودن هد
- معیوب بودن تقویت کننده اولیه‌ی هد
- معیوب بودن مدار تن کنترل و ولوم صدا

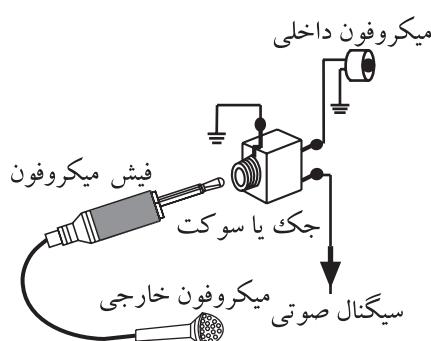
هر یک از موارد بالا را می توانید مورد بررسی قرار دهید. در شکل ۵-۵۶ نقشه‌ی یک «ضبط - پخش» مونو نشان داده شده است. در این نقشه قطعاتی را که احتمال دارد معیوب شوند ملاحظه می کنید.



شکل ۵-۵۷— سیگنال اعمالی روی نوار ضبط نمی‌شود.



شکل ۵-۵۸— هد ضبط - پخش و پاک کندهی نوار

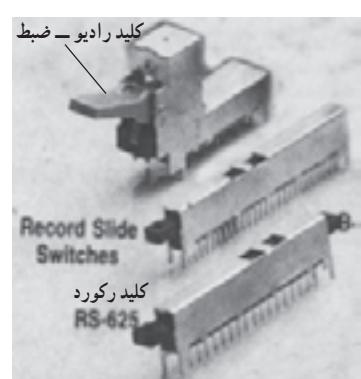


شکل ۵-۵۹— جک میکروفون، تقویت کنندهی میکروفون

قسمت ششم: دامنهی سیگنال ضبط شده کم است  
شکل ۵-۵۷).

- هد «ضبط - پخش» و پاک کنندهی نوار کثیف، آنها را با الکل و پنبه تمیز کنید (شکل ۵-۵۸).
- توسط اسیلوسکوپ سیگنال بایاس هد ضبط را بررسی کنید تا از وجود سیگنال بایاس مطمئن شوید.

- میکروفون، جک میکروفون، تقویت کنندهی میکروفون و تقویت کنندهی اولیه به طور مطلوب کار نمی کنند (شکل ۵-۵۹).  
این قسمت ها را بررسی کنید.



شکل ۶-۵— کلید رکورد

- کلید رکورد (شکل ۶-۵) ممکن است کثیف شده باشد  
آن را با اسپری کن tact شور شست و شو دهید.

## آزمون پایانی (۵)

- ۱- ابزارهای مخصوص برای تعمیر دستگاههای صوتی را نام ببرید.
- ۲- نحوه استفاده از نوار کاست پاک کننده را شرح دهید.
- ۳- چگونگی دمگنتایز کردن هد را شرح دهید.
- ۴- تنظیم هد با دو پیچ چگونه انجام می‌شود؟ شرح دهید.
- ۵- دلیل اندازه‌گیری و تنظیم‌های لازم در یک ضبط صوت چیست؟ شرح دهید.
- ۶- تنظیم زاویه‌ی جانبی هد چگونه صورت می‌گیرد؟
  - الف - با کمک چشم
  - ب - با استفاده از اهم متر
  - ج - توسط یک پیچ
  - د - هیچکدام
- ۷- اگر فاصله‌ی بین سطح نوار و شکاف هد از حد معین خود بیشتر باشد در پاسخ فرکانسی چه تأثیری می‌گذارد؟
  - الف - تولید صدای جیرجیر
  - ج - حذف شدن سیگنال‌های فرکانس بالا
  - د - همه‌ی موارد فوق
- ۸- معايب کلی سیستم ضبط صوت را نام ببرید.

## فصل ششم

# توانایی عیب‌یابی و تعمیر دستگاه کنترل از راه دور سیستم‌های مدرن صوتی

هدف کلی

عیب‌یابی و تعمیر انواع دستگاه‌های ضبط صوت مدرن

هدف‌های رفتاری: انتظار دارد پس از آموزش این فصل فراگیر بتواند:

- ۱- کاربرد دستگاه کنترل از راه دور را توضیح دهد.
- ۲- ساختمان فرستنده و گیرنده‌ی دستگاه کنترل از راه دور را تشریح کند.
- ۳- بلوک دیاگرام مدار داخلی یک نمونه آی‌سی دستگاه کنترل از راه دور را توضیح دهد.
- ۴- مدار تقویت‌کننده‌ی خروجی (راه انداز) دیود مادون قرمز را شرح دهد.
- ۵- نحوه‌ی عملکرد مدار تقویت‌کننده‌ی خروجی (راه انداز) دیود مادون قرمز را شرح دهد.
- ۶- بلوک دیاگرام گیرنده‌ی دستگاه کنترل از راه دور را شرح دهد.
- ۷- نحوه‌ی عملکرد گیرنده‌ی دستگاه کنترل از راه دور را شرح دهد.
- ۸- نحوه‌ی عیب‌یابی و تعمیر دستگاه کنترل از راه دور از طریق فلوچارت را شرح دهد.
- ۹- کاربرد آی‌سی‌های حافظه در سیستم‌های صوتی را بیان کند.
- ۱۰- مدار مبدل آنالوگ به دیجیتال را تشریح کند.
- ۱۱- مدار مبدل دیجیتال به آنالوگ را تشریح کند.
- ۱۲- طبقات بلوک دیاگرام مدار داخلی یک نمونه آی‌سی حافظه‌ی ضبط – پخش دیجیتال را نام برد و نحوه‌ی ضبط – پخش سیگنال صوتی را توضیح دهد.

- ۱۳- کاربرد صفحه‌ی نمایشی (LCD) کریستال مایع را بیان کند.
- ۱۴- ساختمان صفحه‌ی نمایشی کریستال مایع را تجزیه و تحلیل کند.
- ۱۵- نحوه‌ی نمایش حروف یا اعداد را روی صفحه‌ی نمایشی کریستال مایع تشریح کند.
- ۱۶- اساس کار صفحه‌ی نمایشی LDT را توضیح دهد.
- ۱۷- نحوه‌ی کار عناصر تشکیل دهنده‌ی صفحه‌ی نمایشی LDT را تشریح کند.
- ۱۸- کاربرد اکولایزر را تشریح کند.
- ۱۹- عمل مدار اکولایزر را بارسم شکل شرح دهد.
- ۲۰- منظور از اکو و تأخیردهنده‌ی صوتی را بیان کند.
- ۲۱- نحوه‌ی کار مدار VAS را شرح دهد.
- ۲۲- عمل مدار سکوت (Mute) را بیان کند.
- ۲۳- یک دستگاه ضبط صوت مدرن را تعمیر کند.



## پیشآزمون (۶)

- ۱- دستگاه کنترل از راه دور در کدام سیستم به کار می‌رود؟  
الف - تلویزیون      ب - سیستم‌های صوتی - تصویری  
ج - اسباب بازی کودکان      د - هر سه مورد
- ۲- از کدام اشعه برای کنترل از راه دور دستگاه‌های صوتی استفاده می‌شود؟  
۳- در روش نوری از کدام المان در فرستنده کنترل از راه دور استفاده می‌شود؟  
الف - دیود معمولی      ب - فتو دیود      ج - فتوتراتیستور      د - دیود مادون قرمز
- ۴- شبکه‌ی ماتریس یک صفحه کلید دستگاه کنترل از راه دور دارای ۸ سطر و ۵ ستون است. این کنترل دارای چند کلید است؟  
الف ۱۳      ب ۴۰      ج ۵      د ۸
- ۵- از حافظه‌های کاربردی در سیستم صوتی برای چه منظوری استفاده می‌شود؟  
الف - ذخیره کننده اطلاعات عملکرد سیستم صوتی  
ب - به عنوان پیغام‌گیر در دستگاه تلفن  
ج - صدای زنگ ساعت  
د - هر سه مورد
- ۶- اطلاعات در حافظه‌ها به چه صورت ذخیره می‌شود؟  
الف - سیگنال دیجیتالی و آنالوگ      ب - سیگنال آنالوگ  
ج - بیت‌های باینری ° و ۱      د - هیچکدام
- ۷- برای ذخیره‌ی اطلاعات و بازیابی اطلاعات در آی‌سی حافظه از کدام مدارها استفاده می‌شود؟  
الف - تقویت کننده      ب - تقویت کننده - مبدل دیجیتال به آنالوگ  
ج - مبدل آنالوگ به دیجیتال      د - مبدل آنالوگ به دیجیتال و مبدل دیجیتال به آنالوگ
- ۸- از کدام مدار برای اصلاح و بازسازی کیفیت اصوات موسیقی در سیستم‌های صوتی استفاده می‌شود؟  
الف - مدار Mute      ب - مدار اکو      ج - تقویت کننده صوتی      د - اکولایزر
- ۹- سیستم VAS در کدام دستگاه کاربرد دارد؟  
الف - تلویزیون      ب - ضبط صوت  
ج - تلفن      د - ضبط صوت، عروسک‌های بازی کودکان
- ۱۰- کاربرد کریستال مایع چیست؟ شرح دهید.

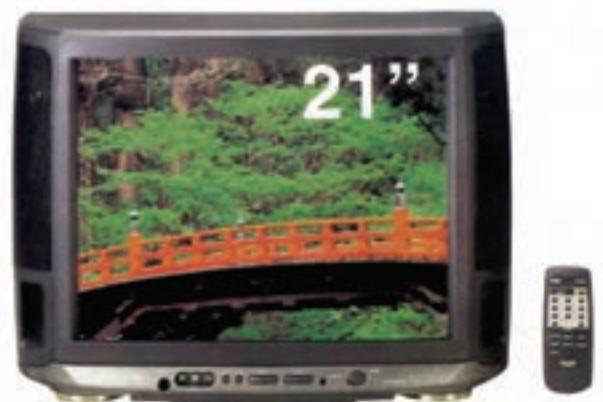
**۱-۶- آشنایی با دستگاه کنترل از راه دور**  
 امروزه سیستم‌های کنترل از راه دور در زندگی روزمره و فعالیت‌های صنعتی به خوبی شناخته شده است و کاربرد فراوان دارد.



شکل ۱-۶- یک دستگاه فرستنده کنترل از راه دور

این سیستم‌ها براساس مخابرات کار می‌کنند و غالباً دارای پیچیدگی زیادی نیستند. سیستم کنترل از راه دور، برای ارسال و دریافت فرمان به منظور کنترل دستگاه‌هایی از قبیل تلویزیون، سیستم صوتی، اسیباب بازی، و دستگاه‌های صنعتی و ... به کار می‌رود.

در دستگاه‌های کنترل از راه دور یک فرستنده و یک گیرنده قرار دارد. در شکل ۶-۱ شکل ظاهری دستگاه فرستنده کنترل از راه دور را مشاهده می‌کنید.



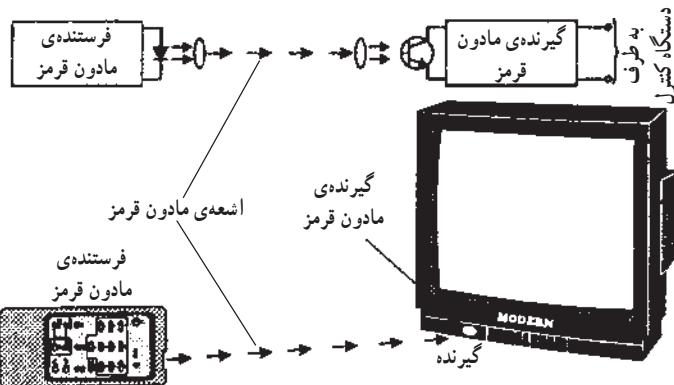
شکل ۲-۶- نمونه‌هایی از دستگاه‌های صوتی و تصویری که با دستگاه کنترل از راه دور کنترل می‌شوند.



شکل ۳-۶- سیستم صوتی با کنترل از راه دور

استفاده از دستگاه کنترل از راه دور در وسائل خانگی کار را برای کاربر آسان می‌کند. به عنوان مثال، اگر یک دستگاه صوتی یا تلویزیون مجهر به سیستم کنترل از راه دور باشد، هر فردی می‌تواند به راحتی بدون آن که به دستگاه نزدیک شود آن را به کار بیندازد و حالت‌های مختلف عملکرد آن را کنترل کند. به عنوان مثال، مطابق شکل ۲-۶ شما می‌توانید نور و یا صدای یک برنامه‌ی تلویزیونی را از فاصله‌ی مشخصی کم یا زیاد کنید و یا در دستگاه ضبط صوت به طور دلخواه آهنگ یا موسیقی موردنظر ضبط شده‌ی خود را بر روی نوار با دیسک صوتی بشنوید. حتی می‌توانید بدون نزدیک شدن به دستگاه کلیدهای جلو بر سریع (FF) و برگشت سریع (REW)<sup>۱</sup> ضبط صوت را تغییر دهید.

در شکل ۳-۶ یک سیستم صوتی با کنترل از راه دور نشان داده شده است.



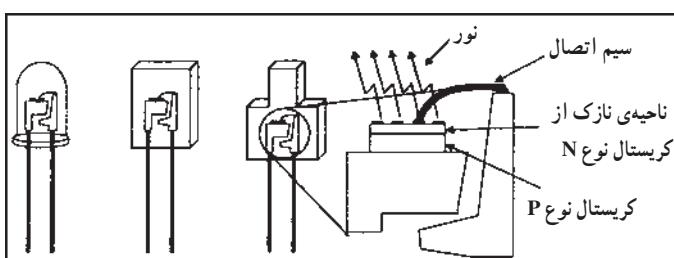
شکل ۴-۶ فرستنده و گیرنده مادون قرمز

## ۲-۶ ساختمان و طرز کار دستگاه کنترل از راه دور

۱-۲-۶ اشعه مادون قرمز<sup>۱</sup>: در دستگاه‌های کنترل از راه دور در سیستم‌های صوتی و تصویری، ارتباط بین فرستنده و گیرنده از طریق امواج نوری انجام می‌شود (شکل ۴-۶). این امواج باید غیر قابل رویت باشد، بدین سبب از اشعه مادون قرمز، که نامرئی است، استفاده می‌کنند. طول موج اشعه مادون قرمز مطابق جدول ۱-۶ در محدوده کمتر از  $7 \times 10^{-7}$  متر است.

جدول ۱-۶ اشعه مادون قرمز در محدوده نورهای نامرئی است.

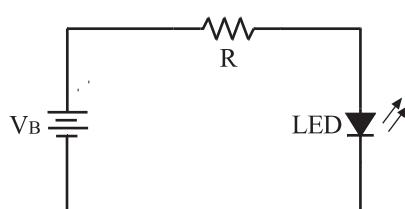
نور نامرئی	نور مرئی							نور نامرئی
مادون قرمز	قرمز	نارنجی	زرد	سبز	آبی	بنفش	بنفسنجیر	ماوراء بنفسنجیر
کاهش طول موج								



شکل ۵-۶ ساختمان فیزیکی دیود LED

۲-۶-۶ دیود نورانی یا LED: دستگاه فرستنده کنترل از راه دور، سیگنال‌های فرمان خود را از طریق یک دیود نورانی (LED)<sup>۲</sup> مادون قرمز ارسال می‌کند. در شکل ۶-۵ نمای ظاهری و ساختمان فیزیکی چند نمونه دیود نورانی نمایش داده شده است. LED‌ها طوری ساخته می‌شوند که می‌توانند انواع اشعه، از جمله اشعه مادون قرمز و ماوراء بنفسنجیر را تولید کنند.

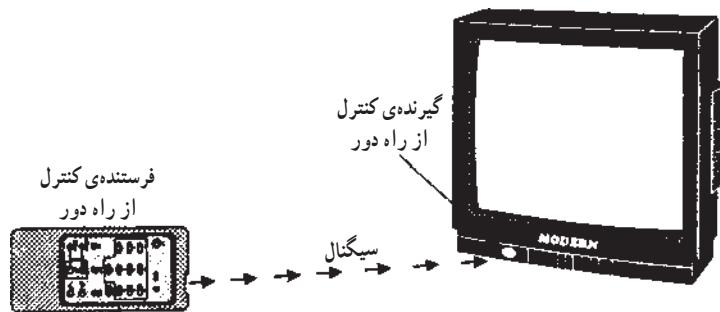
برای روشن کردن دیود نورانی نیاز به ولتاژ مستقیم در حدود ۲ تا ۳ ولت است. برای آن که شدت نور LED در حد قابل قبول باشد باید جریان در حدود  $10^{-6}$  تا  $25 \times 10^{-6}$  میلی آمپر از آن عبور کند. در شکل ۶-۶ مدار بایاس ساده‌ای دیود نورانی را مشاهده می‌کنید. یادآور می‌شود در سال‌های اخیر LED‌هایی با جریان و ولتاژ کمتر نیز ساخته شده است.



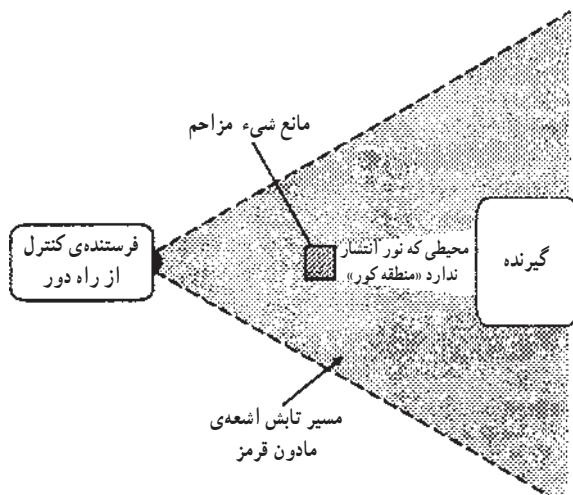
شکل ۶-۶ مدار بایاس دیود

۱ - اشعه مادون قرمز

۲ - Light Emitting Diode



شکل ۶-۷ - انتشار اشعه مادون قرمز از دستگاه کنترل از راه دور



شکل ۶-۸ - قرار دادن عدسی‌های در انتهای LED

**محدوده‌ی خط دید فرستنده و گیرنده‌ی مادون قرمز:**  
اشعه‌ی مادون قرمز منتشر شده از گیرنده باید در جهت دید مستقیم فرستنده باشد. در صورتی که مانعی در مسیر اشعه قرار گیرد، سیگنال نوری نمی‌تواند مانع را دور بزند یا از آن عبور کند. در این حالت اشعه‌ی مادون قرمز به حسگر گیرنده نمی‌رسد و دستگاه صوتی یا تصویری را تحریک نمی‌کند. شکل ۶-۷ انتشار اشعه‌ی مادون قرمز از یک دستگاه کنترل از راه دور را نشان می‌دهد که بدون مانع سیگنال‌های خود را به گیرنده می‌رساند. اما در شکل ۶-۸ یک مانع در مسیر تابش اشعه‌ی مادون قرمز وجود دارد. در این حالت اشعه تحت هیچ زاویه‌ای به گیرنده نمی‌رسد مگر این که مانع از سر راه برداشته شود تا فرستنده بتواند گیرنده را ببیند. منطقه‌ای را که اشعه نمی‌تواند عبور کند منطقه‌ی کور می‌نامند.

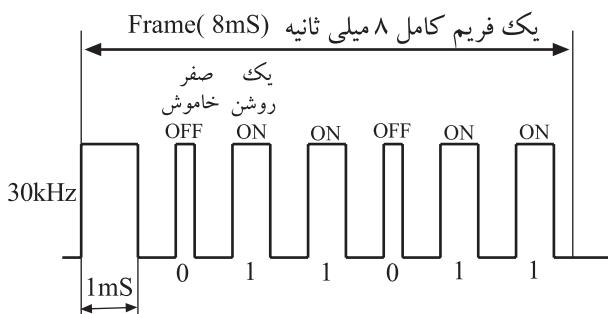
همان‌طور که در شکل ۶-۸ مشاهده می‌شود با قراردادن عدسی‌های مخصوص در انتهای LED مسیر تابش اشعه به صورت مخروطی درمی‌آید.

### ۶-۲-۳ - صفحه کلید دستگاه کنترل از راه دور:

صفحه کلید دستگاه کنترل از راه دور شبیه صفحه کلید تلفن است و یک شبکه‌ی ماتریسی دارد. شبکه‌ی ماتریس از یک جدول با  $m \times n$  سطر و  $n$  ستون که اصطلاحاً به آن ماتریس  $m \times n$  گویند، تشکیل می‌شود. حاصل ضرب  $m \times n$  تعداد کلیدهای صفحه کلید را تعیین می‌کند. شبکه‌ی ماتریس یک دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور که در شکل ۶-۹ آمده است، ۵ سطر و ۶ ستون دارد. بنابراین تعداد کلیدهای این ماتریس برابر با  $30$  کلید می‌شود. برای ساختن سیگنال‌های فرمان به منظور انجام یک عمل مشخص (تنظیم نور یا صدا) یک سیستم صوتی و تصویری مجهز به کنترل از راه دور از کدهای صفر و یک (۰ و ۱) دیجیتالی استفاده می‌شود. با فشردن هر کلید، یک سطر از خطوط (H,G,E,C,A) به یک ستون از خطوط (LMNOPQ) اتصال می‌باید، در نتیجه ولتاژ ستون‌ها تغییر وضعیت می‌دهند.

آی سی کنترل از راه دور										
سطر			ستون							
H	G	E	C	A	L	M	N	O	P	Q
					1	2	3	4	5	6
					7	8	9	10	11	12
					13	14	15	16	17	18
					19	20	21	22	23	24
					25	26	27	28	29	30

شکل ۶-۹ - ماتریس صفحه کلید



مدولاسیون به مدت یک میلی ثانیه

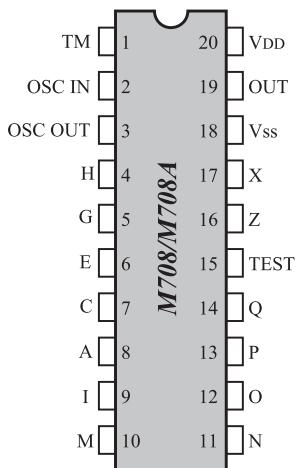
شکل ۱۰-۶- نمونه‌ای از سیگنال فرمان کنترل از راه دور

جدول ۲-۶- کد باینری عملیات کنترل از راه دور

شماره فرمان روی صفحه کلید	کد ارسالی						عملکرد مدولهای ۱۶ برنامه
	C1	C2	C3	C4	C5	C6	
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	پیام ارسال
۱	۱	۰	۰	۰	۰	۰	حالت آماده به کار
۲	۱	۱	۰	۰	۰	۰	سکوت
۳	۰	۰	۱	۰	۰	۰	برنامه ۱
۴	۱	۰	۱	۰	۰	۰	برنامه ۲
۵	۰	۱	۱	۰	۰	۰	برنامه ۳
۶	۱	۱	۱	۰	۰	۰	برنامه ۴
۷	۱	۰	۰	۰	۱	۰	کنتراست زیاد
۸	۱	۱	۰	۰	۰	۱	کنتراست کم
۹	۰	۰	۱	۰	۰	۱	برنامه ۵
۱۰	۱	۰	۱	۰	۱	۰	برنامه ۶
۱۱	۰	۱	۱	۰	۱	۰	برنامه ۷
۱۲	۱	۱	۱	۰	۰	۱	برنامه ۸
۱۳	۱	۰	۰	۰	۰	۱	مرتب کردن حافظه به صورت صعودی
۱۴	۱	۱	۰	۰	۰	۱	مرتب کردن حافظه به صورت نزولی
۱۵	۰	۰	۱	۰	۰	۱	برنامه ۹
۱۶	۱	۰	۱	۰	۰	۱	برنامه ۱۰
۱۷	۰	۱	۱	۰	۰	۱	برنامه ۱۱
۱۸	۱	۱	۱	۰	۱	۱	برنامه ۱۲
۱۹	۱	۰	۰	۰	۱	۱	نرمال کردن
۲۰	۱	۱	۰	۰	۱	۱	روشن کردن - حالت آماده به کار (Toggle)
۲۱	۰	۰	۱	۰	۱	۱	برنامه ۱۳
۲۲	۱	۰	۱	۰	۱	۱	برنامه ۱۴
۲۳	۰	۱	۱	۰	۱	۱	برنامه ۱۵
۲۴	۱	۱	۱	۰	۱	۱	برنامه ۱۶
۲۵	۱	۰	۰	۱	۱	۱	ولوم زیاد
۲۶	۱	۱	۰	۱	۱	۱	ولوم کم
۲۷	۰	۰	۱	۱	۱	۱	شدت روشنایی زیاد
۲۸	۰	۱	۱	۱	۱	۱	شدت روشنایی کم
۲۹	۱	۰	۱	۱	۱	۱	غلظت رنگ زیاد می شود
۳۰	۱	۱	۱	۱	۱	۱	غلظت رنگ کم می شود

برای مثال اگر نیاز به افزایش ولوم صدا باشد از کد باینری 100111 استفاده می شود. یا برای مشاهده برنامه تلویزیونی کanal ۱۵ باید سیگنال شکل ۱۰-۶- کد 011011 را ارسال کند. کد هر یک از کلیدها را در جدول ۲-۶ مشاهده می کنید.

توجه: برای دستگاه کنترل از راه دور تلویزیون، همان طور که در شکل ۱۰-۶ مشاهده می شود، پهنهای پالس برای حالت صفر کمتر از پهنهای پالس برای حالت ۱ است.



شکل ۱۱-۶- شکل ظاهری و پایه‌های آی‌سی کنترل از راه دور

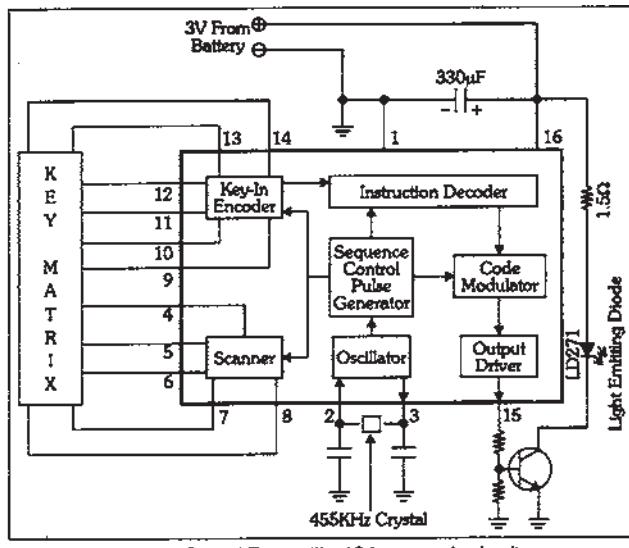
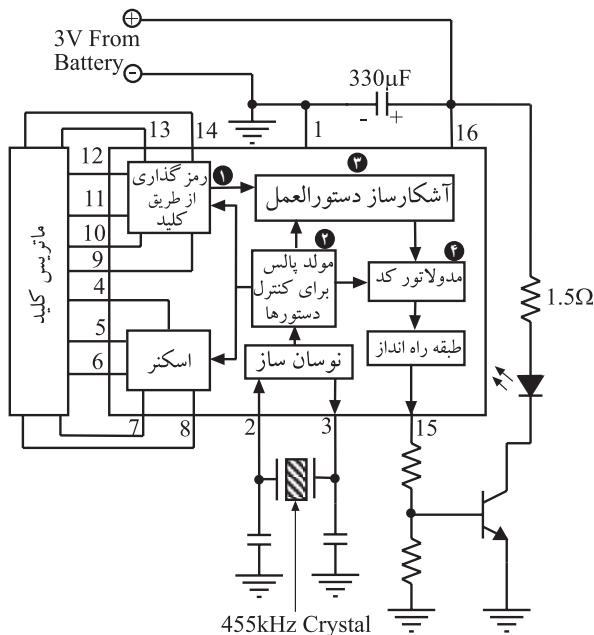


Figure 25: Remote Control Transmitter IC in a sample circuit.

شکل ۱۲-۶- بلوک دیاگرام داخل آی‌سی

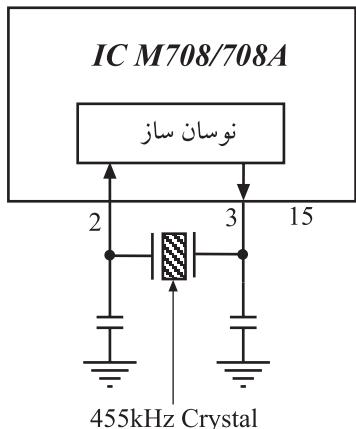


شکل ۱۳-۶- ترجمه بلوک دیاگرام داخلی آی‌سی

۴-۶- آی‌سی فرستنده‌ی کنترل از راه دور: برای ارسال کدها و فرمان‌های عملیاتی دستگاه صوتی با تصویری توسط دستگاه کنترل از راه دور، از مدولاسیون امواج استفاده می‌شود. نوع مدولاسیون دیجیتالی است و عمل مدولاسیون در داخل آی‌سی صورت می‌گیرد.

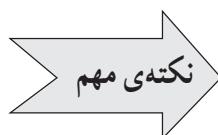
برای انجام مدولاسیون، یک نوسان‌ساز مربعی (۰ و ۱) به عنوان سینکال حامل، مورد نیاز است. این نوسان‌ساز باید بتواند کدهای صفر و یک بازتابی فرمان‌ها را از دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور ارسال کند. شماره‌ی آی‌سی این دستگاه کنترل از راه دور M708A یا M708 است. در شکل ۱۱ پایه‌های این آی‌سی نشان داده شده است.

در داخل آی‌سی قبل از انجام مدولاسیون، پیام یا کدهای فرمان توسط طبقات رمزگذار (بلوک ۱)، کد دستورهای اجرایی (بلوک ۲) و اولویت دهنده‌ی دستورهای اجرایی (بلوک ۳)، به مدولاتور وارد می‌شود. بلوک دیاگرام داخلی آی‌سی کنترل را در شکل ۱۲-۶ ملاحظه می‌کنید. ترجمه‌ی این بلوک دیاگرام در شکل ۱۳-۶ آمده است.

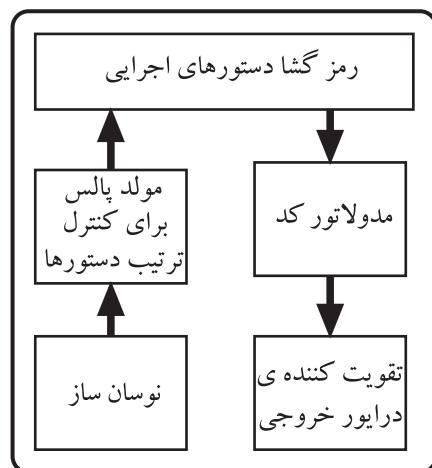


شکل ۱۴-۶ نوسان ساز مربعی با کریستال کوارتز

**۲-۵ تشریع بلوک دیاگرام**  
بلوک نوسان ساز: نوسان ساز آسی دستگاه کنترل از راه دور از نوع کریستالی است (شکل ۱۴-۶). همان طور که می دانید وجود کریستال کوارتز پایداری و دقت فرکانس حامل را تضمین می کند. فرکانس نوسان کریستال کوارتز ۴۵۵kHz است که بین پایه های ۲ و ۳ آسی قرار می گیرد.

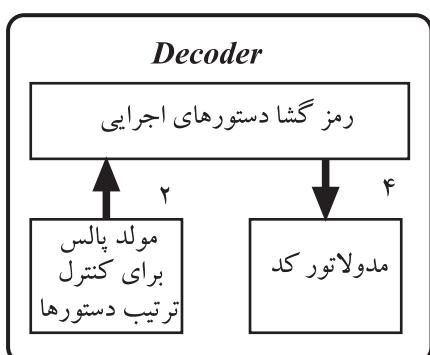


چنان چه کریستال کوارتز از پایه های ۲ یا ۳ آسی کنترل فرستنده قطع شود، دستگاه کنترل به هیچ عنوان کار نمی کند.



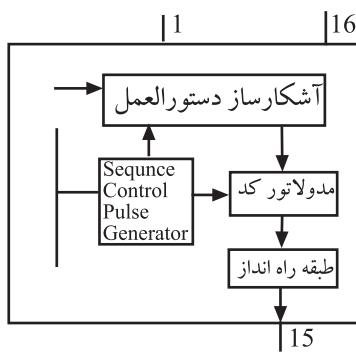
شکل ۱۵-۶ پالس های کنترل برای مرتب کردن دستورهای ارسالی به طرف گیرنده

**بلوک مولد پالس برای کنترل ترتیب دستورها:**  
مرتب کردن و جداسازی فرمان های مختلف ارسالی از طرف فرستنده توسط بلوک مولد پالس برای کنترل ترتیب دستورها استفاده می شود (شکل ۱۵-۶).

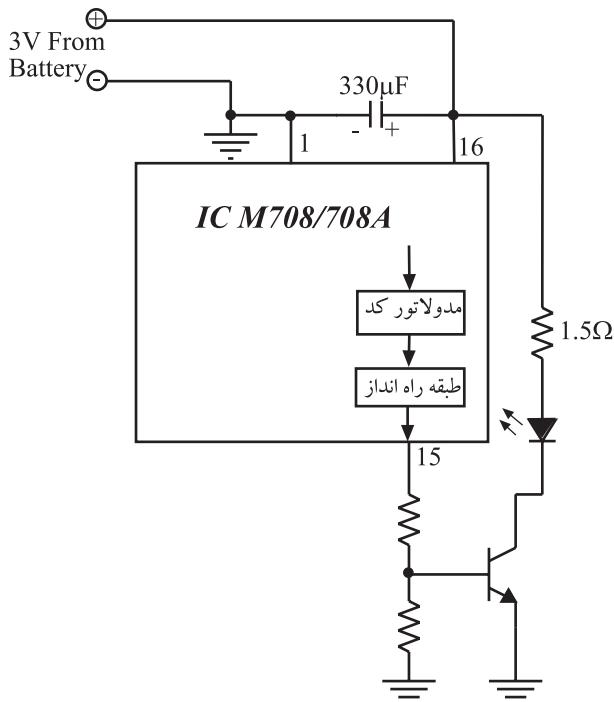


شکل ۱۶-۶ ورودی و خروجی بلوک رمزگشا و دستورهای اجرایی

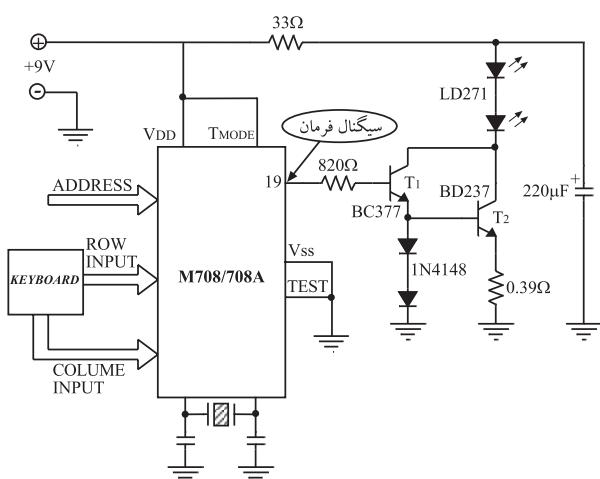
**بلوک رمزگشا دستورهای اجرایی:** رمز یا کد انجام عملیات از طریق فشاردادن یکی از کلیدها تولید می شود. این رمز به وسیله ای طبقه ای رمزیاب یا کدیاب دستورهای اجرایی، مورد شناسایی قرار می گیرد. ورودی طبقه ای رمزگشا، دستورهای اجرایی سیگنال رمز شده طبقه ای رمزگذار و پالس های کنترل ترتیب دستورها است. خروجی این طبقه فرمان نهایی است که به طبقه ای مدولاتور وارد می شود.



شکل ۶-۱۷- مدولاتور و طبقه‌ی راه انداز



شکل ۶-۱۸- مدار تقویت‌کننده دستگاه فرستنده کنترل از راه دور



شکل ۶-۱۹- مدار تقویت‌کننده کنترل از راه دور با جریان‌دهی بیشتر

**بلوک مدولاتور گذ:** سیگنال فرمان در طبقه‌ی مدولاتور گذ می‌شود و برای تقویت جریان به طبقه‌ی راه انداز می‌رسد (شکل ۶-۱۷).

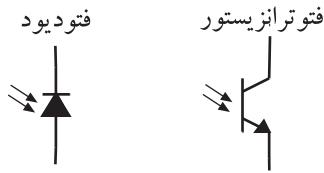
**بلوک تقویت‌کننده خروجی:** سیگنال مدوله شده خروجی آسی برای ارسال به سمت گیرنده باید تقویت شود. زیرا این سیگنال باید بتواند جریان لازم را برای روشن کردن دیود نورانی مادون قرمز گیرنده ایجاد کند.

برای این منظور سیگنال خروجی از پایه‌ی ۱۵ آسی، یک مدار تقویت‌کننده ترانزیستوری را که در ناحیه‌ی قطع و اشباع کار می‌کند به راه می‌اندازد (شکل ۶-۱۸). پالس‌های ورودی به بیس‌ترانزیستور آن را به صورت یک کلید قطع و وصل الکترونیکی در می‌آورد بدین ترتیب جریان کلکتور به صورت پالس است و دیود مادون قرمز را روشن و خاموش می‌کند.

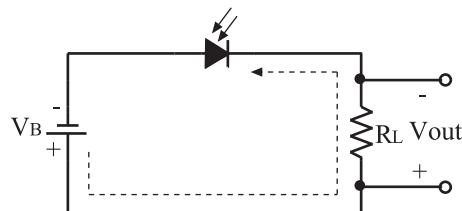
### ۳-۶- مدار فرستنده کنترل از راه دور با جریان بیشتر (مدار عملی)

در نوع دیگر دستگاه کنترل از راه دور که در آن آسی M708 استفاده شده است، برای تقویت بیشتر سیگنال، تقویت‌کننده زوج دار لینگتون با منبع تغذیه (باتری) ۹ ولتی به کار می‌رود (شکل ۶-۱۹). در این مدار سیگنال مدوله شده خروجی از پایه شماره ۱۹ آسی خارج می‌شود و توسط یک مقاومت  $1.82\Omega$  به بیس‌ترانزیستور  $T_1$  می‌رسد. ولتاژ پایه امیتر  $T_1$  و بیس  $T_2$  از طریق دو دیود به اندازه  $1/4$  ولت تأمین شده است. ترانزیستور  $T_1$  از نوع قدرت کم و ترانزیستور  $T_2$  از نوع قدرت بالا است. دیودهای مادون قرمز با شماره‌ی LD271 هستند که روی کلکتور ترانزیستور قرار دارد. مقاومت ۳۳ اهمی سری شده با دیودها، کنترل جریان دیودها را برعهده دارد. مقاومت ۲۲۰ اهمی مقاومت بایاس امیتر  $T_2$  است و خازن ۰/۳۹ میکروفارادی خازن صافی منبع تغذیه است.

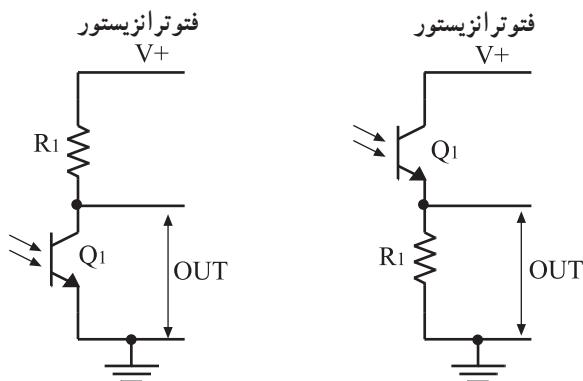
## ۶-۴-۶ گیرنده‌ی مادون قرمز



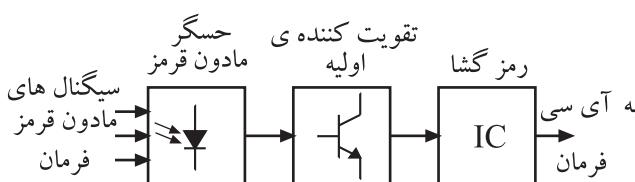
شکل ۶-۲۰- سمبل فنی فتودیود و فتوترانزیستور



شکل ۶-۲۱- مدار بایاس فتودیود



شکل ۶-۲۲- مدار بایاس فتوترانزیستور



شکل ۶-۲۳- بلوك دياگرام يك گيرنده‌ی دستگاه کنترل از راه دور

۶-۴-۷- فتوترانزیستور: سیگنال فرمان ارسال شده از دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور توسط يک حسگر (سنسر) نوری در مدار گیرنده دریافت می‌شود. این حسگر يک فتودیود یا فتوترانزیستور است که نمونه‌ی آن‌ها در شکل ۶-۲۰ مشاهده می‌کنید.

طبق شکل ۶-۲۱ فتودیود در بایاس معکوس قرار می‌گیرد و هرگاه نور به آن تابیده شود، از خود جریان الکتریکی عبور می‌دهد، هنگامی که به فتودیود نور تابیده نشود مانند يک مقاومت اهمی زیاد یا کلید باز عمل می‌کند و جریانی از خود عبور نمی‌دهد.

فتوترانزیستور المانی است مانند ترانزیستور معمولی، با این تفاوت که هرگاه نوری به بیس آن تابیده شود، جریانی بین کلکتور - امیتر برقرار می‌شود. با قراردادن يک مقاومت روی پایه‌ی امیتر یا کلکتور ترانزیستور می‌توان جریان عبوری از ترانزیستور را به ولتاژ تبدیل کرد. در شکل ۶-۲۲ مدار بایاس فتوترانزیستور نمایش داده شده است.

## ۶-۴-۸- بلوك دياگرام گيرنده‌ی مادون قرمز: طبق

شکل ۶-۲۳ ولتاژ خروجی که همان سیگنال فرمان آشکار شده است، از طریق سیگنال مادون قرمز فرستنده به سمت گیرنده ارسال می‌شود و به حسگر مادون قرمز می‌رسد. سیگنال خروجی حسگر توسط يک تقویت کننده‌ی ترانزیستوری تقویت می‌شود و به آی‌سی رمزگشا می‌رسد. سیگنال خروجی آی‌سی همان فرمان‌های کنترل مدارهای الکترونیکی سیستم تصویری یا صوتی است. بلوك دیاگرام گیرنده‌ی دستگاه کنترل از راه دور در شکل ۶-۲۳ نشان داده شده است.

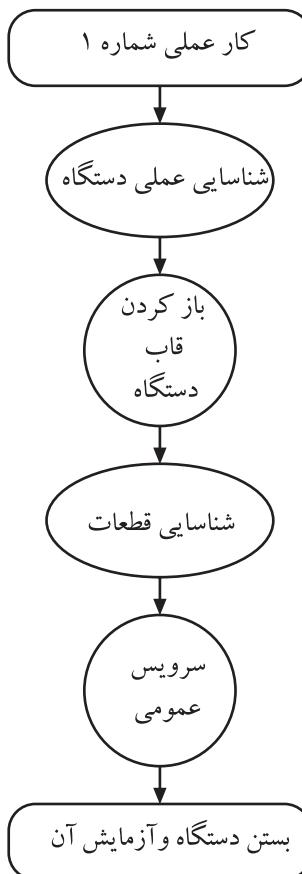
گیرنده‌ی کنترل از راه دور شامل قسمت‌های زیر

است:

- حسگر مادون قرمز
- تقویت کننده اولیه
- رمزگشا

در دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور، حسگر

یک فتودیود یا فتوترانزیستور است.



شکل ۲۴-۶-مراحل انجام این کار عملی



شکل ۲۵-۶-بعضی تجهیزات کار عملی

## ۵-۶-کار عملی شماره ۱

**۱-۶-۵-هدف کلی:** هدف از اجرای این کار عملی، آشنایی عملی با اجزا و قطعات داخلی دستگاه کنترل از راه دور و سرویس عمومی آن است.

**۲-۶-خلاصه کار عملی:** در این کار ابتدا به بررسی عملی یک دستگاه کنترل از راه دور از نظر چفت و بست و نحوه‌ی باز کردن آن می‌پردازیم، سپس دستگاه را باز می‌کنیم و قطعات آن را مورد شناسایی قرار می‌دهیم. در نهایت سرویس عمومی دستگاه را اجرا می‌کنیم و مجدداً دستگاه را می‌بندیم (شکل ۶-۲۴).

## ۳-۶-ابزار و تجهیزات و مواد مصرفی

### مورد نیاز

- دستگاه کنترل از راه دور
- پیچ گوشتی مناسب با نیاز
- الکل و پنبه
- قلم مو تمیز کوچک
- پارچه‌ی تمیز
- جاروبرقی کوچک
- برخی از تجهیزات در شکل ۲۵-۶ مشاهده می‌شود.

## ۴-۵-دستورات ایمنی و حفاظتی

- ▲ از ابزار مناسب استفاده کنید.
- ▲ مراقب چفت و بست دستگاه باشید.
- ▲ قبل از تماس با پایه‌های آی‌اسی، بار استاتیک بدن خود را به زمین تخلیه کنید یا یک دستبند اتصال زمین، داشته باشید.
- ▲ از حللاهای نامناسب برای تمیز کردن استفاده نکنید.



▲ هنگام کار در محیط آزمایشگاه نظم و مقررات را رعایت کنید (شکل ۶-۲۶).

شکل ۶-۲۶



▲ از روشن و خاموش کردن دستگاههایی که به عملکرد آنها آشنایی نداشتند و ارتباطی به کار شما ندارد جداً خودداری کنید (شکل ۶-۲۷).

شکل ۶-۲۷— به قسمت‌های الکتریکی دستگاه در حال کار دست نزنید!



شکل ۶-۲۸— میزکار آزمایشگاه الکترونیک

▲ از وسایل و دستگاههای اندازه‌گیری حساس و میزکار موجود در آزمایشگاه مراقبت به عمل آورید (شکل ۶-۲۸).



شكل ۶-۲۹—وسایل و ابزار مخصوص تعمیرات الکترونیکی

▲ از وسایل و ابزارهای مخصوص تعمیرات دستگاههای الکترونیکی استفاده کنید و از عایق بودن دسته‌های ابزار از قبیل انبردست، دم باریک و پیچ‌گوشتی اطمینان حاصل کنید (شکل ۶-۲۹).



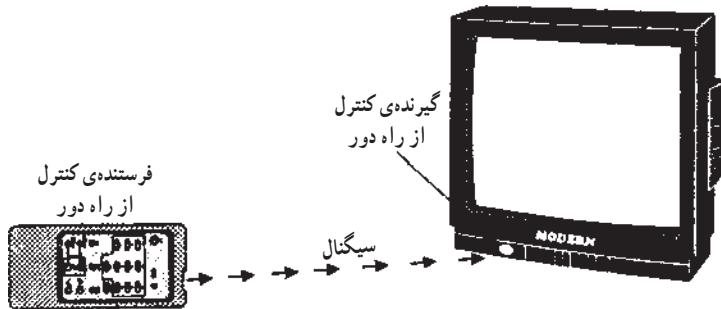
شكل ۶-۳۰

▲ هنگام اندازه‌گیری اهم قطعات و یا بررسی شاسی دستگاه و یا لحیم کاری، دوشاخه‌ی دستگاه ضبط صوت را از پریز برق بیرون بکنید (شکل ۶-۳۰).



شكل ۶-۳۱—اگر به تعمیر لوازم الکترونیکی می‌پردازید، باید ترانسفورمر ایزوله کننده را مورد استفاده قرار دهید تا دستگاه تعمیری و مورد آزمایش از فاز و نول شهر مستقل شود.

▲ از ترانس ایزوله‌ی ۱:۱ با فیوز مناسب استفاده کنید تا دچار برق‌گرفتگی نشوید (شکل ۶-۳۱).



شکل ۶-۳۲ - دستگاه کنترل از راه دور

تعداد کلیدهای فشاری = ..... عدد

مراقب باشید خارهای دستگاه نشکند.

ماتریس صفحه کلید

آیا رابطه‌ی  $M \times N$  صادق است؟

► در باز کردن و بستن محفظه‌ی نوار شتاب نکنید.

► نوار را به آرامی در داخل دستگاه قرار دهید.

► هنگام باز کردن قاب دستگاه فرستنده از راه دور، به خارهای پلاستیکی دستگاه توجه کنید (شکل ۶-۳۲).

► به قطعات مکانیکی دستگاه فشار وارد نکنید.

► در صورتی که از منبع تغذیه‌ی جداگانه استفاده می‌کنید مراقب میزان ولتاژ تغذیه دستگاه باشید.

► هنگام جایه‌جایی وسایل، دستگاه‌های آموزشی یا اندازه‌گیری که حساس هستند، مواطن باشید که وسیله‌ای به زمین نیفتد.

#### ۶-۵-۵ - مراحل اجرای کار عملی

- دستگاه کنترل از راه دور را آزمایش کنید.

- تعداد کلیدهای صفحه کلید را بشمارید و بنویسید.

- چفت و بست و پیچ‌های دستگاه را مورد بررسی قرار دهید.

- باتری را از دستگاه خارج کنید.

- با پیچ‌گوشتی مناسب، پیچ‌های دستگاه را باز کنید.

- با روش مناسب، خارهای قاب دستگاه را آزاد کنید.

- با ملایمت بُرد داخل دستگاه را بپرون بکشید.

- ماتریس صفحه کلید را بررسی کنید و تصویر آن را رسم کنید.

- قطعات داخل دستگاه کنترل از راه دور را شناسایی و شماره‌ی فنی آن‌ها را مشخص کنید و در جدول ۶-۳ بنویسید.

جدول ۶-۳

ردیف	نام قطعه	شماره‌ی فنی	مشخصات
۱	آی‌سی		
۲	LED		
۳	مقاومت		
۴	خازن		
۵	ترانزیستور		
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....
.....	.....	.....	.....

در تمیز کردن دستگاه کنترل از راه دور دقت کنید و از حلال‌های نامناسب استفاده نکنید.

- با استفاده از قلم مو گرد و خاک داخل دستگاه کنترل از راه دور را پاک کنید.

- با استفاده از پنبه و الکل زیر صفحه کلید را تمیز کنید.
- قاب دستگاه را با آب و صابون مایع و قلم مو شست و شو دهید و با پارچه خشک کنید.

- چند دقیقه صبر کنید تا قاب و قطعات کاملاً خشک شود.

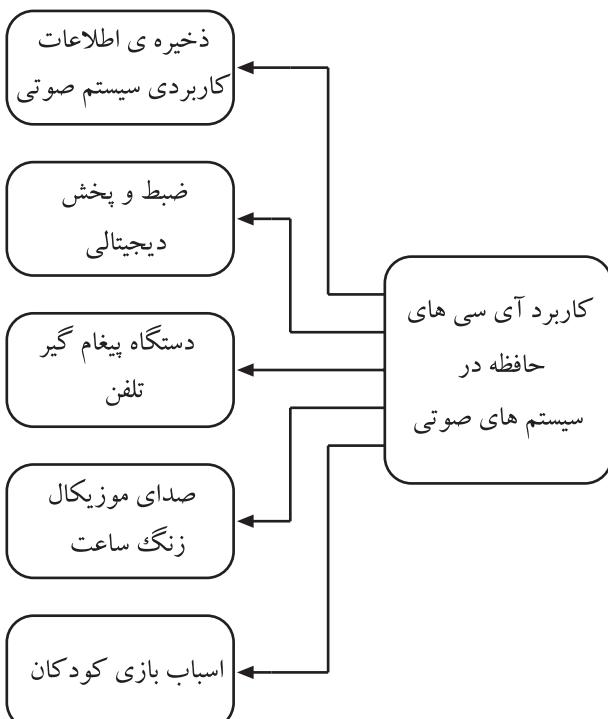
- دستگاه را با دقت بیندید.

- باتری‌ها را در داخل دستگاه قرار دهید.
- دستگاه را آزمایش کنید.

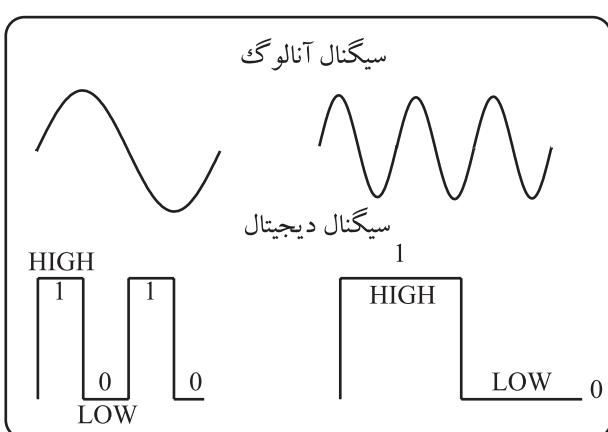
## ۶-۶- آشنایی با حافظه‌های کاربردی در سیستم‌های صوتی

حافظه‌ها از قسمت‌های اساسی در سیستم‌های دیجیتالی به شمار می‌روند و برای ذخیره‌ی اطلاعات و دستور کارهای اجرایی سیستم صوتی مورد استفاده قرار می‌گیرند.

از برخی از این حافظه‌ها می‌توان برای ضبط و پخش سیگنال صوتی استفاده کرد. با توجه به شکل ۶-۳۳ بیشترین کاربرد حافظه‌های صوتی در اسباب بازی کودکان، صدای موزیکال زنگ ساعت و دستگاه پیغام‌گیر تلفن، ضبط‌های خبرنگاری و ... است.

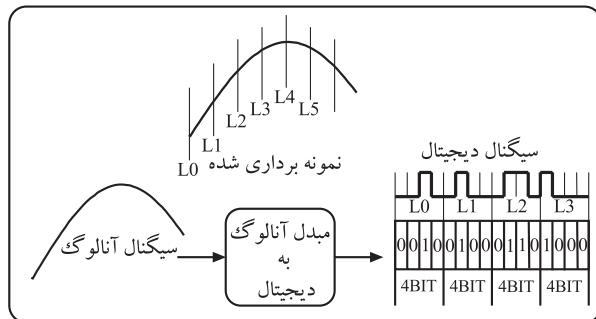


شکل ۶-۳۳ - کاربرد حافظه در سیستم‌های صوتی

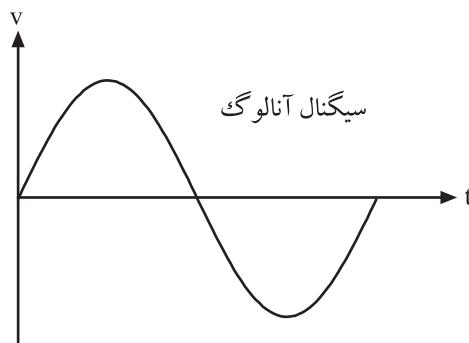


شکل ۶-۳۴ - سیگنال سینوسی آنالوگ و سیگنال مربعی دیجیتال

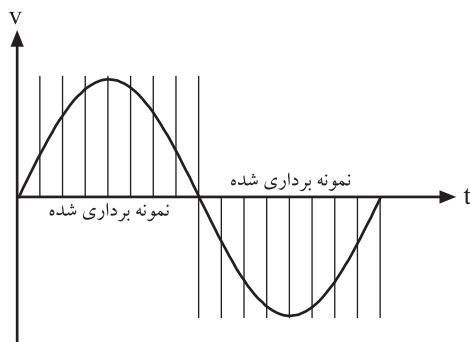
۶-۶-۱- مبدل آنالوگ به دیجیتال: اطلاعات و دستورهای کنترلی سیستم صوتی، و هم‌چنین سیگنال صوتی (آنالوگ) در آی‌سی‌های حافظه، به صورت کُدهای باینری ۰ و ۱ (دیجیتالی) ذخیره می‌شوند. در شکل ۶-۳۴ دو سیگنال آنالوگ و دیجیتالی را مشاهده می‌کنید.



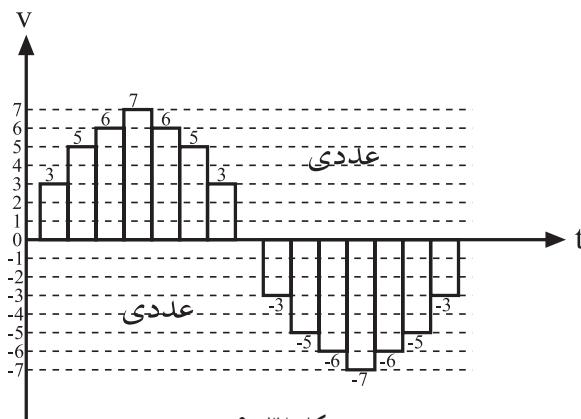
شکل ۶-۳۵—مبدل آنالوگ به دیجیتال، سیگنال ورودی آنالوگ و سیگنال خروجی کد های باینری است.



شکل ۶-۳۶



شکل ۶-۳۷



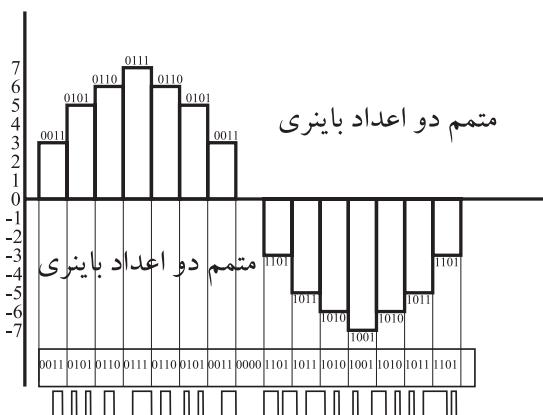
شکل ۶-۳۸

به مداری که سیگنال آنالوگ را به دیجیتال تبدیل می کند مُبدل آنالوگ به دیجیتال می گویند و آن را به صورت A/D نشان می دهند (شکل ۶-۳۵).

سیگنال آنالوگ (شکل ۶-۳۶) ابتدا توسط یک سیگنال مربعی نمونه برداری می شود. همان طور که در شکل ۶-۳۷ مشاهده می کنید، هر یک از نمونه های انتخاب شده از سیگنال صوتی را با یک سطح ولتاژ می سنجند که حداقل آن ۳ ولت است.

اطلاعات و دستورهای کنترلی سیستم صوتی، و همچنین سیگنال صوتی (آنالوگ) در آی سی های حافظه، به صورت کد های باینری ۰ و ۱ (دیجیتالی) ذخیره می شوند. تبدیل سیگنال آنالوگ به دیجیتال توسط مدار مبدل آنالوگ به دیجیتال انجام می شود.

بالاترین سطح ولتاژ نیز مربوط به یک سیگنال سینوسی است که مقدار آن به ۷ ولت می رسد. در نیم سیکل منفی سیگنال، مقادیر قرینه ولتاژ به وجود می آید (شکل ۶-۳۸).



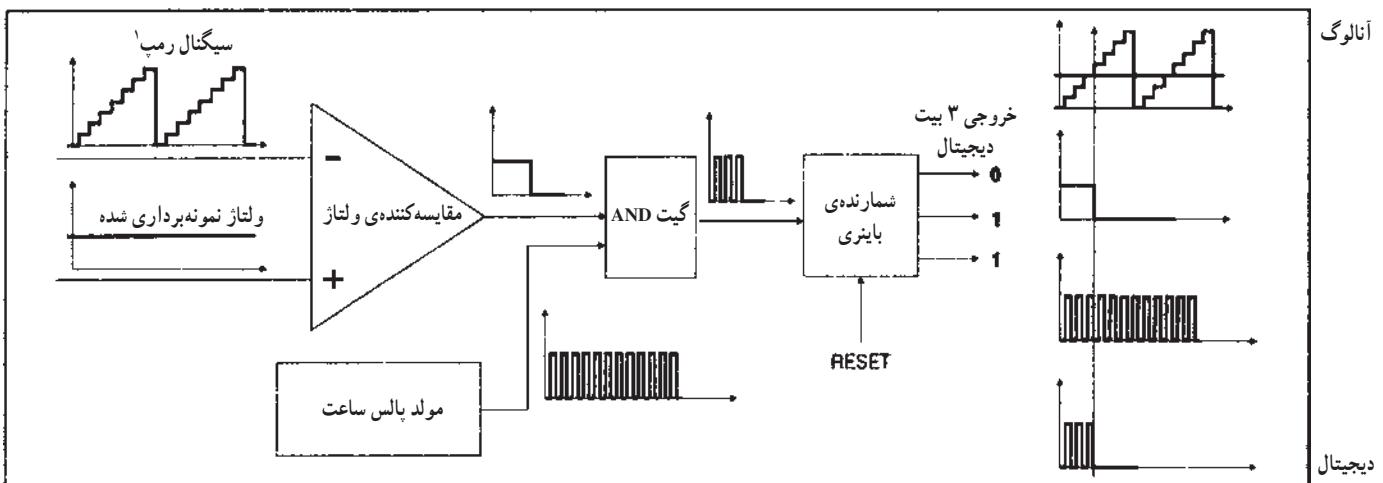
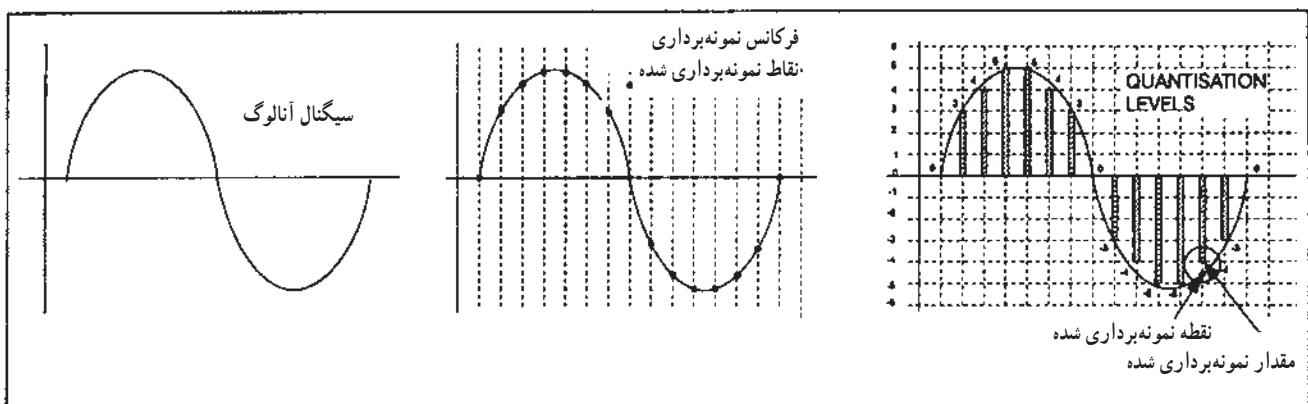
شکل ۶-۳۹

هر کدام از این سطوح ولتاژ را با یک گذرهاییتی باینری مشخص می‌کند (شکل ۶-۳۹). در انتهای، سیگنال آنالوگ به صورت قطار پالسی درمی‌آید (شکل ۶-۴۰).

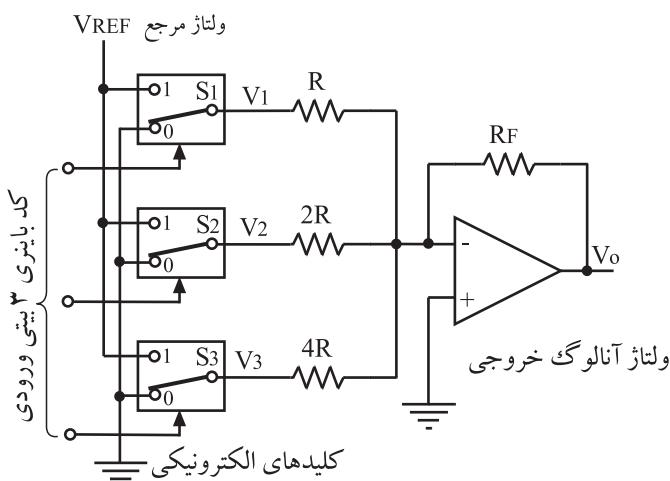


شکل ۶-۴۰— تبدیل سیگنال آنالوگ به دیجیتال

**۶-۶-۲** نمودار بلوکی مبدل آنالوگ به دیجیتال A/D: در شکل ۶-۴۱ نمودار بلوکی اساس کار مبدل آنالوگ به دیجیتال را مشاهده می‌کنید.



شکل ۶-۴۱— بلوک دیاگرام مبدل سیگنال آنالوگ به دیجیتال

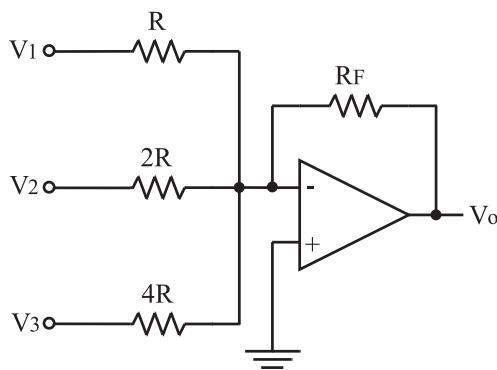


شکل ۶-۴۲ — مدار مبدل دیجیتال به آنالوگ

۶-۳ مبدل دیجیتال به آنالوگ: اطلاعات و سیگنال صوتی ذخیره شده در واحدهای حافظه برای بازیابی، توسط یک مدار مبدل دیجیتال به آنالوگ، به سیگنال آنالوگ تبدیل می‌شود.

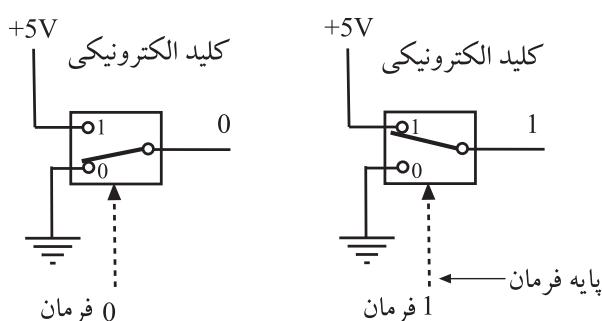
در شکل ۶-۴۲ یک مدار مبدل D/A سه بیتی را مشاهده می‌کنید.

مدار مبدل D/A ، اطلاعات دیجیتالی در واحد حافظه را به سیگنال آنالوگ تبدیل می‌کند.



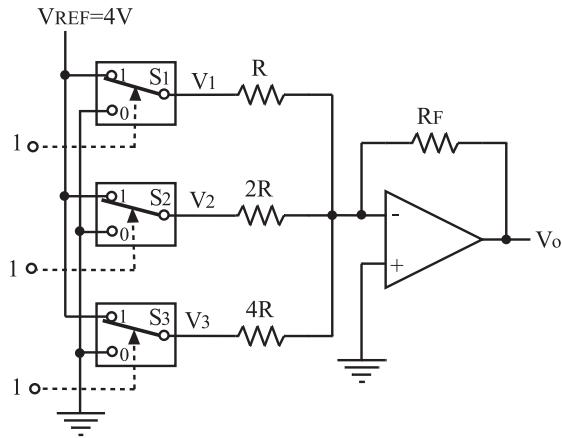
شکل ۶-۴۳ — جمع کننده ولتاز با مقاومت های ورودی متغیر با ضربی ۲

شکل ۶-۴۳ مدار یک جمع کننده ولتاز است که مقاومت های ورودی آن مضری از ۲ انتخاب شده اند.



شکل ۶-۴۴ — کلیدهای آنالوگ سوییج

در ورودی جمع کننده (شکل ۶-۴۳)، کلیدهای  $S_1$  الى  $S_3$  قرار دارند. این کلیدها دو وضعیتی هستند و با کد باینری ورودی سه بیتی تغییر حالت می‌دهند. در شکل ۶-۴۴ نحوه تغییر حالت کلیدها نمایش داده شده است.



شکل ۶-۴۵—مدار مبدل دیجیتال به آنالوگ در حالتی که هفت باینری به ورودی داده شود.

رابطه‌ی محاسبه‌ی مقدار  $V_o$  با توجه به حالات مختلف کلید در ورودی

$$V_o = \left( \frac{R_F}{R} \cdot V_{REF} + \frac{R_F}{2R} V_{REF} + \frac{R_F}{4R} V_{REF} \right)$$

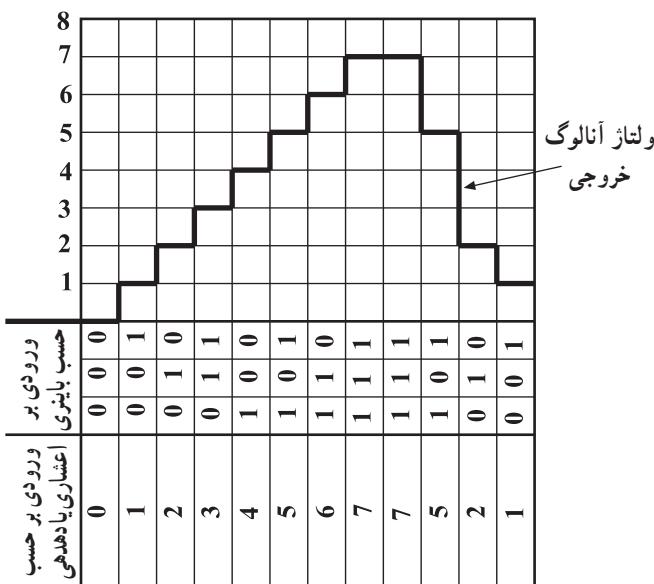
$$\begin{aligned} V_o &= \frac{R_F}{R} V_{REF} \left( 1 + \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \right) \\ V_o &= \frac{R_F}{R} V_{REF} \times \frac{7}{4} \\ V_{REF} &= 4 \Rightarrow V_o = 7V \end{aligned}$$

نحوه‌ی کار مدار بدین ترتیب است که با قرارگرفتن یک کُد ۳ بیتی در ورودی مدار، طبق شکل ۶-۴۵ کلیدهای  $S_1$  تا  $S_3$  تغییر وضعیت می‌دهند.

کلیدهای  $S_1$  تا  $S_3$  دو وضعیتی هستند و با کُد باینری ورودی سه بیتی تغییر حالت می‌دهند.

به عنوان مثال اگر عدد «۱۱۱»، به ورودی داده شود هر سه کلید  $S_1$  تا  $S_3$  در حالت ۱ قرار می‌گیرند و بنا به رابطه، مدار جمع‌کننده‌ی ولتاژ خروجی را به ۷ ولت می‌رساند. به همین ترتیب اگر عدد «۰۰۰» به ورودی داده شود، فقط کلید  $S_3$  برابر با «۱» می‌شود و در خروجی مقدار مدار ولتاژ یک ولت را به وجود می‌آورد و اگر عدد «۱۰۰» به ورودی برسد کلیدهای  $S_1$  و  $S_2$  در حالت «۱» قرار می‌گیرند. به این ترتیب در خروجی ولتاژی برابر با ۶ ولت ایجاد می‌کنند.

تمرین: مقدار ولتاژ خروجی را در حالتی که ورودی ۰۰۱ و ۱۰۱ و ۱۱۰ است، با توجه به رابطه‌ی جمع‌کننده محاسبه کنید.



با توجه به شکل ۶-۴۶ می‌توان نتیجه گرفت که به ازای هر کُد باینری که به ورودی مدار می‌رسد، دامنه‌ی ولتاژ خروجی دارای مقدار معینی خواهد شد. با قرار گرفتن این ولتاژها در کنار هم، سیگنال آنالوگ ایجاد می‌شود.

شکل ۶-۴۶—شکل موج خروجی مبدل دیجیتال به آنالوگ

## زمان اجرا: ۲ ساعت

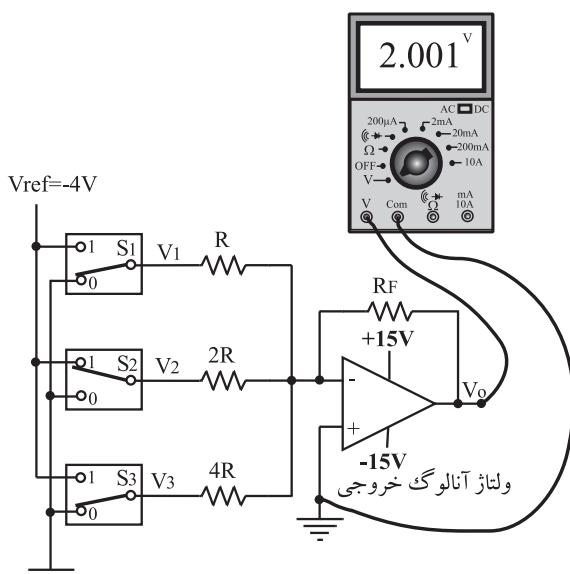
این کار عملی روی بُرد مدار چاپی که از قبل آماده شده است اجرا می‌شود.

مقادیر مقاومت‌های پیشنهادی مدار کار عملی:

$$R = R_F = 10\text{k}\Omega$$

$$2R = 22\text{k}\Omega$$

$$4R = 39\text{k}\Omega$$



شکل ۶-۴۷

جدول ۶

ردیف	$S_1$	$S_2$	$S_3$	$V_o$
۱	◦	◦	◦	
۲	◦	◦	۱	
۳	◦	۱	۱	
۴	۱	◦	◦	
۵	۱	◦	۱	
۶	۱	۱	◦	
۷	۱	۱	۱	

## ۷-۶- کار عملی شماره ۲

### ۱- هدف کلی کار عملی: بستن یک نمونه مدار

مبدل دیجیتال به آنالوگ

۲- خلاصه کار عملی: در این کار عملی ابتدا با استفاده از یک op-Amp به صورت جمع کننده، مدار مبدل دیجیتال به آنالوگ را شبیه سازی می‌کنیم.

### ۳- لوازم و تجهیزات

آی سی تقویت کننده عملیاتی (op-Amp)

یک عدد

یک بُرد

یک عدد

یک نقشه

بُرد مدار چاپی آماده

ولت متر

نقشه بُرد مدار چاپی آماده

### ۴- دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ به نکات ایمنی ارائه شده در قسمت ۴-۵ توجه کنید و در خلال کار عملی آنها را به کار بندید.

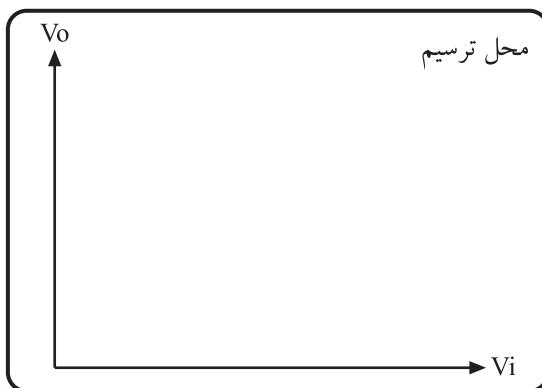
### ۵- مراحل اجرای کار عملی

- بُرد مدار چاپی را با نقشه آن تطبیق دهید و ورودی‌ها و خروجی‌ها و تغذیه‌ی آن را مشخص کنید.
- مدار را مطابق شکل ۶-۴۷ بیندید.

توجه: ولتاژ  $V_{REF}$  را ۴ ولت در نظر بگیرید و

در تمام مراحل جدول ۶ باید همواره ثابت باشد.

- کلیدها را طبق جدول ۶ تنظیم کنید و در هر مرحله ولتاژ خروجی را اندازه بگیرید.



شکل ۶-۴۸



با مراجعه به کاتالوگ آی سی، حروف اقتصادی آن استخراج شود و روی پایه ها شماره گذاری و نام گذاری انجام شود.

- منحنی تغییرات ولتاژ خروجی را بر حسب حالت های مختلف کلیدهای ورودی شکل ۶-۴۸ ترسیم کنید.

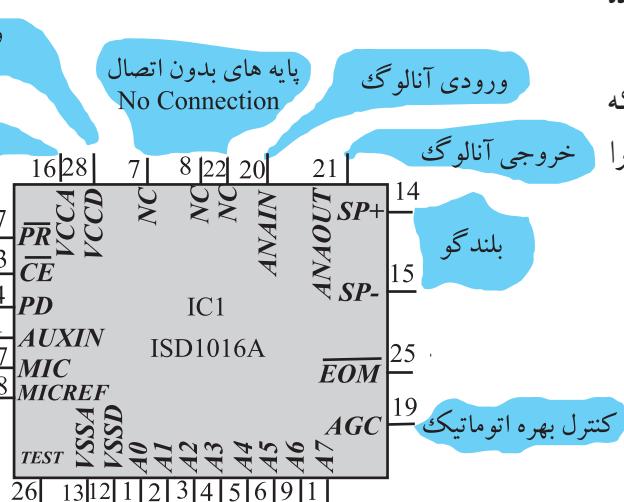
- آنچه را که در این آزمایش فراگرفته اید به طور خلاصه شرح دهید.

## ۶-۶- حافظه های کاربردی در دستگاه های «ضبط پخش» دیجیتالی

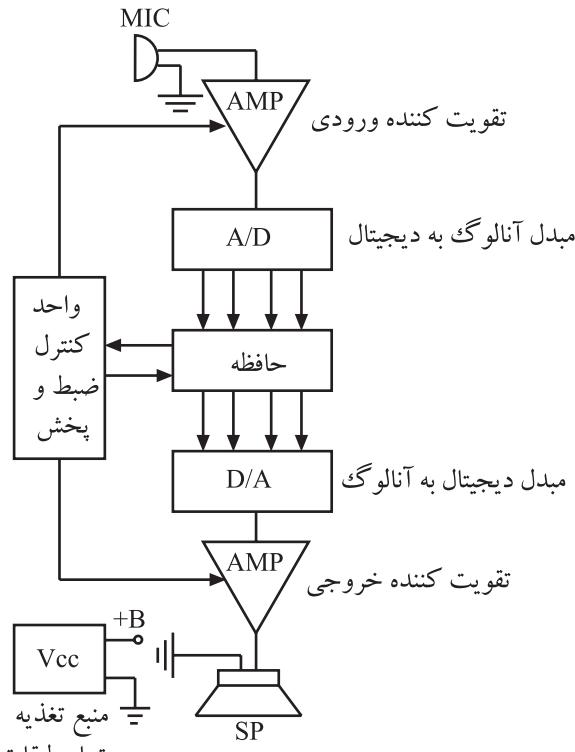
۱-۶-۸- مشخصات عمومی آی سی: یکی از آی سی هایی که می تواند سیگنال صوتی را ضبط، ذخیره و پخش کند آی سی سری ISD<sup>۱</sup> است. در شماره گذاری آی سی، دو رقم آخر هر شماره، مدت ضبط سیگنال صوتی را بر حسب ثانیه نشان می دهد. برای مثال، آی سی ISD1012 به مدت ۱۲ ثانیه و آی سی ISD1016 به مدت ۱۶ ثانیه و آی سی ISD1020 به مدت ۲۰ ثانیه می تواند صدا را ضبط یا پخش کند.

در شکل ۶-۴۹ آی سی ISD1016A نشان داده شده است.

داخل آی سی یک حافظه پاک نشدنی وجود دارد که می تواند بدون ولتاژ تغذیه به مدت ۱۰ سال صدای ضبط شده را در درون خود ذخیره کند.



شکل ۶-۴۹- معرفی پایه های آی سی ISD1016



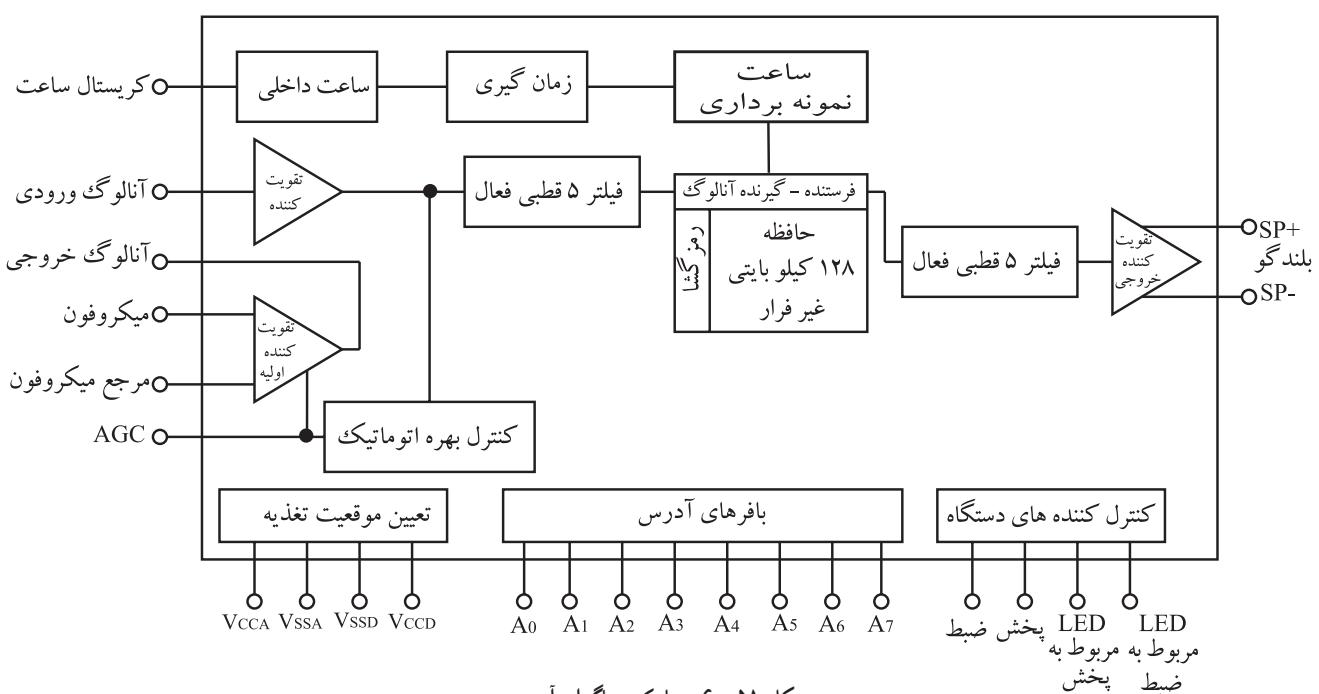
شکل ۶-۵-۶- بلوك دياگرام آي سى حافظه صوتى

امپلانس خروجی آي سى ۱۶Ω اهم است. پایه های ۱۴ و ۱۵ خروجی آي سى را تشکيل مى دهد. اين پایه ها مستقیماً به بلندگو وصل مى شوند. همچنین در صورت نياز مى توان برای تقويت سیگنال خروجی آن را به يك تقويت کننده صوتى وصل کرد.

۶-۸-۲- بلوك دياگرام آي سى: بلوك دياگرام داخلی آي سى حافظه طبق شکل ۶-۵ از قسمت های زير تشکيل شده است.

- تقويت کننده ورودی برای تقويت سیگنال خروجی میکروفون
- تقويت کننده خروجی برای تقويت سیگنال بلندگو
- مدار مبدل A/D برای تبدیل سیگنال صوتی آنالوگ به سیگنال صوتی دیجیتال
- حافظه های پاک نشدنی با ظرفیت K ۱۲۸
- مبدل D/A برای تبدیل سیگنال دیجیتال به آنالوگ
- واحد کنترل «ضبط و پخش»

۶-۸-۳- مشخصه های آي سى: تغذیه های آي سى +۵V است و پایه های ۱۶ و ۲۸ به مثبت منبع تغذیه و پایه های ۱۲ و ۱۳ به منفی منبع تغذیه متصل مى شوند.  
۶-۸-۴- بلوك دياگرام آي سى

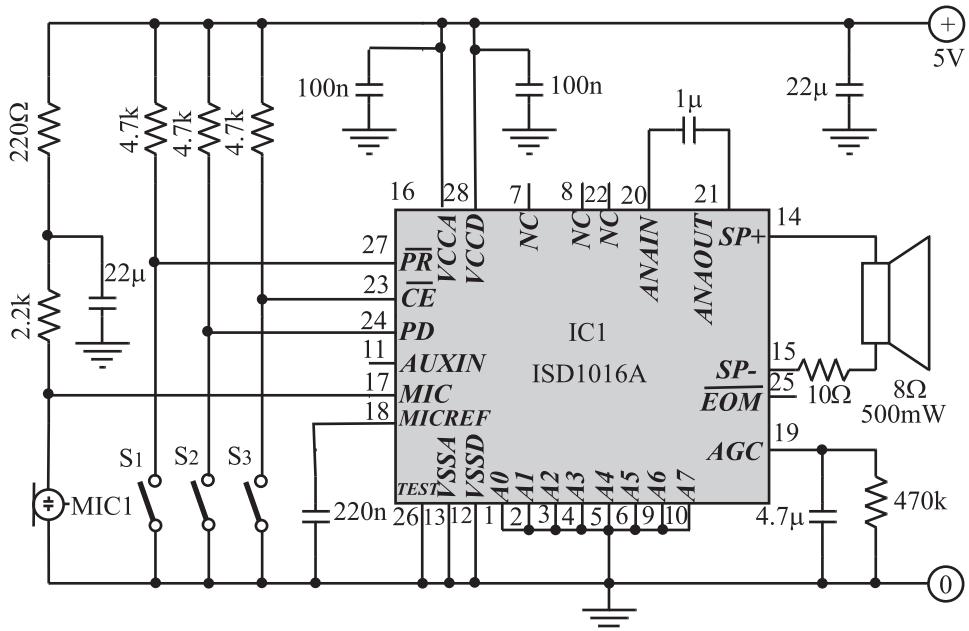


شکل ۶-۵۱- بلوك دياگرام آي سى

## ۵-۶-۸\_ مدار عملی آی‌سی: مطابق شکل ۵۲-۶

ورودی آی‌سی پایه‌ی شماره ۱۷ است که سیگنال صوتی از طریق میکروفون به این پایه وارد می‌شود. با توجه به مدار داخلی آی‌سی کلید S<sub>1</sub> برای انتخاب وضعیت ضبط - پخش در نظر گرفته شده است. این کلید در حالت ضبط باید بسته باشد.

اگر کلید S<sub>2</sub> در وضعیت باز قرار گیرد آی‌سی را در حالت حداقل مصرف زمان می‌گذارد. عمل ضبط یا پخش صوت با بسته شدن کلید S<sub>2</sub> شروع می‌شود. در طی عمل ضبط یا پخش سیگنال صوتی باید این کلید بسته باشد.

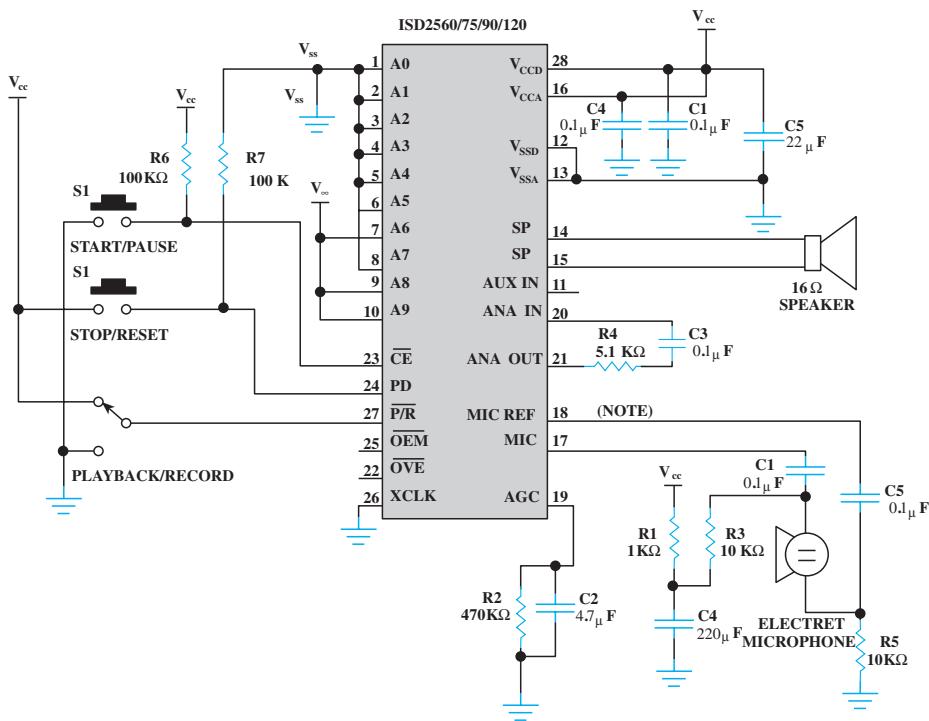


شکل ۵۲-۶\_ مدار عملی آی‌سی ضبط - پخش

این مجموعه، عملی و قابل اجرا است. کیت آن را می‌توانید تهیه و مونتاژ کنید.

۱-۶-۹\_هدف کلی: بررسی عملی انواع آی‌سی‌های

حافظه در دستگاه‌های ضبط و پخش صوت (شکل ۶-۵۳).



شکل ۶-۵۳\_مدار ضبط صوت دارای آی‌سی مربوط به یک دستگاه تلفن

### ۶-۹-۲\_خلاصه کار عملی: دراین کار عملی

آی‌سی‌های چند نمونه دستگاه پخش صوت را که دارای حافظه کاربردی هستند از نظر ابعاد ظاهری، یا ..... مورد بررسی قرار می‌دهیم.

### ۶-۹-۳\_ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

کتاب

Databook

دستگاه ضبط صوت حافظه دار

یک دستگاه

پیچ گوشته مناسب

به تعداد موردنیاز

### ۶-۹-۴\_دستورات اینمنی و حفاظتی

▲ قبل از شروع کار عملی به کلیه نکات اشاره شده در کار

عملی با شماره ۴-۵-۶ توجه کنید و در مراحل انجام کار عملی آنها را دقیقاً رعایت کنید.

دراین کار عملی می‌توانید هر نوع دستگاه پخش صوت را که دارای حافظه است مورد بررسی قرار دهید و مشخصات ظاهری و پایه‌های آی‌سی حافظه‌ی دستگاه را معین کنید.

## ۶-۹-۵\_ مراحل اجرای کار عملی

- با استفاده از کتاب Databook یا شبکه‌ی اینترنت، مشخصات حداقل دو نمونه آی‌سی حافظه را از نظر تعداد پایه‌ها و کاربرد معین کنید.

آی‌سی شماره ۲ :

.....

.....

.....

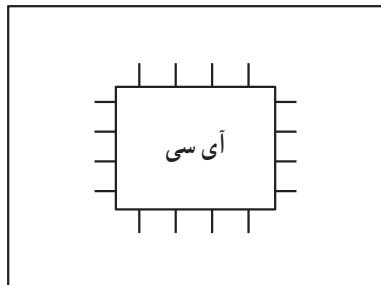
مدل ضبط صوت :

شماره‌ی آی‌سی حافظه :

تعداد پایه‌ها :

موارد کاربرد :

- قاب یک نمونه دستگاه پخش صوت حافظه‌دار را باز کنید و مشخصات ظاهری و شماره‌ی آی‌سی داخل آن را به دست آورید و در کادر بنویسید.



نتیجه:

.....

.....

.....

.....

۶-۹-۶\_ خلاصه‌ی کار عملی: آنچه را که در این

کار عملی فرآگرفته‌اید به طور خلاصه شرح دهید.

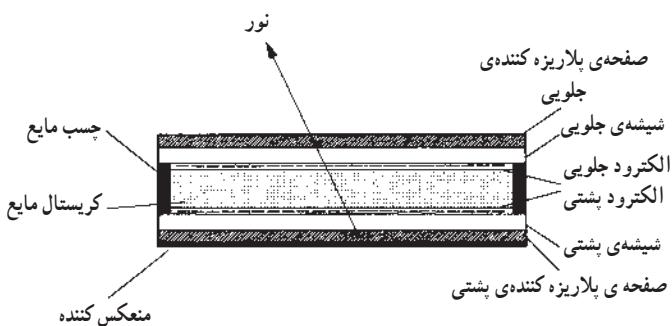
## ۱۰-۶ صفحه‌ی نمایش LCD

### ۱۰-۶-۱ مشخصات عمومی: نمایشگرهای

کریستال مایع LCD یکی از کارآمدترین صفحات نمایش دهنده، بعد از لامپ‌های اشعه‌ی کاتدی CRT هستند. مزایایی از قبیل توان مصرفی کم، حجم کوچک، وزن سبک و عدم تشعشع اشعه‌ی مضر (اشعه‌ی X<sup>۳</sup>) LCD‌ها را نسبت به لامپ‌های اشعه‌ی کاتدی متمایز می‌سازد. این مزایا باعث کاربرد وسیع آن‌ها در ماشین حساب‌ها، کامپیوترهای رومیزی و کتابی، تلویزیون، تلفن، دستگاه ضبط صوت و صفحه‌ی نمایشی دوربین فیلم‌برداری شده است. در شکل ۶-۵۴ دستگاه‌هایی را که در آن‌ها از نمایشگر کریستال مایع جهت نشان دادن اطلاعات استفاده می‌شود، مشاهده می‌کنید.



شکل ۶-۵۴



شکل ۶-۵۵—نمونه‌ای از ساختمان نمایشگرهای کریستال مایع متداول



شکل ۶-۵۶—ظروف کریستال (جامد)

کریستال مایع، در واقع نوعی ماده‌ی آلی است که به صورت ژل مصنوعی بین دو لایه شیشه قرار دارد و بین دو صفحه‌ی الکترود قرار می‌گیرد. تصویری از نمای ساختمان داخلی کریستال مایع را در شکل ۶-۵۵ مشاهده می‌کنید. کریستال مایع اگرچه از نظر شکل مایع است ولی ساختار مولکولی آن شباهت زیادی به کریستال‌های جامد دارد (شکل ۶-۵۶).



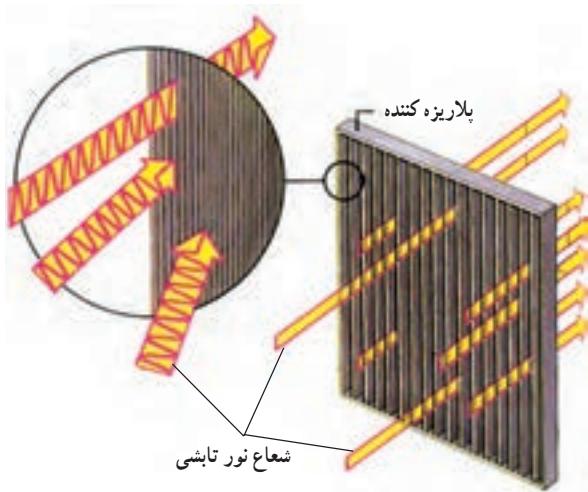
شکل ۶-۵۷— مولکول‌های کریستال مایع

۲-۱۰-۶— نحوه عملکرد کریستال مایع: اگر نمونه‌ای از کریستال مایع را زیر میکروسکوپ بگذارید، آرایه‌های بسیار بزرگی از مولکول‌های میله‌ای شکل را مشاهده می‌کنید (شکل ۶-۵۷). در این حالت که وضعیت معمولی آن به شمار می‌آید، کریستال کاملاً شفاف است، و نور به آسانی می‌تواند از آن عبور کند.



شکل ۶-۵۸— خم شدن مولکول‌های کریستال مایع مطابق جهت تابش نور

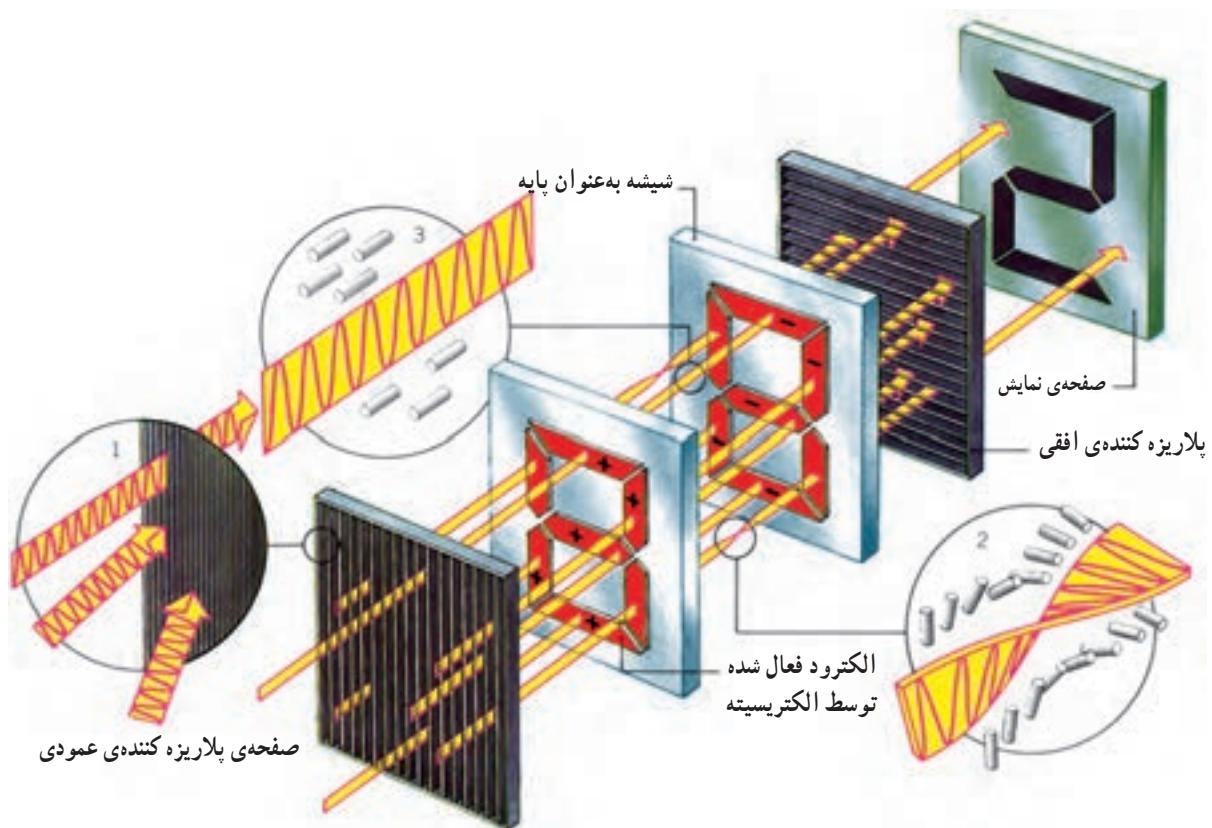
با عبور نور از کریستال مایع، مولکول‌های آن مطابق شکل ۶-۵۸ تمایل به خم شدن در جهت نور پیدا می‌کنند.



شکل ۶-۵۹— صفحه‌ی پلاریزه کننده‌ی عمودی

اگر در دو طرف کریستال مایع صفحه‌های پلاریزه کننده‌ی نور قرار گیرد، قسمت‌هایی که توسط الکترسیته تحریک می‌شوند، به رنگ سیاه و قابل روئیت درمی‌آیند. بر عکس با حذف ولتاژ اعمال شده قسمت‌های مزبور دوباره شفاف می‌شوند و مجدداً غیرقابل مشاهده خواهند بود. صفحه‌ی پلاریزه کننده در واقع صفحه‌ی بسیار نازکی است که فقط شعاع‌های هم‌جهت نور را از خود عبور می‌دهد (شکل ۶-۵۹).

**۳-۱۰-۶- نمونه‌ی عملی LCD:** نمونه‌ای از نمایشگر کریستال مایع که در ماشین حساب‌ها، ساعت، تلفن و رادیو پخش کاربرد دارد در شکل ۶-۶ نشان داده شده است. نور از منابع مختلفی به سمت صفحه‌ی نمایشگر ساطع می‌شود و به صفحه‌ی پلاریزه کننده‌ی عمودی جلوی برخورد می‌کند. صفحه‌ی پلاریزه امکان این را می‌دهد که فقط پرتو نورهایی که جهت شعاع تابشی آن‌ها عمودی است از صفحه‌ی پلاریزه‌ی عمودی عبور کنند و به کریستال مایع برسند. پرتوهای عمودی نور، پس از عبور کریستال مایع که الکترودهای آن توسط الکتریسیته فعال شده‌اند زاویه‌ی تابش عمودی خود را حفظ می‌کنند. برخورد نور عمودی به الکترودهای فعال نشده‌ی کریستال باعث تغییر جهت آن تحت زاویه‌ی  $\alpha$  درجه می‌شود و مسیر خود را به صورت افقی از کریستال طی می‌کند. نورهای عمودی که از الکترودهای فعال کریستال مایع عبور کرده‌اند نمی‌توانند از صفحه‌ی پلاریزاسیون افقی پشتی عبور کنند، درنتیجه الکترودهایی که توسط الکتریسیته فعال شده‌اند روی صفحه‌ی نمایشی به رنگ تیره درمی‌آیند و حروف یا اعداد را قابل رؤیت می‌کنند.



شکل ۶-۶- طرز نمایش حروف بر صفحه‌ی نمایش کریستال مایع

## ۱۱-۶- صفحه‌ی نمایشگر LDT<sup>۱</sup>

### ۱۱-۶- ساختار عمومی: صفحه‌ی نمایشگر

کریستال مایع نوع LDT طبق شکل ۶-۶۱ از اجزای زیر تشکیل شده است.

۱- صفحه‌ی پلاریزاسیون افقی

۲- لایه‌ی شیشه‌ی پشتی

۳- شبکه‌ی ماتریس<sup>۲</sup> الکترودها

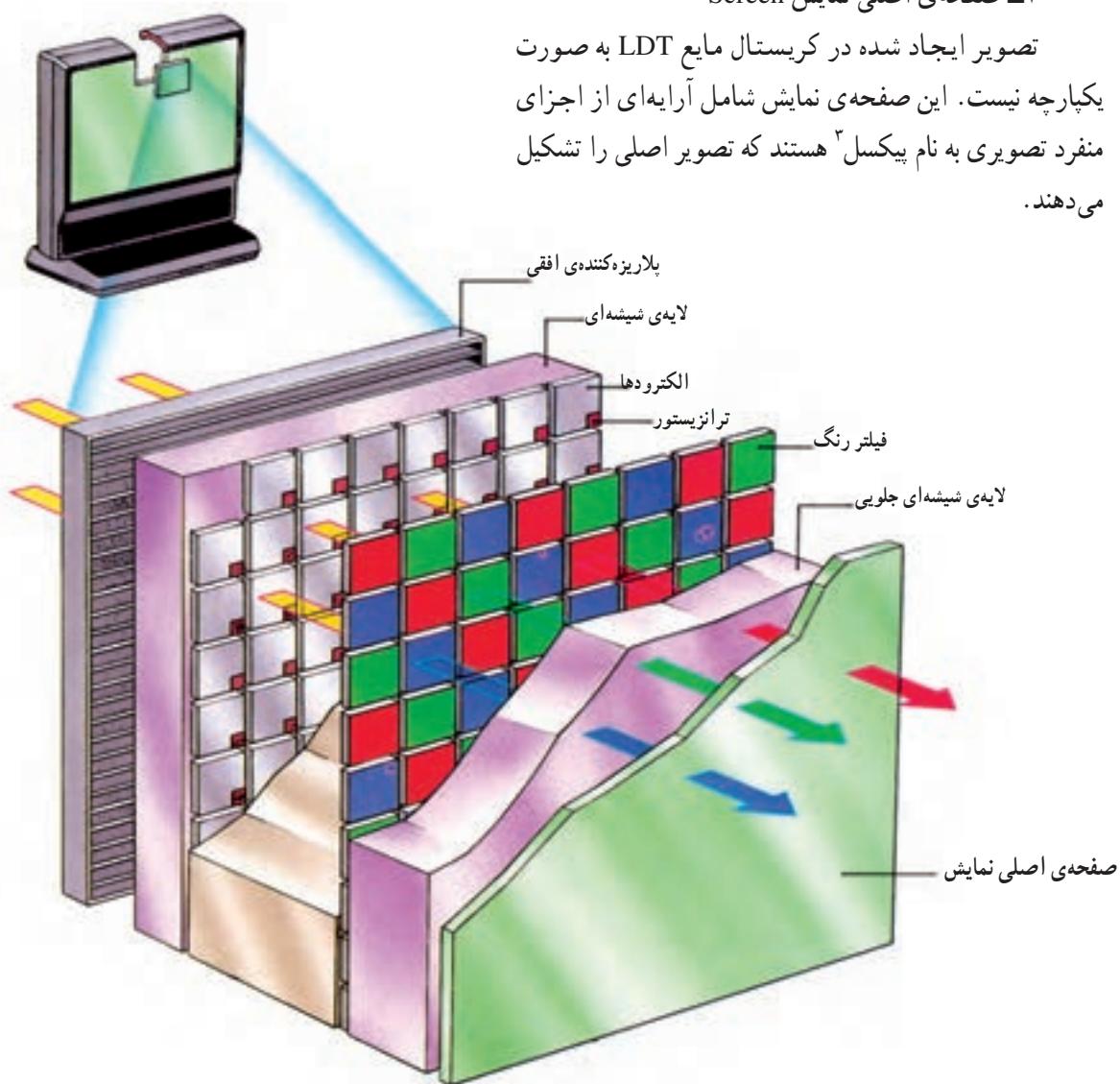
۴- کریستال مایع

۵- شبکه‌ی ماتریس فیلتر رنگ

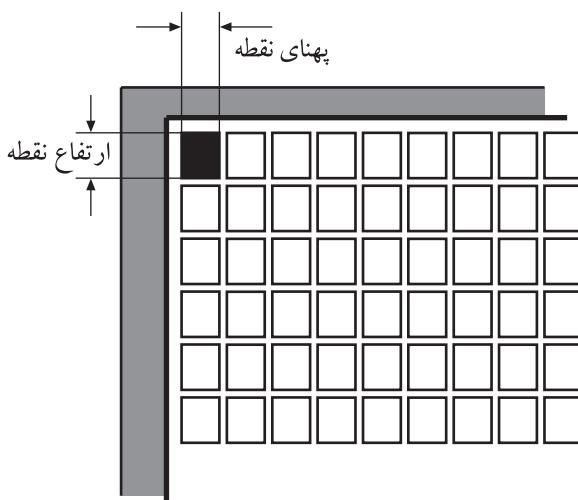
۶- لایه‌ی شیشه‌ای جلویی

۷- صفحه‌ی اصلی نمایش Screen

تصویر ایجاد شده در کریستال مایع LDT به صورت یکپارچه نیست. این صفحه‌ی نمایش شامل آرایه‌ای از اجزای منفرد تصویری به نام پیکسل<sup>۳</sup> هستند که تصویر اصلی را تشکیل می‌دهند.



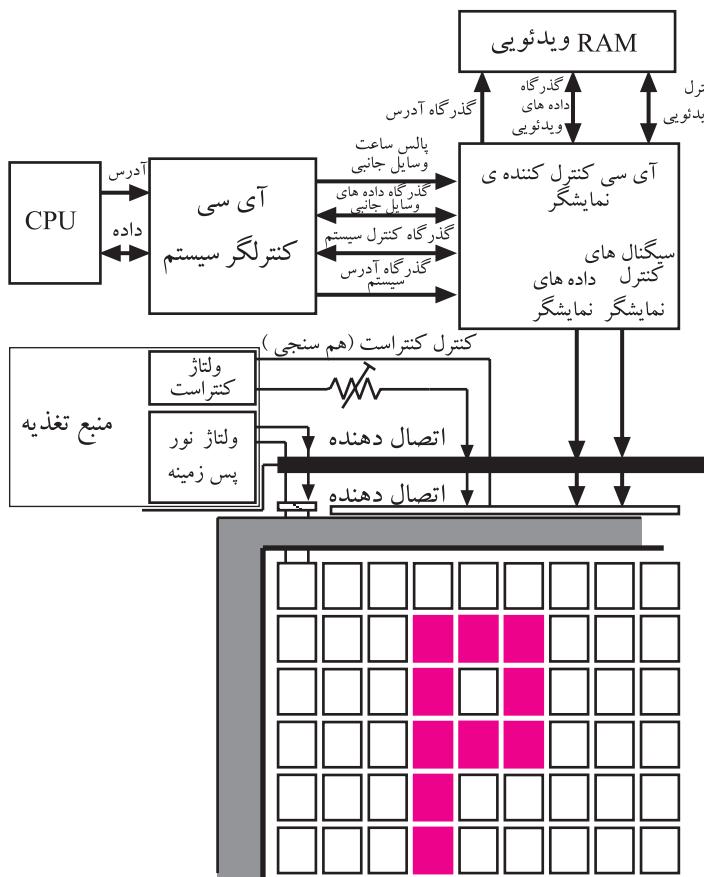
شکل ۶-۶- ساختمان صفحه‌ی نمایشی LDT که بعنوان لامپ تصویر در تلویزیون‌ها و مونیتور‌های مدرن به کار می‌رود.



شکل ۶۲-۶- ماتریس اجزای تصویر (پیکسل)

۱۱-۶- نحوه عملکرد: همان طور که در شکل ۶۲ مشاهده می کنید پیکسل ها به صورت ماتریسی از سطرها (از بالا به پایین) و ستون ها (از چپ به راست) چیده شده اند. هر پیکسل با یکی از خانه های موجود در حافظه ویدیویی ارتباط دارد.

صفحه‌ی نمایش LDT شامل آرایه‌ای از اجزای منفرد تصویری به نام پیکسل هستند که تصویر اصلی را تشکیل می‌دهند.



شکل ۶۳-۶- بلوک دیاگرام مدار کنترل و حافظه اجزای تصویر

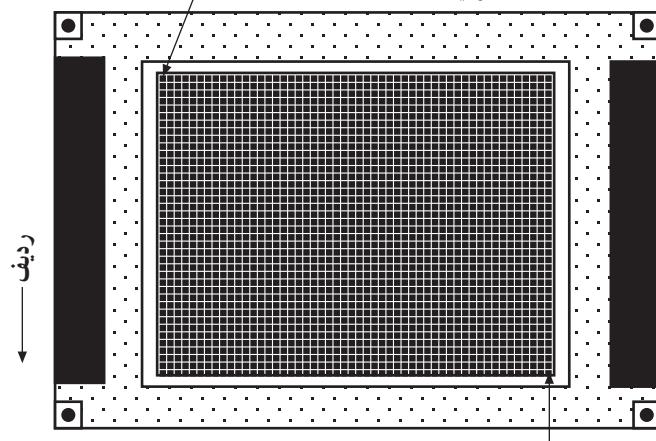
این حافظه ها محل قرارگرفتن کُدهای حروف اعداد و کاراکترهای نمایشی است که توسط آی سی کنترل کننده نمایشگر بر روی صفحه، انتقال داده می شود. با روشن و خاموش شدن پیکسل ها و تغییر رنگ آن ها طبق شکل ۶۳-۶ حروف و تصاویر گرافیکی روی صفحه تصویر به وجود می آید.

هر چه تعداد پیکسل ها بیشتر باشد، تصاویر با کیفیت بالاتر و وضوح بیشتر نشان داده می شود. برای روشن شدن هر پیکسل، باید سطر و ستون مربوط به آن تحریک شود تا نقطه قابل مشاهده باشد.

پیکسل صفر - صفر (ستون صفر، سطر صفر)

پیکسل = کوچکترین جزء تصویر

رديفها



پیکسل ۶۳۹، ۴۷۹ (ستون ۶۳۹ - رديف ۴۹۷)

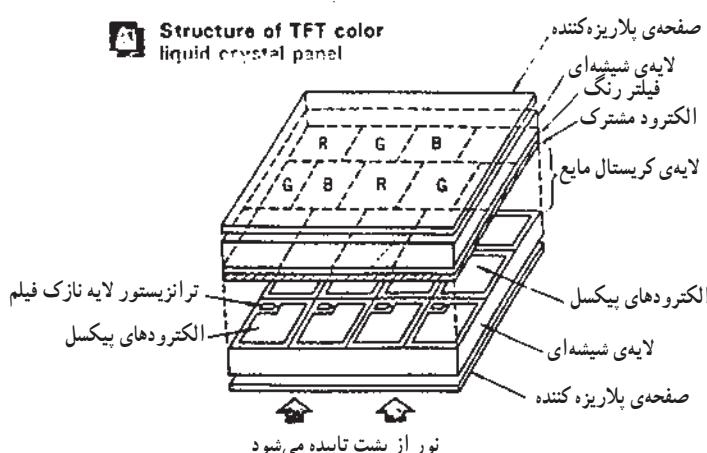
شکل ۶۴-۶- افزایش تعداد پیکسل‌ها وضوح تصویر را زیاد می‌کند.

هرچه تعداد پیکسل‌ها بیش‌تر باشد، تصاویر با کیفیت بالاتر ووضوح بیش‌تر نشان داده می‌شود (شکل ۶۴-۶). به عنوان مثال مانیتور کامپیوترهای کوچک کتابی  $30^{\circ} 720 \times 480$  نقطه دارد که به صورت  $(640 \times 480)$  ستون و در  $64^{\circ}$  رديف مرتب شده‌اند.

پیکسل‌ها به صورت ماتریسی از سطرهای (از بالا به پایین) و ستون‌ها (از چپ به راست) چیده شده‌اند. با روشن و خاموش شدن پیکسل‌ها و تغییر رنگ آنها، حروف و تصاویر گرافیکی روی صفحه تصویر به وجود می‌آید.

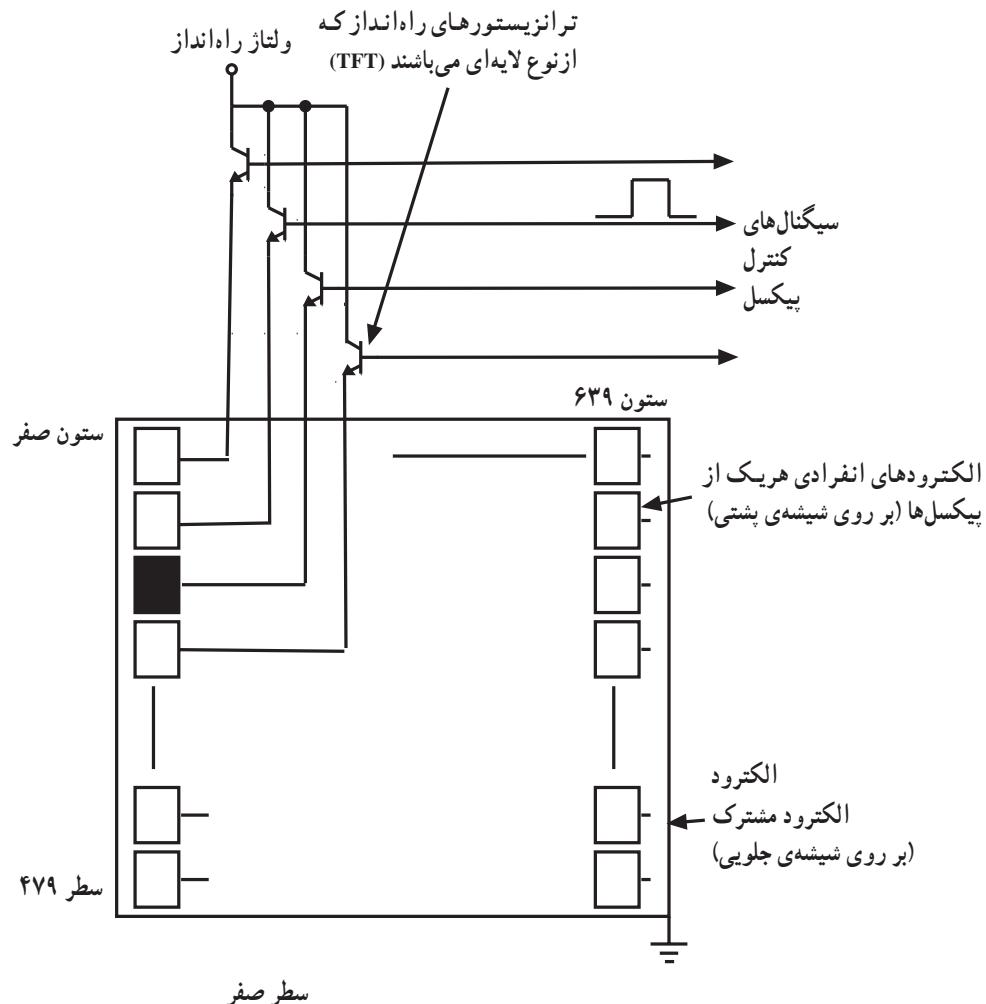
الکترودهای صفحه‌ی نمایش بر روی یک لایه شفاف به صورت شبکه‌ای ماتریسی کنار هم قرار گرفته‌اند (شکل ۶۵-۶). هریک از الکترودها یک پیکسل صفحه‌ی نمایش را نشان می‌دهد. لایه‌ی الکترودها بر روی شیشه‌ی پشتی صفحه‌ی نمایش چسبیده شده است.

برای روشن شدن هر پیکسل، باید سطر و ستون مربوط به آن تحریک شود تا نقطه، قابل مشاهده باشد. برای تحریک هر پیکسل باید اختلاف پتانسیلی در دو طرف کریستال مایع به وجود آید.



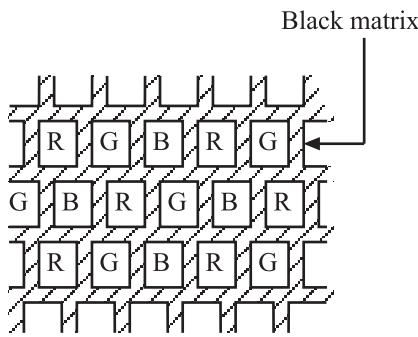
شکل ۶۵-۶- ساختمان کریستال مایع رنگی TFT

همچنین برای اعمال ولتاژ تغذیه به هریک از الکترودها، از نوعی ترانزیستور کوچک<sup>۱</sup> استفاده می‌شود. در شکل ۶-۶۶ محل قرارگرفتن این ترانزیستورها نشان داده شده است.

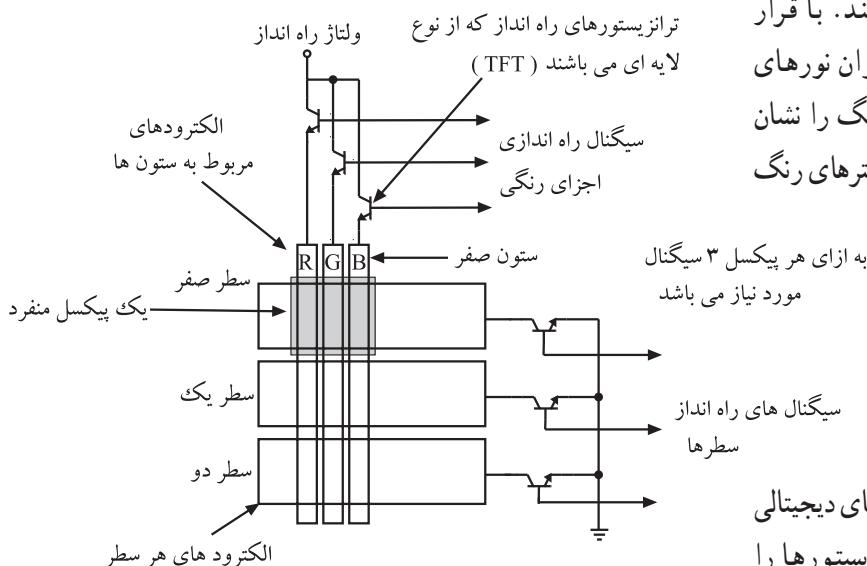


شکل ۶-۶۶—روشن و خاموش شدن پیکسل با ترانزیستورهای راه انداز انجام می‌شود.

ترانزیستورهای راه انداز، ولتاژ تغذیه را به الکترودها می‌رساند.  
روشن و خاموش شدن پیکسل با ترانزیستورهای راه انداز انجام می‌شود.



شکل ۶۷-۶ ماتریس فیلترهای رنگ



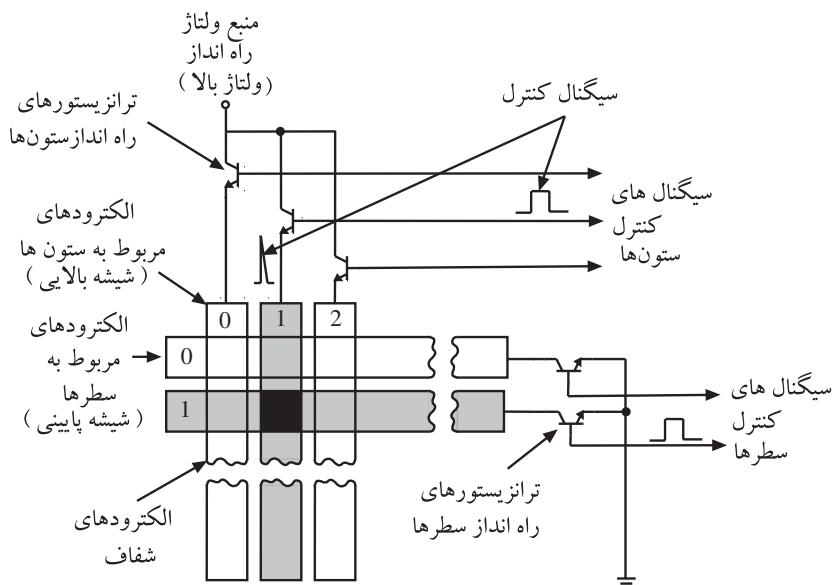
شکل ۶۸-۶ ترانزیستورهای راه انداز فیلترهای رنگ

### ۱۱-۶-۳ صفحه‌ی نمایش کریستال مایع رنگی:

اصول کار صفحه‌ی نمایش رنگی کریستال مایع مشابه صفحه‌ی تک رنگ (سیاه و سفید) است، با این تفاوت که تعداد ماتریس الکترودها در آن سه برابر می‌شود. این ماتریس‌ها مربوط به الکترود رنگ‌های قرمز<sup>۱</sup>، سبز<sup>۲</sup> و آبی<sup>۳</sup> هستند. برای آن که چشم انسان بتواند یک تصویر رنگی را مشاهده کند باید ترکیب مناسبی از سه رنگ اصلی قرمز، سبز، آبی ایجاد شود.

رنگی که در صفحه‌ی نمایشگر مشاهده می‌شود به این طریق به وجود می‌آید که نور سفید از پیکسل‌ها عبور می‌کند. با قرار دادن فیلترهای رنگی مناسب بر روی پیکسل‌ها می‌توان نورهای رنگی ایجاد کرد. شکل ۶۷-۶ ماتریس فیلترهای رنگ را نشان می‌دهد. در شکل ۶۸-۶ ترانزیستورهای راه‌انداز فیلترهای رنگ را مشاهده می‌کنید.

(۱۰) ترانزیستور مربوط به الکترودها توسط سیگنال‌های دیجیتالی راه‌اندازی می‌شوند، سیگنال‌های فرمان ترانزیستورها را از خروجی آی سی کنترل ماتریس صفحه‌ی نمایش تأمین می‌کند (شکل ۶۹).

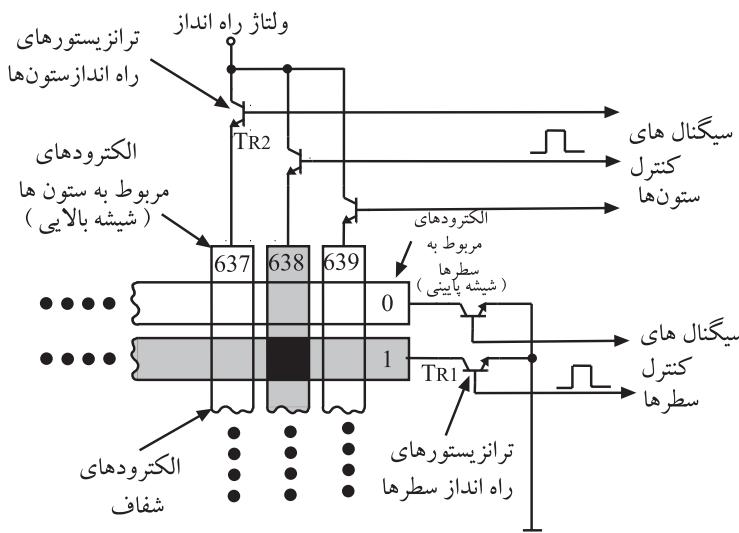


شکل ۶۹-۶ سیگنال صفر و ۱ برای کنترل ترانزیستورهای پیکسل‌ها

## کلیه‌ی ستون‌های شبکه‌ی ماتریس توسط یک سیگنال

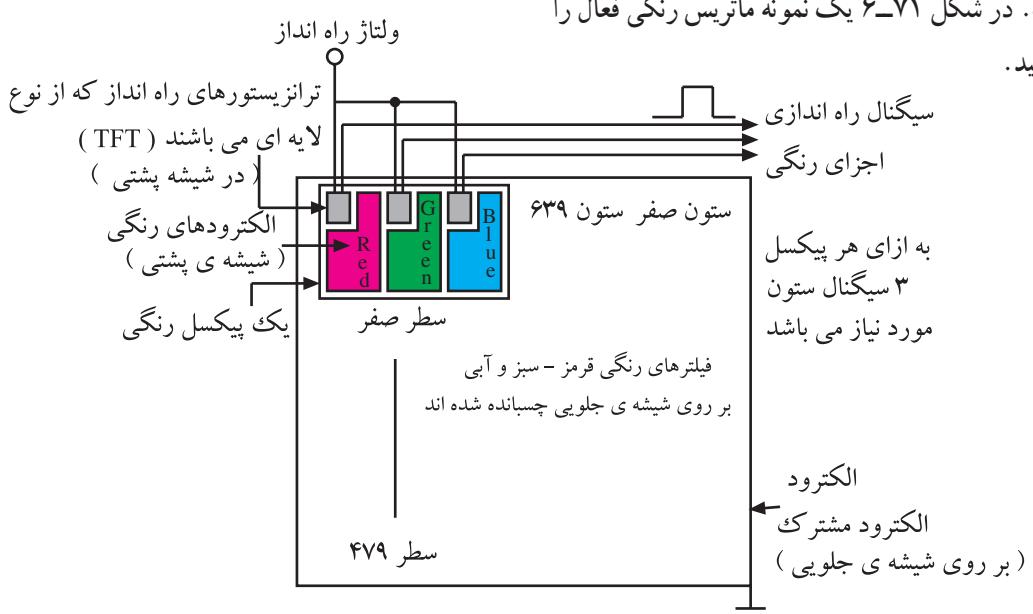
پشت‌سرهم جاروب می‌شوند.

با انتخاب یک ترانزیستور ستون مانند  $TR_4$  و ترانزیستور جاروب سطر ۱ یعنی  $TR_1$ ، پیکسل واقع شده در تقاطع سطر و ستون، ۶۳۸ روشن می‌شود (شکل ۶-۷۰). به همین ترتیب مجدداً ستون بعد انتخاب می‌شود و سطراها را جاروب می‌کند تا پیکسل‌های مربوط به کاراکتر تصاویر روشن و قابل رؤیت باشند (شکل ۶-۷۰).



شکل ۶-۷۰

معمولًاً روی پیکسل‌ها، فیلترهای الکترونیکی قرار می‌گیرند که با فعال شدن یا عدم فعالیت آن‌ها، رنگ مورد نیاز تولید می‌شود. ماتریس‌هایی که تاکنون ساخته شده، دو نوع ماتریس فعال و ماتریس غیرفعال است. در شکل ۶-۷۱ یک نمونه ماتریس رنگی فعال را مشاهده می‌کنید.



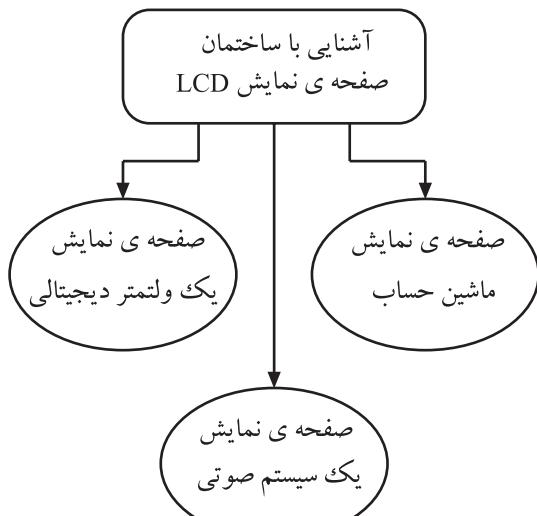
شکل ۶-۷۱—جزای تصویر (پیکسل) با فیلترهای رنگی



شکل ۶-۷۲

با کنترل مقدار روشنایی اجزای سه نقطه‌ی R، G و B می‌توانیم تصاویر رنگی با ۲۵۶ رنگ تولید کنیم. در شکل ۶-۷۲ یک تصویر رنگی تهیه شده توسط این صفحه نمایشی LCD رنگی آمده است.

## زمان اجرا: ۲ ساعت



شکل ۶-۷۳-۶ چند نمونه صفحه‌ی نمایش کریستالی

### اجزای LCD ، ماشین حساب

- ..... ۱
- ..... ۲
- ..... ۳
- ..... ۴

نتیجه‌ی اعمال ولتاژ به LCD: .....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....

نتیجه: .....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....

نتیجه: .....  
 .....  
 .....  
 .....  
 .....

## ۱۲-۶ کار عملی شماره ۴

**۱۲-۶-۱ هدف کلی:** هدف از اجرای این کار عملی آشنا شدن با ساختمان چند نمونه صفحه‌ی نمایش کریستالی است (شکل ۶-۷۳).

**۱۲-۶-۲ خلاصه‌ی کار عملی:** در این کار عملی به باز کردن یک LCD و بررسی ولتاژ پایه‌های آن می‌پردازیم و آن‌چه را در تئوری خوانده‌ایم در عمل تجربه می‌کنیم.

**۱۲-۶-۳ ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز**

- LCD مربوط به ماشین حساب یا وسیله‌ای دیگر یک عدد
- ولت‌متر یک دستگاه
- منبع تغذیه یک دستگاه
- پیچ‌گوشی مناسب یک عدد

### ۱۲-۶-۴ دستورات اینمی و حفاظتی

▲ قبل از شروع کار عملی، به نکات اینمی ارائه شده در قسمت ۴-۵-۶ توجه کنید و در خلال کار آن‌ها را دقیقاً رعایت نمایید.

### ۱۲-۶-۵ مراحل اجرای کار عملی

● یک نمونه LCD مربوط به ماشین حساب یا هر وسیله‌ی دیگری را که خراب شده است بازکنید و اجزای آن را با موارد تشریح شده در کتاب مقایسه و نامگذاری کنید.

● ولتاژ کار دستگاه را مشخص کنید و توسط یک منبع تغذیه، ولتاژ مشخص را به پایه‌های LCD بدهید و آن را تحریک کنید و اثر ولتاژ را روی پایه‌ها مورد بررسی قرار دهید.

● در صورت امکان یک LCD بزرگ‌تر را مورد بررسی قرار دهید.

● نحوه‌ی اتصال LCD را به مدار مشخص کنید و بینید چه تعداد سیم، اطلاعات را انتقال می‌دهد.

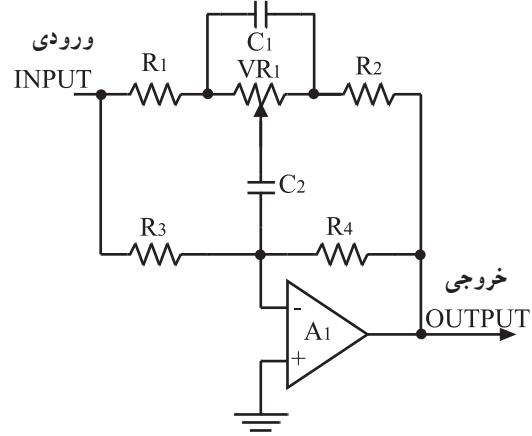
● آیا مطالب تئوری خوانده شده با مطالب عملی انطباق دارد؟ شرح دهید.

● در صورت امکان یک نمونه‌ی دیگر LCD و LDT را مورد بررسی قرار دهید.

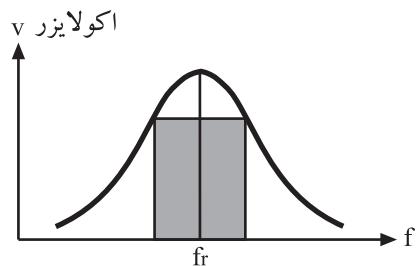
## ۱۳-۶- بررسی سیستم‌های اکولایزر<sup>۱</sup>

۱۳-۶- اصول کار: یکی از مهم‌ترین تغییراتی که در جهت اصلاح صدا و بازسازی کیفیت آن انجام می‌شود تنظیم فرکانس‌های زیر و بم صوت در دستگاه‌های حرفه‌ای ضبط – پخش است. این عمل توسط مدارهای اکولایزر صورت می‌گیرد. اکولایزرهای مجموعه‌ای از فیلترها هستند که عمل تصویب صدا را در فرکانس‌های خاص باند صوتی انجام می‌دهند.

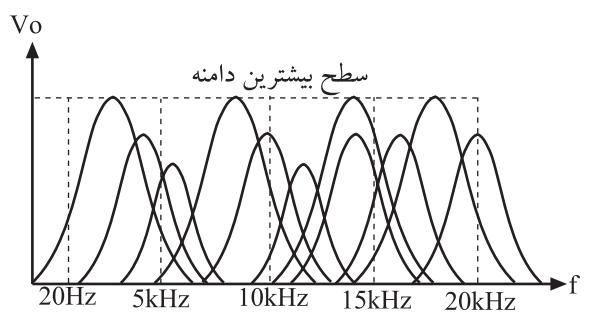
شکل ۶-۷۴ یک نمونه فیلتر فعال که به عنوان مدار پایه‌ی اکولایزر می‌دهد. این مدار یک فیلتر فعال میان‌گذر است که پاسخ فرکانسی آن را در شکل ۶-۷۵ ملاحظه می‌کنید.



شکل ۶-۷۴- یک نمونه فیلتر فعال که به عنوان مدار پایه‌ی اکولایزر به کار می‌رود.



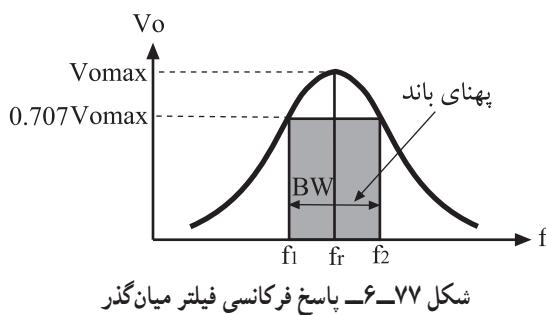
شکل ۶-۷۵- پاسخ فرکانسی فیلتر میان‌گذر



شکل ۶-۷۶- نمایش تغییرات دامنه‌ی فرکانس‌های سیگنال صوتی با مدارهای اکولایزر

اکولایزرهای می‌توانند دامنه‌ی سیگنال‌ها را در محدوده‌ی صوتی متناسب با نیاز چند دسی‌بل تقویت یا تضعیف کنند و همچنین این مدارها قادرند دامنه‌ی یک سیگنال خاصی را از محدوده‌ی باند فرکانسی به صفر برسانند.

فرکانس‌های حساس در محدوده‌ی فرکانس صوتی به باند‌های مختلف مانند شکل ۶-۷۶ تقسیم می‌شوند. دامنه‌ی هر یک از فرکانس‌ها توسط یک فیلتر اکولایزر کنترل می‌شود.



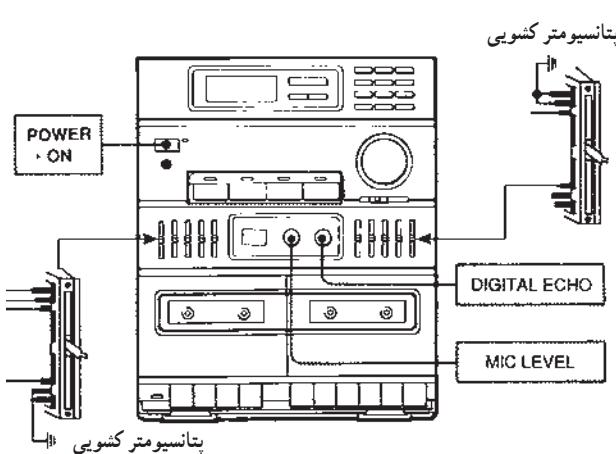
شکل ۶-۷۷- پاسخ فرکانسی فیلتر میانگذر

توجه داشته باشید که انتخاب هر فرکانس به معنای این نیست که فقط دامنه‌ی همان سیگنال تغییر می‌کند، بلکه همان طور که در شکل ۶-۷۷ پیداست فرکانس موردنظر در یک باند کوچک صوتی قرار دارد که به عنوان فرکانس روزنامه فیلتر در وسط باند قرار می‌گیرد و بیشترین تغییرات دامنه مربوط به همین فرکانس است (شکل ۶-۷۷).



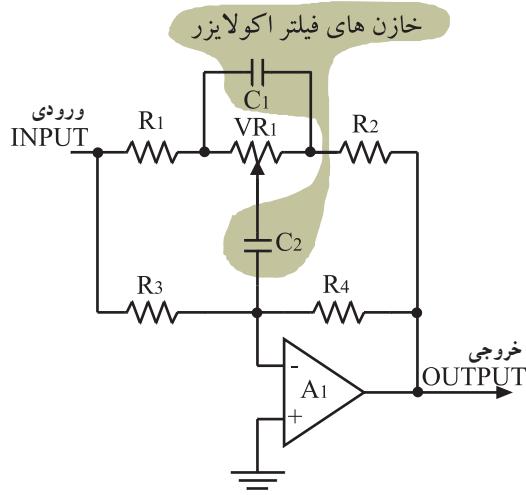
شکل ۶-۷۸- یک سیستم صدابرداری حرفه‌ای

۶-۱۳-۲- کاربرد مدار اکولایزر: فیلترهای اکولایزر در سیستم‌های صدابرداری حرفه‌ای در موقعیتی به کار می‌رود که می‌خواهند قسمتی از باند فرکانسی صوت را حذف کنند. این عمل باید به نحوی انجام شود که به صدای اصلی صدمه‌ای وارد نشود. برای مثال اگر در حین صدابرداری ارکستر عوامل ضبط موسیقی بخواهند در یک لحظه‌ی کوتاه فقط صدای خواننده یا گوینده بهم باشد، با پتانسیومترهای مدار اکولایزر، دامنه‌ی صدای زیر مربوط به سازهای موسیقی را کاهش می‌دهند یا حذف می‌کنند (شکل ۶-۷۸).



شکل ۶-۷۹- اکولایزر پنج باند استریوی

معمولًاً پتانسیومترها را از نوع پله‌ای یا کشویی با تغییرات غیرخطی (الگاریتمی) انتخاب می‌کنند. زیرا ابتدا و انتهای باند هر محدوده‌ی فرکانسی باید به آرامی تغییر کند و وسط باند تغییرات سریع داشته باشد. در شکل ۶-۷۹ پتانسیومتر کشویی طبقه‌ی اکولایزر و یک سیستم صوتی استریو را مشاهده می‌کنید.



شکل ۶-۸۰ - با تغییر ظرفیت خازن های  $C_1$  و  $C_2$  فرکانس رزونانس تغییر می کند.

جدول ۶-۶ - مقادیر ظرفیت خازن ها متناسب با فرکانس کار فیلتر

Frequency	Capacitor Value
30Hz	$C_1-0.02\mu F(20KpF)$
100Hz	$C_2-0.006\mu F(6KpF)$
300Hz	$C_3-2KpF$
1kHz	$C_4-600pF$
3kHz	$C_5-200pF$
10kHz	$C_6-60pF$

جدول ۶-۶ - محدوده های تغییرات فرکانس اکولایزرها

Frequency	Frequency
30Hz	—
100Hz	100Hz
300Hz	400Hz
1kHz	1kHz
3kHz	4kHz
10kHz	12kHz

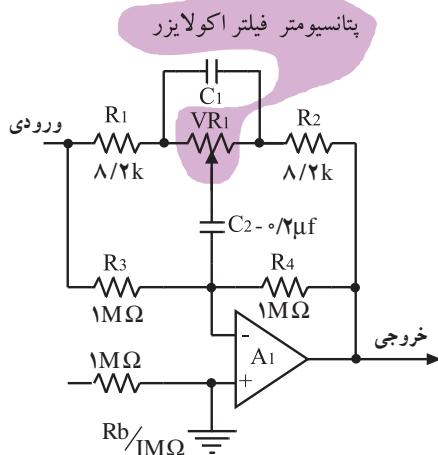
با تغییر مقادیر ظرفیت خازن های  $C_1$  و  $C_2$  مدار شکل ۶-۸۰ می توان بقیه فرکانس رزونانس فیلتر های اکولایزر را به وجود آورد. مقادیر ظرفیتی خازن ها در جدول ۶-۵ آورده شده است.

با پتانسیومتر های مدار اکولایزر، دامنه صدای زیر مربوط به سازهای موسیقی را کاهش می دهد یا حذف می کنند.

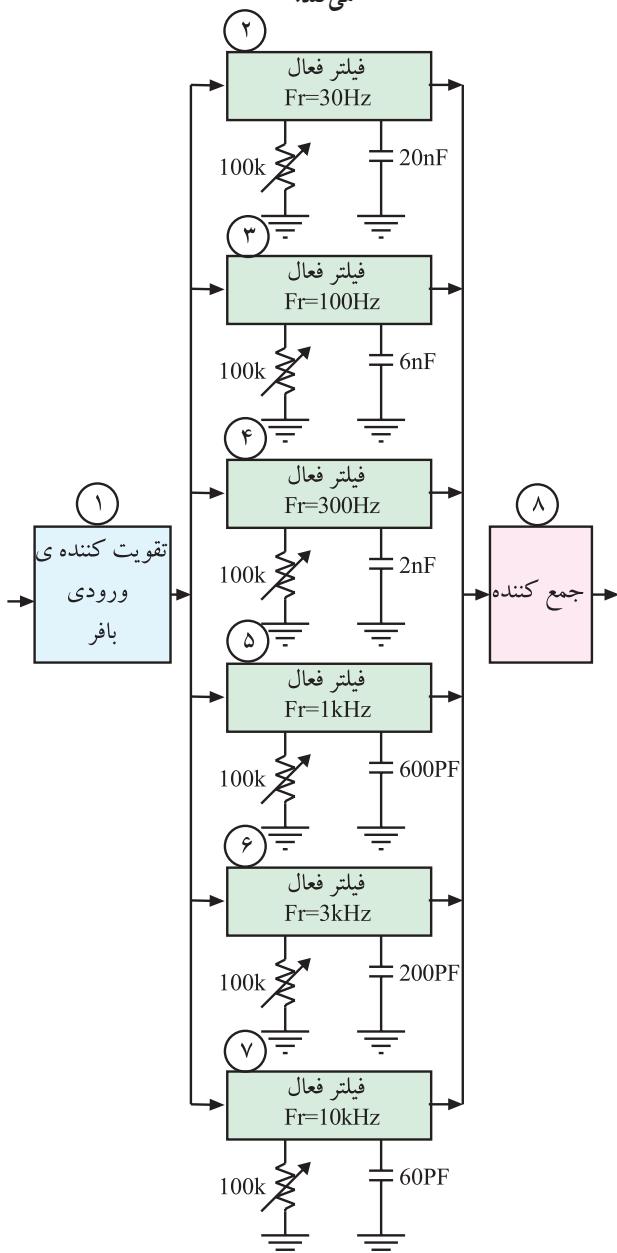
با تغییر ظرفیت خازن های فیلتر اکولایزر، بقیه فرکانس رزونانس به وجود می آید.

### ۶-۱۳-۳ - محدوده های فرکانسی: تعداد باند

فرکانس های قابل کنترل توسط مدار اکولایزر ۱۶ تا ۳ عدد است. به طوری که هر قدر تعداد باندها بیشتر باشد کیفیت تغییرات صدا مطلوب تر است. وسیع بودن رنج فرکانسها در سیستم های حرفه ای ضبط صوت کاربرد دارد ولی در سیستم های خانگی تعداد این فرکانس ها محدود است. و در حد حداقل ۶ تا ۸ باند خلاصه می شود. برای مثال دو نمونه از طیف فرکانسی مدار اکولایزر را که در ضبط صوت های خانگی به کار می رود در جدول ۶-۶ ملاحظه می کنید.



شکل ۶-۸۱— با تغییر پتانسیومتر دامنه‌ی سیگنال خروجی فیلتر تغییر می‌کند.



شکل ۶-۸۲

مدار فیلتر فعال که برای محدوده‌ی فرکانسی ۱۰۰ هرتز ردیف دوم جدول به کار می‌رود در شکل ۶-۸۱ نشان داده شده است.

میزان تقویت و یا حذف دامنه‌ی سیگنال در محدوده‌ی فرکانسی خاص با تغییرات مقدار اهمی پتانسیومتر VR1 صورت می‌پذیرد.

#### ۶-۱۳-۴— بلوک دیاگرام مدار اکولایزر: نمودار

بلوکی یک نمونه مدار اکولایزر را در شکل ۶-۸۲ ملاحظه می‌کنید.

بلوک شماره ۱ یک تقویت کننده‌ی جریان و تطبیق‌دهنده‌ی امپدانس ورودی مدار اکولایزر است.

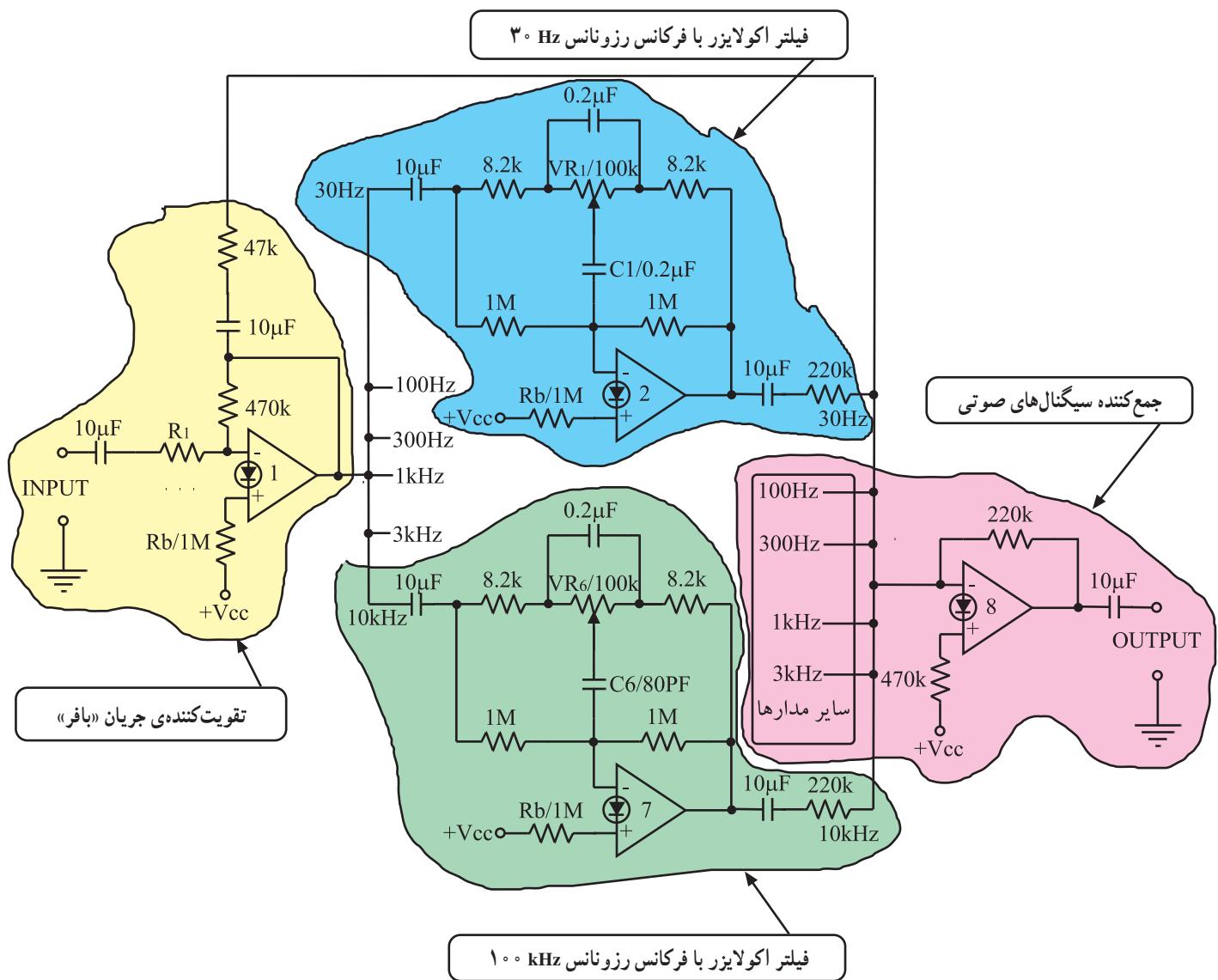
بلوک‌های ۲ الی ۷ از نظر ساختار مداری و عملکرد کاملاً مشابه یکدیگرند و تنها در مقادیر خازن‌ها و فرکانس رزونانس اختلاف دارند. این بلوک‌ها متناسب با تنظیم پتانسیومتر مربوطه می‌توانند فرکانس معینی را کاهش دهند یا تقویت کنند. به عنوان مثال بلوک شماره ۵ می‌تواند دامنه‌ی مربوط به فرکانس ۱ kHz بین دو مقدار از پیش تعیین شده را تنظیم کند.

در بلوک دیاگرام مربوط به مدار اکولایزر، هر بلوک متناسب با تنظیم پتانسیومتر مربوطه می‌تواند فرکانس معینی را کاهش دهد یا تقویت کند.

تقویت کننده‌ی بافر که در ورودی مدار اکولایزر قرار دارد یک تقویت کننده‌ی جریان است. در خروجی تقویت کننده‌ی بافر، هر طیف فرکانسی از مدار فیلتر مخصوص به خود عبور می‌کند.

**۱۳-۶-۵** یک نمونه مدار کامل اکولایزر: یک نمونه مدار کامل اکولایزر را در شکل ۸۳-۶ مشاهده می‌کنید. به دلیل تشابه مدارها در باندهای مختلف تنها مدار فیلتر  $30\text{ Hz}$  و  $300\text{ kHz}$  رسم شده است.

سیگنال صوتی با فرکانس‌های مختلف پس از عبور از تقویت کننده‌ی بافر (شماره ۱) در ورودی فیلترها قرار می‌گیرد. سپس هر طیف از فرکانس صوتی از مدار فیلتر مخصوص به خود عبور می‌کند. پس از ایجاد تغییرات توسط پتانسیومترهای VR<sub>1</sub> و VR<sub>6</sub> سیگنال‌های صوتی متعادل می‌شود و به طبقه‌ی شماره ۸ تا ۲ سیگنال‌های صوتی متعادل می‌شود و به طبقه‌ی شماره ۸ که یک جمع‌کننده است می‌رسد.



شکل ۸۳-۶-۶ یک نمونه مدار کامل اکولایزر

زمان اجرا: ۲ ساعت

## ۱۴-۶ کار عملی شماره ۵

۱۴-۶-۱ هدف کلی کار عملی: هدف از اجرای این

کار بررسی عملی یک نمونه مدار اکولایزر روی دستگاه صوتی است (شکل ۱۴-۸۴).

در این کار عملی، قسمت اکولایزر یک دستگاه ضبط صوت را شناسایی کرده و با تغییر ولوم‌های اکولایزر، اثر آن را روی صوت و موسیقی بررسی می‌کنیم.

۱۴-۶-۲ خلاصه کار عملی: در این کار عملی،

پس از بازکردن یک نمونه دستگاه ضبط صوت، قسمت اکولایزر آن را شناسایی و سپس با دادن یک سیگنال مشخص آن را آزمایش می‌کنیم.

۱۴-۶-۳ ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

□ دستگاه ضبط صوت اکولایزر دار یک دستگاه

□ نوار کاست ضبط شده یک عدد

□ پیچ گوشته مناسب یک عدد

□ سیگنال ژنراتور AF یک دستگاه

□ اسیلوسکوپ یک دستگاه

۱۴-۶-۴ دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ قبل از شروع کار عملی به نکات ایمنی ارائه شده در

قسمت ۱۴-۵ توجه کنید و در خلال کار عملی به کار بینید.

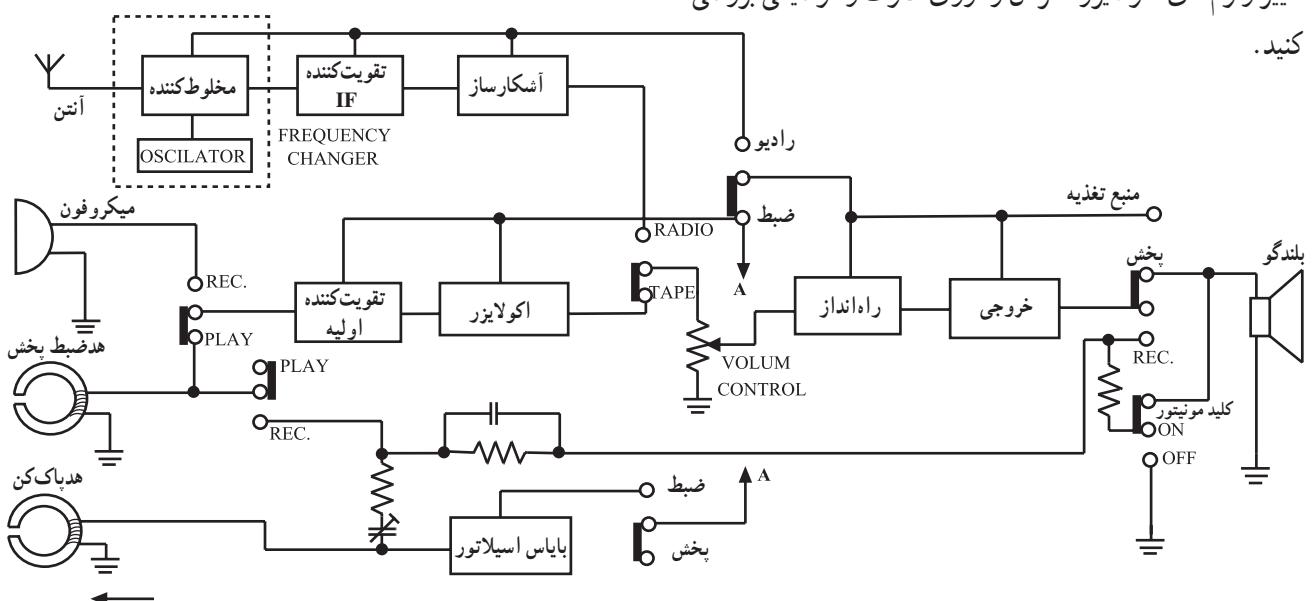
۱۴-۶-۵ مراحل اجرای کار عملی

● دستگاه ضبط صوتی را که اکولایزر دارد، به برق بزنید

و آن را آزمایش کنید.

● یک نوار موسیقی تستی در داخل ضبط بگذارید و با

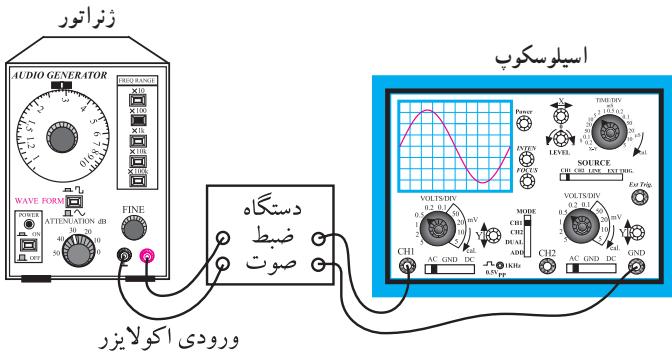
تغییر ولوم‌های اکولایزر، اثر آن را روی صوت و موسیقی بررسی کنید.



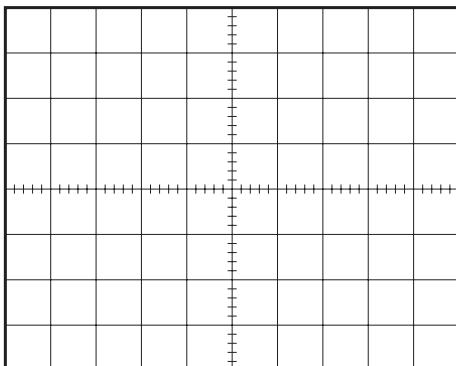
شکل ۱۴-۸۴—بلوک دیاگرام دستگاه ترکیبی رادیو—ضبط که مجهز به مدار اکولایزر است.



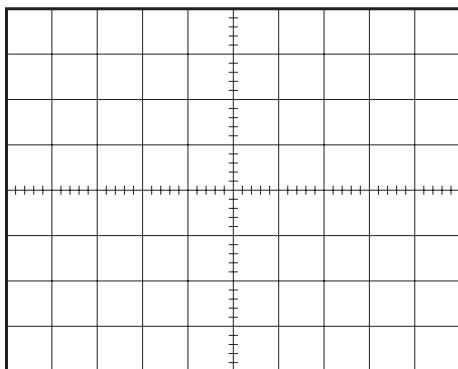
نتیجه:



شکل ۸۵- نحوه اتصال دستگاه ضبط صوت به سیگنال زنر اتور AF و اسیلوسکوپ



شکل موج در حالتی که ولوم اکولایزر ۱ kHz ماکزیمم است.



شکل موج در حالتی که ولوم اکولایزر ۱ kHz می‌نیم است.

- نتایج را در کادر مقابل بنویسید.
- قاب دستگاه ضبط صوت را بازکنید و قسمت مدار اکولایزر را با توجه به نقشه شناسایی کنید.

- سیگنال زنر اتور AF را به ورودی اکولایزر وصل کنید و اسیلوسکوپ را به خروجی آن اتصال دهید (شکل ۶-۸۵).
- ولوم اکولایزر ۱ kHz را در وسط قرار دهید.
- مولد AF را روی یک کیلوهرتز بگذارید و دامنه آن را طوری تنظیم کنید که ماکزیمم دامنهٔ خروجی بدون اعوجاج روی اسیلوسکوپ ظاهر شود.

- ولوم اکولایزر ۱ kHz را روی ماکزیمم بگذارید و شکل موج خروجی را با مقادیر مناسب رسم کنید.

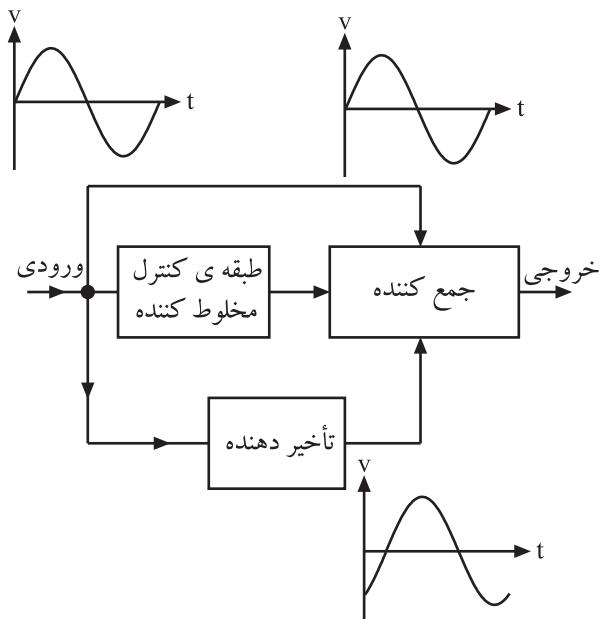
- ولوم اکولایزر را روی می‌نیم بگذارید و شکل موج خروجی را با مقادیر مناسب رسم کنید.

- شکل موج‌ها را با هم مقایسه کنید و نتیجه را بنویسید.

.....  
.....  
.....  
.....  
.....

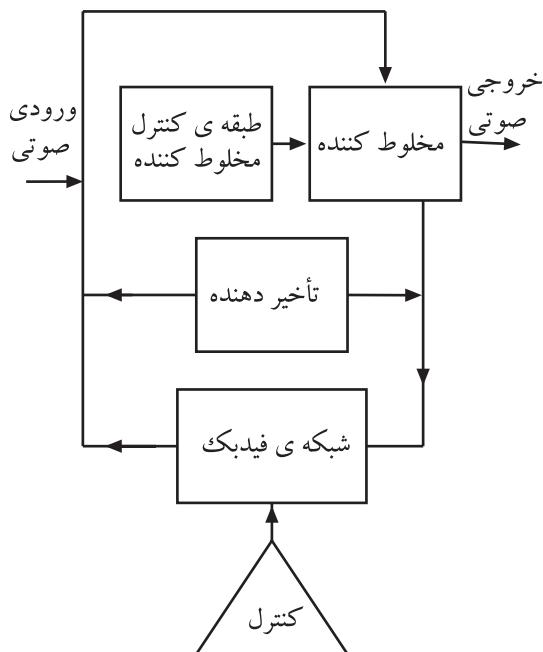
نتیجه: .....  
.....  
.....  
.....  
.....

- سه مرحله‌ی اخیر را برای فرکانس‌های  $500$  و  $2\text{ kHz}$  و  $5\text{ kHz}$  یا مقادیری که روی ولوم اکولایزر نوشته شده است انجام دهید و پس از مشاهده‌ی شکل موج‌ها، نتایج را در کادر مقابل به‌طور خلاصه بنویسید.
- دستگاه را ببندید و آن را به برق بزنید و آزمایش کنید.



شکل ۸۶-۶- بلوک دیاگرام مولد اکو

**تمرین عملی:** در پایان این مبحث، یک دستگاه پخش صوت که دارای اکو است توسط مری مربوطه از نظر عملکرد مورد بررسی قرار می‌گیرد و توضیحات لازم عملاً روی دستگاه داده می‌شود.



شکل ۸۷-۶- بلوک دیاگرام اکو با کنترل تأخیر زمانی

## ۱۵-۶- بررسی سیستم اکو<sup>۱</sup> و تأخیردهنده صوتی<sup>۲</sup> (D.D.L)

**۱۵-۶-۱** اصول کلی و بلوک دیاگرام ساده: برای تولید اکو و پژواک و همچنین لرزش در صدا از مدار تأخیردهنده صوتی استفاده می‌شود. میزان این تأخیر را می‌توان با توجه به نوع پژواک مورد نیاز تعیین کرد.

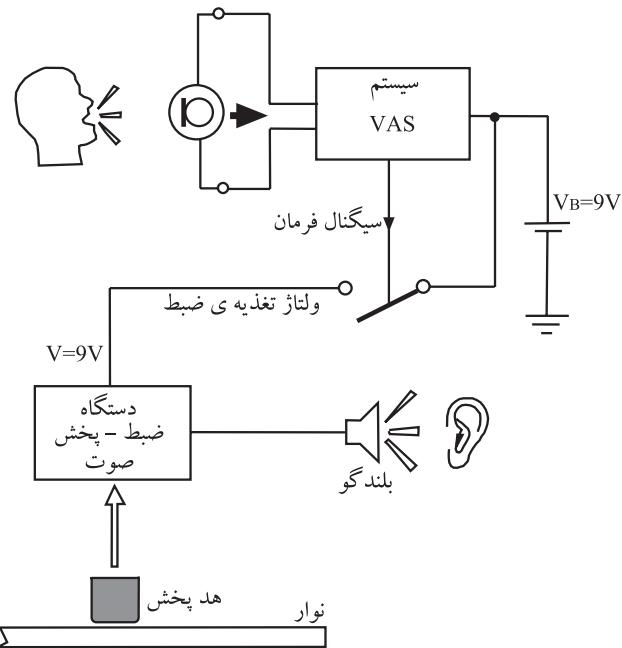
میزان تأخیر برای دستگاه‌های اکو که در سیستم‌های صوتی رایج است بین ۱۰ الی ۲۰۰ میلی ثانیه می‌باشد.

سیگنال صوتی پس از تأخیری که به آن داده می‌شود با سیگنال اصلی که بدون تأخیر است، جمع می‌شود. بدین ترتیب با پیش فاز شدن یکی از این دو سیگنال مثبت به دیگری اکو به وجود می‌آید. شکل ۸۶-۶ بلوک دیاگرام یک مدار مولد اکو را نمایش می‌دهد.

### ۱۵-۶-۲ بلوک دیاگرام سیستم اکو با فیدبک:

در نوع دیگر مدار اکو برای آن که بتوانند صدای طینی دار خوشایند و جالبی را ایجاد کنند، میزان تأخیر را به دلخواه تعیین و کنترل می‌کنند.

کنترل مدار تأخیردهنده با یک شبکه فیدبک صورت می‌گیرد (شکل ۸۷-۶). مقداری از سیگنال خروجی بلوک تأخیردهنده توسط مدار فیدبک به ورودی این بلوک برگشت داده می‌شود. در این حالت صدا نسبت به مرحله‌ی قبل خود تأخیر بیشتری پیدا می‌کند. بهره‌ی شبکه فیدبک قابل کنترل است به طوری که می‌توان میزان تأخیر را با کنترل بهره‌ی شبکه فیدبک به دلخواه تعیین کرد. معمولاً برای ایجاد اکو در سیستم‌های صوتی از مدارهای تأخیردهنده نیمه‌ی هادی چون<sup>۳</sup> BBD و مدار متراکم کننده صوتی استفاده می‌کنند. به دلیل پیچیدگی این گونه مدارها و محدودیت‌های موجود در استاندارد از بررسی و تحلیل این مدارها خودداری می‌کنیم.



شکل ۸۸-۶- بلوک دیاگرام سیستم VAS یا VOR

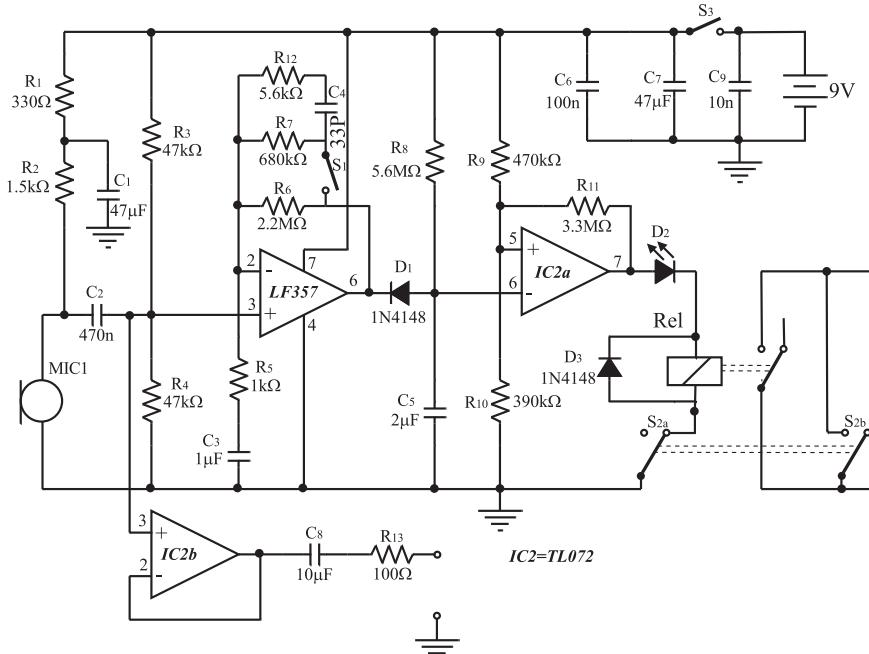
## ۱۶-۶- سیستم VAS - VOR<sup>۱</sup>) فعال شدن دستگاه با صدا

**۱۶-۶- بلوک دیاگرام:** در سیستم‌های صوتی پیشرفته یا ضبط صوت‌های حافظه‌دار کنترل شده معمولاً سیستمی تعییه می‌شود که توسط آن می‌توان دستگاه را با صدا فعال کرد. دستگاه‌هایی که این توانایی را دارند، دستگاه مجهز به VAS نامیده می‌شوند. عمل VAS به معنی فرمان دادن اتوماتیک از طریق صوت یا صحبت است. در این سیستم هنگامی که فرمان صوتی VAS می‌شود سیستم ضبط نوار شروع به کار می‌کند. سیستم VAS را، VOR نیز می‌نامند. در شکل ۸۸-۶- بلوک دیاگرام این سیستم را ملاحظه می‌کنید.

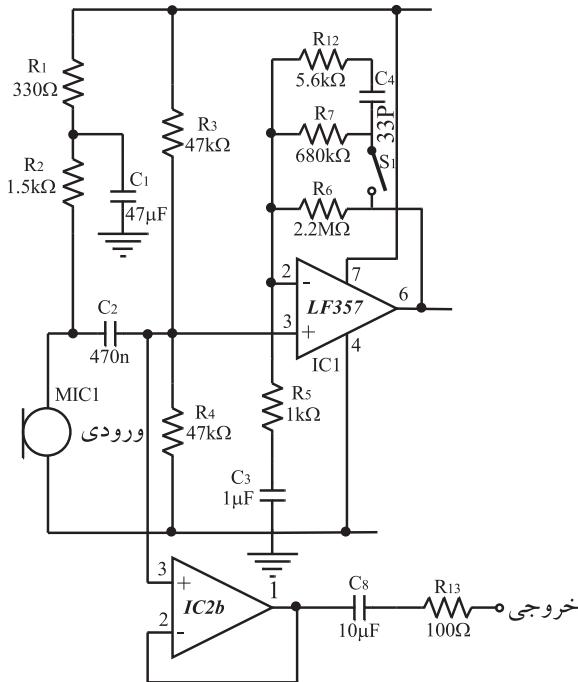
در دستگاهی که مجهز به سیستم VAS یا VOR است نیازی به فشار دادن کلید رکورد توسط کاربر نیست. از کاربردهای این سیستم می‌توان ضبط صدا در حین جایه‌جایی را نام برد که معمولاً برای خبرنگاران کاربرد دارد. همچنین تعمیر کارانی که می‌خواهند مراحل کار تعمیرات را در حین تشریح یا بر روی نوار ضبط کننده از سیستم VAS استفاده می‌کنند. از کاربردهای دیگر VAS استفاده در اسباب بازی‌ها و عروسک‌های کودکان است.

## ۱۶-۶- نقشه‌ی عملی مدار: در شکل ۸۹-۶- یک

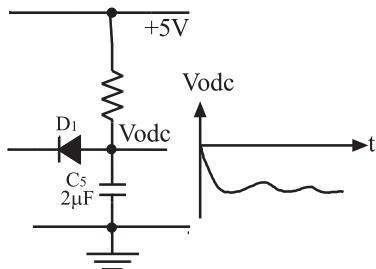
مدار نمونه‌ی VAS را مشاهده می‌کنید.



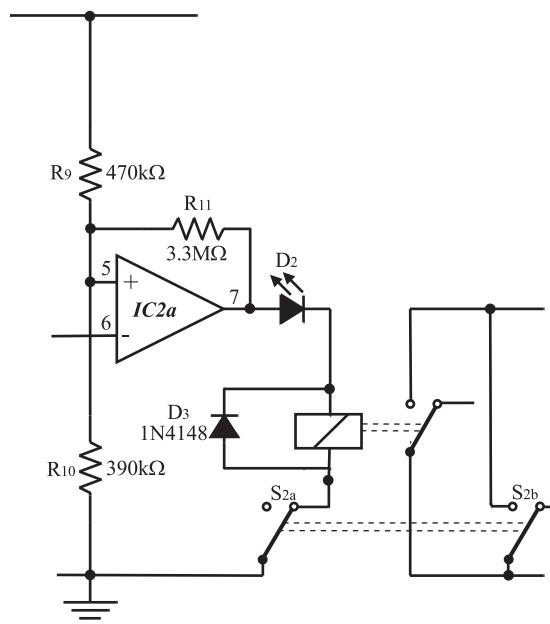
شکل ۸۹-۶- نقشه‌ی مدار سیستم VAS



شکل ۶-۹۰ - تقویت کننده ورودی میکروفون



شکل ۶-۹۱ - مدار یکسوساز نیم موج



$IC2=TL072$

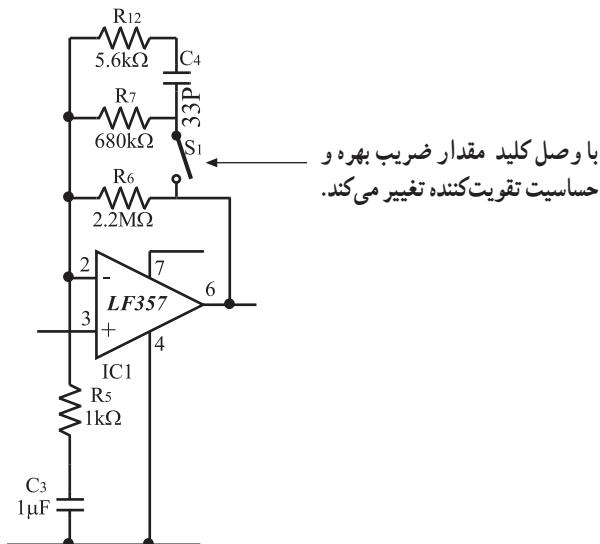
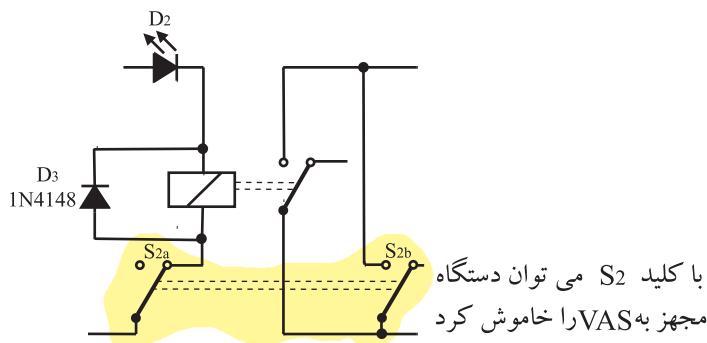
شکل ۶-۹۲ - مقایسه کننده سطح ولتاژ و فرمان به رله تغذیه دستگاه ضبط صوت

مدار شامل دو بخش اساسی ورودی و مقایسه کننده است. میکروفون و تقویت کننده عملیاتی بخش ورودی را تشکیل می‌دهد. در این قسمت IC که به عنوان یک تقویت کننده مستقیم و فیلتر فعال با پهنای باند ۹۰ Hz تا ۱۶ کیلوهرتز (پهنای باند صحبت) عمل می‌کند. در شکل ۶-۹۰ بخش ورودی مدار را مشاهده می‌کنید.

بعد از تقویت سیگнал توسط IC، المان‌های  $D_5$ ،  $C_5$ ، و  $R_8$  سیگنال صوتی تقویت شده را به ولتاژ مستقیم تبدیل می‌کنند (شکل ۶-۹۱). این مدار در حقیقت یک مدار یکسوساز نیم موج منفی است.

بخش دوم مدار یک مقایسه کننده با تقویت کننده عملیاتی است (شکل ۶-۹۲). ورودی مقایسه کننده که توسط خروجی مدار یکسوساز تأمین می‌شود به پایه مثبت IC<sub>7</sub> اتصال دارد. چنانچه این پایه برای صدای محیط منفی تراز پایه مثبت (۵ آمپر) شود، خروجی مقایسه کننده تغییر وضعیت می‌دهد و پایه شماره ۷ آمپر را به بیشترین ولتاژ مثبت یعنی VCC می‌رساند.

پایه‌ی ۷ آی سی به رله اتصال دارد و موجب فعال شدن رله می‌شود. اگر کنکات‌های رله به مسیر تغذیه‌ی یک ضبط صوت وصل شده باشد سیستم انتقال نوار را به کار می‌اندازد و عمل ضبط یا پخش صدا آغاز می‌شود. کلید  $S_2$  عملکرد مدار VAS را از کار می‌اندازد. کلید  $S_1$  ضریب بهره‌ی تقویت‌کنندگی و حساسیت IC<sub>1</sub> را تغییر می‌دهد (شکل ۹۳-۶).



تمرین عملی: در صورتی که دستگاه مجهرز به سیستم VAS در اختیار دارید، نحوه‌ی عملکرد آن را، با راهنمایی مربی مورد بررسی قراردهید و اطلاعات لازم را در مورد این سیستم دریافت کنید.

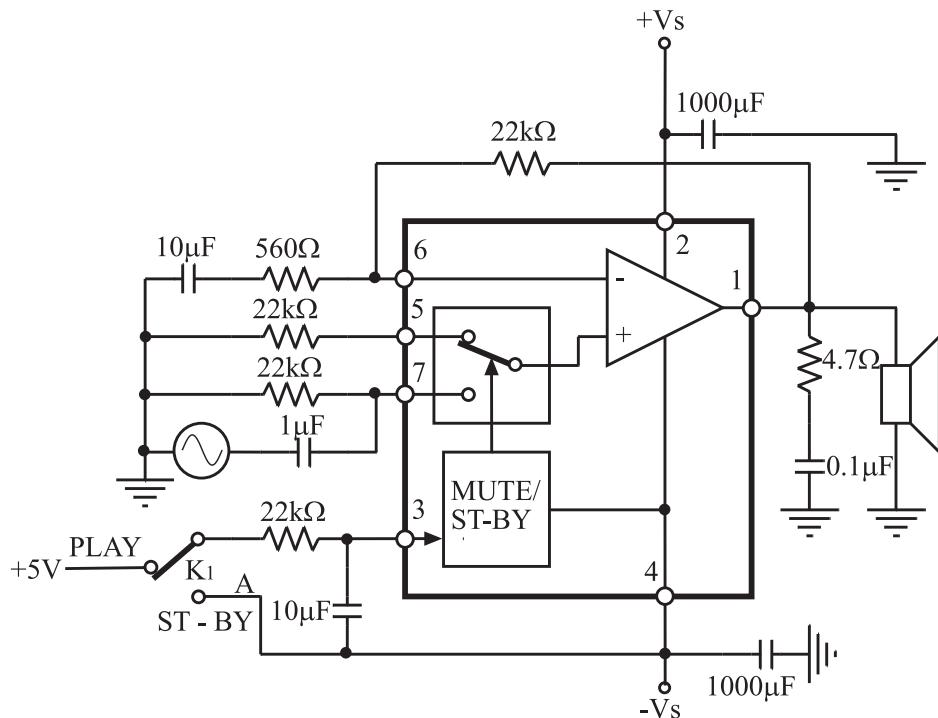
حساسیت زیاد به معنی فعال شدن دستگاه با کمترین دامنه‌ی صوتی است.

شکل ۹۳-۶- تشریح عملکرد کلیدهای  $S_1$  و  $S_2$

## ۱۷-۶ مدار سکوت (Mute)

در سیستم‌های صوتی و پیشرفته و تلویزیون اگر بخواهند بدون کم کردن ولوم برای لحظات کوتاه صدای خروجی را از بلندگو قطع کند تا سکوت برقرار شود از مدار سکوت (Mute)<sup>۱</sup> استفاده می‌کنند. در شکل ۶-۹۴ مدار یک آمپلی فایر صوتی با آی‌سی را مشاهده می‌کنید. این آی‌سی با شماره‌ی TDA ۲۰۵۲<sup>۲</sup> دارای مدار سکوت و مدار آماده به کار (Stand By) است.

اگر کلید K1 در وضعیت A قرار گیرد مدار سکوت فعال می‌شود و کلید K2 را از پایه‌ی ۷ جدا می‌کند و به پایه‌ی ۵ اتصال می‌دهد؛ در این لحظه سیگنال صوتی اعمال شده به پایه‌ی ۵ مثبت تقویت کننده قطع می‌شود و دیگر صدای خروجی از بلندگو قابل شنیدن نیست و سکوت حاکم می‌شود.



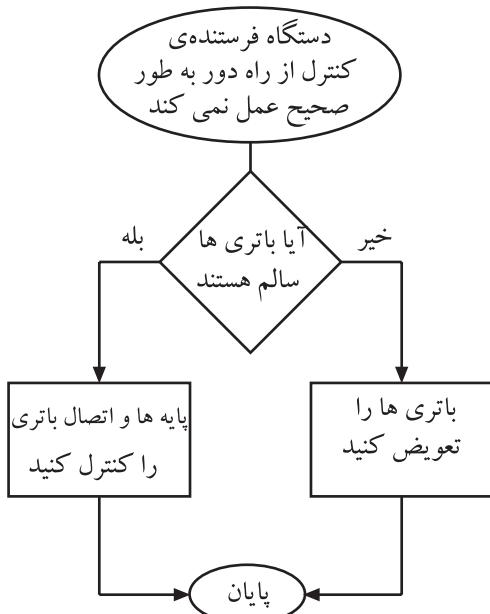
شکل ۶-۹۴- آمپلی فایر صوتی با قدرت ۶۰ وات مججهز به مدار Mute و Stand By

**تمرین عملی:** در صورتی که دستگاه ضبط صوت مججهز به سیستم سکوت در اختیار دارید سیستم سکوت آن را توسط مرتبی کارگاه روی دستگاه برای فراغیران تشریح شود.

۱ – سکوت Mute

۲ – Stand - By آماده به کار

زمان اجرا: ۳ ساعت



شکل ۹۵-۶—نمونه فلوچارت عیب‌یابی دستگاه کنترل از راه دور که از نظر مداری سالم است ولی با باتری خوب عمل نمی‌کند.



شکل ۹۶-۶—بعضی تجهیزات مورد نیاز کار عملی

## ۱۸-۶—کار عملی شماره ۶

### ۱-۱۸-۶—هدف کار عملی: تعمیر و سرویس و

نگهداری دستگاه کنترل از راه دور

### ۲-۱۸-۶—خلاصه کار عملی: برای عیب‌یابی و تعمیر

یک دستگاه کنترل از راه دور می‌توان از فلوچارت عیب‌یابی استفاده کرد و مراحل عیب‌یابی را براساس نمودار شکل ۶-۹۵ مورد پیگیری قرار داد و به نتیجه‌ی مطلوب رسید. برای آشنایی شدن با فلوچارت در ابتدا بهتر است با علایم به کار برده شده در آن آشنا شویم.

### ۳-۱۸-۶—ابزار، تجهیزات و مواد مورد نیاز

- دستگاه کنترل از راه دور
- باتری مناسب دستگاه کنترل از راه دور به تعداد مورد نیاز
- پنس، دمباریک و سیم‌چین از هر کدام یک عدد
- مولتی متر یک دستگاه
- اسیلوسکوپ یک دستگاه
- دستگاه گیرنده کنترل از راه دور یک دستگاه
- الکل و پنبه به مقدار کافی
- قلم موی کوچک یک عدد
- آی‌سی فرستنده کنترل از راه دور یک عدد
- پیچ‌گوشی مناسب یک عدد
- سیم لحیم به مقدار کافی یک عدد
- هویه تیزر به مقدار کافی یک عدد
- بعضی تجهیزات در شکل ۶-۹۶ نشان داده شده است.

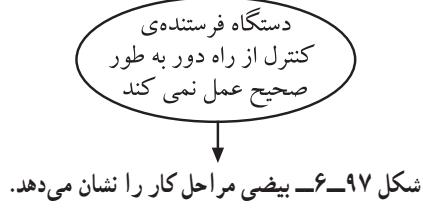
### ۴-۱۸-۶—دستورات ایمنی و حفاظتی

▲ هنگام تمیزکردن با الکل و تیزر دقت کنید که الکل و تیزر با بدنه‌ی قاب دستگاه تماس پیدا نکند.

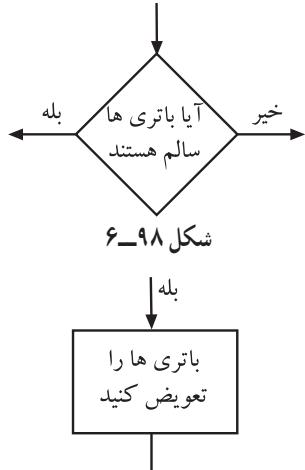
▲ در موقع بازکردن و بستن قاب دستگاه فرستنده کنترل از راه دور مواظب باشید دستگاه آسیب نبیند.

▲ به کلیه‌ی نکات ایمنی اشاره شده در قسمت ۴-۵-۶ در خلال کار عملی دقت کنید.

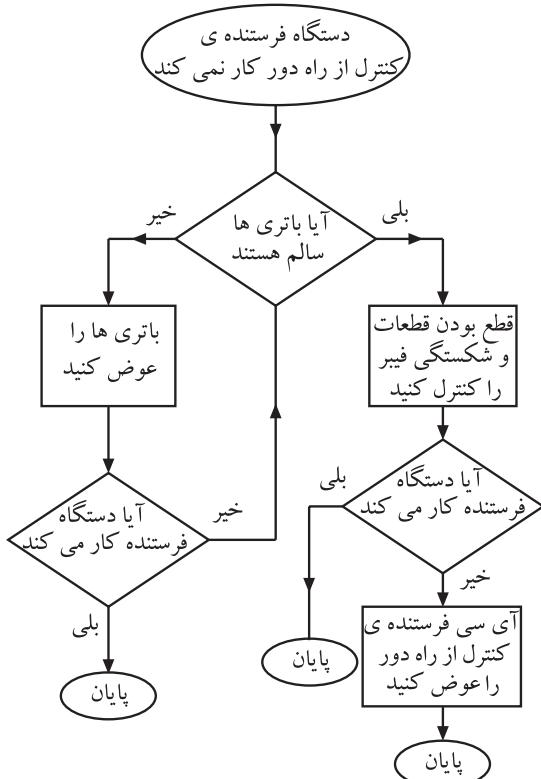
**تعريف فلوچارت:** فلوچارت یک برنامه‌ی از پیش تعیین شده‌ای است که براساس یک روند سیستمی مراحل عیب‌یابی را تعقیب می‌کند و نهایتاً ما را به عیب اصلی می‌رساند.



شکل ۶-۹۷-۶ بیضی مراحل کار را نشان می دهد.



شکل ۶-۹۸



شکل ۶-۱۰۰-۶ فلوچارت عیب‌یابی دستگاه فرستنده کنترل از راه دور

## ۱۸-۶-۶ مراحل اجرای کار عملی

### • علائم فلوچارت

قسمت اول: فرض بر این است که دستگاه کنترل از راه دور کار نمی کند.

● به فلوچارت عیب‌یابی دستگاه فرستنده کنترل از راه دور توجه کنید و مراحل عیب‌یابی دستگاه معیوب را قدم به قدم مطابق مراحل فلوچارت انجام دهید (شکل ۶-۱۰۰).

— علامت بیضی: علامت بیضی مانند شکل ۶-۹۷ شروع و پایان مراحل کار را تعیین می کند.

— علامت لوزی: در علامت لوزی سؤال موردنظر مطرح می شود و یک ورودی و دو خروجی مانند شکل ۶-۹۸ دارد.

— علامت مستطیل: در علامت مستطیل دستورهای اجرایی مطرح می شود (شکل ۶-۹۹).

## مراحل عیب‌یابی از روی فلوچارت: به طور مثال

در صورتی که دستگاه فرستنده کنترل از راه دور کار نمی کند ابتدا بررسی می کنید که باتری ها سالم هستند؟ در صورت مثبت بودن پاسخ باید قطعات را از نظر قطع بودن بررسی کنید و نیز فیبر مدار چاپی را از نظر شکستگی بررسی کنید. در صورتی که همچنان دستگاه کنترل کار نکرد، آی سی فرستنده کنترل از راه دور را عوض کنید.

..... پاسخ:

- ابتدا باتری‌ها را مورد بررسی قرار دهید.

سؤال: آیا باتری‌ها ضعیف هستند؟

توجه: می‌توان ضعیف بودن یا معیوب بودن باتری‌ها را از طریق به کار بردن دستگاه کنترل از راه دور در یک فاصله‌ی نسبتاً دور نسبت به دستگاه گیرنده امتحان کرد.

- در صورت ضعیف بودن یا معیوب بودن باتری‌ها آن‌ها را تعویض کنید.

سؤال: آیا پس از تعویض باتری‌ها، دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور کار می‌کند؟

در صورت منفی بودن پاسخ این سؤال مراحل زیر را بی‌گیری کنید.

- پایه‌های قاب باتری را بالا کل و پنبه تمیز کنید.

توجه: در موقع الكل زدن دقت کنید به سطح قاب برخورد نکند.

- مجدداً دستگاه کنترل فرستنده از راه دور را امتحان کنید.

سؤال: آیا دستگاه کنترل فرستنده از راه دور کار می‌کند؟

- در صورت برطرف نشدن عیب دستگاه فرستنده از راه دور، با یک دستگاه فرستنده‌ی از راه دور سالم، قسمت گیرنده و حسگر آن را امتحان کنید.

سؤال: آیا دستگاه گیرنده با استفاده از دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور سالم به کار افتاد؟

- اگر دستگاه صوتی یا تصویری با استفاده از دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور سالم عمل کرد، اقدام به عیب‌یابی فیبر دستگاه فرستنده‌ی معیوب کنید.

● قاب دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور معیوب را بازکنید و فیبر یا برد الکترونیکی آن را جدا کنید.

..... پاسخ:

..... پاسخ:

توجه: مواطن چفت و بست و پیچ‌های محکم کننده‌ی دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور باشید تا آسیب به قاب و قسمت‌های مختلف آن وارد نشود.

در صورتی که برخی از کلیدهای دستگاه کنترل از راه دور کار نمی‌کند باید صفحه کلید و زغال‌های اتصال کلید با الكل تمیز شود.

- فیبر مدار چایی را از نظر شکستگی و قطع مسیرهای مسی و لحیم پایه‌های قطعات توسط مولتی متر کنترل کنید.

یکی از قطعاتی که معیوب می‌شوند، خازن‌های الکتروولیتی است که باید مورد آزمایش قرار گیرد.

..... پاسخ: .....

امروزه به دلیل ارزان بودن دستگاه‌های کنترل از راه دور معمولاً آی‌سی آن را تعویض نمی‌کنند، بلکه کل دستگاه را عوض می‌کنند.

..... پاسخ: .....

- کلیه‌ی قطعات جنبی آی‌سی کنترل از راه دور را روی فیبر مدار چاپی آزمایش کنید.

- فیبر مدار چاپی را پس از تعمیر در محل خود قرار دهید و سپس قاب دستگاه را بیندید و آن را امتحان کنید.

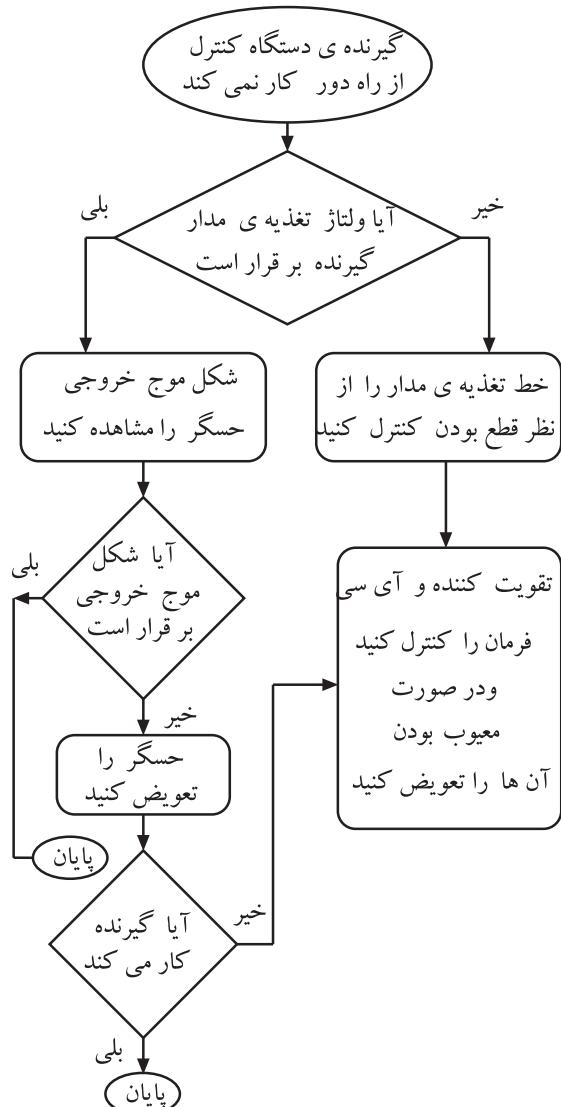
سؤال: آیا دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور کار می‌کند؟

- در صورت برطرف نشدن عیب، مجددًا قاب دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور را بازکنید.

- فیبر آن را جدا کنید.

- آی‌سی دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور را تعویض کنید.

سؤال: آیا دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور به کار افتاد؟



شکل ۱۰۱-۶- فلوچارت عیب‌یابی گیرنده‌ی کنترل از راه دور

قسمت دوم: معیوب بودن گیرنده‌ی کنترل از راه دور

- در صورتی که تمام مراحل عیب‌یابی را طبق فلوچارت شکل ۱۰۱-۶ و مراحل کار عملی قسمت اول انجام دادید و از سالم بودن دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور اطمینان پیدا کردید، باید گیرنده‌ی کنترل از راه دور را مطابق فلوچارت شکل ۱۰۱-۶ عیب‌یابی کنید.

- گیرنده‌ی دستگاه کنترل از راه دور در داخل دستگاه اصلی قرار دارد؛ دستگاه را بازکنید.

- ولتاژ تغذیه‌ی مدار گیرنده‌ی کنترل از راه دور را اندازه بگیرید.

**سؤال: آیا ولتاژ تغذیه‌ی گیرنده برقرار است؟**

..... پاسخ: .....

- در صورت منفی بودن پاسخ، خط تغذیه‌ی مدار را از نظر قطع بودن کنترل کنید.

● ولتاژ تغذیه‌ی پایه‌های آی‌سی و ترانزیستورهای تقویت‌کننده‌ی حسگر گیرنده را اندازه بگیرید.

- در صورت معیوب بودن تقویت‌کننده و آی‌سی فرمان، آن‌ها را تعویض کنید.

● شکل موج خروجی حسگر را مشاهده کنید.

**سؤال: آیا شکل موج خروجی برقرار است؟**

- در صورت منفی بودن پاسخ بالا حسگر را تعویض کنید.

**سؤال: آیا گیرنده کار می‌کند؟**

- در صورت منفی بودن پاسخ، اتصال‌های پایه‌ی حسگر و مسیر فیبر مدار چابی تا تقویت‌کننده را کنترل کنید.

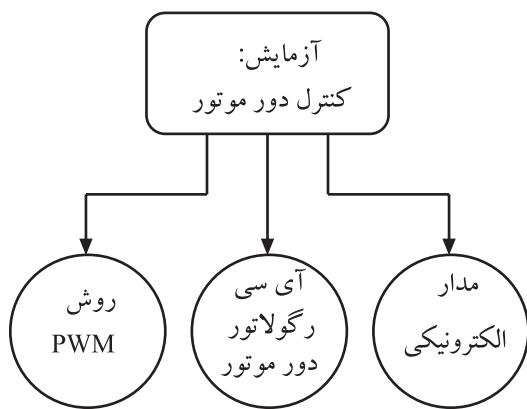
**سؤال: آیا گیرنده کار می‌کند؟**

- در صورت منفی بودن پاسخ سؤال بالا لحیم پایه‌های قطعات گیرنده را از نظر قلع مردگی کنترل کنید و برای اطمینان، آن‌ها را شارژ قلع کنید.

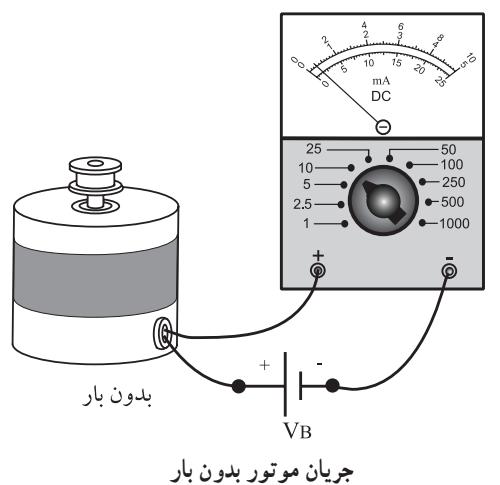
هنگام اجرای عملیات عیب‌یابی، حتماً از نقشه‌ی دستگاه استفاده کنید. همچنین مراقب باشید بار الکترواستاتیک ذخیره شده در بدنه شما به دستگاه آسیب نرساند.

زمان اجرا: ۴ ساعت

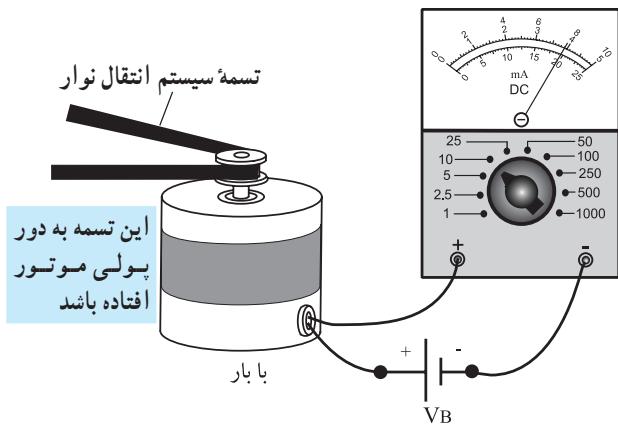
سعی کنید این کار عملی را روی یک دستگاه مدرن انجام دهید.



شکل ۱۰-۶- انواع آزمایش کنترل دور موتور



جریان موتور بدون بار



شکل ۱۰-۶- نحوه اندازه گیری جریان موتور در حالت بی باری و بار کامل

۱۹-۶- کار عملی شماره ۷: آزمایش موتور ضبط صوت

۱۹-۶- هدف کار عملی: آزمایش سالم بودن موتور DC ضبط و بررسی نحوه کنترل دور موتور با سه روش (شکل ۱۰-۲).

الف: کنترل دور موتور با مدار الکترونیکی

ب: کنترل دور موتور با آی سی

ج: کنترل دور موتور به روش PWM برای موتورهای

چپ گرد و راست گرد

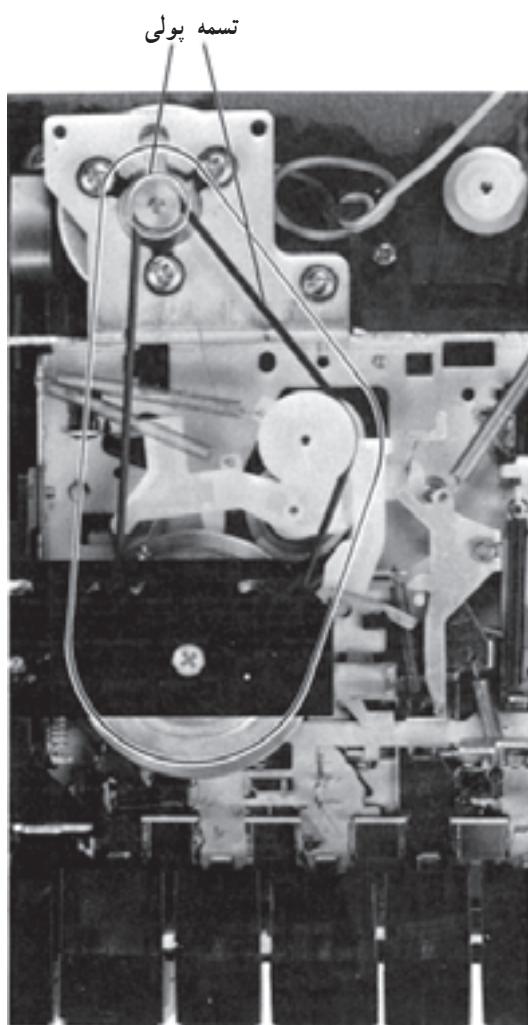
۱۹-۶- خلاصه آزمایش: همان طور که می دانید

جريان یک موتور DC در حالت بارداری بیشتر از زمان بی باری آن است.

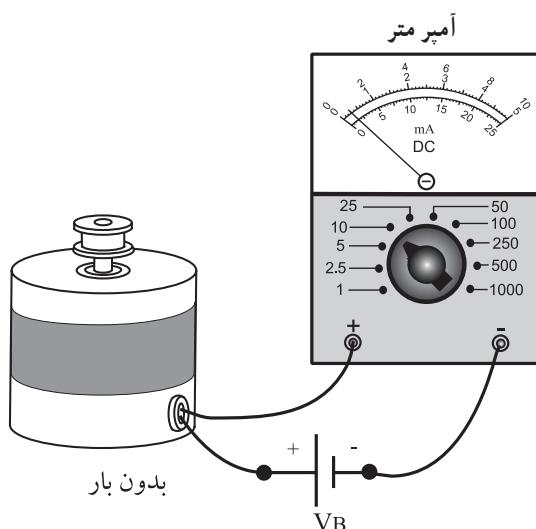
یک موتور ضبط معیوب شده در هنگام بارداری کامل، (مطابق شکل ۱۰-۳) جریانی بسیار زیادتر از یک موتور سالم مصرف می کند. بنابراین در این آزمایش می توانیم جریان بارداری یک موتور سالم را اندازه بگیریم و از آن به عنوان یک معیار مناسب برای موقعی که موتور ضبط معیوب می شود استفاده کنیم. همچنین در این آزمایش نحوه کنترل دور موتور را، با روش های مدار الکترونیکی، آی سی و PWM، برای موتورهای راست گرد و چپ گرد بررسی خواهیم کرد.

۱۹-۶- ابزار و تجهیزات و مواد مورد نیاز

- ضبط صوت یک دستگاه
- موتور ضبط DC یک عدد
- آوومتر عقرهای یا دیجیتالی یک دستگاه
- ترانزیستورهای 2N2219 یا BD137 و BD138 از هر کدام ۲ عدد
- دیودهای IN4001 چهار عدد
- آی سی کنترل دور موتور TDA72774 یک عدد
- آی سی ۴۰۴۹ و ۵۵۵ از هر کدام یک عدد
- پتانسیومتر ولومی ۱ کیلو $\Omega$
- مقاومت های K ۱ و ۲/۲ و ۲۲۰ و ۴۷۰ امپا
- از هر کدام یک عدد
- مقاومت های K ۱ و ۴/۷ از هر کدام دو عدد
- خازن های  $1\mu F$ ،  $100nf$ ،  $1\mu f$  و  $4/7\mu f$  از هر کدام یک عدد



شکل ۱۰۴



شکل ۱۰۵ – اندازه‌گیری جریان بی‌باری موتور

- ▲ دستورات اینمی و حفاظتی کار عملی شماره ۱ مرحله‌ی ۶-۵ را رعایت کنید.

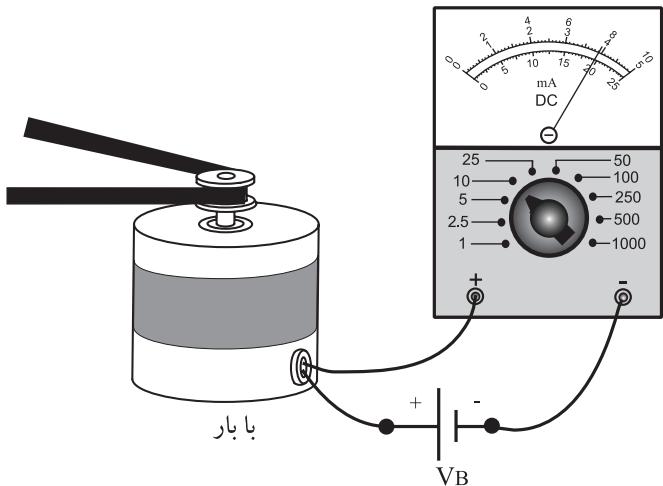
● ۱۹-۵-۶- مراحل اجرای کار عملی  
قسمت اول: اندازه‌گیری جریان موتور  
• تسنه‌ی موتور را از دور پولی موتور آزاد کنید (شکل ۱۰۶).

● سیم‌های تغذیه‌ی موتور ضبط را از دوسر موتور آزاد کنید.

- با توجه به ولتاژ تغذیه‌ی موتور (۹V یا ۱۲V)، مداری را مطابق شکل ۱۰۵-۶ بیندید.  
● جریان موتور را توسط آمپر متر اندازه بگیرید و آن را در کادر زیر بنویسید.

$$I = \dots\dots\dots$$

جریان بی‌باری موتور

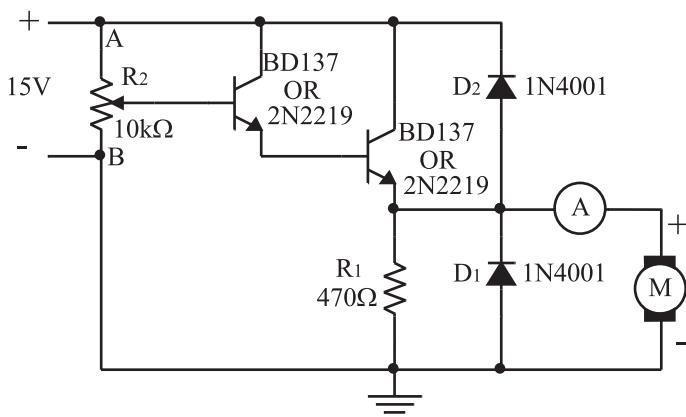


شکل ۶-۱۰۶\_ اندازه‌گیری جریان بارداری موتور

- تسمه‌ی موتور را دور پولی موتور بیاندازید و موتور را با سیم انتقال نوار درگیر کنید.

- با توجه به شکل ۶-۱۰۶\_ جریان بارداری موتور را در حالت پخش (Play) و جلوبر سریع (F.F) و برگشت سریع (R.F) اندازه‌گیری و در کادر زیر یادداشت کنید.

در حالت پخش	$I_{DC} =$
در حالت F.F	$I_{DC} =$
در حالت R.F	$I_{DC} =$



شکل ۶-۱۰۷\_ مدار کنترل سرعت موتور

قسمت دوم: مدار کنترل سرعت موتور DC

- مدار شکل ۶-۱۰۷ را که روی برد مدار چاپی بسته شده است از انبار تحویل بگیرید.
- پتانسیومتر را در وسط قرار دهید و جریان موتور را یادداشت کنید.

$I_{DC} = \dots\dots\dots\dots$
موتور

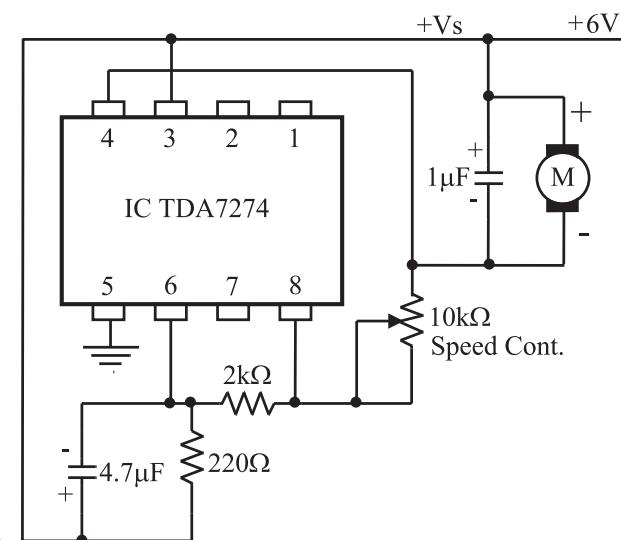
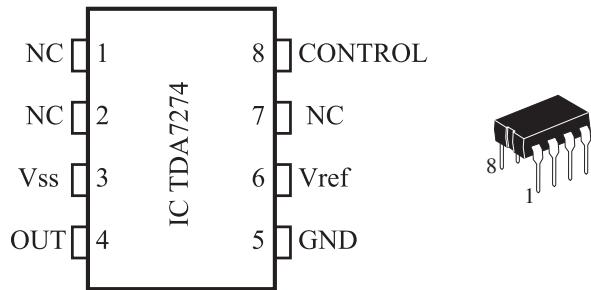
- سر وسط پتانسیومتر را به نقطه‌ی A نزدیک کنید و جریان موتور را یادداشت نمایید.

سؤال: آیا دور موتور بیشتر می‌شود؟ توضیح دهید.

- سر وسط پتانسیومتر را به نقطه‌ی B نزدیک کنید و جریان موتور را یادداشت نمایید.

$I_{DC} = \dots\dots\dots\dots$
موتور

سؤال: آیا دور موتور کمتر می‌شود؟ توضیح دهید.



شکل ۶-۱۰۸

قسمت سوم: مدار کنترل دور با آی‌سی

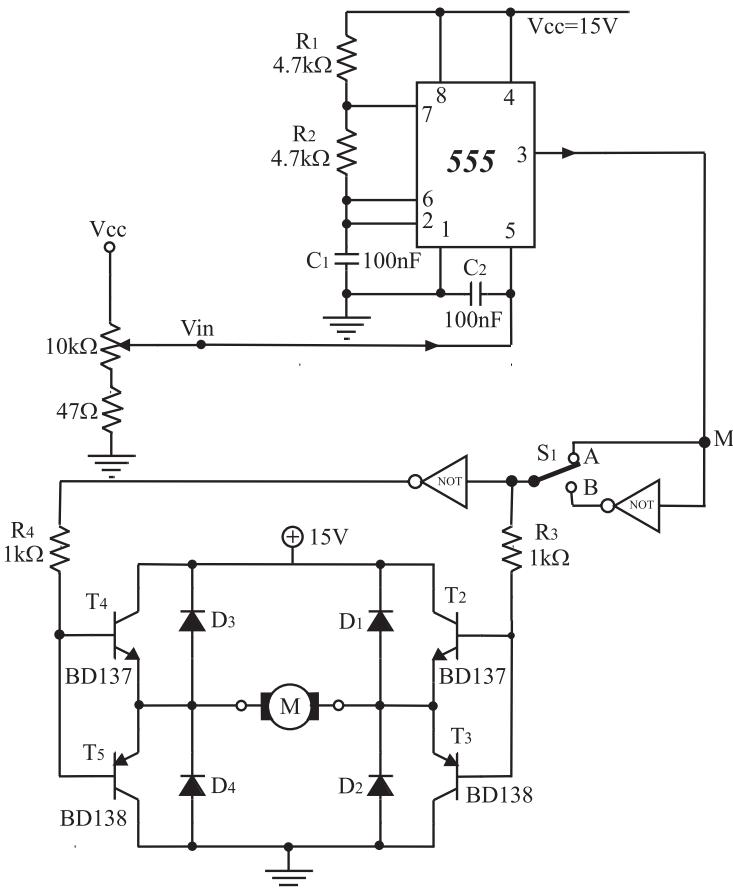
- مدار شکل ۶-۱۰۸ کنترل سرعت موتور با آی‌سی است، که روی برد مدار چاپی بسته شده است. آن را از انبار تحویل بگیرید.

- تعذیه را به مدار وصل کنید.

- با تغییرات پتانسیومتر، تغییر سرعت موتور را مشاهده کنید.

سؤال: با تغییرات پتانسیومتر سرعت موتور چگونه تغییر می‌کند؟ توضیح دهید.

در صورت داشتن وقت اضافی مرحله‌ی چهارم از کار عملی را مطابق شکل ۶-۱۰۹ انجام دهید.



شکل ۶\_۱۰\_۹

قسمت چهارم: مدار کنترل دور موتور به روش PWM

● مدار شکل ۶\_۱۰\_۹ را که روی برد مدار چاپی بسته

شده است از انبار تحویل بگیرید.

..... پاسخ: .....  
.....  
.....

● کلید S<sub>1</sub> را در وضعیت A قرار دهید و جهت چرخش موتور را یادداشت کنید (جهت چرخش را نسبت به عقریه‌های ساعت در نظر بگیرید).

..... پاسخ: .....  
.....  
.....

● کلید S<sub>1</sub> را در وضعیت B قرار دهید و جهت چرخش موتور را یادداشت کنید.

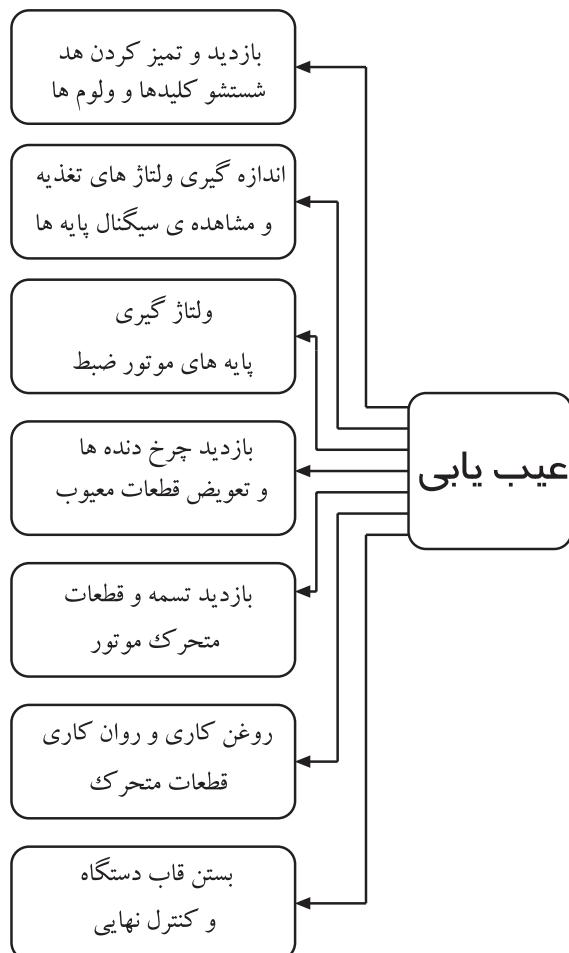
..... پاسخ: .....  
.....  
.....

● کلید را در وضعیت A یا B قرار دهید و با تغییر پتانسیومتر دور موتور را به آهستگی افزایش دهید.

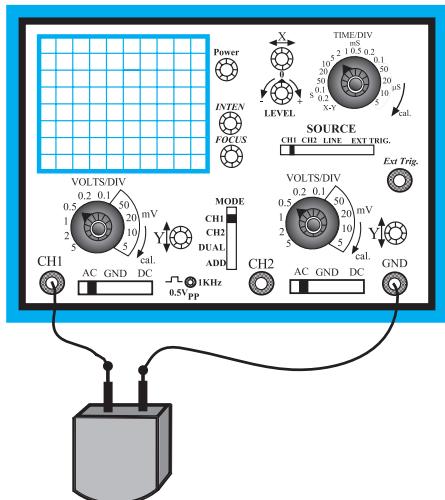
● تغییرات دور موتور متناسب با تغییر مقدار ولتاژ ورودی است، طرز کار مدار را به طور مختصر توضیح دهید.

## زمان اجرا: ۴ ساعت

حتی الامکان این کارهای عملی روی دستگاه مدرن و جدید انجام شود.



شکل ۱۱۰-۶- نمودار دیاگرام مرحله عیوبیابی



شکل ۱۱۱-۶- اتصال اسیلوسکوپ به هد برای اندازه گیری

۲۰-۶- کار عملی شماره ۸: تعمیر دستگاه ضبط صوت  
۱-۲۰- ۶- هدف کارهای عملی: رفع معایب دستگاه ضبط صوت از قبیل گردش نکردن موتور ضبط، توقف نوار و گردش کم نوار.

۲-۲۰- ۶- خلاصه کار عملی: دستگاه ضبط صوت معیوب را مورد آزمایش و عیوب یابی قرار می دهیم و با ولتاژگیری و ... اشکالات را رفع می کنیم (شکل ۱۱۰-۶).

۳-۲۰- ۶- ابزار، تجهیزات و مواد مصرفی مورد نیاز

- رادیو - ضبط و پخش یک دستگاه
- آوومتر یک دستگاه
- یک عدد هویه‌ی مناسب
- سیم لحیم به مقدار کافی
- نوار کاست استاندارد یک کاست

## ۴-۲۰- ۶- دستورات ایمنی و حفاظتی

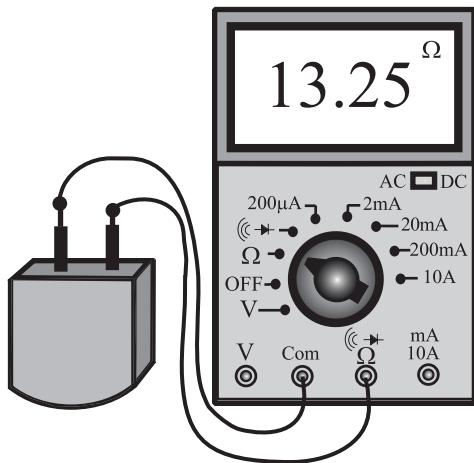
▲ به نکات ایمنی که در قسمت ۴-۵-۶ آمده است توجه کنید و در خلال کار عملی به کار ببرید.

قسمت اول: اطلاعات و سیگنال‌های ضبط شده، پاک نمی شود.

● در دستگاه ضبط صوت چنانچه سیگنال‌های صوتی ضبط شده بر روی نوار پاک نشود باید موارد زیر را بررسی کنید (شکل ۱۱۱-۶).

- سیگنال بایاس هد پاک کننده قطع است؛ با استفاده از مدار سیگنال بایاس هد را مورد بررسی قرار دهید.
- سؤال: آیا بایاس سیگنال هد صحیح است؟

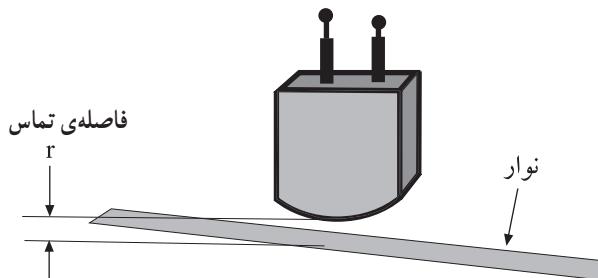
- سیم پیچ هد پاک کننده AC() قطع شده است، آن را با اهمت آزمایش کنید (شکل ۱۱۲-۶).



شکل ۱۱۲-۶- نتست سیم پیچ هد

..... پاسخ: .....

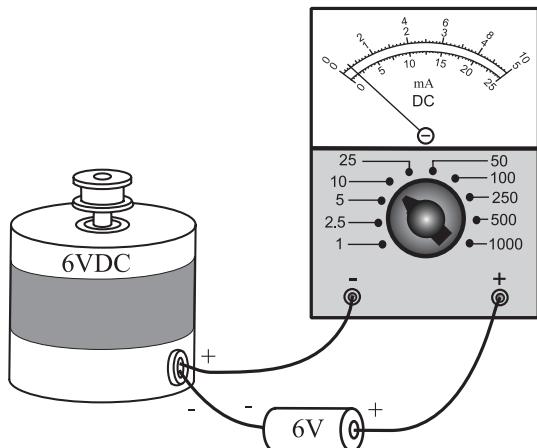
سؤال: آیا سیم پیچ هد قطع است؟



شکل ۱۱۳-۶- فاصله‌ی تماس هد با نوار

..... پاسخ: .....

سؤال: آیا اشکال رفع شده است؟



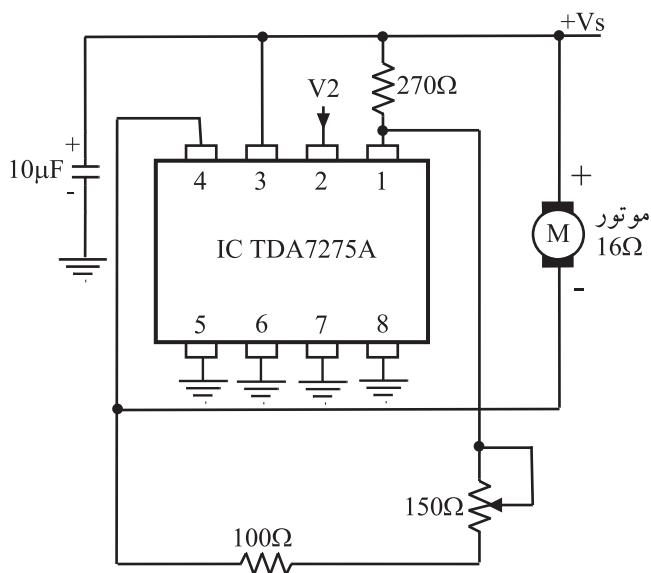
شکل ۱۱۴—۶—جریان ولتاژ کار موتور را اندازه‌گیری کنید.

قسمت دوم: موتور ضبط گردش نمی‌کند و ولتاژ تغذیه‌ی موتور قطع است.

- ولتاژ پایه‌های موتور را اندازه‌گیری کنید؛ در صورت صحیح بودن مقادیر ولتاژ ممکن است موتور خراب باشد، آن را بررسی کنید (شکل ۱۱۴).

..... پاسخ: .....

سؤال: آیا ولتاژهای موتور صحیح است؟



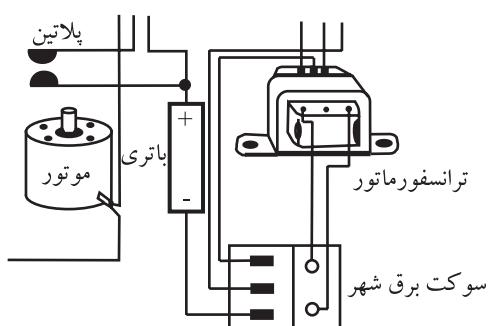
شکل ۱۱۵—۶—مدار رگولاتور ولتاژ موتور و کنترل دور آن را بررسی کنید.

- مدار رگولاتور ولتاژ و کنترل سرعت موتور را بررسی کنید (شکل ۱۱۵).

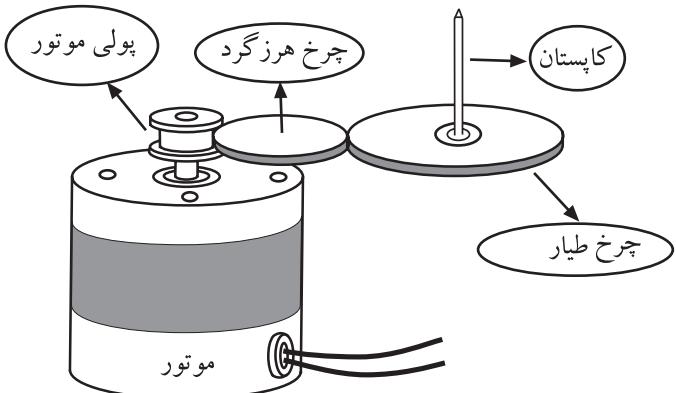
- سیم پیچ‌های موتور را از نظر قطع بودن کنترل کنید.

● اگر دستگاه با باتری کار می‌کند، ولتاژ باتری‌ها را اندازه‌گیری کنید و در صورت ضعیف بودن، آن‌ها را تعویض نمایید (شکل ۱۱۶).

● احتمال دارد که باتری‌ها به صورت معکوس نصب شده باشند، اتصال صحیح آن‌ها را بررسی کنید.



شکل ۱۱۶—۶—ولتاژ باتری و اتصال صحیح آن‌ها را کنترل کنید.

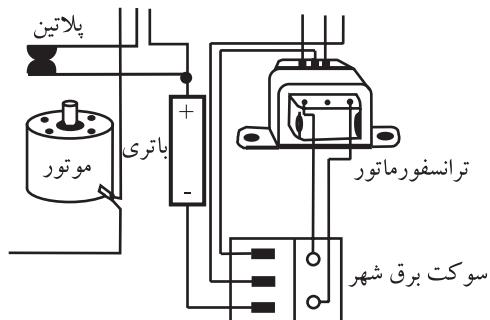


- پولی موتور یا چرخ دنده‌های مربوط به سیستم انتقال نوار گیر کرده است (شکل ۱۱۷-۶).

شکل ۱۱۷-۶- پولی موتور و چرخ دنده‌های درگیر شده با پولی را از نظر ساییدگی کنترل کنید.

..... پاسخ: .....

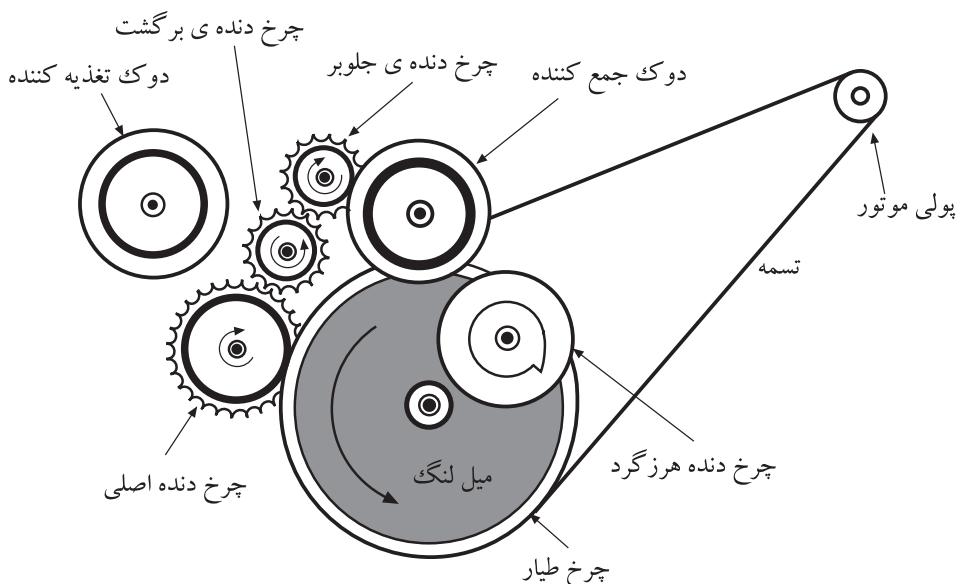
سؤال: آیا موتور ضبط گردش می‌کند؟



شکل ۱۱۸-۶- از اتصال صحیح پلاتین یا کلید تیغه‌ای اطمینان حاصل کنید.

- پلاتین یا میکروسویچ مخصوص موتور، که به هنگام فشاردادن شاسی Play وصل می‌شود، خراب است یا کن tact های آن کیف شده است و به خوبی به هم اتصال پیدا نمی‌کند (شکل ۱۱۸-۶). آن‌ها را تعویض کنید.

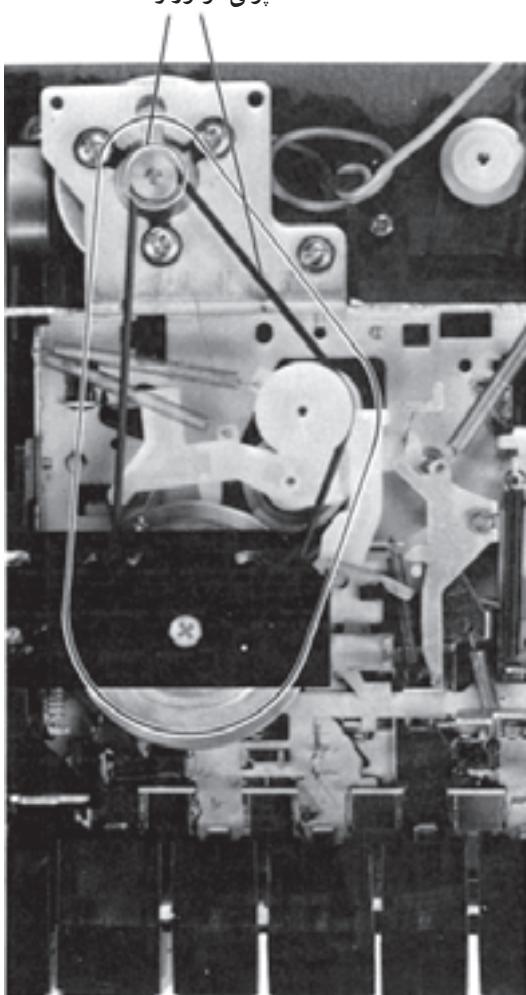
قسمت سوم: نوار هنگام جلو و برگشت توقف می‌کند.  
در سیستم انتقال نوار با توجه به شکل ۱۱۹-۶ چرخ هرز گرد به قرقره‌ی جمع کننده اتصال می‌باید و آن را می‌چرخاند.



شکل ۱۱۹-۶- سیستم انتقال نوار

اگر دستگاه در حالت پخش خوب کار کند اما در حرکت سریع به جلو و برگشت مشکلی ایجاد شده باشد باید به لغزیدن این دو بخش روی یکدیگر مشکوک شد.

..... پاسخ: .....



شكل ۱۲۰-۶- در هنگام عیب‌گردش آرام نوار تسمه موتور و متعلقات آن را بازبینی کنید.

چرخ هرزگرد با اصطکاکی که بین قرقه‌ی جمع‌کننده و محور چرخ طیار ایجاد می‌کند موجب چرخش آن می‌شود. اگر دستگاه در حالت پخش خوب کار کند اما در حرکت سریع به جلو و برگشت مشکلی ایجاد شده باشد باید به لغزیدن این دو بخش روی یکدیگر مشکوک شد.

- تمام بخش‌هایی را که در این رابطه در تماس با یکدیگرند با الکل تمیز کنید.

- چرخدنده‌ها را بازرسی کنید و چرخدنده‌ای را که براثر کارکرد زیاد ساییده یا شکسته شده است تعویض کنید.

- اگر حرکت به جلو و برگشت با سیستم تسمه صورت می‌گیرد، شل و ضعیف‌بودن تسمه را بررسی کنید.

سؤال: آیا حرکت نوار به طور صحیح صورت می‌گیرد؟

قسمت چهارم: نوار خیلی آرام گردش می‌کند.

- کاهش سرعت حرکت نوار ممکن است از خشک‌شدن محل اتصال نگهدارنده چرخ طیار یا خشک‌شدن غلتک فشاری، شل‌شدن یا چرب‌شدن تسمه و خراب‌شدن موتور ناشی شود (شکل ۱۲۰-۶).

- در چنین مواردی باید محل‌های خشک‌شده را اول با روغن مناسب روان کنید.

- محل روغن‌کاری شده را باید کاملاً پاک و تمیز کنید.

علل کاهش سرعت حرکت نوار:

- خشک‌شدن محل اتصال نگهدارنده چرخ طیار

- خشک‌شدن غلتک فشاری

- شل‌شدن یا چرب‌شدن تسمه

- خراب‌شدن موتور

## قسمت پنجم: وجود صداهای اضافی در زمان حرکت

نوار

صدا در یکی از کانال‌های دستگاه ضبط صوت استریو یا مونو شنیده می‌شود.

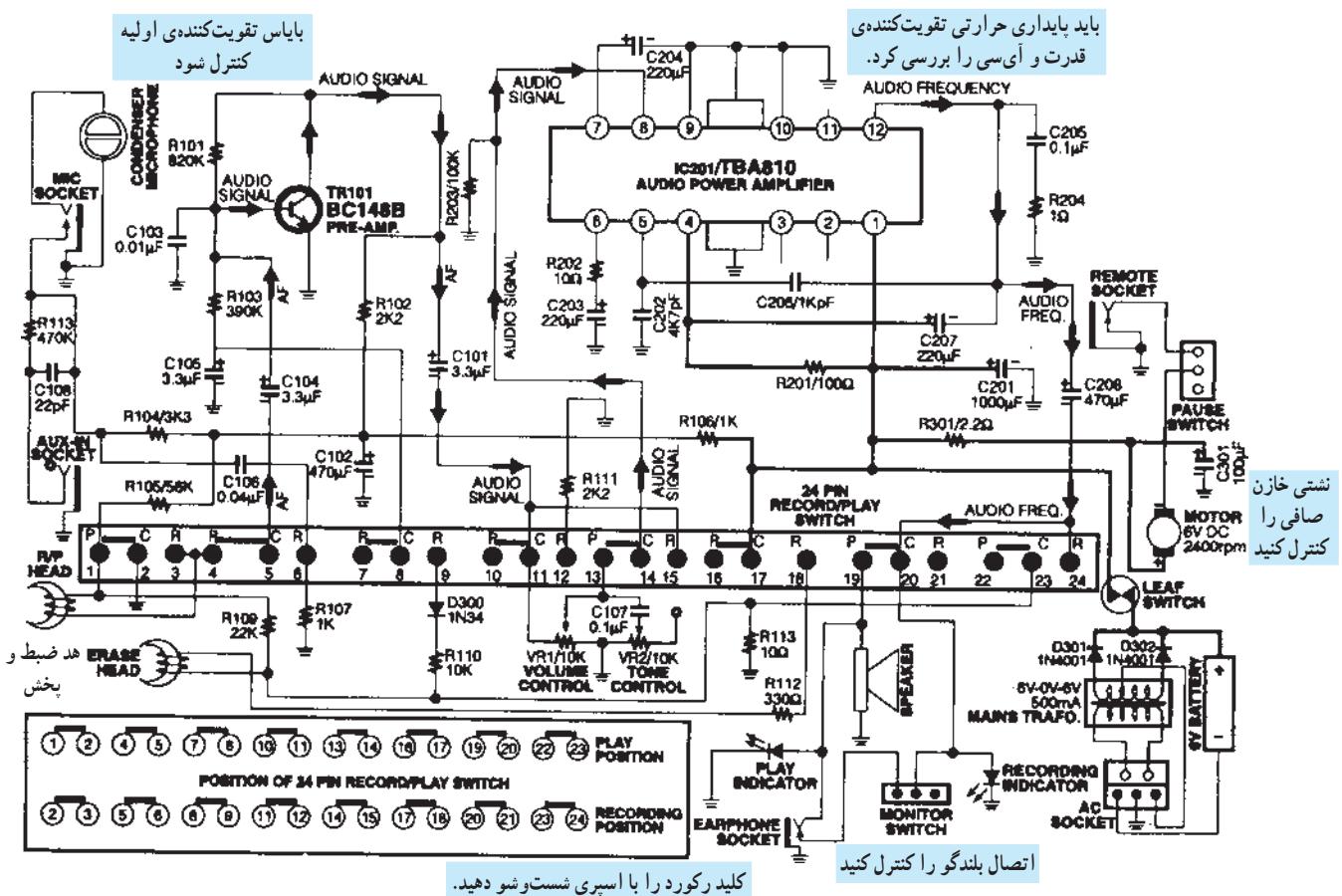
### علل وجود صداهای اضافی در زمان حرکت نوار:

- تغییرات بایاسینگ ترازیستورها
- تغییرات بایاسینگ آی‌سی
- نشتی خازن‌های کوپلاژ
- کثیف‌شدن کلید رکورد

● صدای یک باند در دستگاه استریو یا مونو نویزدار است.

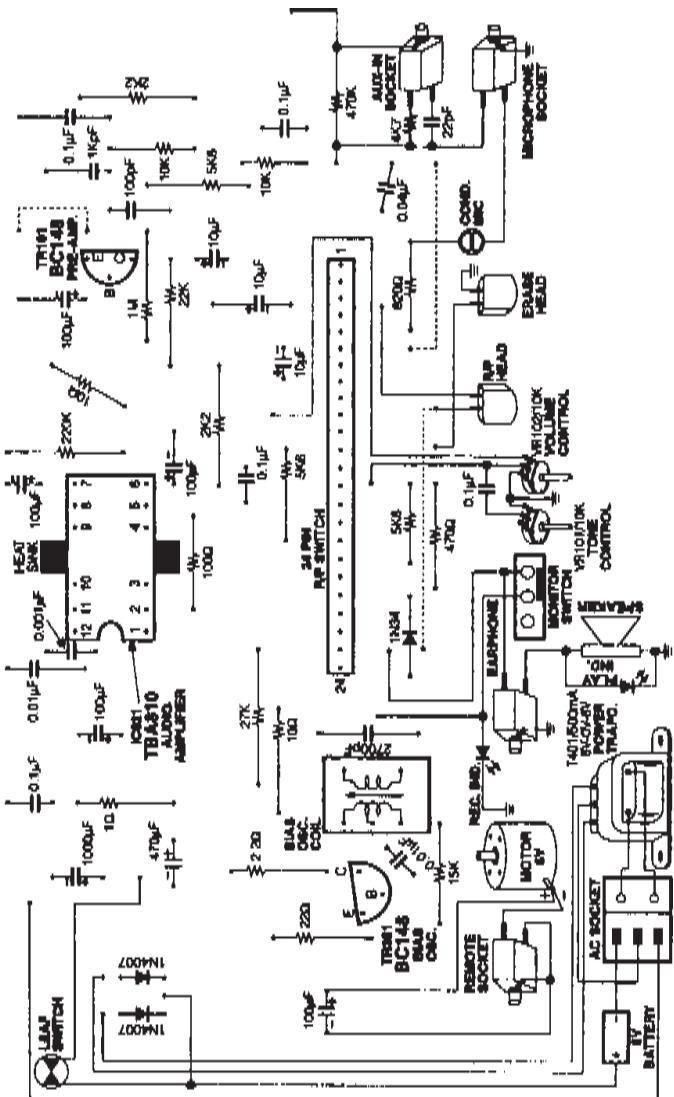
● با بررسی سیگنال صوتی و ردگیری آن از هد، تا ورودی تقویت‌کننده اولیه و خروجی تقویت‌کننده و ادامه‌ی آن تا تقویت‌کننده‌های قدرت خروجی و بلندگو، قطعات معیوب را شناسایی کنید. این عیب می‌تواند ناشی از تغییرات بایاسینگ ترازیستورهای تقویت‌کننده‌ها و آی‌سی و نشتی خازن‌های کوپلاژ و کثیف‌شدن کلید رکورد باشد.

● شکل ۱۲۱-۶ که نقشه‌ی یک ضبط - پخش مونو در آن نشان داده شده است، سیر سیگنال از هد تا بلندگو را مورد بررسی قرار دهید.

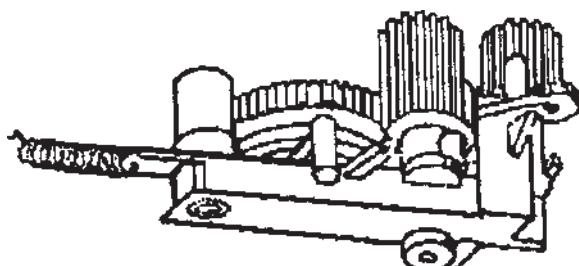


شکل ۱۲۱-۶ - نقشه‌ی یک ضبط - پخش مونو

- علل تولید صدای زوزه دستگاه ضبط در حین کار:
- کلید رکورد کثیف است.
  - موتور خراب است.
  - بوش موتور گشاد شده است.
  - موتور خیلی سخت گردش می‌کند.
  - میله یا محور موتور کج شده است.



کشل ۱۲۲-۶- قطعات دستگاه ضبط صوت



شکل ۱۲۳-۶- چرخ دنده‌ها

- قسمت ششم: دستگاه دارای صدای زوزه است.  
دستگاه ضبط در حین کار از خود صدای مانند زوزه تولید می‌کند، این عیب ناشی از موارد زیر است:
- کلید رکورد کثیف است؛ آن را با اسپری مخصوص کن tact شست و شو دهید.
  - موتور خراب است یا بوش موتور گشاد شده است. در این حالت باید موتور را عوض کنید.
  - موتور خیلی سخت گردش می‌کند. آن را در محل نصب تراز کنید.
  - میله یا محور موتور کج شده است، آن را بازرسی و در صورت امکان آن را صاف یا عوض کنید.
  - عیب ممکن است مربوط به سایر قسمت‌های مکانیکی باشد (شکل ۱۲۲-۶).

اگر چرخ دنده‌ها خیلی سخت حرکت می‌کند (شکل ۱۲۳-۶) و هنگام حرکت صدای زوزه می‌دهد، مسیر را بررسی کنید و قطعه را تعویض یا روغن کاری کنید.

- اگر صدای هوم در زمان پخش سیگنال صوتی شنیده شود، باید خازن‌های الکترولیتی صافی منبع تغذیه را مورد بررسی قرار دهید.

- در شکل ۱۲۲-۶ برخی از قسمت‌های مکانیکی و الکتریکی یک دستگاه ضبط صوت به صورت تفکیک شده نشان داده شده است. برای عیب‌یابی از دستور کار تعمیر و سرویس استفاده کنید.
- دستگاه را پس از تعمیر آزمایش کنید.
- نتایج حاصل از کار را به طور خلاصه بیان کنید.

نتیجه:

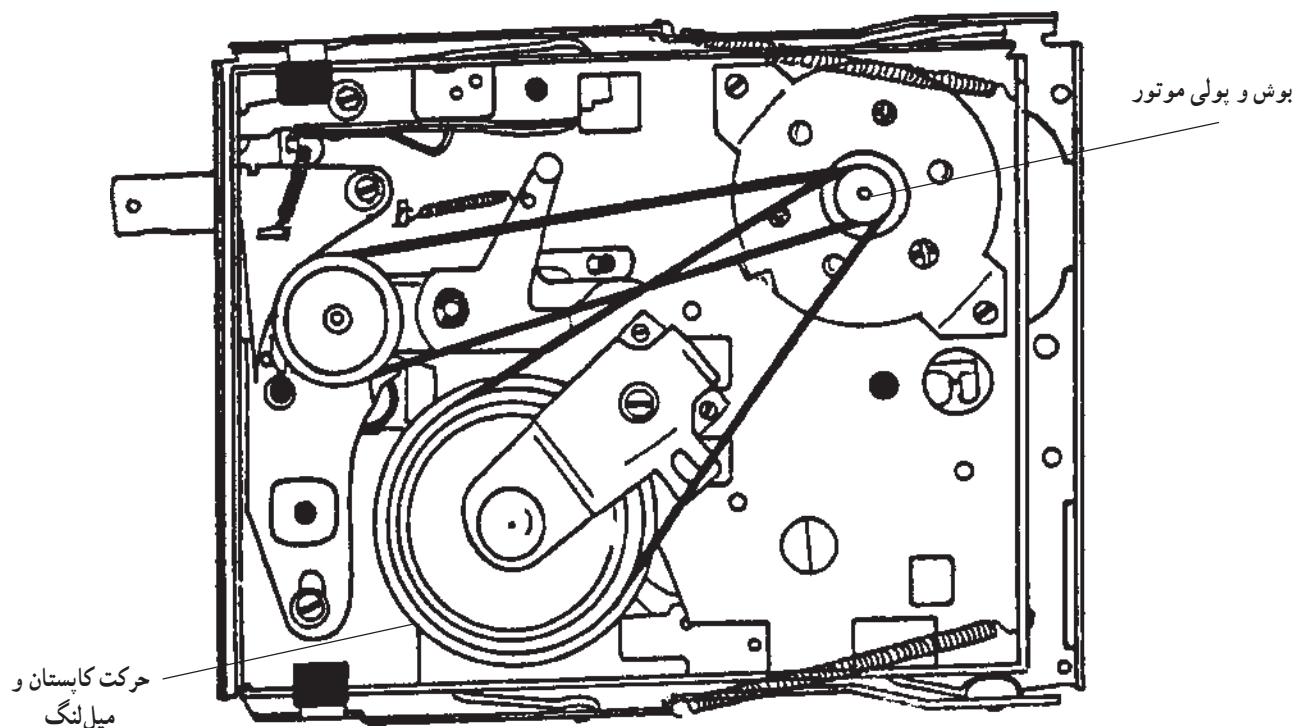
.....

.....

.....

.....

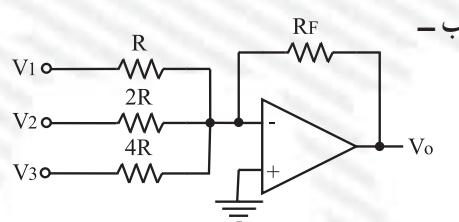
- یکی از قطعات و اجزای متحرک سیستم انتقال نوار در اثر کارکرد زیاد کیفیت خود را از دست داده است و خیلی سخت حرکت می‌کند و هنگام حرکت صدای مانند زوزه از آن به گوش می‌رسد.
- قطعات متحرک را روغن کاری کنید تا حرکت آن‌ها روان‌تر شود.
- پس از روغن کاری قطعات و محورها باید تمام محل روغن کاری شده را به خوبی تمیز کنید. در غیر این صورت باعث سُرخوردن قطعات بر روی یکدیگر و ضعیف شدن سیستم کلچ انتقال نوار می‌شود (شکل ۱۲۴-۶).



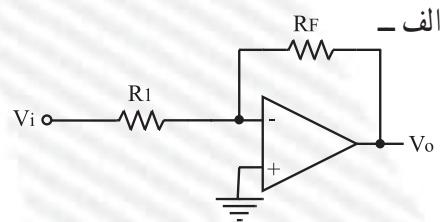
شکل ۱۲۴-۶—قطعات متحرک سیستم انتقال نوار

## آزمون پایانی (۶)

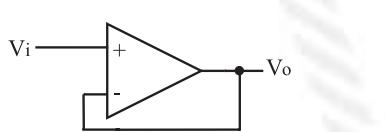
- ۱- در دستگاه کنترل از راه دور سیستم‌های صوتی و تصویری، ارتباط بین فرستنده و گیرنده به طرق است.....
- ۲- در دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور از دیود ..... استفاده می‌شود.
- ۳- وجود یک مانع در شعاع تابشی اشعه‌ی مادون قرمز چه اشکالی به وجود می‌آورد؟
- ۴- نوع مدولاسیون سیستم کنترل از راه دور چیست؟
- ۵- از کدام نوسان‌ساز در آی‌سی فرستنده‌ی کنترل از راه دور استفاده می‌شود؟
- الف - نوسان‌ساز LC    RC
- ب - نوسان‌ساز مربعی    ج - نوسان‌ساز مربعي
- ج - نوسان‌ساز مربعي    د - نوسان‌ساز کربستالی
- ۶- وظیفه‌ی طبقه‌ی رمزگذار و جاروب آی‌سی فرستنده‌ی کنترل از راه دور چیست؟
- ۷- در گیرنده‌ی کنترل از راه دور از کدام المان استفاده می‌شود؟
- الف - دیود مادون قرمز    ب - فتودیود
- ج - فتو ترانزیستور    د - فتو دیود، فتو ترانزیستور
- ۸- مدار بایاس فتو ترانزیستور رارسم کنید.
- ۹- اولین قدم برای عیب‌یابی دستگاه فرستنده‌ی کنترل از راه دور چیست؟
- ۱۰- در مبدل آنالوگ به دیجیتال از کدام مدار استفاده می‌شود؟
- الف - شمارنده    ب - تقویت‌کننده
- ج - مولد پالس ساعت    د - شمارنده و مولد پالس ساعت
- ۱۱- اصول کار مبدل دیجیتال به آنالوگ بر مبنای کدام یک از مدارهای زیر است؟



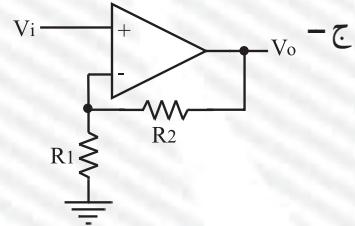
- ب -



- الف -



- د -



- ج -

- ۱۲- خاصیت کریستال مایع را تعریف کنید.
- ۱۳- کار صفحات پلاریزه کننده نور را توضیح دهید.
- ۱۴- چگونه می‌توان بر روی صفحات نمایشی کریستال مایع نورهای رنگی ایجاد کرد؟
- ۱۵- مدار فیلتر (پایه) اکولایزر را رسم کنید.
- ۱۶- کاربرد فیلترهای اکولایزر را توضیح دهید.
- ۱۷- طبقات فیلترهای اکولایزر از نظر ساختار مداری نام بیرید.
- ۱۸- در سیستم اکو نقش کدام مدار مهم است؟
- الف - تقویت کننده
- ب - تأخیردهنده
- ج - مخلوط کننده
- د - طبقه کنترل مخلوط کننده
- ۱۹- میزان تأخیر در سیستم اکو چند میلی ثانیه است؟
- الف - ۵\_۲۰
- ب - ۱۰\_۲۰
- ج - ۲۰\_۲۵
- ۲۰- عنصر BBD کدام مدار کاربرد دارد؟
- الف - اکو
- ب - اکولایزر
- ج - تأخیردهنده
- د - آسیسی حافظه
- ۲۱- در حافظه‌های پاک‌نشدنی مدت ذخیره‌ی سیگنال صوتی چقدر است؟
- الف - ۱ ساعت
- ب - ۱ ماه
- ج - ۱۰ سال به بالا
- د - ۱ سال
- ۲۲- سیستمی که ضبط را با صدا فعال می‌سازد چه نام دارد؟
- الف - MUTE
- ب - VAS
- ج - VOR و VAS
- ۲۳- کاربرد مدار MUTE را شرح دهید.

## پاسخ پیش‌آزمون (۱)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	سرعت و توان
۲	د
۳	ج
۴	معیوب بودن در محفظه
۵	پس از قطع برق از اسپری تمیز کننده مخصوص استفاده می‌شود
۶	ج

## پاسخ آزمون پایانی (۱)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	موتورهای اونیورسال به گونه‌ای طراحی شده است که سرعت و توان خروجی موتور تقریباً در جریان مستقیم و جریان متناوب تک فاز با فرکانس ۵۰ هرتز یکسان است.
۲	در ماشین‌های چون مته‌ها، اره‌ها، رنده‌های دستی، جاروبرقی، چرخ خیاطی و مخلوط‌کن‌های مواد غذایی.
۳	قاب دستگاه صوتی رادیویی، کلیدها و لولوم‌های کنترل، کانکتورها و سوکت برق و باتری، فیش و جک‌های ورودی و خروجی صدا، بلندگوی یک سیستم و قاب بلندگو و سیستم انتقال نوار
۴	جهت بازکردن سریع پیچ‌ها با نیروی کم‌تر، بازکردن و بستن سریع در کابینت رادیو، ضبط صوت و تلویزیون
۵	کثیف‌بودن کلید و لولوم‌ها با شستشوی آن‌ها عیب برطرف می‌شود.
۶	فساردادن ناحیه‌ی ترک خورده، استفاده از منبع نوری قوی در سمت مخالف، استفاده از ذره‌بین
۷	بلندگو باید با نمونه‌ای تعویض شود که از نظر اندازه‌های فیزیک و مقدار اهمی سیم‌پیچ‌ها و توان یکسان باشد.
۸	تعییر دور موتور ضبط – بازدید مدار کنترل دور موتور ضبط
۹	افزایش طول عمر دستگاه
۱۰	با افزایش بار سرعت به شدت کاهش می‌یابد و با کاهش بار سرعت بالا می‌رود. لذا برای ثبت دور از این مدار استفاده می‌شود.

## پاسخ پیش آزمون (۲)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	تبدیل انرژی الکتریکی که به صورت جریان DC است که به انرژی مکانیکی و ایجاد حرکت دورانی تبدیل می‌شود.
۲	ب
۳	ب
۴	الف
۵	با تغییرات بار موتور و منبع تغذیه‌ی دستگاه‌های ضبط صوت، دور موتور نوسان خواهد داشت لذا باید دور موتور دائماً کنترل شود تا مقدار آن ثابت بماند.
۶	در سیستم‌های جدید صوتی از قبیل CD و VCD
۷	شمارنده
۸	موقعیت و دور موتور را تشخیص می‌دهد و آن را به سیگنال الکتریکی تبدیل می‌کند.
۹	الف
۱۰	برای موتورهای DC که قطب‌های مغناطیسی آن‌ها آهن‌ربای دائمی است.

## پاسخ آزمون پایانی (۲)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	۶ و ۹ و ۱۲ ولت
۲	با واردشدن دو نیروی مختلف الجهت به دو طرف قاب، گشتاور لازم جهت گردش ایجاد می‌شود.
۳	مهمنترین مشخصه موتور dc، دور یا سرعت چرخش آن است و بر حسب دور بر دقیقه بیان می‌شود.
۴	با تعویض قطب‌های مثبت و منفی و لثاث منبع تغذیه، می‌توانیم جهت گردش موتور را تغییر دهیم. - ج -
۵	- کنترل دور موتور ضبط به روش مکانیکی - کنترل دور موتور ضبط به روش الکترونیکی - کنترل دور موتور با آسی سی
۶	ج
۷	د
۸	تاکوژنراتور حسگر سرعت موتور است و دور موتور را به ولتاژ تبدیل می‌کند.
۹	در سرعت‌های پایین گشتاور آن بالا است.
۱۰	مدولاسیون عرض پالس PWM - ب -

### پاسخ پیش‌آزمون (۳)

پاسخ	شماره‌ی پرسش
الف	۱
ج	۲
دوک‌ها	۳
	۴
د	۴_۱
ج	۴_۲
ب	۴_۳
الف	۴_۴

### پاسخ آزمون پایانی (۳)

پاسخ	شماره‌ی پرسش
ج	۱
با تغییر محل قرارگیری فر تنظیم کننده فشاری در سوراخ‌های پایه فر عمل تنظیم انجام می‌شود.	۲
توسط بک چرخ طیار روی محور کاپستان	۳
سیستم چرخ تسمه‌ای	۴
شل شدن تسمه و از دست رفتن خاصیت ارتیجاعی تسمه باعث می‌شود حرکت موتور بالغش و صدا همراه باشد.	۵
برای ضبط سیگنال صوتی در هنگام صدابرداری و تدوین و موئناز برنامه‌های صوتی به کار می‌رود که این عملیات به صورت منقطع انجام می‌شود.	۶
گزینه‌ی ج صحیح است.	۷
گزینه‌ی ب صحیح است.	۸
گزینه‌ی ب صحیح است.	۹

### پاسخ پیش آزمون (۴)

پاسخ	شماره‌ی پرسش
ب	۱
ب	۲
د	۳
ج	۴

### پاسخ آزمون پایانی (۴)

پاسخ	شماره‌ی پرسش
ج	۱
ج	۲
طبقات تقویت‌کننده صوت و بلندگو	۳
در وضعیت ضبط	۴
د	۵
ج	۶
شنیدن صدا و حذف آن متناسب با نیاز	۷
ج	۸
پایه‌ی ۱۱ به +7cc اتصال دارد.	
پایه‌ی ۸ به شاسی اتصال دارد.	
پایه‌ی ۶ ورودی آی‌سی است که سیگنال صوتی از سروسط ولوم VR101 از طریق خازن $C_{11}$ به پایه‌ی ۶ می‌رسد.	۹
سیگنال تقویت شده از طریق پایه‌ی ۱۲ آی‌سی خارج شده و به بلندگو می‌رسد.	

### پاسخ پیش آزمون (۵)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	د
۲	ج
۳	د
۴	د
۵	ب

### پاسخ آزمون پایانی (۵)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	آوومتر، سیگنال ژنراتور AF، اسیلوسکوپ، قلع کش، وسایل لحیم کاری، اسپری، ذره‌بین قوی، دستگاه دمگنتایزر، الكل و پنبه و روغن، نوار استاندارد، نوار و کاست پاک کننده
۲	برای تمیز کردن هد، این نوار پاک کننده را مانند نوار اصلی در داخل ضبط قرار می‌دهند و هر بار که نوار تمیز کننده یک دور کامل را طی کنید یک بوق شنیده می‌شود، برای تمیز کردن کامل هد و کاپستان این نوار باید چند دور کامل بزند و سپس از دستگاه خارج شود.
۳	ابتدا دمگنتایزر را به برق وصل کرده و سپس نوک کابل خروجی آن را به آرامی روی شیار هد می‌کشیم به طوری که هیچ گونه خراشی روی آن ایجاد نشود و در پایان دمگنتایزر را به آرامی و به تدریج از سطح هد دور می‌کنیم.
۴	زمانی که دامنه‌ی سیگنال صوتی دولبه به کمترین مقدار خود برسد.
۵	ضبط یک سیگنال بر روی نوار با کیفیت بالا.
۶	ج
۷	ج
۸	درهم رفتن نوار و تداخل نوار، کیف بودن محور چرخ طیار یا غلتک فشاری، گیر کردن نوار در اثر معیوب بودن یکی از آیسی‌های کنترلگر سیستم

### پاسخ پیش‌آزمون (۶)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	د
۲	مادون‌قرمز
۳	د
۴	ب
۵	د
۶	ج
۷	د
۸	د
۹	د
۱۰	از کریستال مایع در صفحه‌های نمایشی کامپیوتر، و سیستم‌های صوتی و تصویری استفاده می‌شود. (برای شرح بیشتر مراجعه شود به متن کتاب)

## پاسخ آزمون پایانی (۶)

شماره‌ی پرسش	پاسخ
۱	ارتباط فرستنده و گیرنده به طریق نوری است.
۲	دیود مادون قرمز
۳	مانع باعث جلوگیری از رسیدن نور به گیرنده‌ی کنترل از راه دور می‌شود.
۴	مدولاسیون دیجیتالی
۵	گزینه‌ی د
۶	وظیفه‌ی آن‌ها شناسایی کلید فشرده‌شده روی صفحه کلید است.
۷	گزینه‌ی د
۸	شکل ۶_۲۲
۹	آزمایش باتری دستگاه کنترل از راه دور است. و اتصال صحیح باتری و کناتک آن را بازبینی کرد.
۱۰	گزینه‌ی د
۱۱	گزینه‌ی ب
۱۲	با عبور نور از کریستال مایع مولکول‌های آن تمایل به خم شدن در جهت نور پیدا می‌کنند.
۱۳	شعاع‌های نور که در راستای خود هستند از خود عبور می‌دهند.
۱۴	با عبور نور از فیلترهای رنگ قرمز، سبز و آبی می‌توان تصاویر رنگی ایجاد کرد.
۱۵	شکل ۶_۷۳
۱۶	این فیلترها عمل تصحیح صدا را در فرکانس‌های خاص از باند صوتی انجام می‌دهند.
۱۷	الف - تقویت کننده‌ی ورودی (بافر) ب - فیلترهای فعال شکل ۶_۸۲ ج - جمع کننده‌ی ولتاژ شکل ۶_۸۲
۱۸	گزینه‌ی ب
۱۹	گزینه‌ی ب
۲۰	گزینه‌ی ج
۲۱	گزینه‌ی ج
۲۲	گزینه‌ی د
۲۳	برای قطع لحظه‌ای صدای بلندگو بدون آن که ولوم صدا را تغییر دهدن از Mute استفاده می‌شود.

## **ضمیمه شماره‌ی ۱**

### **نمون برگ‌های شماره‌ی ۱ و ۲ و ۳**

**۱- جدول طبقه‌بندی توانایی‌های هم خانواده در  
واحدهای کار**

**۲- جدول طبقه‌بندی واحدها در پودمان‌های**

**مستقل**

**۳- جدول طبقه‌بندی واحدها و توانایی‌های موجود**

**در پودمان مهارت**

فرم شماره: ۱

جدول طبقه‌بندی توانایی‌های هم‌خانواده در واحدهای (UNITS) مستقل

نام رشته مهارتی: تعمیر تلویزیون رنگی	شماره رایانه‌ای: ۹۳۸۱	نام استاندارد مهارتی: تعمیر کار دستگاه‌های صوتی و رادیویی	کد متولی: ۵۴/۲۵-۸-۷۷	شماره توانایی‌های هم‌خانواده	ردیف
				میزان ساعت	
				نظری	
				عملی	
				جمع	
(Unit=U)	شماره و نام واحد				
U۱ : اصول کار رادیو AM/FM	۴۹	۲۶	۲۳		۴ و ۳ و ۲
U۲ : اصول ضبط مغناطیسی	۳۷	۱۶	۲۱		۱۴ و ۱۰ و ۹ و ۸ و ۷ و ۶
U۳ : اصول کار اجزاء مکانیکی دستگاه ضبط صوت	۳۸	۱۸	۲۰		۱۲ و ۱۱ و ۱
U۴ : عیب‌یابی و تعمیر دستگاه صوتی	۳۸	۲۶	۱۲		۱۳ و ۵
U۵ : رادیو ضبط دوکاسته	۶۰	۲۰	۴۰		۱۵

## جدول طبقه‌بندی واحدهای (UNITS) در پوダメن‌های مستقل

شماره رایانه‌ای: ۹۳۸۱	نام رشته مهارتی: تعمیر تلویزیون رنگی	
کد متولی: ۷۷—۵۴/۲۵	نام استاندارد مهارتی: تعمیر کار دستگاه‌های صوتی و رادیو	
ردیف	شماره و نام واحد (Units=U)	شماره و نام پوダメن (مدول M)
۱	U۱ : اصول کار رادیو AM/FM	M۱ : گیرنده‌های رادیویی
۲	U۲ : اصول ضبط مغناطیس	M۲ : اصول ضبط مغناطیس
۳	U۳ : اصول کار اجزاء مکانیکی دستگاه ضبط صوت U۴ : عیب‌یابی و تعمیر دستگاه صوتی U۵ : رادیو ضبط دوکاسته	M۳ : عیب‌یابی و تعمیر رادیو ضبط

نحو نہ بیکار

جدول طبقه بندی و احدها (UNITS) و توانایی های موجود پرداز مهارت: «عیب یابی و تغییر رادیو ضبط» شماره پرداز: M۳					
تعداد واحد	میزان ساعات آموزش	جمع	نظری	عملی	جمع
۱۳۶	۹۴	۷۲	۴	۱/۰	۲/۵

شانده: کارداش	زمینه: صنعت	گروه: برق
زیرگروه: الکترونیک	نام رشته مهارتی: تعمیر تلویزیون رنگی	نام استاندارد مهارتی مبنا: تعمیر کار دستگاه های صوتی و رادیو
میزان ساعات آموزش	شماره کد رایانه: ۹۳۸۱	شماره کد متوالی: ۰۵۴۲۵-۸ و ۷۷
تعداد واحد	جمع	شماره کد رایانه: ۹۳۸۱
	نظری	شماره کد متوالی: ۰۵۴۲۵-۸ و ۷۷
	عملی	
	جمع	
	نظری	
	عملی	
	جمع	
میزان ساعات آموزش	۱۱۶	۱۰۶
تعداد واحد	۵/۹	۵/۹
	۲/۵	۲/۵
	۴	۴

میزان ساعات آموزش	عنوان توانایی	شماره توانایی (واحد)	شماره پیونیت (واحد)
نظری	توانایی عیب یابی و تعمیر و تنظیم قسمت های مکانیکی دستگاه های صوتی	۱	U۳
عملی	توانایی برسی اصول کار موتور های الکتریکی موجود در ضبط صدا	۱۱	U۳
جمع	توانایی بردسی سیستم قدرت رسانی حالت ضبط و پخش	۱۲	U۳
۴	توانایی بردسی سیستم قدرت رسانی صوتی (رادیو - ضبط پخش صوت و گرام و آمپلی فایر)	۵	U۴
۱۰	توانایی عیب یابی و تعمیر دستگاه های صوتی (رادیو - ضبط پخش صوت و گرام و آمپلی فایر)	۱۲	U۴
۱۴	توانایی به کارگیری انبار سرویس و نگهداری دستگاه های کامپیوتر	۱۵	U۵
۶	توانایی عیب یابی و تعمیر دستگاه کنترل از راه دور سیستم های مدرن صوتی	۱۶	U۵
۹			
۲۰			
۴۰			
۶۰			

## منابع و مأخذ

۱— MODERN TAPE RECORDER, STEREO

TWO - IN - ONE & CD

by: MANAHAR LOTIA BPB PUBLICATIONS

۲— RECORD CHANGER SERVICING GUIDE

by: Robert G. MiddleTon

۳— ضبط و پخش صدا، گلین الکین، ترجمه محمد مهدی چرخنده، انتشارات سروش

۴— تعمیر و شناسایی سیستم‌های پخش و ضبط صوت، ترجمه و تألیف: مهندس علی اکبر عربی، ناشر:

مجتمع آموزشی فاراد

۵— موتورهای الکتریکی کوچک و خیلی کوچک، ترجمه: دکتر ابراهیم سید گوگانی و مهندس جواد فیض،

ناشر موتورزن

۶— ماشین‌های الکتریکی ۱، سال سوم نظام جدید هنرستان رشته‌ی برق وزارت آموزش و پرورش، کد ۴۹۰/۱، ۱۹۹۰

مؤلف: مهندس محمد حیدری

۷— مجلات الکترونیکی، مترجم: رضا خوش‌کیش، کانون نشر علوم

۸— کاتالوگ و دستورالعمل‌های سرویس و تعمیرات انواع دستگاه‌های صوتی، گیرنده‌های رادیویی، ضبط—

پخش کارخانه‌های مختلف.

۹— اصول و راهنمایی عیب‌یابی و تعمیر مانیتور، مترجم: رضا خوش‌کیش

۱۰— CMOS Cook book

TTL Cook book

by: Don lancaster

