

شکل ۹-۳۲-۹ مدار مولتی ویبراتور

**۹-۱۸-۲\*** منبع تغذیه را به مدار وصل کنید و مدار را اندازی کنید.

**۹-۱۸-۳\*** به کمک ولت متر DC، ولتاژ پایه های بیس و امیتر و کلکتور هر ترانزیستور را، نسبت به شاسی اندازه بگیرید و جدول ۹-۱ را کامل کنید.

**۹-۱۸-۴\*** به کمک اسیلوسکوپ ضمن مشاهده شکل موج های  $V_{C1}$  و  $V_{B1}$  و  $V_{C2}$  و  $V_{B2}$ ، آن هارا در نمودارهای ۹-۷ تا ۹-۱۰، با حفظ رابطه زمانی رسم کنید.

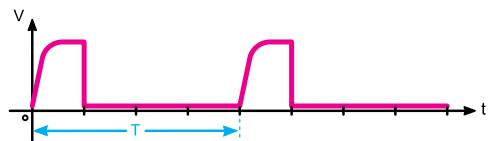
**۹-۱۸-۵\*** مقدار پیک تا پیک هریک از موج ها را اندازه بگیرید و یادداشت کنید.

**۹-۱۸-۶\*** زمان تناوب هریک از سیگنال ها را اندازه بگیرید و یادداشت کنید.

**۹-۱۸-۷\*** با استفاده از رابطه  $T = \frac{1}{4} R_B C$ ، مقدار پریود سیگنال را محاسبه و با مقدار اندازه گیری شده مقایسه کنید.

**۹-۱۸-۸\*** مقادیر مقاومت های  $R_{B1}$ ،  $C_1$ ،  $R_{B2}$  و  $C_2$  را مطابق جدول ۹-۲ تغییر دهید و در هر حالت زمان تناوب را اندازه بگیرید. سپس جدول را تکمیل کنید.

شده فقط به  $R_B$  و  $C$  بستگی دارد. اگر مقاومت های دوطبقه تقویت کننده و نیز ظرفیت خازن های  $C_1$  و  $C_2$  باهم برابر نباشند موج مربعی ایجاد شده نامتقارن است. شکل موج مربعی نامتقارن به صورت شکل ۹-۳۱ است.



شکل ۹-۳۱-۹ موج مربعی نامتقارن

در موج مربعی نامتقارن زمان تناوب موج از رابطه  $T = \frac{1}{4} (R_B C_1 + R_B C_2)$  به دست می آید.

$$\text{لذا } F = \frac{1}{T} = \frac{1}{\sqrt{(R_B C_1 + R_B C_2)}} \text{ می شود.}$$

### ۹-۱۶-۹ دستورهای حفاظت و اینمنی

◀ دستورهای حفاظت و اینمنی مطرح شده در ردیف ۹-۲ را به دقت مطالعه کنید و آن ها را در اجرای این آزمایش نیز به کار ببرید.

### ۹-۱۷-۹ قطعات و تجهیزات مورد نیاز

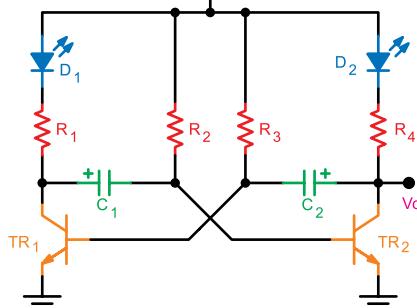
- اسیلوسکوپ دو کاناله، یک دستگاه
- مولتی متر دیجیتالی، یک دستگاه
- منبع تغذیه DC، یک دستگاه
- ترانزیستور BC107، دو عدد (یا هر نوع ترانزیستور با hFE بالاتر از ۷۵ موجود در بازار)
- خازن  $1\mu F$ ،  $1\mu F$  و  $\frac{1}{47}\mu F$  از هر کدام دو عدد
- مقاومت  $1K\Omega$ ،  $47K\Omega$  از هر کدام دو عدد

**۹-۱۸-۹-۱۸-۱۸** مراحل اجرای آزمایش نوسان ساز موج مربعی  
**۹-۱۸-۹-۲۲** مدار شکل ۹-۲۲ را روی برد برد  
بیندید. مدار را رسم کنید.

## جدول ۹-۲

مرحله	$R_{B1} = R_{B2} = R_B$	$C_1 = C_2 = C$
۱	$10\text{K}\Omega$	$0/0\ 1\mu\text{F}$
۲	$10\text{K}\Omega$	$0/47\mu\text{F}$
۳	$47\text{K}\Omega$	$0/0\ 1\mu\text{F}$

۹ ولت



شکل ۹-۳۳- مدار مولتی ویراتور

$$TR_1 = TR_2 = BC107$$

$$R_1 = R_2 = 47\text{k}\Omega$$

$$R_3 = R_4 = 22\text{k}\Omega$$

$$C_1 = C_2 = 47\mu\text{F}$$

$$D_1 = D_2 = \text{LED}$$

$$V_{CC} = 9\text{ Volt}$$

۹-۲۱- مدار را به صورت شکل ۹-۳۴ تغییر

دهید. سپس با تغییر  $V_R$  کمترین و بیشترین فرکانس موج خروجی را اندازه بگیرید.

نتایج به دست آمده از آزمایش را به طور خلاصه یادداشت کنید.

## ۹-۲۰- الگوی پرسش

آزمایش ۹

پاسخ پرسش‌های زیر را در کتاب گزارش کار و فعالیت‌های آزمایشگاهی بنویسید.

۱-۹-۲۰- نام دیگر مولتی ویراتور آاستابل (بدون تحریک خارجی) چیست؟

۲-۹-۲۰- در مولتی ویراتور آاستابل هر ترانزیستور در چه آرایشی به کار رفته است؟ (CE، CB، CC)

۳-۹-۲۰- مولتی ویراتور آاستابل مولد چه نوع سیگال‌هایی است؟

۴-۹-۲۰- در مولتی ویراتور آاستابل، «فرکانس نوسان‌ها» با کاهش ظرفیت خازن‌ها چه تغییری می‌کند؟

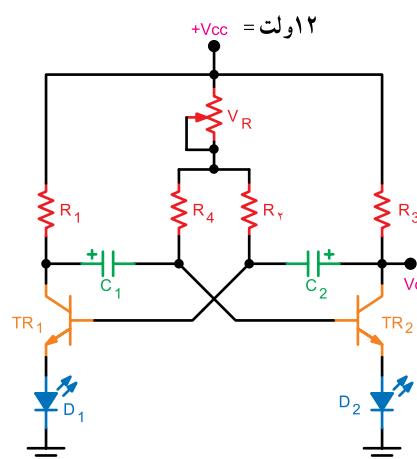
۵-۹-۲۰- یک مولتی ویراتور آاستابل دارای ثابت زمانی ثانیه  $1/68$  و  $\tau_1 = R_{B1}C_1 = 1/5$  و ثانیه  $5$  است.

شکل موج‌های تقریبی  $V_{C1}$  و  $V_{C2}$  را در نمودارهای ۹-۱۱ و ۹-۱۲، با مقیاس مناسب، رسم کنید.

۶-۹-۲۰- فرکانس موج رسم شده را در سؤال ۹-۲۰ محاسبه کنید.

## ۹-۲۱- کار عملی برای هرجویان علاقه مند

۱-۹-۲۱- در صورت داشتن وقت اضافی مدار شکل



شکل ۹-۳۴- مدار مولتی ویراتور

اکنون به شرح عملکرد پایه‌های آی‌سی می‌پردازیم.

### ۱-۹-۲۲-عملکرد پایه‌های آی‌سی

**الف - پایه‌های تغذیه آی‌سی :** پایه ۱ پایه مشترک یا پایه زمین آی‌سی و پایه ۸ محل اتصال مثبت تغذیه، یعنی  $V_{CC}$ + است. مقدار ولتاژ تغذیه می‌تواند بین ۵ تا ۱۸ ولت باشد

(شکل ۹-۳۷).



شکل ۹-۳۷ - پایه‌های تغذیه آی‌سی

**ب - پایه خروجی :** پایه ۳ پایه خروجی آی‌سی است. از این پایه موج خروجی را می‌توان دریافت نمود (شکل ۹-۳۸). وقتی خروجی آی‌سی در وضعیت پایین قرار دارد این پایه از طریق یک مقاومت ناچیز (حدود  $10\Omega$ ) به زمین متصل می‌شود. وقتی خروجی در وضعیت بالا قرار دارد مقاومتی معادل  $10\text{ k}\Omega$  این پایه و  $V_{CC}$ + قرار می‌گیرد.



شکل ۹-۳۸ - پایه خروجی آی‌سی

اتصال بار را به خروجی می‌توان به دو صورت انجام داد:

$$R_1 = R_T = 33\Omega$$

$$V_R = 10\text{ K}\Omega$$

$$R_T = R_F = 47\text{ K}\Omega$$

$$V_{CC} = 12\text{ Volt}$$

$$C_1 = C_T = 22\mu\text{F}$$

$$D_1 = D_T = \text{LED}$$

$$TR_1 = TR_T = BC107$$

## قسمت سوم نوسان‌ساز موج مربعی با آی‌سی ۵۵۵

### ۹-۲۲-اطلاعات اولیه

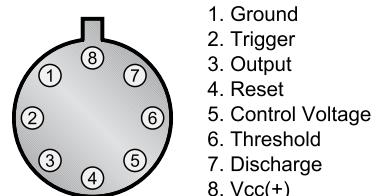
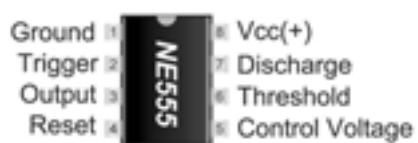
یک نمونه دیگر نوسان‌ساز موج مربعی را می‌توان به کمک آی‌سی ۵۵۵ ساخت.

آی‌سی ۵۵۵ نیز یک آی‌سی ۸ پایه به صورت شکل ۹-۳۵ است.



شکل ۹-۳۵ - شکل ظاهری و سوکت آی‌سی ۵۵۵

شماره پایه‌های آی‌سی در شکل ۹-۳۶ نشان داده شده است.

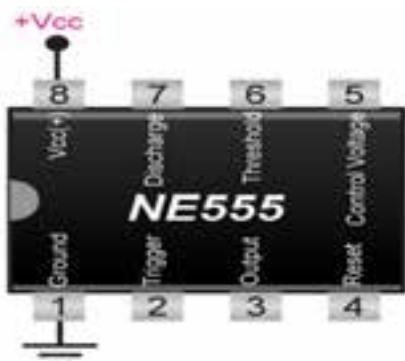


1. Ground	زمین
2. Trigger	راه انداز
3. Output	خروجی
4. Reset	تنظیم دورباره
5. Control Voltage	ولتاژ کنترل
6. Threshold	استانه
7. Discharge	تخلف
8. Vcc(+)	مثبت تغذیه

شکل ۹-۳۶ - شماره پایه‌های آی‌سی :

**د — پایه تنظیم دوباره :** پایه ۴ پایه تنظیم دوباره نام دارد. از طریق این پایه می‌توان اثر فرمان داده شده را از طریق پایه راه انداز (پایه شماره ۲) خنثی کرد. در صورتی که از این پایه استفاده نشود، باید این پایه به  $+V_{CC}$  متصل گردد. اگر پایه تنظیم دوباره زمین شود یا ولتاژ آن به کمتر از  $\frac{1}{4}V_{CC}$  ولت کاهش یابد، پایه خروجی (پایه ۳) و پایه تخلیه (پایه ۷) تقریباً با زمین هم پتانسیل می‌شوند. به عبارت دیگر خروجی در سطح پایین نگه داشته می‌شود.

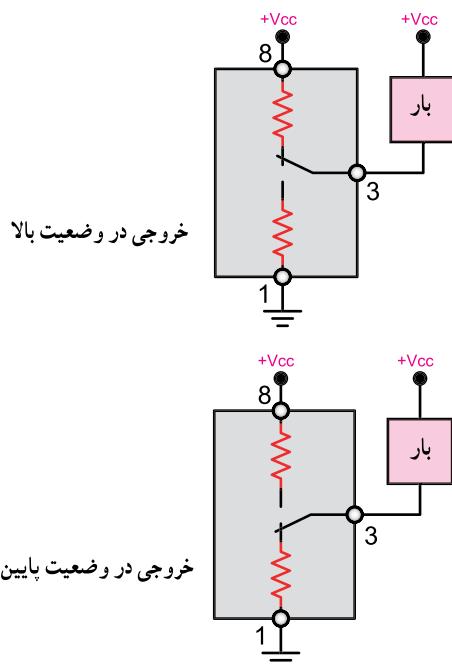
**ه — پایه ولتاژ کنترل :** پایه شماره ۵، پایه ولتاژ کنترل نام دارد (شکل ۹-۴۱). معمولاً یک خازن صافی با ظرفیت  $1\text{ pF}$  میکروفاراد این پایه را به زمین اتصال می‌دهد تا پارازیت‌های تغذیه را حذف نماید. از طریق این پایه می‌توان سطح ولتاژ راه انداز و آستانه را تغییر داد. به عنوان مثال، اگر یک مقاومت  $5K\Omega$  بین پایه ۵ و ۸ قرار داده شود ولتاژ آستانه  $\frac{1}{8}V_{CC}$  و ولتاژ راه انداز به  $\frac{1}{2}V_{CC}$  تغییر می‌کند.



شکل ۹-۴۱—پایه ۵ آی‌سی با خازنی به زمین وصل می‌شود.

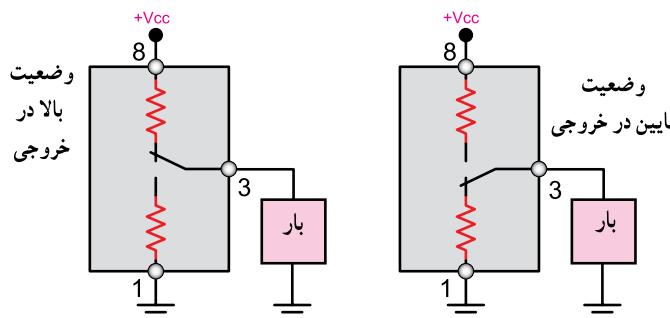
**و — پایه تخلیه :** پایه شماره ۷، پایه تخلیه نام دارد. وقتی ولتاژ خروجی آی‌سی در سطح بالاست، پایه شماره ۷ (مطابق شکل ۹-۴۲) به صورت مدار باز عمل می‌کند و خازن C به میزان تعیین شده از طریق مقاومت  $R_A$  شارژ می‌شود. وقتی خروجی آی‌سی در حالت پایین قرار می‌گیرد خازن (مطابق شکل ۹-۴۳) از طریق پایه ۷ تخلیه می‌گردد.

**الف — بار مانند شکل ۹-۳۹، بین خروجی و  $+V_{CC}$  قرار داده می‌شود.**



شکل ۹-۳۹— نحوه اتصال بار به خروجی

**ب — می‌توان بار را، مانند شکل ۹-۴۰، بین خروجی و زمین وصل نمود.**



شکل ۹-۴۰— نحوه اتصال بار به خروجی

**ج — پایه راه انداز :** پایه ۲ پایه راه انداز آی‌سی است.

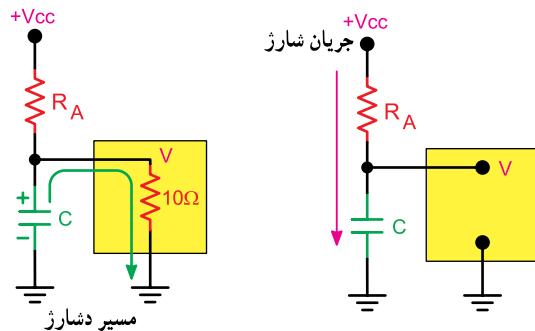
اگر ولتاژ این پایه در بیش از  $\frac{2}{3}V_{CC}$  نگه داشته شود، خروجی آی‌سی در سطح پایین باقی می‌ماند. اعمال یک ولتاژ منفی رو، به پایه ۲ موجب صعود خروجی به ولتاژ بالا می‌شود.

**۹-۲۲-۳ فرمول محاسبه پریود و فرکانس موج ایجاد شده توسط آی سی ۵۵۵ :** پریود موج ایجاد شده (توسط آی سی ۵۵۵) از رابطه زیر به دست می آید :

$$T = 0.695(R_A + 2R_B)C$$

لذا رابطه فرکانس موج ایجاد شده برابر است با :

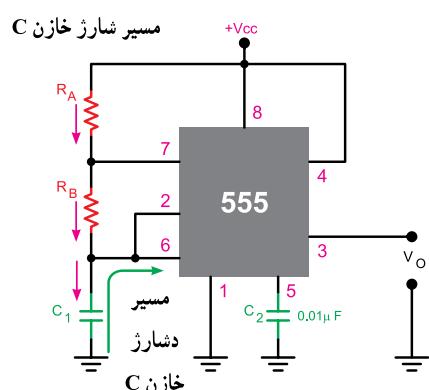
$$F = \frac{1}{T} = \frac{1}{0.695(R_A + 2R_B)C} = \frac{1/44}{(R_A + 2R_B)C}$$



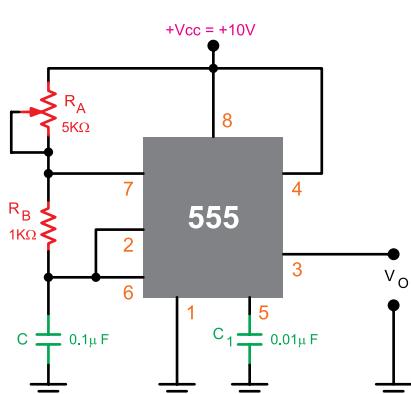
شکل ۹-۴۲-۱ مسیر شارژ خازن C

ز - پایه آستانه : پایه ۶، پایه آستانه نام دارد. این پایه میزان شارژ و دشارژ ولتاژ خازن C را تحت کنترل دارد. زمانی که ولتاژ خازن C به ولتاژ آستانه، که تقریباً  $\frac{2}{3}V_{CC}$  است، برسد خازن شروع به تخلیه می کند و خروجی آی سی را به وضعیت پایین تغییر حالت می دهد.

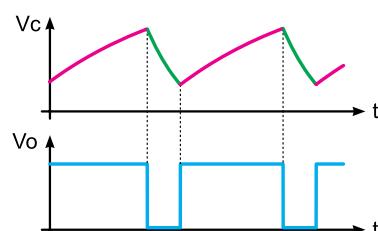
**۹-۲۲-۲ مدار مولد موج مربعی توسط آی سی ۵۵۵ :** در شکل ۹-۴۴، مدار یک مولتی ویبراتور آاستابل توسط آی سی ۵۵۵ رسم شده است. شکل موج خروجی و دوسر خازن C به صورت شکل ۹-۴۵ است.



شکل ۹-۴۴-۱ مدار مولتی ویبراتور آاستابل



شکل ۹-۴۶-۱ مدار نوسان ساز



شکل ۹-۴۵-۱ موج دوسر خازن و V\_O

- ۹-۲۴-۲ منبع تغذیه را روی ولتاژ ۱۰ ولت تنظیم کنید.
- ۹-۲۴-۳ منبع تغذیه را به مدار وصل و مدار را راه اندازی کنید.
- ۹-۲۴-۴\* اسیلوسکوپ را به خروجی مدار وصل و اسیلوسکوپ و پتانسیومتر  $R_A$  را طوری تنظیم کنید که موج خروجی روی صفحه آن به درستی و با مقیاس مناسب ظاهر شود.
- ۹-۲۴-۵\* ضمن رسم مدار در کتاب گزارش و فعالیت‌های آزمایشگاهی، شکل موج خروجی را در نمودار شماره
- ۹-۲۴-۶\* بروید موج را اندازه بگیرید. سپس فرکانس موج را محاسبه و یادداشت کنید.
- ۹-۲۴-۷\* فرکانس موج را با استفاده از فرمول محاسبه کنید.
- ۹-۲۴-۸\* فرکانس محاسبه شده را با فرکانس اندازه گیری شده مقایسه کنید و توضیح دهید.

### ویژه هنرجویان علاقه‌مند

برای ساخت یک نوسان‌ساز VCO می‌توانید ولتاژ پایه ۵ آی‌سی ۵۵۵ را توسط یک پتانسیومتر تغییر داد تا در خروجی تغییرات فرکانس را مشاهده کرد.

آزمایش ۹

- ۹-۲۶-۳ بروید موج‌ها از چه رابطه‌ای به دست می‌آید؟
- ۹-۲۶-۴ اگر  $R_A = 6/8\text{K}\Omega$  و  $R_B = 3/2\text{K}\Omega$  باشد بروید و فرکانس موج مربعی ایجاد شده توسط آی‌سی را محاسبه کنید.

- ۹-۲۶-۵ فرکانس موج ایجاد شده توسط آی‌سی را با تغییر چه قطعاتی می‌توان تغییر داد؟

- ۹-۲۶-۶ تغییر مقدار  $V_{CC}$  چه تأثیری روی موج نوسان‌ساز دارد؟

### \* نتایج آزمایش

نتایج به دست آمده از آزمایش را به اختصار جمع‌بندی کنید.

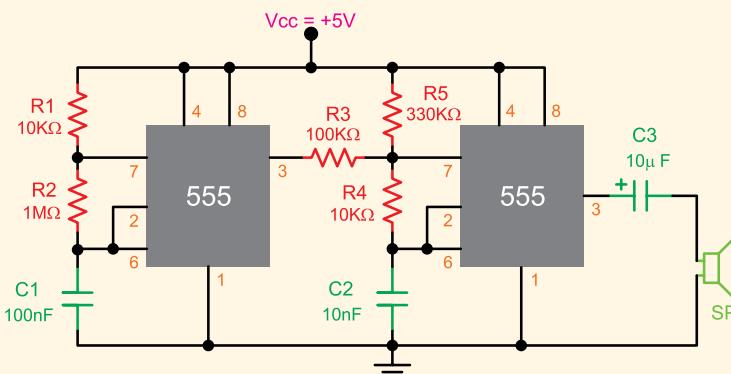
### ۹-۲۶-۷ الکوی پرسش

- ۹-۲۶-۱ در جدولی کار هریک از پایه‌های آی‌سی ۵۵۵ را به اختصار توضیح دهید.

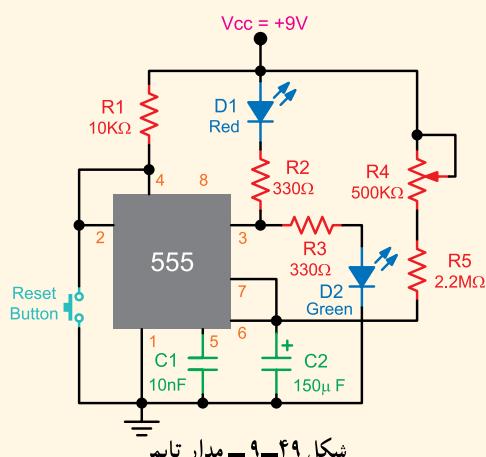
- ۹-۲۶-۲ شکل موج دوسر خازن  $C$  و  $V_0$  را زیر هم، با مقیاس مناسبی، در نمودارهای ۹-۱۵ و ۹-۱۶ در کتاب گزارش کار و فعالیت‌های آزمایشگاهی رسم کنید.

## فعالیت فوق برنامه ۲۷-۹-۱

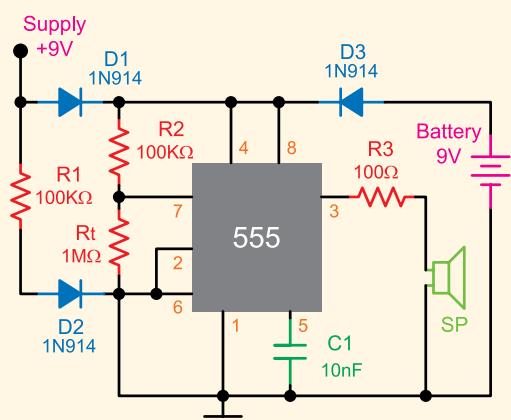
**۹-۱۷-۱ هنرجویان علاقه مند می توانند، در صورت داشتن وقت اضافی، کار هریک از مدارهای زیر را تجزیه تحلیل کنند. سپس مدار را از لحاظ عملی مورد آزمایش قرار دهند و نتایج را یادداشت کنند.**



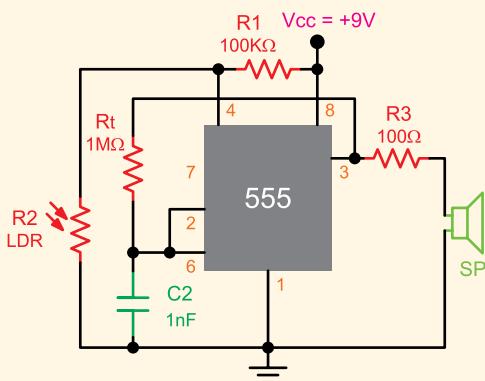
شکل ۹-۴۷- نوسان ساز با دو ٹن صوتی



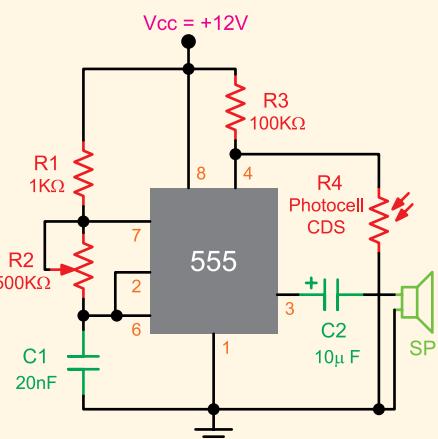
شکل ۹-۴۹- مدار تایمر



شکل ۹-۴۸- مدار هشدار دهنده ساده



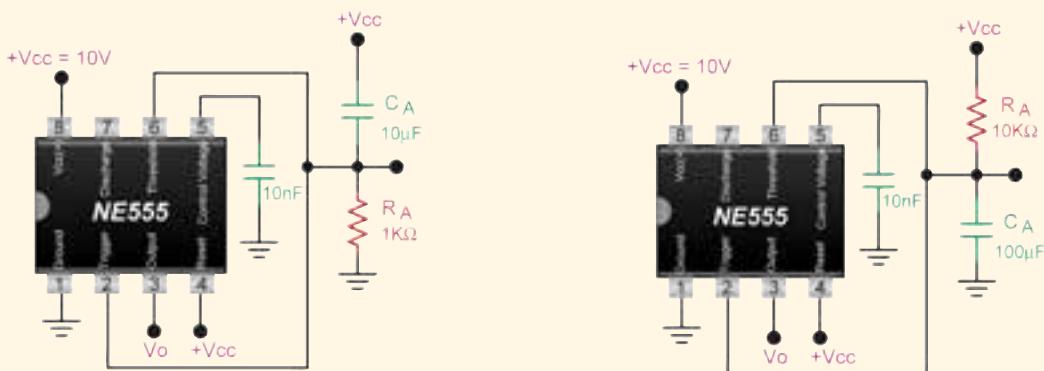
شکل ۹-۵۱- مدار هشدار دهنده نوری



شکل ۹-۵۰- آشکارساز تاریکی

### ۹-۲۷-۲- زمان سنج تأخیری:

یکی دیگر از موارد کاربرد آنی سی ۵۵۵ زمان سنج تأخیری است. از مدار شکل ۹-۵۲ می‌توان به عنوان کلید تأخیری استفاده نمود. مدار، بعد از مدت زمان  $T$  ثانیه، به حالت پایین (Low) می‌رود. مدار را روی بردبرد بیندید. مدار را راه اندازی کنید. سپس شکل موج دوسر خازن  $C_A$  و خروجی را، با حفظ رابطه زمانی، در نمودارهای ۹-۱۷ و ۹-۱۸ زیر هم، رسم کنید. برای رسم شکل موج از لحظه روشن کردن تغذیه مدار شروع کنید. اگر بخواهیم خروجی بعد از زمان  $T$  ثانیه به حالت بالا (high) برود از مدار شکل ۹-۵۳ استفاده می‌کنیم. این مدار را هم روی بردبرد بیندید. مدار را راه اندازی کنید. سپس شکل موج دوسر  $R_A$  و  $V_O$  را با حفظ رابطه زمانی در نمودارهای ۹-۱۹ و ۹-۲۰ زیر هم، رسم کنید.



شکل ۹-۵۳- مولتی ویبراتور به عنوان تأخیردهنده

شکل ۹-۵۲- مولتی ویبراتور به عنوان تأخیردهنده

آزمایش ۹

### توجه

چند نمونه از نوسان سازهای آزمایش شده را به کمک نرم افزار مولتی سیم مجدداً مورد آزمایش قرار دهید و نتایج آن را در کتاب گزارش کار و فعالیت های آزمایشگاهی بنویسید.