

## عناصر نیمه‌هادی خاص

هدف‌های رفتاری: پس از پایان این درس از فراگیر انتظار می‌رود:

- ۱- قطعات نیمه‌هادی چهارلایه را تعریف کند.
- ۲- تریستور را به صورت یک دیود قابل کنترل شرح دهد.
- ۳- SCR را با کلید مقایسه کند.
- ۴- تست SCR را از نظر سالم بودن و پایه‌ها تشریح کند.
- ۵- مدار ساده‌ی تریستوری را توضیح دهد.
- ۶- «Triac» را به صورت یک کلید قابل کنترل با جریان AC شرح دهد.
- ۷- چگونگی روشن کردن Triac را تشریح کند.
- ۸- Diac را به صورت یک دیود AC شرح دهد.
- ۹- UJT و PUT را تشریح کند.
- ۱۰- مدارهای کاربردی ساده (منبع تغذیه، یکسوساز با SCR و ...) را شرح دهد.

### مقدمه

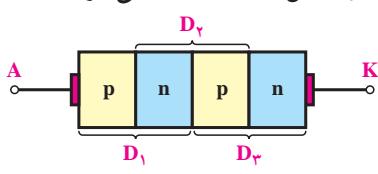
و شکل موج یکسو شده‌ی خروجی در اختیار ما نبود، اما به کارگیری مدارات یکسوساز کنترل شده این امکان را به وجود می‌آورد که بتوانیم تأثیر و تغییراتی را در وضعیت شکل موج خروجی ایجاد نماییم. در این گونه مدارات از دیودهای یکسوساز خاصی استفاده می‌شود که برای بررسی و توضیح آن‌ها لازم است تا ساختمان داخلی این نیمه‌هادی‌ها را بشناسیم.

### ۱-۵- دیود چهارلایه (دیود شاکلی)

این دیود خاص از چهار لایه‌ی نیمه‌هادی PNPN که به طور سری و به تناوب از نوع P و N هستند درست شده است. همان‌گونه که در شکل ۱-۵ مشاهده می‌شود دو لایه‌ی خارجی

در فصول گذشته قطعه‌ی الکترونیکی «دیود» برای شما معرفی شد و مشاهده کردید که این عنصر الکترونیکی از اتصال دو قطعه‌ی نیمه‌هادی P و N ساخته شده است و مانند یک کلید قطع و وصل عمل می‌کند، هم‌چنین با یکی از کاربردهای آن که در مدارهای یکسوساز است آشنا شدید. به طور کلی مدارات یکسوساز را از نظر عناصر به کار رفته، هم‌چنین چگونگی عملکرد به سه دسته می‌توان تقسیم نمود:

- ۱- مدارات یکسوساز کنترل نشده (دیودی)،
  - ۲- مدارات یکسوساز نیمه‌کنترل شده (دیودی و تریستوری)،
  - ۳- مدارات یکسوساز تمام کنترل شده (تریستوری).
- مدارات یکسوسازی که در فصل‌های پیشین بررسی شدند از جمله مدارات یکسوساز کنترل نشده بودند، زیرا مقدار



شکل ۱-۵

نخواهد کرد؛ زیرا دیودهای  $D_1$  و  $D_3$  در بایاس مخالف قرار گرفته، فقط دیود  $D_2$  که در وسط است در بایاس موافق خواهد بود. شرط استفاده از این دیود چهار لایه آن است که در هریک از مدارات شکل ۵-۳ و ۵-۴ ولتاژ مدار را افزایش دهیم تا به مقداری بیشتر از ولتاژهای شکست دیودهای  $D_2$  یا  $D_1$  و  $D_3$  برسد. این عمل در قطعات خاص همچون تریستور، دیاک، ترایاک و... انجام می‌شود.

این نیمه‌هادی بدین صورت است که اولین لایه از نوع P، آند (A) و آخرین لایه از نوع N، کاتد (K) نام دارد.

در واقع با توجه به شکل ۵-۱ می‌توان گفت: مدار معادل این نیمه‌هادی از سه دیود  $D_1$  و  $D_2$  و  $D_3$  تشکیل شده است که آن را به صورت شکل ۵-۲-الف نیز می‌توان نشان داد. علامت اختصاری دیود شاکلی به صورت شکل ۵-۲-ب است.

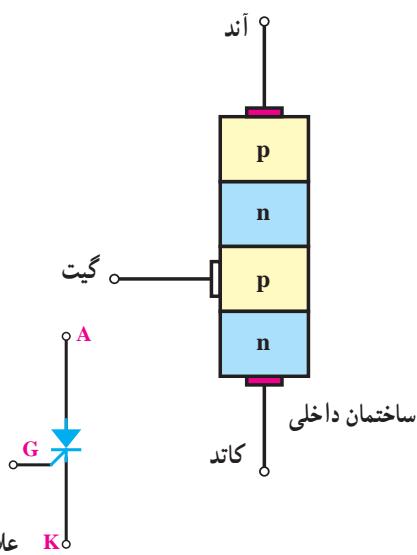
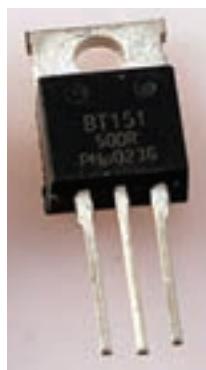


شکل ۵-۲-الف



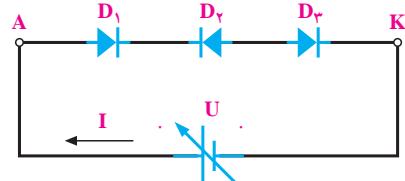
شکل ۵-۲-ب

تریستور یا SCR<sup>۱</sup> یک عنصر نیمه‌هادی چهار لایه - با ساختمان داخلی PNPN - بوده، شامل سه پیوند PN است. رفتار آن نیز مانند دیودهای چهار لایه است. برای هادی شدن تریستور، چون اعمال ولتاژ زیاد به دوسر یک دیود چهار لایه مشکل و در بعضی موارد غیرممکن است، برای رفع این عیوب در ساختمان SCR یک پایه که به لایه‌ی P میانی متصل می‌شود در نظر گرفته شده که اصطلاحاً به آن «گیت» (G)<sup>۲</sup> یا «پایه‌ی فرمان» یا «پایه‌ی آتش‌زن» گفته می‌شود. در شکل ۵-۳ ساختمان داخلی و علامت اختصاری یک SCR (تریستور گیت کاتدی) را مشاهده می‌کنید.



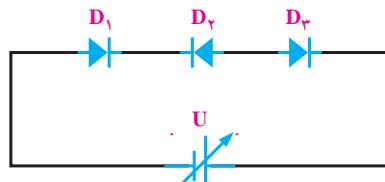
شکل ۵-۵- ساختمان داخلی، شکل ظاهری و علامت اختصاری تریستور

در صورت اعمال ولتاژ بر دوسر این نیمه‌هادی‌ها (بایاس کردن نیمه‌هادی) جریانی از آن عبور نمی‌کند، زیرا همان‌گونه که در شکل‌های ۵-۳ و ۵-۴ ملاحظه می‌شود، اگر بایاس دیود به صورت شکل ۵-۳ باشد دیودهای  $D_1$  و  $D_3$  در بایاس موافق



شکل ۵-۳

و دیود  $D_2$  در بایاس مخالف قرار می‌گیرد؛ همچنین اگر نیمه‌هادی را به صورت شکل ۵-۴، اتصال دهیم، جریانی از مدار عبور

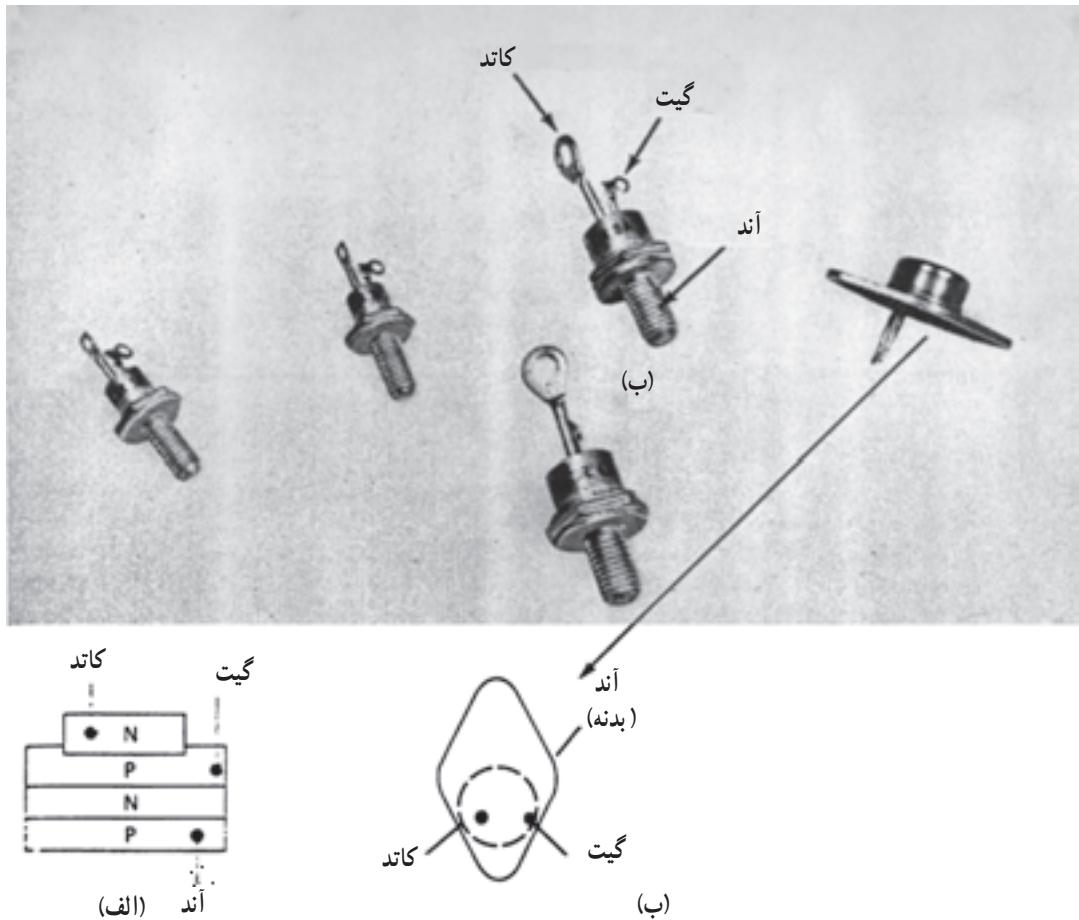


شکل ۵-۴

۱- SCR = Silicon Controlled Rectifier

۲- G = Gate

در شکل ۵-۶ تصویر چند تریستور نشان داده شده است.

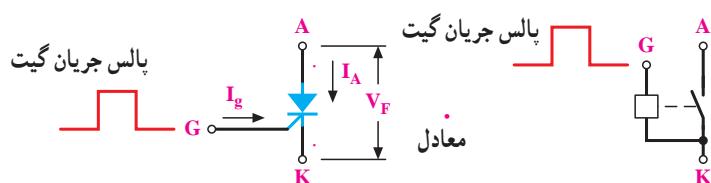


شکل ۵-۶ - الف - ساختمان اصلی (داخلی) یک سوکننده کنترل سیلیکونی ، ب - شکل ظاهری

که بر ولتاژ سد لایه های میانی P و N غلبه کند (مانند دیود).  
کاتد است؛ با این تفاوت که در تریستور یک پایه‌ی ورودی  
باشد و جریانی نیز به پایه‌ی گیت تزریق شود تریستور هدایت خواهد  
کرد.  
در واقع تریستور، مشابه کلیدی است که کنترل آن از طریق  
گیت امکان پذیر است (شکل ۵-۷).

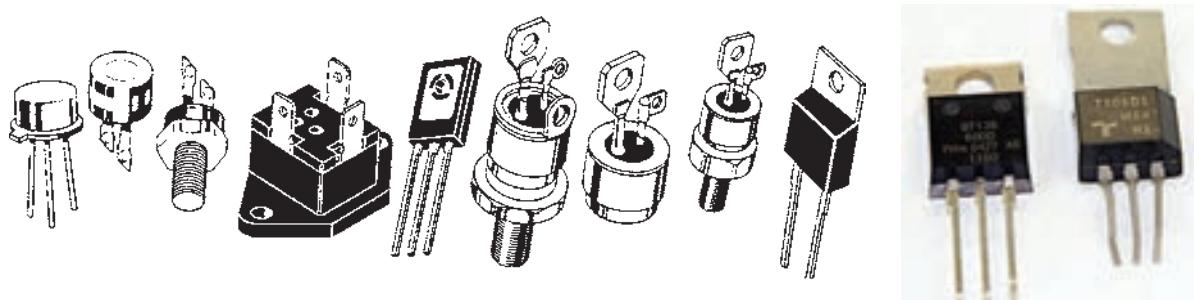
به طور کلی تریستور مشابه دیود دارای دو پایه‌ی آند و  
کاتد است؛ با این تفاوت که در تریستور یک پایه‌ی ورودی  
کنترل کننده موسوم به «گیت» وجود دارد که زمان عمل و هدایت  
تریستور را کنترل می‌کند. دیود معمولی جریان را فقط هنگامی  
که بایاس مستقیم است هدایت می‌کند، اما تریستور جریان مدار  
را به دو صورت می‌تواند هدایت کند:

الف - هرگاه ولتاژ آند نسبت به کاتد مثبت باشد، به طوری



شکل ۵-۷

از این قطعه به صورت تنظیم کنندهٔ جریان بار مصرف کننده دور اشاره کرد.  
**شکل ۸-۵** نمونه‌های دیگری از اشکال مختلف و قطع و وصل کننده در انواع مدارات کنترل کننده استفاده می‌شود که از جمله‌ی آن‌ها می‌توان به شارژ باتری‌ها، کنترل نور و کنترل تریستورهای است.



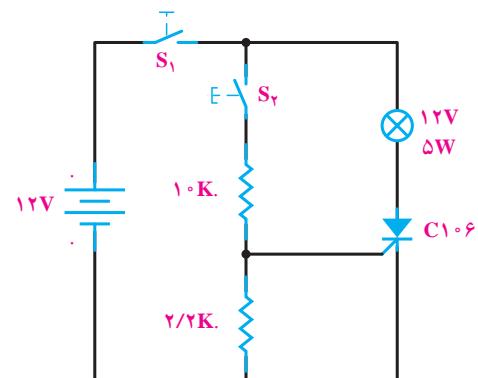
شکل ۸-۵

مقاومت ۱ کیلواهمی به گیت تریستور اعمال شده، در نتیجه سبب می‌شود تا تریستور عمل کند و جریانی از سمت آند آن به سمت کاتد فرستاده شود و بدین ترتیب، لامپ روشن می‌شود؛ حتی با قطع کلید  $S_2$  نیز در همان حال باقی می‌ماند، زیرا جریان لازم برای پایدار ماندن تریستور در حالت وصل کلید  $S_2$  تأمین شده و تریستور مانند کلید بسته در همان وضعیت باقی می‌ماند. از این آزمایش می‌توان نتیجه‌گرفت که تریستور مورد نظر سالم است. در صورتی که واکنش‌هایی به‌غیر از موارد اشاره شده داشته باشیم نشان‌دهندهٔ خرابی تریستور است.

**۳-۵ تشخیص پایه‌های تریستور**  
 تعیین پایه‌های تریستور از روی شکل ظاهری، غیرممکن بوده، هم‌چنان استفاده از اهم‌ترین روش مطمئن و کلی نیست؛ از این رو بهترین روشی که برای تشخیص پایه‌های تریستور توصیه می‌شود استفاده از کتاب مشخصات است.

#### ۴-۵ تست تریستور

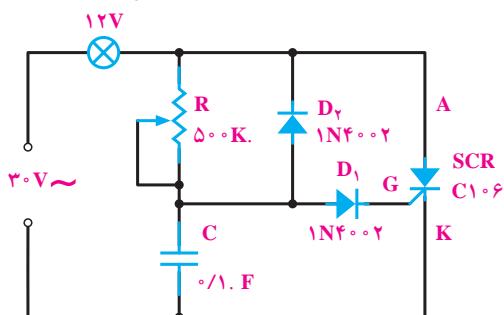
در این روش با کمک مداری مطابق شکل ۹-۵ و به وسیلهٔ آزمایش به سالم بودن تریستور می‌توان بی‌برد.



شکل ۹-۵

**۵-۵ مدارهای سادهٔ تریستوری**  
 مدارهای مختلفی را می‌توان نام برد که از خصوصیت SCR در طراحی آن‌ها استفاده شده است. در اینجا چند نمونه از آن‌ها را بررسی می‌کنیم:

#### ۱-۵-۵ مدار دیمیر: در شکل ۱۰-۵ مدار یک



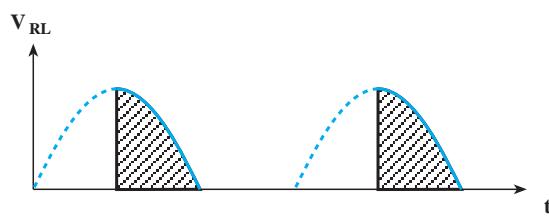
شکل ۱۰-۵

در این مدار با اتصال کلید  $S_1$  جریان از یک سمت به لامپ و آند تریستور می‌رسد، اما چون تریستور در وضعیت هدایت قرار ندارد جریانی از آند به کاتد عبور نمی‌کند و لامپ خاموش است. به محض این‌که کلید  $S_2$  وصل شود جریانی از طریق

گیت را کنترل می‌نمایند. افزایش  $R_1$  سبب کاهش جریان گیت شده و زمان تحریک، به تأخیر می‌افتد.

با کاهش مقاومت  $R_1$  جریان گیت افزایش می‌یابد و SCR می‌تواند زودتر روشن شود. به این ترتیب، با تغییر  $R_1$  می‌توان در هر لحظه بین  $0^\circ$  تا  $90^\circ$  تریستور را هادی نمود.

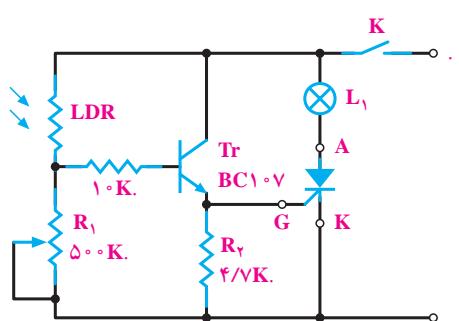
با هادی شدن SCR جریان از طریق SCR از بار عبور نموده در دو سر آن افت می‌کند. در شکل ۵-۱۲ ولتاژ دوسر  $R_L$  را در زاویه‌ی آتش  $90^\circ$  مشاهده می‌کنید. در این مدار رسیدن به زوایای بیشتر از  $90^\circ$  امکان پذیر نیست به دلیل این که مقداری موج در زوایای  $90^\circ$  تا  $180^\circ$  قبلًاً به وجود آمده‌اند. در نیمسیکل منفی SCR قطع است.



شکل ۵-۱۲

### ۵-۳-۵- کاربرد مقاومت تابع نور و SCR

به عنوان چشم الکترونیک: در شکل ۵-۱۲ مدار چشم الکترونیک رسم شده است. چشم الکترونیک مداری است که نسبت به نور حساس بوده، عکس العمل نشان می‌دهد.

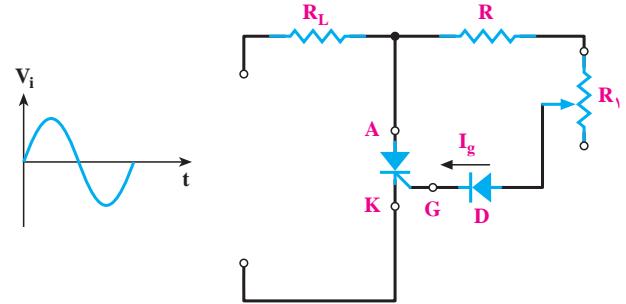


شکل ۵-۱۳

دیمر<sup>۱</sup> با استفاده از SCR نشان داده شده است. در نیمسیکل مثبت که آند SCR نسبت به کاتد آن مثبت‌تر است باید SCR وصل شود. برای وصل شدن SCR باید گیت آن را تحریک نمود. خازن C از طریق R شروع به شارژ می‌کند، وقتی ولتاژ آن به حدود  $1/4$  ولت رسید ( $7V$ ) ولت برای وصل  $D_1$  و  $7V$  ولت برای تحریک گیت (SCR)، در این لحظه  $D_1$  وصل و هدایت می‌کند و جریان از گیت تریستور می‌گذرد و SCR وصل می‌شود. با وصل شدن SCR جریان از لامپ گذشته، لامپ روشن می‌شود؛ با صفر شدن نیمسیکل مثبت، SCR قطع می‌شود و در تمام زمان نیم پریود منفی SCR خاموش خواهد بود. در نیمسیکل منفی دیود  $D_2$  وصل بوده، خازن C را شارژ می‌کند. دیود  $D_1$  که در این نیمسیکل قطع است، مانع اعمال ولتاژ منفی خازن به گیت SCR می‌شود. در نیمسیکل مثبت بعدی ابتدا خازن دشارژ، سپس از طریق R مجددًا شارژ می‌شود و عمل وصل SCR تکرار می‌شود. به این ترتیب، با تغییر مقاومت R می‌توانیم در نیم پریود مثبت، ولتاژ شارژ خازن را در حدود وسیعی کنترل نموده، سرانجام جریان بار را بین صفر تا  $180^\circ$  درجه از سیگنال ورودی کنترل کنیم.

### ۵-۴-۵- مدار کنترل جریان: در شکل ۵-۱۱

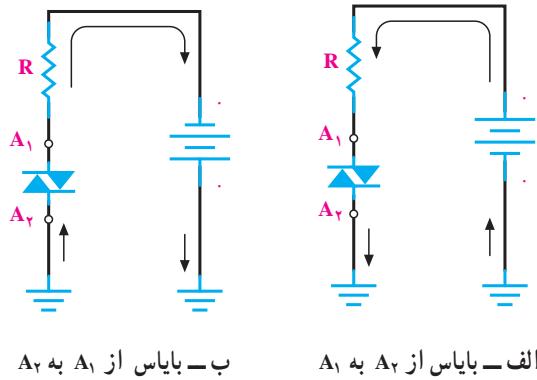
مداری نشان داده می‌شود که قادر است زاویه‌ی هدایتی بین  $0^\circ$  تا  $90^\circ$  درجه داشته باشد. هدایت تریستور را زاویه‌ی آتش ( $\theta$ ) می‌نامند. در نیمسیکل مثبت دیود D وصل می‌کند و سبب عبور جریان در گیت SCR می‌شود. البته مقاومت‌های R و  $R_1$  جریان



شکل ۵-۱۱

<sup>۱</sup> به مداراتی که می‌توانند نور لامپ را کنترل کنند، تاریک کننده یا دیمر گویند.

است. نوع متدالو آن دارای ولتاژ شکست ۳۵ . ولت است. نحوه عملکرد دیاک چنین است : تا زمانی که آند (۱) نسبت به آند (۲) مثبت است لایه های نیمه هادی مورد استفاده  $P_1$  و  $n_2$  و  $P_2$  و  $n_3$  هستند و وقتی آند (۲) نسبت به آند (۱) مثبت است لایه های مورد استفاده  $P_2$ ،  $n_2$  و  $P_1$  و  $n_1$  هستند. در شکل ۵-۱۵ چگونگی هدایت جریان در دو بایاس مختلف یک دیاک نشان داده شده است.



شكل ۵-۱۵

بزرگترین مزیت و کاربرد دیاک استفاده در ولتاژ های AC است، زیرا از هر دو سو هدایت می کند (نیم سیکل منفی و نیم سیکل مثبت). از دیاک به عنوان عنصر فرمان در مدارهای کنترل کننده می توان نیز استفاده می شود.

نمونه‌ی دیگری از دیاک وجود دارد که به صورت سه لایه PNP است (شکل ۵-۱۶)، اما از نظر علامت اختصاری مانند دیاک ۵ لایه نشان داده می شود.



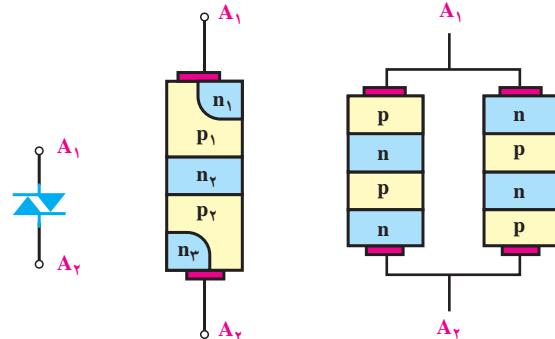
شكل ۵-۱۶ - ساختمان دیاک سه لایه به همراه شکل واقعی

وقتی نور به مقاومت LDR نمی تابد مقاومت آن زیاد بوده و چون جریانی از بیس ترانزیستور نمی گذرد،  $Tr$  قطع است. به محض تابش نور مقاومت LDR کم می شود؛ درنتیجه، جریان عبوری از LDR زیاد شده ترانزیستور  $Tr$  را فعال می کند. عبور جریان از امیتر ترانزیستور سبب تحریک گیت SCR و روشن شدن آن شده و لامپ  $L_1$  روشن می گردد. مقاومت متغیر برای تنظیم ولتاژ بین دو پایه بیس و امیتر ترانزیستور یا به عبارت دیگر حساسیت مدار نسبت به نور در مدار به کار رفته است.

## ۶-۵- دیاک<sup>۱</sup>

دیاک یک قطعه الکترونیکی است که معادل آن را به صورت دو دیود چهار لایه موزایی و معکوس مانند شکل ۶-۱۴ الف می توان نشان داد. دیاک در هر دو جهت تحریک می شود. در واقع دیاک دیود جریان متناوب بوده و دارای دو پایه است. واژه «اختصار شده دیود جریان متناوب ac diode» است.

ترتیب لایه های نیمه هادی دیاک به همراه علامت اختصاری آن در شکل ۶-۱۴ نشان داده شده است. این قطعه دارای دو پایه است که تحت عنوان آند یک ( $A_1$ ) و آند دو ( $A_2$ ) می شناسیم.



شكل ۶-۱۴ - ساختمان داخلی و علامت اختصاری دیاک

چون این دو پایه هیچ تفاوتی با یک دیگر ندارند در عمل معمولاً روی پایه های آن اسمی مشخص نشده است.

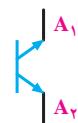
امتحان سالم بودن دیاک را به وسیله ای اهمتر نمی توان انجام داد، زیرا اهمتر از هر دو طرف مقادیر مقاومت را نشان می دهد.

ولتاژ های شکست (ولتاژ هدایت) دیاک ها بین ۲۵ تا ۴۲ ولت

هنگامی که ولتاژ دو سر خازن به ولتاژ هدایت دیاک، ۳۵ ولت برسده دیاک (DIAC) شروع به هدایت می‌کند و جریان را به گیت تریستور رسانده آن را تحریک می‌کند. در این صورت SCR هادی می‌شود و جریان را هدایت کرده، موتور شروع به حرکت می‌کند.

در نیم‌سیکل منفی چون دیود  $D_1$  بایاس مخالف می‌شود؛ پس جریانی به خازن و دیاک نمی‌رسد، اما موتور می‌تواند جریان خود را از طریق مسیر دیود  $D_2$  (انرژی سیمپیچ  $L_S$ ) دریافت نموده و به حرکت خود ادامه دهد. با تغییر مقدار مقاومت  $R_C$  در واقع زاویه‌ی آتش تریستور، به عبارت دیگر مقدار مؤثر ولتاژ اعمال شده به موتور کم و زیاد می‌شود و درنتیجه دور نیز متناسب با آن تغییر می‌کند.

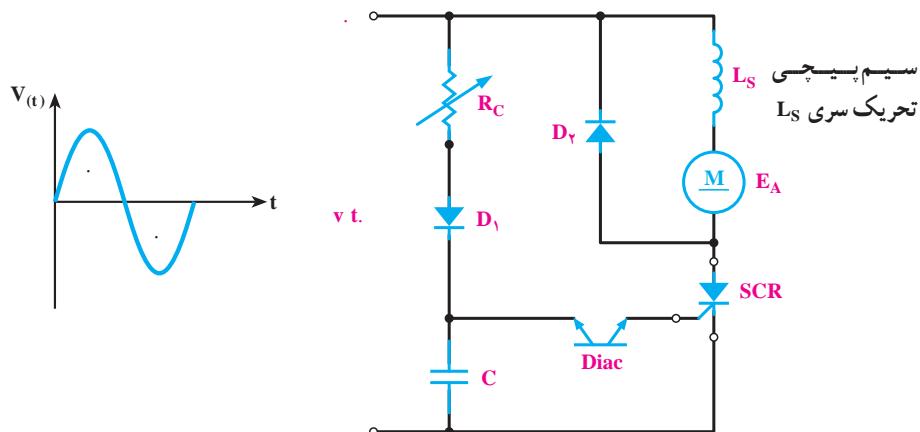
در مدارات الکترونیکی دیاک را با علامت اختصاری شکل ۵-۱۷ نیز نشان می‌دهند.



شکل ۵-۱۷\_علامت اختصاری دیگری از دیاک سه لایه

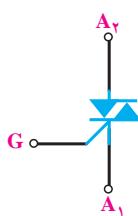
در شکل ۵-۱۸ یک مدار کاربردی برای دیاک نشان داده شده است.

طرز کار مدار شکل ۵-۱۸ بدین صورت است: هرگاه نیم‌سیکل مثبت به مدار اعمال شود جریان از طریق مقاومت متغیر  $R_C$  و دیود  $D_1$  به خازن  $C$  می‌رسد و شارژ آن آغاز می‌گردد.



شکل ۵-۱۸\_کنترل کننده موتور اوپیورسال نیم‌موج

مداری ترایاک نشان داده شده است.

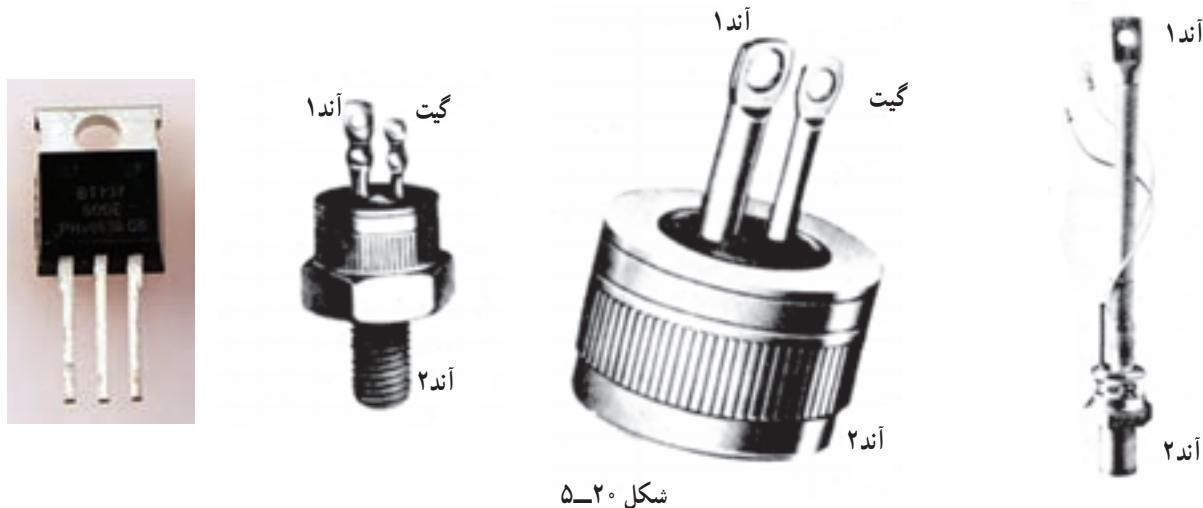


شکل ۵-۱۹\_علامت اختصاری ترایاک

## ۵-۷\_ساختمان ترایاک<sup>۱</sup>

ترایاک معادل دو SCR یکی «گیت آندی» و دیگری «گیت کاتدی» است که به طور موازی به هم بسته شده‌اند. این قطعه قادر است در هر دو نیم‌سیکل عمل کنترل را انجام دهد. در نیم‌سیکل مثبت معادل SCR گیت کاتدی و در نیم‌سیکل منفی معادل SCR گیت آندی عمل کنترل را انجام می‌دهند. در شکل ۵-۱۹ نمای

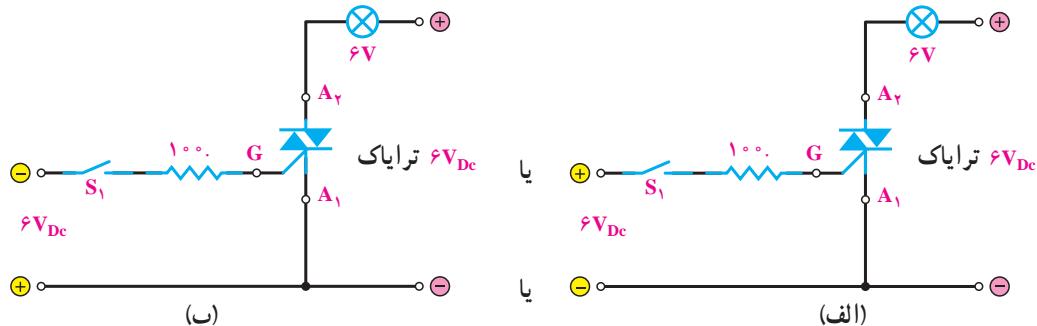
پایه‌های ترایاک «آند یک» ( $A_1$ ) و «آند دو» ( $A_2$ ) و «گیت» (G) نام دارند. در شکل ۵-۲۰ تصویر ظاهری چند عمل تحریک توسط پایه‌ی گیت انجام می‌گیرد.



شکل ۵-۲۰

**۸-۵- روشن کردن ترایاک (تریگر کردن ترایاک)** و گیت نیز نسبت به  $A_1$  ولتاژ مثبت یا منفی وصل گردد ترایاک تحریک شده و وصل می‌شود (شکل ۵-۲۱-الف و ب).

الف- اگر  $A_2$  نسبت به  $A_1$  به پتانسیل مثبت وصل شود

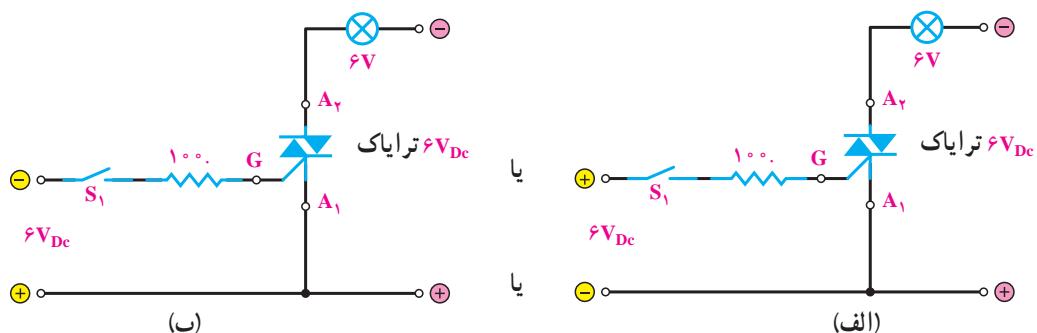


شکل ۵-۲۱

گیت نیز نسبت به  $A_1$  به ولتاژ مثبت یا منفی وصل گردد، ترایاک تحریک شده و وصل می‌شود. در شکل ۵-۲۲-الف و ب این حالات را مشاهده می‌کنید.

در شکل مشاهده می‌کنید اگر کلید  $S_1$  وصل شود گیت نیز تحریک می‌شود و در حالت ایده‌آل ترایاک مانند یک کلید عمل کرده، جریان از لامپ عبور می‌کند.

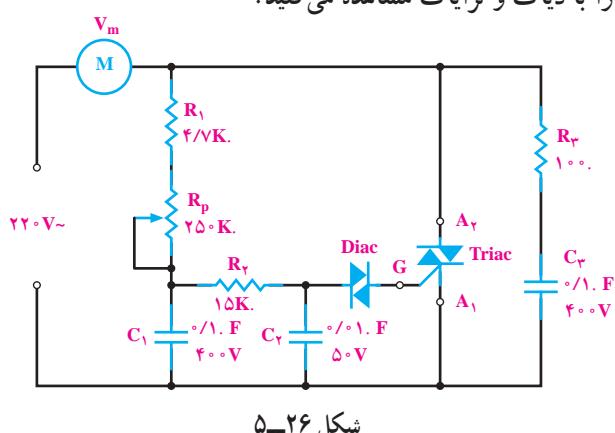
ب- اگر  $A_2$  نسبت به  $A_1$  به پتانسیل منفی وصل شود و



شکل ۵-۲۲

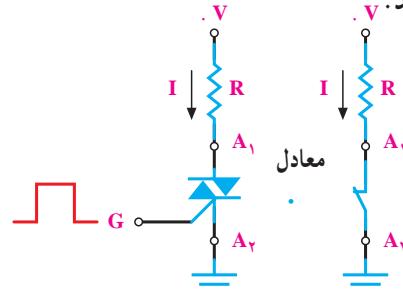
در دیمیر چون جریان به صورت ناگهانی، ضربه‌ای و به طور مرتب قطع و وصل می‌شود، مقدار زیادی پارازیت به اطراف خود پخش می‌کند. خازن  $C_1$  و سلف  $L$  برای حذف پارازیت است و از عبور پارازیت‌های فرکانس بالا به شبکه جلوگیری می‌کنند. با تغییر پتانسیومتر زاویه‌ی برش و درنتیجه ولتاژ مؤثر دو سر بار را می‌توان تغییر داد. وقتی ولتاژ شارژ خازن  $C_2$  به اندازه‌ی ولتاژ شکست دیاک رسید، دیاک وصل می‌کند؛ همچنین خازن در داخل گیت به صورت ضربه‌ای خالی می‌شود و ترایاک را وصل می‌کند. این عمل عیناً در دونیم‌سیکل مثبت و منفی تکرار می‌شود. در مراکز صنعتی اگر بخواهند زاویه‌ی برش را به صورت اتوماتیک کنترل کنند باید به وسیله‌ی مداری پالس‌های الکترونیکی کنترل پذیر ایجاد نمایند. یکی از این قطعات به منظور ایجاد پالس ترانزیستور UJT است.

### ۵-۱۰- کنترل دور موتور یونیورسال در مدار شکل ۵-۲۶ کنترل کننده‌ی دور موتور یونیورسال را با دیاک و ترایاک مشاهده می‌کنید.

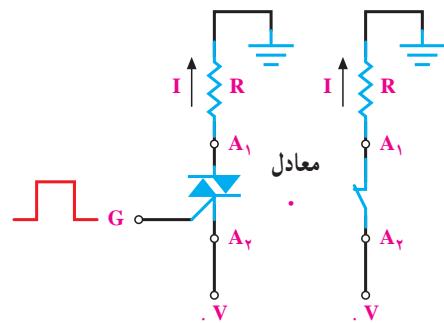


با شارژ خازن  $C_2$  وقتی ولتاژ دو سر آن به اندازه‌ی ولتاژ شکست دیاک رسید، دیاک وصل می‌کند؛ همچنین خازن در داخل گیت ترایاک به صورت ضربه‌ای خالی می‌شود و ترایاک وصل می‌کند. با تغییر  $R_p$  زمان شارژ خازن را می‌توان تغییر داد. هرچه خازن دیرتر شارژ شود زمان وصل ترایاک به تأخیر افتاده، ولتاژ مؤثر در دو سر موتور کم و دور موتور کم می‌شود. مقاومت  $R_3$  با خازن  $C_3$  به منظور حذف پارازیت‌های ایجاد شده به شبکه است.

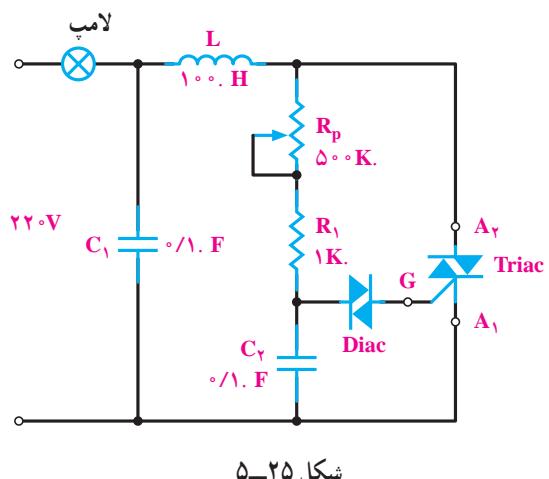
البته بهتر است هنگامی که  $A_1$  نسبت به  $A_2$  مثبت تر است گیت نسبت به  $A_2$  تحریک شود. شکل ۵-۲۳ این حالت را نشان می‌دهد.



اگر  $A_2$  نسبت به  $A_1$  مثبت تر باشد گیت نسبت به  $A_1$  تحریک می‌شود. در شکل ۵-۲۴ این حالت را مشاهده می‌کنید.

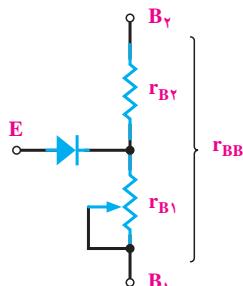


### ۵-۱۱- کاربرد ترایاک به صورت مدار دیمیر در شکل ۵-۲۵ مدار یک دیمیر برای کنترل روشنایی نشان داده شده است.



## ۱۱-۵ ترانزیستور UJT

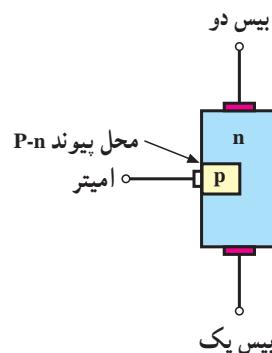
UJT یک نوع ترانزیستور تک اتصالی است. در ساختمان این ترانزیستور یک قطعه‌ی کوچک کریستال، نوع P روی یک کریستال نوع N متصل شده است (شکل ۵-۲۷).



شکل ۵-۲۹

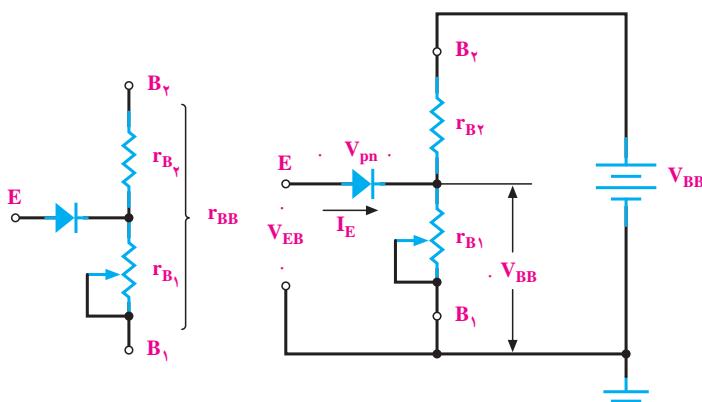
### ۱۱-۵-۱ طرز کار UJT: هرگاه منبع ولتاژ $V_{BB}$

را مطابق شکل ۵-۳۰ به دو پایه‌ی  $B_1$  و  $B_2$  وصل کنیم، به علت مقاومت زیاد بین دو بیس ( $B_2$  تا  $B_1$ ) جریان کمی از منع کشیده می‌شود؛ همچنین منبع ولتاژ  $V_{BB}$  بین دو مقاومت  $r_{B_1}$  و  $r_{B_2}$  تقسیم ولتاژ می‌گردد. افت ولتاژ دو سر  $r_{B_1}$  یعنی ولتاژ کاتد دیود E (امیتر) و  $B_1$  (بیس شماره‌ی ۱) برابر است با :

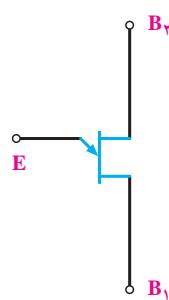


شکل ۵-۲۷

در شکل ۵-۲۸ علامت اختصاری UJT رسم شده است.



شکل ۵-۳۰



شکل ۵-۲۸

پایه‌های UJT «بیس یک» ( $B_1$ )، «بیس دو» ( $B_2$ ) و «امیتر» (E) نام دارند. UJT فقط دارای یک اتصال P-N است. دو پایه‌ی بیس یک و بیس دو نسبت به هم مانند یک مقاومت هستند. مقاومت بین  $B_1$  و  $B_2$  را به  $r_{BB}$  نشان می‌دهند. مقدار  $r_{BB}$  برای UJT‌های مختلف حدود ۴ کیلوواهم تا ۱۰ کیلوواهم است. امیتر نسبت به  $B_1$  و  $B_2$  مانند دیود عمل می‌کند. در شکل ۵-۲۹ مدار معادل UJT رسم شده است.

$$Vr_{B_1} \cdot \left( \frac{r_{B_1}}{r_{B_1} + r_{B_2}} \right) V_{BB}$$

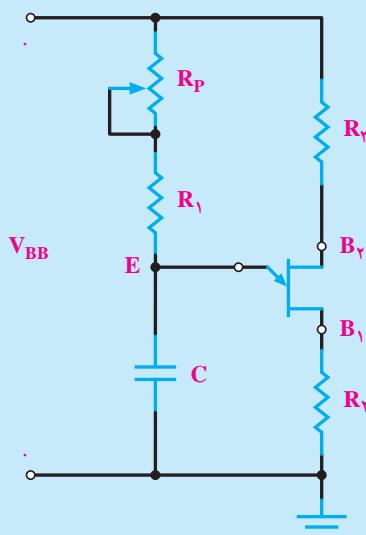
$$\dots \frac{r_{B_1}}{r_{B_1} + r_{B_2}}$$

$$Vr_{B_1} \dots V_{BB}$$

وارد منطقه‌ی کریستال N می‌شوند و مقاومت  $r_{BB}$  به سرعت کاهش می‌یابد و از منبع  $V_{BB}$  جریان زیاد کشیده می‌شود.

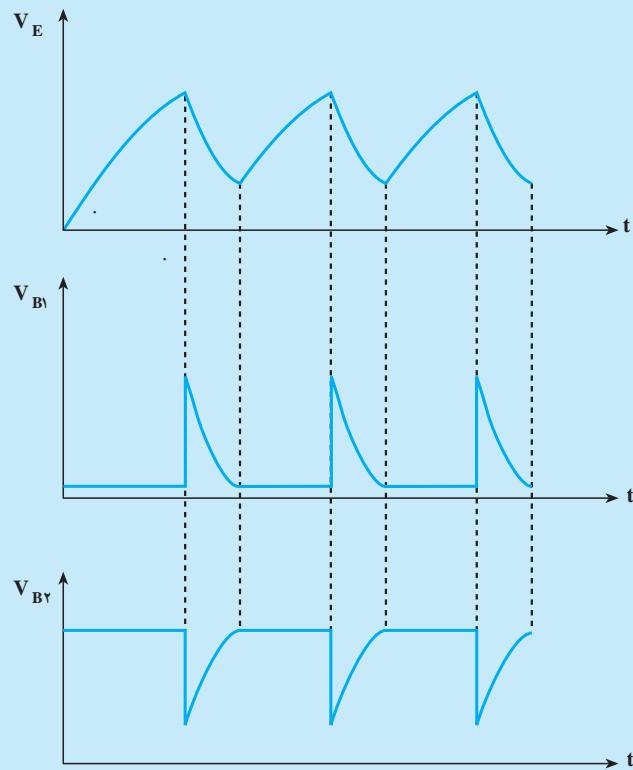
اگر ولتاژ اعمال شده به امیتر نسبت به  $B_1$  به حدی برسد که دیود امیتر وصل کند (این ولتاژ که ولتاژ «آتش امیتر» نام دارد برابر ولتاژ وصل دیود  $V_{BB}$  است)، بارهای کریستال P

**۱۱-۵-۲** کاربرد UJT به صورت مولّد موج دندانه اره‌ای و پالس: در شکل ۵-۳۱ مدار مولّد موج (اسیلاتور یا نوسان‌ساز) با UJT رسم شده است.



شکل ۵-۳۱

خازن C از طریق  $R_1$  و  $R_p$  شروع به شارژ می‌کند و ولتاژ دو سر خازن یعنی ولتاژ E به تدریج افزایش می‌یابد. هر وقت ولتاژ امیتر (E) به حدی برسد که بتواند UJT را هادی کند، دیود امیتر وصل می‌کند و مقاومت  $B_2$  نسبت به  $B_1$  کاهش می‌یابد. خازن C از طریق امیتر-بیس یک به سرعت دشارژ می‌گردد. برای کنترل جریان دشارژ خازن مقاومت  $R_2$  در مدار قرار دارد. با دشارژ خازن C و کاهش ولتاژ آن دیود امیتر در UJT قطع می‌شود. این عمل شارژ و دشارژ خازن بی‌دریبی تکرار می‌شود. وقتی مولّد موج (اسیلاتور) UJT در حال کار است، سه نوع موج با فرکانس برابر، اما شکل‌های مختلف ایجاد می‌کند. در شکل ۵-۳۲ این سه موج رسم شده است.



شکل ۵-۳۲

شکل موج امیتر ( $V_E$ ) منحنی شارژ و دشارژ خازن C است (شارژ خازن از طریق مقاومت‌های  $R_1$  و  $R_p$  و دشارژ آن از طریق مقاومت  $R_2$  است). ولتاژ روی پایه‌ی  $B_1$  در هنگام شارژ خازن بسیار ناچیز و حدود صفر بوده زیرا جریان عبوری از  $R_2$  بسیار ناچیز است، اما بهنگام دشارژ خازن جریان  $R_2$  زیاد می‌شود. ولتاژ  $B_2$  در ابتدا زیاد است و بهنگام عمل کردن UJT تا زمانی که خازن در حال دشارژ است از پایه‌ی  $B_2$  نیز جریان عبور می‌نماید و ولتاژ آن کاهش می‌یابد. با دشارژ خازن و قطع جریان این ولتاژ افزایش می‌یابد. از موج دندانه‌ای ایجاد شده، در دستگاه‌هایی نظیر اسیلوسکوپ یا تلویزیون استفاده می‌کنند. پالس‌های ایجاد شده را نیز برای تحریک گیت عناصری نظری تریستور و ترایاک به کار می‌برند.

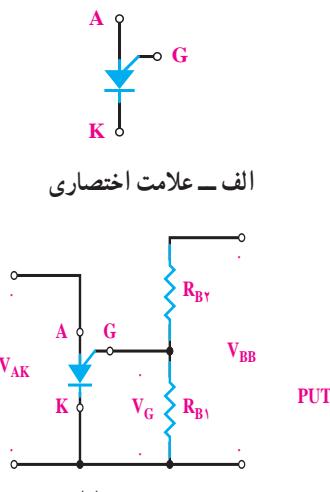
برای ساختن مدار می‌توان این مقادیر را به کار برد:

$$V_{BB} = 10 \text{ V}, R_p = 500 \text{ K}, R_1 = 1 \text{ K}, C = 10 \text{ nF}$$

$$R_2 = 100 \Omega, R_3 = 1/5 \text{ K}, \text{UJT} = 2N2646$$

## ۱۲-۵- تریستور PUT

<sup>۱</sup> یا ترازیستور تک قطبی قابل برنامه ریزی، یک تریستور سه پایه است که ساختمان داخلی آن از چهار لایهی متنابض از نیمه هادی های نوع P و N تشکیل شده است. برخلاف تشابه اسمی که بین PUT و UJT (ترازیستور تک قطبی) وجود دارد، ساختمان داخلی و شیوهی کار کاملاً متفاوتی دارند. در شکل ۵-۳۳-الف و ب ساختمان PUT و معادل دیودی آن نشان داده شده است.



شکل ۵-۳۴

PUT نسبت به UJT دارای امتیازاتی است که عبارت اند از:

الف - ولتاژ شکست آن، بالاتر است.

ب - قادر به کار در ولتاژ های پایین است.

ج - پالس های خروجی آن دارای ولتاژ بالاتری است.

د - ولتاژ تحریک آن قبل برنامه ریزی است.

ه - قیمت آن کم و اندازهی حقیقی آن کوچک است.

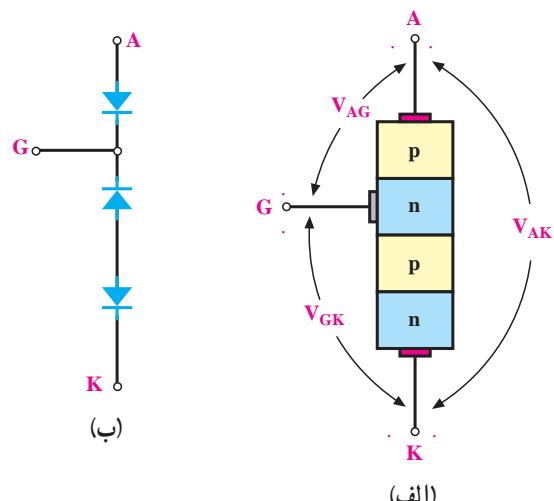
از جمله کاربردهای PUT می توان به این موارد اشاره کرد:

۱- ساخت تایمرها در مدارات شارژر،

۲- افزایش راندمان مولد (با کنترل ولتاژ  $V_{BB}$ ).

۱۲-۵- کاربرد PUT: بلوک دیاگرام کلی این

سیستم در شکل ۵-۳۵ نشان داده شده است. این سیستم سرعت نوار نقاله را کنترل می کند؛ یعنی به گونه ای عمل می کند که طی یک زمان مشخص تعدادی معین از اجسامی که در فواصل نامساوی از هم قرار دارند از مقابل نقطه ای خاص در روی خط تولید عبور کنند.

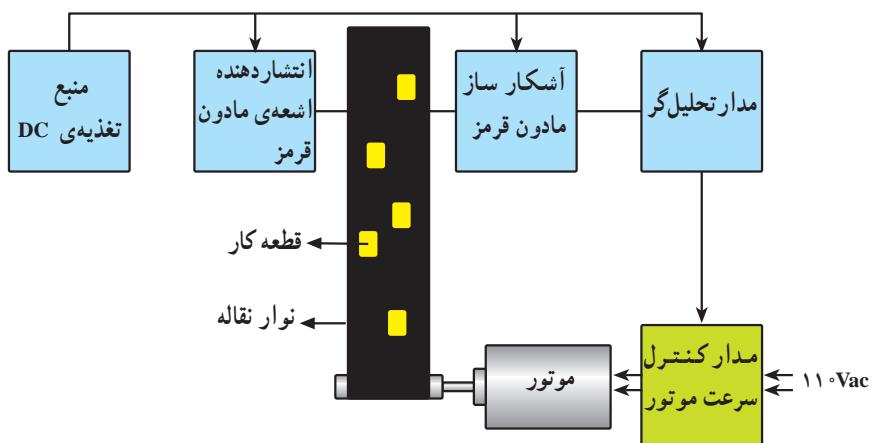


شکل ۵-۳۳

این قطعه دارای چهار لایهی PnPn و یک گیت است که به لایهی نوع n میانی اتصال دارد. علامت اختصاری PUT و اصول بیاس آن در شکل ۵-۳۴ مشاهده می شود.

همان گونه که از علامت اختصاری آن استنباط می شود این قطعه نیز در واقع SCR از نوع گیت آندی است. اصطلاح «برنامه ریزی» از این رو برای PUT به کار می رود چون به کمک مقاومت های بیاس آن  $R_{B1}$  و  $R_{B2}$ ، همچنین  $V_{BB}$  می توان آن را کنترل کرد. برای تحریک این نوع SCR باید به گیت ولتاژ منفی حدود ۷٪ ولت نسبت به آند اعمال کرد.

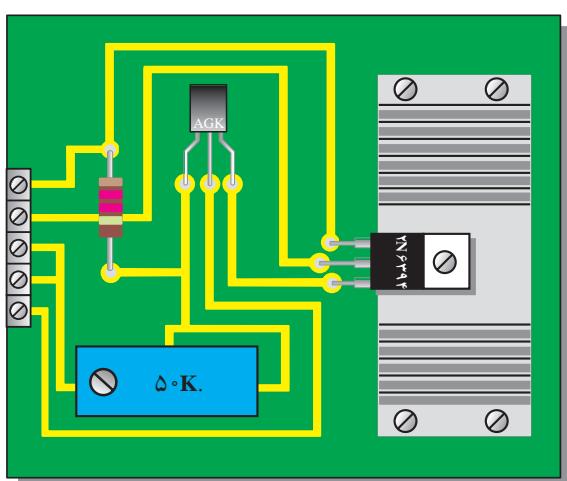
۱- PUT = Programmable Unijunction Transistor



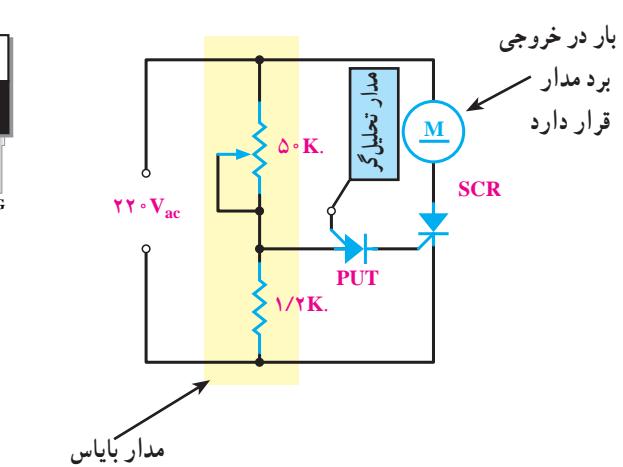
شکل ۵-۳۵

این ولتاژ نسبی توسط مدار تحلیل گری برای گیت PUT که در روی برد مدار کنترل سرعت است به کار می رود. این ولتاژ سبب می شود تا گیت PUT تحریک شود و در نقطه ای از موج ac هدایت کند. در صورتی که ولتاژ گیت PUT زیاد شود تریستور دیرتر روشن می شود و مقدار متوسط قدرت کمتری به موتور می دهد و سرعت آن را کاهش می دهد. اگر ولتاژ گیت PUT کاهش یابد SCR زودتر روشن می شود. این روند باعث می شود تا سرعت موتور را به گونه ای اتوماتیک بتوان تنظیم کرد. شکل ۵-۳۷ تصویری است از برد مدار چاپی به همراه قطعات نصب شده ای روی آن.

هر گاه جسمی که روی سمههای نقاله ای متحرک قرار دارد از مقابله آشکارساز نوری عبور کرده، مانع از عبور اشعه ای مادون قرمز شود شمارنده دیجیتالی یک شماره می اندازد. بعد از مدت زمان خاص این شماره های جمع شده از طریق مدار تحلیل گر به یک ولتاژ مناسب تبدیل می شود. هرچه تعداد اجسامی که از جلوی حس کننده<sup>۱</sup> نوری عبور می کنند بیش تر باشد ولتاژ بالاتر خواهد بود. این ولتاژ در مدار برای کنترل دور موتور به کار رفته و باعث تنظیم سرعت موتور الکتریکی می شود. در شکل ۵-۳۶ این مدار نشان داده شده است. توجه داشته باشید که بایاس PUT می تواند روی گیت یا آند انجام شود.



شکل ۵-۳۷



شکل ۵-۳۶

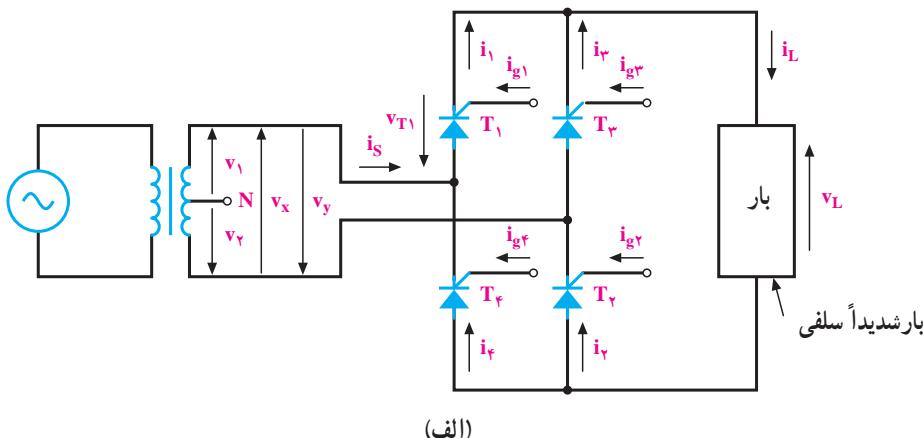
تریستور عمل هدایت جریان را انجام می‌دهند. با این تفاوت که در مدارهای یکسوسازی تریستوری از طریق یک مدار فرمان و با اعمال پالس‌های همزمان به گیت تریستورها می‌توان عمل هدایت را در لحظه‌ی دلخواه انجام داد و بر روی شکل موج خروجی اثر گذاشت.

در شکل ۵-۳۸ مدار و شکل موج‌های ولتاژ و جریان دوسر بار ( $v_L$  و  $i_L$ )؛ جریان‌های تحریک ( $i_g$ ) و جریان عبوری از هر تریستور ( $i_{T1}$  تا  $i_{T4}$ ) نشان داده شده است. چون بار با خاصیت سلفی زیاد است، شکل موج جریان بار بدون ضربان می‌باشد.

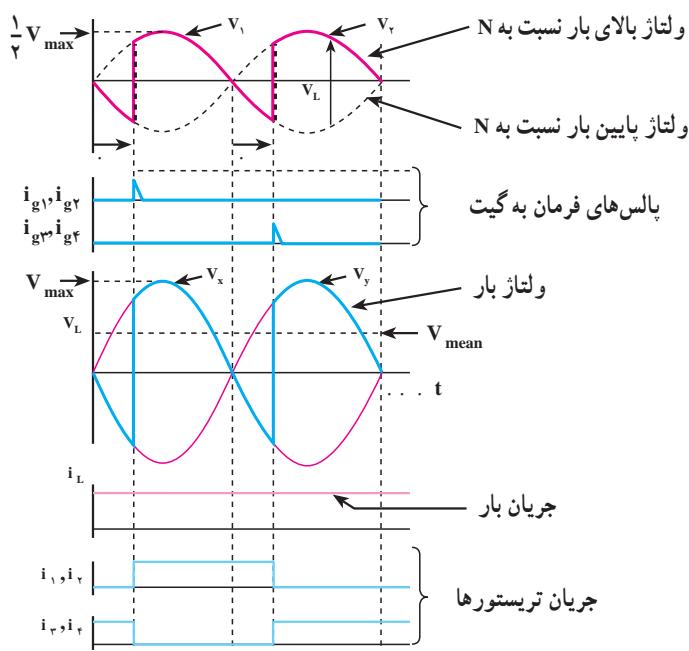
### ۱۳-۵ چند نمونه کاربرد نیمه‌هادی‌های خاص

در این فصل با چند قطعه نیمه‌هادی خاص (الکترونیک قدرت) مانند SCR؛ DIAC؛ UJT و PUT آشنا شده‌اید و در هر قسمت حداقل یک نمونه کاربردی برای هریک از آن‌ها تشریح شده است. اما بهجهت آشنایی بیشتر با زمینه‌های استفاده از این قطعات مدارهای متفاوت دیگری معرفی و بررسی شده‌اند.

**۱۳-۵-۱ یکسوساز تمام موج تریستوری تک‌فاز:** این مدار با همان شرایط کاری و مشابه مدار یکسوسازی دیودی عمل می‌کند یعنی در هر نیم‌سیکل دو



(الف)



(ب)

شکل ۵-۳۸

درجه مثبت تر است؛ بنابراین، تریستوری که در مسیر آن فاز قرار می‌گیرد، آند آن نسبت به کاند مثبت تر است؛ پس در این فاصله می‌توان جریان تحریکی را به گیت آن تریستور فرستاد تا عمل هدایت را انجام دهد. در شکل ۵-۳۹ وضعیت جریان‌های تحریک ( $i_g$ ) جریان‌های عبوری از هر تریستور ( $i_{g\tau}$  تا  $i_{gr}$ ) و لتاژ و جریان دوسر بار ( $V_L$  و  $I_L$ ) در زاویه‌ی آتش ( $\alpha$ ) نشان داده شده است.

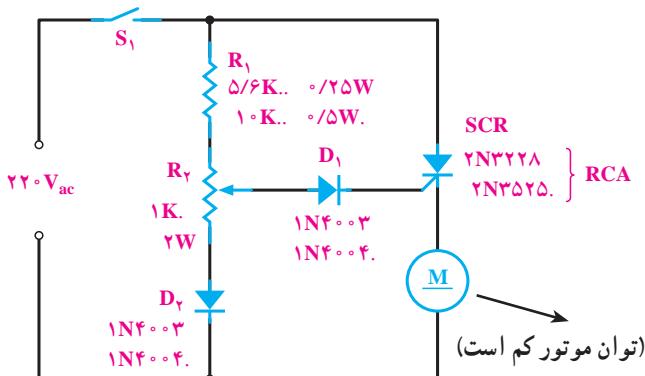
در لحظاتی که جریان به گیت هر تریستور اعمال می‌شود ( $i_g$ ) مسیر جریان بار ( $I_L$ ) از طریق آن تریستور بسته می‌شود پس شکل موج جریان بار هر  $120^\circ$  درجه تابع یکی از تریستورها است.

### ۵-۱۳-۵- کنترل دور موتورهای dc:

۵-۴۰ مداری نشان داده شده است که در آن موتور جریان مستقیم به گونه‌ی سری با تریستور قرار گرفته است.

مدار فرمان تریستور را مقاومت‌های  $R_1$ ،  $R_2$  و دیودهای

$D_1$  و  $D_2$  تشکیل می‌دهند؛ برای مثال اگر مقدار مقاومت  $R_2$  را افزایش دهیم جریان عبوری از گیت تریستور کم شده، SCR را افزایش دهیم جریان عبوری از گیت تریستور کم شده، دیرتر تحریک می‌شود. در نتیجه، سرعت موتور نیز کاهش می‌یابد. پس به‌این ترتیب می‌توانیم با تغییر در مقدار مقاومت  $R_2$ ، جریان تحریک گیت تریستور را تغییر دهیم که با این کار سرعت موتور نیز تغییر می‌کند.

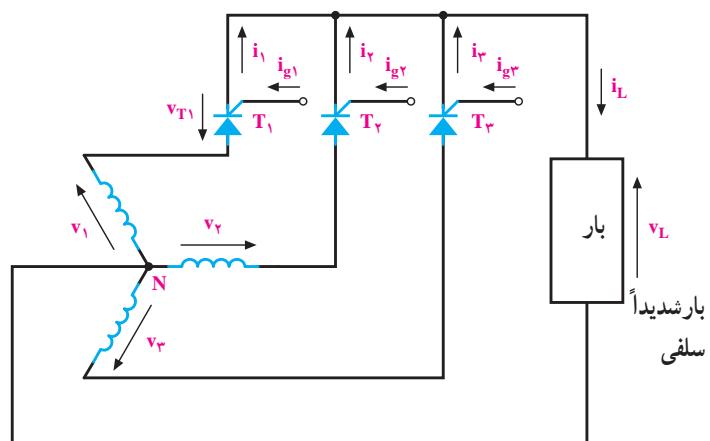


شکل ۵-۴۰

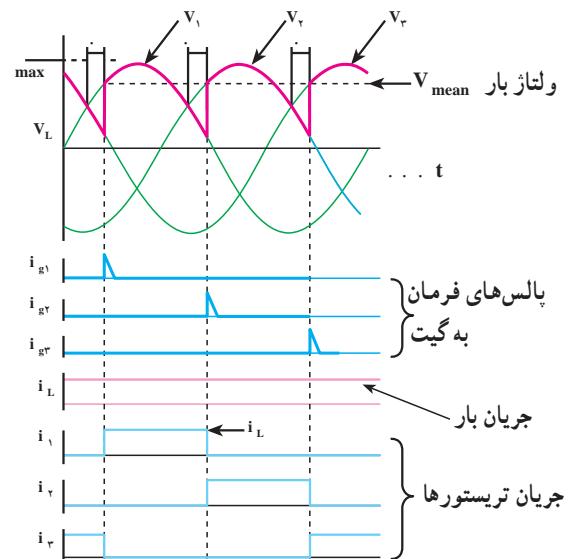
لازم به ذکر است که در بار اهمی خالص قسمت منفی ولتاژ بار ( $V_L$ ) حذف می‌شود و شکل موج جریان بار ( $I_L$ ) نیز مشابه شکل موج ولتاژ بار خواهد شد.

### ۵-۱۳-۶- یک سوساز نیم موج تریستوری سه‌فاز:

اصول کار این مدار نیز مانند یک سوساز نیم موج تک‌فاز است؛ با این تفاوت که در این مدار با فرستادن جریان به گیت هر تریستور می‌توان آن را در وضعیت وصل قرار داد. همان‌گونه که در شکل ۵-۳۹ مشاهده می‌شود هر فاز نسبت به دو فاز دیگر در هر  $120^\circ$

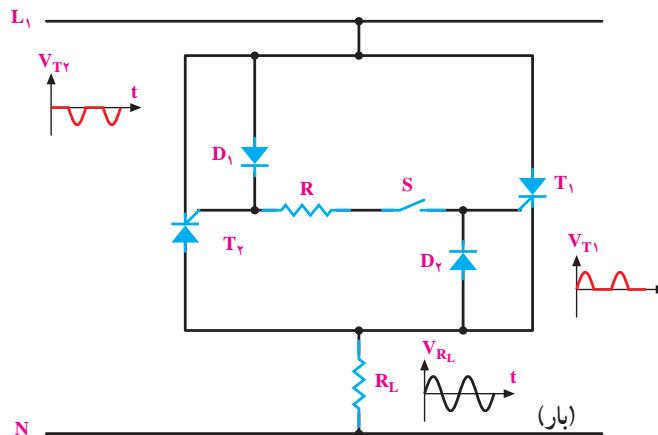


الف - اتصال مدار



ب - شکل موج‌ها با زاویه‌ی تأخیر آتش کوچک

شکل ۵-۳۹ - مدار سه‌فاز تمام کنترل شده نیم موج تریستوری



شکل ۵-۴۲

در این مدار دیودهای  $D_1$  و  $D_2$  به عنوان یک سوکننده و  $R$  به منظور کنترل جریان گیت تریستورها به کار برد شده‌اند. در نیمسیکل مثبت  $D_1$  و  $T_1$  در بایاس موافق و در نیمسیکل منفی  $D_2$  و  $T_2$  در بایاس موافق قرار دارند. بدین ترتیب، برای هادی شدن هر تریستور کافی است کلید  $S$  فشار داده شود. در این صورت، جریان از طریق هر تریستور به بار خواهد رسید. از این مدار هنگامی استفاده می‌شود که ترایاک موجود نباشد، زیرا عملکرد آن مانند ترایاک است.

**۵-۱۳-۵ - رگولاتور شارژ باتری:** از جمله کاربردهای مشهور SCR در رگولاتورهای شارژ باتری است. اجزا و عناصر اصلی چنین مداری در شکل ۵-۴۳ دیده می‌شود.

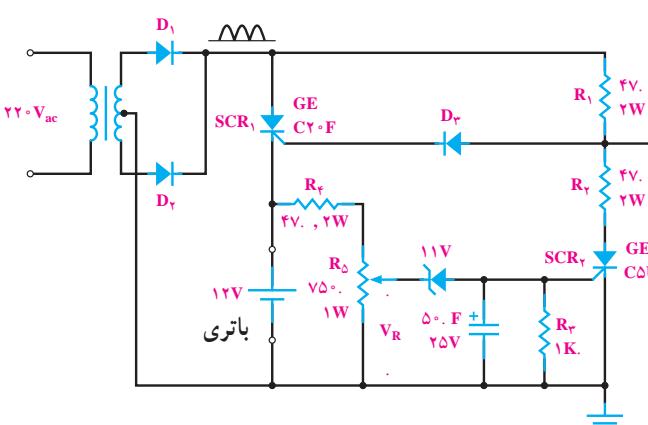
در شکل ۵-۴۱ تصویر دو کنترل کنندهٔ دور موتورهای (ac و dc) نشان داده شده است.



شکل ۵-۴۱

**۵-۱۳-۶ - کنتاکتور الکترونیکی:** در مدارات الکترونیکی از ترکیب دو تریستور مخالف موازی می‌توان ترکیبی را ساخت که به صورت کلید یا رگولاتورهای فازی به کار می‌روند. اصطلاحاً به این مدارات «کنتاکتورهای الکترونیکی» گویند. کنتاکتورهای الکترونیکی نسبت به کنتاکتورهای الکترومغناطیسی دارای این مزایا هستند:

- الف - زمان جواب گرفن از آن‌ها بسیار کوتاه است.
  - ب - قطع دائم مدار در زمانی که جریان در آن صفر شود.
  - ج - کنکات‌های فلزی در آن وجود ندارند.
  - د - این سیستم بی‌سرو صدا کار می‌کند.
  - ه - امکان فرستادن فرمان برای قدرت‌های کوچک یا خیلی بزرگ وجود دارد (مانند ماشین‌های جوش‌کاری).
- شکل ۵-۴۲ تصویری از مدار کنتاکتور الکترونیکی است.



شکل ۵-۴۳ - رگولاتور شارژ باتری

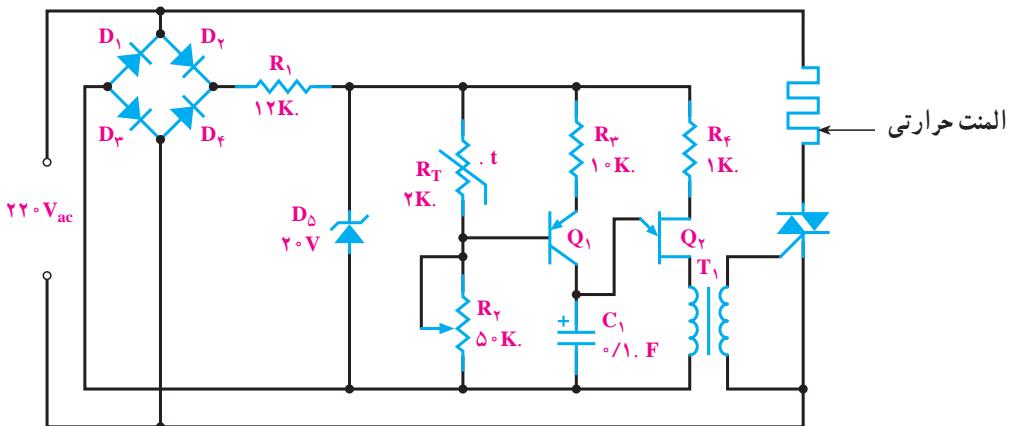
دارد. ولتاژ متناوب ورودی (برق شهر) بهوسیله‌ی مدار پُل یکسوساز تمام موج یکسو می‌شود و از طریق مقاومت  $R_1$  به مدار کنترل اعمال می‌گردد. مقدار موج یکسو شده بهوسیله‌ی دیود زنر روی  $20^\circ$  ولت تثبیت می‌شود.  $R_2$  به‌گونه‌ای تنظیم می‌شود که در درجه‌ی حرارت معین که از قبل تعیین شده قطع گردد. وقتی  $Q_1$  قطع است، خازن  $C_1$  نمی‌تواند شارژ کند. درنتیجه، گیت UJT تحریک نمی‌شود و UJT قطع می‌گردد. با قطع UJT پالسی ایجاد نمی‌شود تا گیت تراپاک را تحریک کند؛ از این‌رو تراپاک قطع و المتن حرارتی خنک خواهد بود. با خنک بودن المتن حرارتی NTC که بدنه‌ی آن به المتن تزدیک است خنک می‌گردد و مقاومت آن زیاد می‌شود. زیادشدن مقاومت NTC سبب افزایش ولتاژ امپیر – بیس  $Q_1$  شده،  $Q_1$  وصل می‌شود؛ هم‌چنین جریان لکتور  $Q_1$  خازن  $C_1$  را شارژ می‌کند، با شارژ خازن، گیت UJT تحریک می‌شود و UJT وصل می‌کند. پالس ایجاد شده گیت تراپاک را تحریک می‌کند و تراپاک وصل می‌شود. درنتیجه از المتن جریان عبور نموده آن را گرم می‌کند.

هرگاه حرارت المتن از حد تعیین شده تجاوز کند مقاومت NTC آن قدر کاهش می‌یابد که سبب قطع  $Q_1$  و در نهایت، موجب قطع تراپاک می‌شود، این امر جریان المتن را قطع می‌کند و سبب خنک شدن آن می‌شود.

طرز کار مدار بدین صورت است که ابتدا ولتاژ متناوب بهوسیله‌ی دیودهای  $D_1$  و  $D_2$  یکسو شده و به آند  $SCR_1$  هم‌چنین از طریق مقاومت  $R_1$  و دیود  $D_3$  به گیت تریستور  $SCR_1$  به‌منظور تحریک اعمال می‌شود. با روشن شدن  $SCR_1$  شارژ باتری آغاز خواهد شد. در شروع شارژ ولتاژ کم باتری بهصورت یک افت ولتاژ کوچک در بین دو مقاومت  $R_4$  و  $R_5$  تقسیم می‌شود. این ولتاژ ابتدا نمی‌تواند دیود زنر را که در بایاس معکوس است به هدایت بیرد.

با ادامه‌ی عمل شارژ، ولتاژ باتری به حدی می‌رسد که ولتاژ دو سر مقاومت  $R_5$  (VR) به‌اندازه‌ای می‌رسد که می‌تواند دیود زنر و  $SCR_2$  را روشن کند. با هادی‌شدن دیود زنر و رسیدن جریان به گیت، تریستور  $SCR_2$  روشن و مدار از طریق دو مقاومت  $R_1$ ،  $R_2$  و  $SCR_2$  بسته می‌شود که درنتیجه ولتاژ خروجی یکسوساز بین آن‌ها تقسیم خواهد شد. در این حالت هم‌چنین ولتاژ دوسر مقاومت  $R_2$  (گره  $V_2$ ) به‌اندازه‌ای نیست که تریستور  $SCR_1$  را روشن کند؛ از این‌رو مدار  $SCR_1$  قطع می‌گردد و عمل شارژ بهصورت اتوماتیک متوقف می‌شود.

**۶-۱۳-۵-کنترل اتوماتیک درجه‌ی حرارت المان حرارتی:** در شکل ۵-۴۴ مدار کنترل کننده اتوماتیک درجه‌ی حرارت المان حرارتی نشان داده شده است. یکی از قطعات مدار مقاومت با ضربی حرارتی منفی (NTC) است. این مقاومت حرارتی به‌همراه مقاومت  $R_2$  بایاس بیس ترانزیستور  $Q_1$  را به‌عهده



شکل ۵-۴۴

- ۱- ساختمان داخلی و اساس کار دیود چهارلایه را توضیح دهید.
  - ۲- ساختمان داخلی SCR را توضیح داده، شرایط هدایت آن را بنویسید.
  - ۳- با رسم مدار روش آزمایش تریستور را توضیح دهید.
  - ۴- مدار کنترل جریان تریستوری را رسم نموده، طرز کار آن را توضیح دهید.
  - ۵- نقش مقاومت  $R_2$  و ترانزیستور Tr در مدار چشم الکترونیک چیست؟
  - ۶- «دیاک» چیست و نحوه‌ی بایاس آن چگونه است؟
  - ۷- نقشه‌ی مدار کنترل کننده‌ی دور موتور اونیورسال نیم موج را رسم کرده، طرز کار آن را توضیح دهید.
  - ۸- روش‌های روشن کردن ترایاک را به همراه رسم مدارهای مربوط شرح دهید.
  - ۹- نقش خازن  $C_1$  و DIAC در نقشه‌ی دیم (کاربرد ترایاک) چیست؟
  - ۱۰- ساختمان داخلی UJT را به همراه رسم علامت اختصاری آن توضیح دهید.
  - ۱۱- مدار بایاس ترانزیستور UJT را رسم کرده، طرز کار آن را توضیح دهید.
  - ۱۲- تریستور گیت آندی (PUT) را از نظر ساختمان داخلی توضیح دهید.
  - ۱۳- مزایای PUT نسبت به UJT را بر شمارید و کاربردهای آن را تشریح کنید.
  - ۱۴- مدارهای یکسو ساز کنترل شده (تریستوری) نیم موج و تمام موج را برای حالات زیر رسم نموده، شکل موج ولتاژ خروجی مدار را برای زاویه‌ی آتش  $30^\circ$  . . رسم کنید.
- الف - تک فاز                          ب - سه فاز
- ۱۵- نقش دیود  $D_1$  در مدار کنترل دور موتور dc چیست؟
  - ۱۶- مدار کنتاکتور الکترونیکی را رسم نمایید و به این سوالات پاسخ دهید.
- الف - طرز کار                          ب - زمینه‌ی کاربردی                          ج - رسم شکل موج‌های ورودی و خروجی
- ۱۷- در مدار رگولاتور شارژ باتری، نقش دیود  $D_3$  و مقاومت  $R_5$  و تریستور  $SCR_2$  چیست؟
  - ۱۸- در نقشه مدار کنترل کننده‌ی اتوماتیک درجه‌ی حرارت یک المان حرارتی شکل ۵-۴۴، نقش عناصر  $C$ ,  $NTC$ ,  $Q_1$ ,  $Q_2$  و  $T_1$  چیست؟

## منابع و مأخذ

- ١ - Electronic devices by: T.L.floyd(2000) – (میلادی – McGraw-Hill)
- ٢ - خرازی، سعید. اصول الکترونیک، ۱۳۷۸ . مجتمع فنی تهران.
- ٣ - خلچ، بهرام. نظریان، فتح الله. الکترونیک عمومی. وزارت آموزش و پرورش.
- ٤ - لندر، سریل. ۱۳۷۵. الکترونیک صنعتی. معتمدی نژاد، میرفاضلی، شفیعی. انتشارات خراسان
- ٥ - مطلبی، علی. الکترونیک صنعتی. ۱۳۶۳ . انتشارات دانش و فن
- ٦ - نسلسکی، اشتاد. ۱۳۷۸ . قطعات و مدارات الکترونیک. دکتر قدرت سپیدنام و ... انتشارات خراسان
- ٧ - ویکرز، ویلیام. ۱۳۷۵ . مدار منطقی. مهندس انواری و مهندس سینا. انتشارات پرهام

