

هدف کلی

آشنایی فراغیران با مکانیزم‌های تشکیل دهندهٔ ماشین‌های بافندگی

فصل پنجم

مکانیزم‌های تشکیل دهنده

هدف‌های رفتاری: پس از پایان این فصل از فراگیر انتظار می‌رود که :

- دهنده‌ی کار را تعریف کند.
- تقسیم‌بندی دهنده‌ی را از لحاظ مختلف شرح دهد.
- انواع مکانیزم‌تشکیل دهنده‌ی را شرح داده، با هم مقایسه نماید.
- مکانیزم‌تشکیل دهنده‌ی بادامکی را شرح دهد.
- مکانیزم‌تشکیل دهنده‌ی دابی و انواع آن را توضیح دهد.
- مکانیزم‌تشکیل دهنده‌ی ژاکارد و اصول کار انواع آن را توضیح دهد.
- مراحل مختلف آماده سازی ماشین ژاکارد را شرح دهد.
- کاربرد هر کدام از مکانیزم‌های تشکیل دهنده برای بافت انواع پارچه را توضیح دهد.

۱-۵- مکانیزم‌های تشکیل دهنده

پارچه‌ی تاری - پودی از بافت رفتن نخ‌های عمود بر هم، یعنی تار و پود، تولید می‌شود. برای انجام این عمل به مکانیزمی نیاز است که بتواند نخ‌های تار را به دو سطح متفاوت، که با یکدیگر زاویه‌ای (دهنه) می‌سازند، تقسیم کند تا نخ پود بتواند از بین آن‌ها عبور کند. به مکانیزم‌هایی که با بالا و پایین بردن نخ‌های تار زاویه‌ی لازم را ایجاد می‌کنند مکانیزم‌تشکیل دهنده گفته می‌شود.

۱-۱- دهنده‌ی کار

زاویه‌ی ایجاد شده توسط دو دسته نخ تار، به منظور عبور دادن نخ پود، را دهنده‌ی کار می‌گویند.
انواع دهنده: دهنده‌ها را می‌توان بسته به نوع تشکیل، چگونگی تشکیل، لحظه‌ی تشکیل در لحظه‌ی دفتین زدن به انواع مختلف تقسیم کرد.

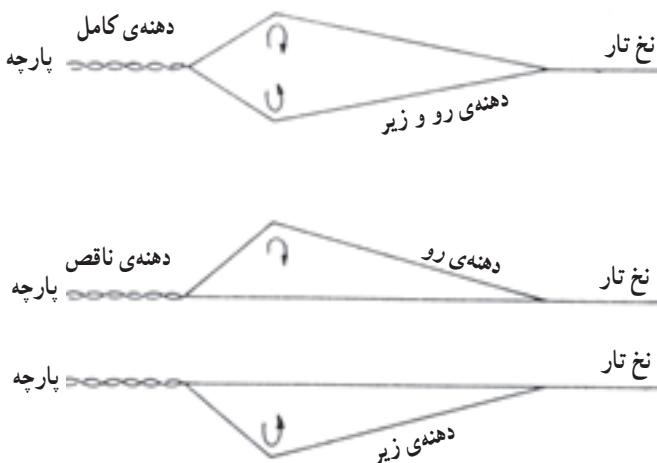
۵-۲- نوع تشکیل دهنده

دنهنی کار به سه روش تشکیل می شود :

۱- دنهنی رو : در این روش قسمتی از نخ های تار بالا رفته و بقیه در سطح ماشین باقی میمانند. در این صورت نخ های تاری که بالا برده شده اند، تحت تأثیر کشش بیشتری قرار می گیرند. این امر باعث کشش نایکنواخت در بالا و پایین دهنہ شده و موجب کاهش کیفیت پارچه می شود. همچنین برای ایجاد ارتفاع لازم جهت حرکت ماکو نخ های تار می بایست تا ارتفاع زیادی بالا روند که این امر نیز موجب اعمال کشش زیاد در نخ های تار و افزایش نخ پارگی می شود.

۲- دنهنی زیر : در این روش، برای ایجاد دهنہ، فقط قسمتی از نخ های تار به زیر کشیده می شود و بقیه در سطح ماشین میمانند. کارکردن با این دهنہ، علاوه بر داشتن اشکالات دهنی رو، برای بافنده نیز مشکل ایجاد می کند.

۳- دنهنی رو و زیر : دنهنی رو و زیر بدین ترتیب تشکیل می شود که هر دو دسته ای، نخ های تار، برای تشکیل دهنہ، همزمان به بالا و پایین برده می شوند. در نتیجه زاویه دهنہ توسط هر دو دسته نخ ایجاد می گردد. همچنین زمان تشکیل دهنہ به مراتب کمتر شده و اختلاف کشش نخ های تار نیز از بین می رود. این نوع دهنہ کاملاً مطلوب بوده و در بیشتر موارد به کار می رود.



شکل ۱-۵- انواع دنهنی رو، زیر، رو و زیر

۵-۳- چگونگی تشکیل دهنده

در تشکیل دهنده با بیش از دو ورد می‌توان دو نوع دهنده‌ی نامنظم و منظم ایجاد کرد.

۱- دهنده‌ی نامنظم: اگر کلیه‌ی وردهایی که بالا می‌روند و تمام وردهایی که پایین می‌آیند در یک ارتفاع قرار گیرند، نخ‌های تار، دهنده‌ی نامنظم تشکیل می‌دهند.

۲- دهنده‌ی منظم: اگر وردها را به طرقی بالا و پایین بیاوریم که تمام نخ‌های تار رو و زیر در یک سطح قرار گیرند، دهنده‌ی منظم تشکیل می‌شود.



شکل ۵-۲- تشکیل دهنده‌ی منظم و نامنظم

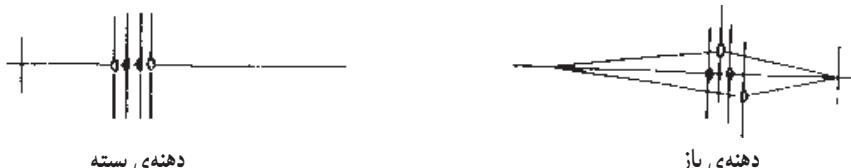
در دهنده‌ی منظم ماکو از میان نخ‌های تار کاملاً موازی عبور کرده و با نخ‌های تار تماسی ندارد.

در عین حال در این دهنده کشش نخ‌های تار در وردهای مختلف متفاوت است زیرا وردها دارای ارتفاع متفاوت هستند، در نتیجه نمی‌توان در دهنده‌ی منظم از تعداد ورد زیاد استفاده کرد.

۵-۴- انواع دهنده در لحظه‌ی دفتین زدن

هنگام دفتین زدن ممکن است دهنده باز یا بسته باشد. در لحظه‌ی دفتین زدن به‌طور معمول باید تعویض وردها انجام شود، یعنی وردها در سطح ماشین از مقابل هم عبور کنند تا تعویض وردهایی که باید بر طبق طرح بافت تغییر مکان داده و از بالا به پایین و یا از پایین به بالا برده شوند، انجام گردد.

۱- دهنده‌ی بسته: در این نوع دهنده، در لحظه‌ی دفتین زدن تمام وردها، چه بالایی و چه پایینی، همگی در سطح ماشین آورده شده و سپس طبق طرح بافت تعویض وردها انجام می‌شود، یعنی وردی که باید دو پود متواالی در بالا قرار گیرد، هنگام دفتین زدن پود اول از بالا به پایین و به سطح ماشین آورده شده و دوباره برای پودگذاری دوم به بالا برده می‌شود.



شکل ۵-۳- دهنده‌ی باز و دهنده‌ی بسته

۲— دهنہی باز: در دهنہی باز در لحظه‌ی دفتین زدن فقط وردہایی تعویض می‌شوند که بر طبق طرح بافت نخ تار آن‌ها می‌باشد بافت را تغییر بدهد، مثلاً اگر یک ورد باید در دو پود متواالی بالا قرار گیرد در لحظه‌ی دفتین زدن پود اول همچنان در بالا باقی می‌ماند.

دهنہی باز در مکانیزم تشکیل دهنہی دابی دو بالا برد که در ماشین‌های بافندگی پرسرعت به کار می‌روند، مورد استفاده قرار می‌گیرد. برای بافت طرح‌های بسیار متراکم مانند پارچه‌های پشمی و فاستونی و نخ‌های غیر الستیک پرتاب دهنہی بسته مناسب‌تر است. امروزه بیشتر ماشین‌های بافندگی با دهنہی باز کار می‌کنند.

۳— دهنہی نیمه‌باز: این دهنہ فقط در مکانیزم تشکیل دهنہی زاکارد مورد استفاده قرار می‌گیرد. در این دهنہ نخ‌های تاری که باید چند پود پیاپی بالا قرار گیرند هنگام تعویض دهنہ فقط تا نیمه‌ی ارتفاع دهنہ پایین آمده و دوباره بالا کشیده می‌شوند.

۵— لحظه‌ی تشکیل دهنہ

لحظه‌ی تشکیل دهنہ هنگامی است که وردہایی که باید طبق طرح، بافت را تغییر دهند در یک سطح قرار می‌گیرند. دهنہ ممکن است در سه زمان تشکیل شود.

۱— دهنہی معمولی: تعویض دهنہ موقعی صورت می‌گیرد که دفتین در نقطه‌ی مرگ جلو است که حالت معمول برای بافت پارچه است.

۲— دهنہی زود: به منظور به دست آوردن تراکم زیاد و جلوگیری از عقب زدن نخ پود که در اثر کشش نخ تار به وجود می‌آید تعویض دهنہ زودتر از لحظه‌ی کوییدن دفتین انجام می‌شود، زیرا اگر در این حالت پود به لبه‌ی پارچه کوییده شود، کمتر شansas برگشتن به عقب را پیدا می‌کند.

۳— دهنہی دیر: در بافندگی نخ‌های فیلامنت به علت اصطکاک زیادی که بین نخ‌های تار و نخ پود وجود دارد، انرژی زیادی برای کوییدن نخ پود به لبه‌ی پارچه لازم است. با استفاده از دهنہی دیر، یعنی تعویض دهنہ پس از دفتین زدن، می‌توان به میزان قابل ملاحظه‌ای از این اصطکاک کم کرد.



شکل ۵—۴— دهنہی دیر و دهنہی زود

۵-۶- انواع مکانیزم تشکیل دهن

مکانیزم‌هایی که نخ‌های تار را برای تشکیل دهنده حرکت می‌دهند بر اساس ریبیت یا تکرار طرح بافت (تعداد نخ تار در تکرار تار و تعداد نخ پود در تکرار بود) تقسیم‌بندی می‌شوند که علاوه بر تفاوت‌های مکانیکی دارای مزایا و معایب مخصوص به خود هستند و عبارت‌اند از:

- ۱- مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی
- ۲- مکانیزم تشکیل دهنده دابی
- ۳- مکانیزم تشکیل دهنده ژاکارد

مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی: اگر طرح بافت به گونه‌ای باشد که تکرار بافت آن کوچک باشد و به عبارت دیگر تعداد ورد‌های مورد نیاز کم باشد از مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی استفاده می‌شود. در واقع قدرت طراحی بافت در مکانیزم بادامکی بسیار پایین و تکرار تار و تکرار پود دارای محدودیت است. به نحوی که حداقل تکرار تار و پود در این مکانیزم ۱۲ می‌باشد. در نتیجه از ماشین بادامکی برای بافت پارچه‌های ساده مانند چیت، چلوار، جین، ملحفه و سایر بافت‌های استاندارد استفاده می‌شود. همچنین برای هر طرح بافت می‌باشد از بادامک‌های خاص آن طرح استفاده کرد که این مستلزم توقف ماشین و تعویض بادامک است. باید دانست که اگر قرار است از طرح‌های بافت متعدد استفاده شود، بایستی همواره تعداد زیادی بادامک در اینبار نگهداری شود. مزیت مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی آن است که اولاً می‌توان در سرعت‌های بالا از آن استفاده کرد، ثانیاً برای بافت پارچه‌های سنگین بسیار مناسب است و بالاخره از سایر مکانیزم‌ها به مراتب ارزان‌تر است. همچنین طراحی و ساخت بادامک به سهولت امکان پذیر می‌باشد.

مکانیزم تشکیل دهنده دابی: چنانچه بافت پارچه به گونه‌ای باشد که تعداد زیادی ورد مورد نیاز باشد از «ماشین دابی» استفاده می‌شود. در واقع با استفاده از ماشین دابی قدرت طراحی بافت بالا می‌رود، زیرا می‌توان از تکرار تار بیشتر (تا ۳۶ ورد) و تکرار پود نامحدود استفاده کرد. مزیت دیگر دابی آن است که برای تغییر طرح احتیاج به تغییر بادامک و یا قسمت‌های دیگر وجود ندارد و طرح پانچ شده را در ظرف چند دقیقه می‌توان تعویض کرد. از دابی برای بافت پارچه‌های طرح دار مانند انواع فاستونی، پیراهنی و پارچه‌های مد روز (اسپورت) که دارای طرح‌های کوچک لوزی شکل و غیره هستند استفاده می‌شود. سرعت مکانیزم تشکیل دهنده دابی از مکانیزم بادامکی کمتر بوده و گران‌تر از آن می‌باشد.

مکانیزم تشکیل دهنده ژاکارد: مکانیزم تشکیل دهنده ژاکارد مکانیزمی است که بیشترین قدرت طراحی بافت را دارد، زیرا محدودیت تکرار تار و پود در این مکانیزم از بین رفته است.

برخلاف مکانیزم‌های بادامکی و دایبی که در آن‌ها نخ‌های تار توسط وردها به طور دسته جمعی حرکت داده می‌شود، در ماشین ژاکارد این امکان وجود دارد که تک‌تک نخ‌های تار به طور مستقل از هم برای تشکیل دهنده حرکت کنند، در نتیجه بافت انواع پارچه‌های نقش‌دار مانند رومبلی، لباسی، پتو، روختی و فرش‌ماشینی با این مکانیزم امکان‌پذیر است، به عبارت دیگر هیچ گونه محدودیتی در ابعاد طرح بافت وجود ندارد. سرعت مکانیزم تشکیل دهنده ژاکارد از سایر مکانیزم‌ها کمتر و قیمت آن از آن‌ها بیشتر است.

۵-۷- مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی

در مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی از بادامک برای حرکت دادن وردها استفاده می‌شود. بادامک وسیله‌ای است که حرکت دورانی را تبدیل به حرکت نوسانی یا رفت و برگشتی می‌کند. برای هر ورد یک بادامک مورد نیاز است؛ در نتیجه، تعداد بادامک‌های هر ماشین برابر با تعداد وردهای آن می‌باشد. پیرو بادامک توسط اهرم‌هایی به ورد متصل شده است و هنگامی که پیرو بر روی دماغه‌ی بادامک حرکت می‌کند ورد به بالا یا پایین حرکت می‌کند.

بادامک‌های مربوط به یک طرح بافت کاملاً مشابه یکدیگرند و فقط در روی محور طرح با اختلاف فاز معینی نسبت به هم قرار می‌گیرند که این اختلاف فاز از رابطه‌ی زیر به دست می‌آید:

$$\frac{۳۶۰}{تکرار پودی} = اختلاف فاز بادامک‌ها$$

با هر دور گردش بادامک می‌باشد یک تکرار پودی بافته شود، به عبارت دیگر هر دماغه‌ی بادامک برای حرکت آن ورد برای بافت یک پود است، مثلاً اگر تکرار پودی ۵ باشد باید بادامک دارای ۵ دماغه یا ۵ قسمت باشد. پس در هر دور میل لنگ می‌باشد محور بادامک‌ها به اندازه‌ی قوس مربوط به یک قسمت از بادامک (به اندازه‌ی بافت یک پود) حرکت کند، یعنی با یک گردش کامل بادامک طرح، میل لنگ به تعداد قسمت‌های بادامک یا به اندازه‌ی تکرار پود حرکت می‌کند، پس می‌توان نوشت:

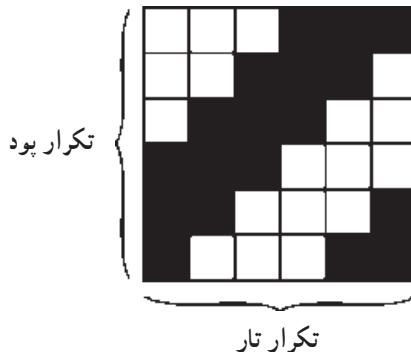
$$\frac{دور محور بادامک طرح}{دور میل لنگ} = \frac{۱}{ریپت پودی}$$

از آنجایی که محور بادامک طرح حرکت خود را معمولاً از محور بادامک‌های ضربه می‌گیرد می‌توان چنین نوشت:

$$\frac{دور محرور بادامک ضربه}{دور میل لنگ} = \frac{1}{2}$$

$$\frac{دور محرور بادامک طرح}{ریبیت پودی} = \frac{2}{دور محرور بادامک ضربه}$$

مثال: در صورتی که بخواهیم پارچه‌ای با طرح بافت زیر بافته شود، تعداد بادامک مورد نیاز، تعداد قسمت‌های هر بادامک و اختلاف فاز آن‌ها را بدست آورید. اگر سرعت ماشین بافندگی ۴۸° دور بر دقیقه باشد، دور محرور بادامک ضربه و محرور بادامک طرح را بدست آورید.



طرح فوق که یک طرح کجراه می‌باشد دارای تکرار تار و پود برابر با ۶ می‌باشد که برای بافت نیاز به ۶ ورد دارد.

$$6 = \frac{\text{تعداد وردهای مورد نیاز برای بافت پارچه}}{\text{تعداد بادامک‌های مورد نیاز}} = \frac{36^\circ}{\frac{36^\circ}{6}} = \frac{36^\circ}{6}$$

درجه پودی = اختلاف فاز بادامک‌ها

$$6 = \frac{\text{تکرار پودی}}{\text{تعداد قسمت‌های هر بادامک}}$$

$$\frac{دور محرور بادامک ضربه}{دور میل لنگ} = \frac{1}{2}$$

$$دور بر دقیقه = ۴۸^\circ = \frac{\text{سرعت ماشین بافندگی}}{\text{دور میل لنگ}}$$

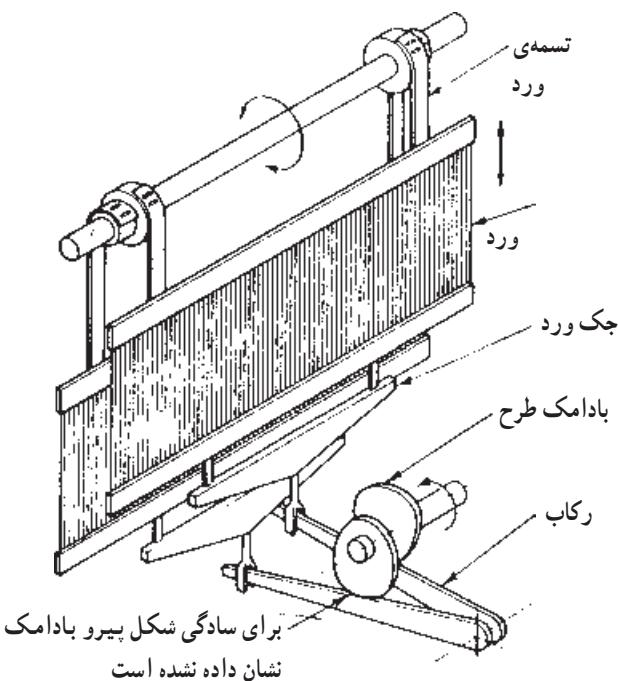
$$\text{دور بر دقیقه} = 48^\circ \times 48^\circ = \frac{1}{2} \times 48^\circ = \frac{1}{2} \times 48^\circ = 24^\circ = \text{دور محرور بادامک ضربه}$$

$$\frac{\text{دور محرور بادامک طرح}}{\text{دور میل لنگ}} = \frac{1}{\text{ریبیت پودی}} = \frac{1}{6}$$

$$\text{دور بر دقیقه} = 8^\circ = 48^\circ \times \frac{1}{6} = \text{دور محرور بادامک طرح}$$

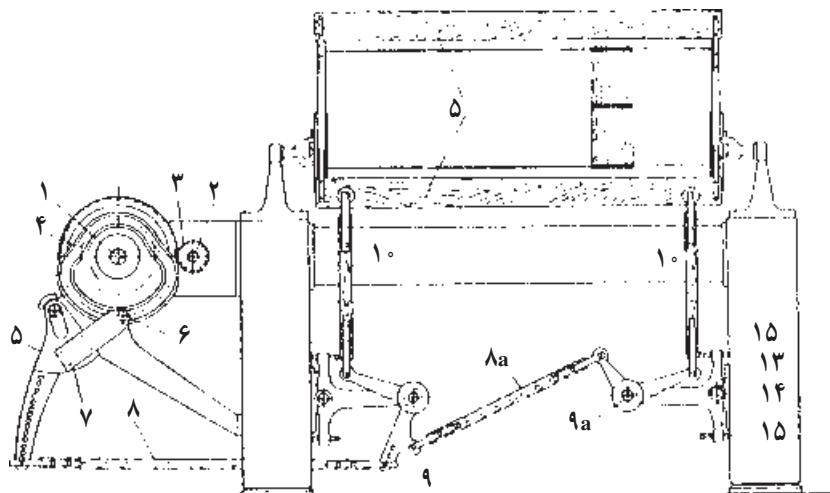
۱-۷-۵- مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی داخلی و خارجی: با توجه به نحوه قرارگرفتن بادامک‌های طرح، ماشین بادامکی به دو نوع داخلی و خارجی تقسیم می‌شود. چنانچه بادامک‌های طرح در زیر و داخل ماشین بافندگی باشند ماشین بادامکی داخلی نامیده می‌شود که به علت محدودیت مکانیکی راپورت تاری و پودی آن‌ها به ۵ محدود می‌شود و حداکثر از ۵ ورد می‌توان استفاده کرد. اما چنانچه بادامک‌ها در کنار و خارج از ماشین قرار بگیرند می‌توان بادامک را بزرگ‌تر ساخته و از تعداد ورد بیشتری که تا ۱۲ ورد نیز می‌رسد، استفاده کرد. با توجه به محدودیت تعداد ورد در ماشین بادامکی داخلی در بیشتر موارد از ماشین‌های بادامکی خارجی استفاده می‌شود.

۲-۷-۵- مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی منفی و مثبت: اگر بالا بردن وردها توسط بادامک انجام شود، اما پایین آوردن آن‌ها توسط نیروی وزن یا فنر صورت گیرد و یا بالعکس، پایین آوردن توسط بادامک و بالارفتن ورد توسط فنر باشد به آن مکانیزم بادامکی منفی می‌گویند. اما چنانچه هم بالا بردن و هم پایین آوردن ورد توسط بادامک و از طریق پیرو و اهرم‌های رابط انجام شود به آن مکانیزم بادامکی مثبت می‌گویند.



شكل ۵-۵- مکانیزم تشکیل دهنده بادامکی داخلی

شکل ۶-۵ نشان دهندهٔ مکانیزم تشکیل دهندهٔ بادامکی داخلی مثبت با دو ورد می‌باشد. بادامک‌های طرح که حرکت خود را از محور طرح می‌گیرند، توسط رکاب‌ها و اهرم‌های رابط موجب بالا و پایین رفتن وردها نسبت به هم شده و تشکیل دهندهٔ می‌دهند.



شکل ۶-۵ مکانیزم تشکیل دهندهٔ بادامکی خارجی

در ماشین‌های بافندگی با مکانیزم تشکیل دهندهٔ بادامکی خارجی برای هر ورد یک بادامک در نظر گرفته شده است و وردها از پیرو بادامک و توسط یک سری اهرم گرفته می‌شود. در این مکانیزم حرکت ورد به صورت مثبت است. حرکت از چرخ دندهٔ ۳، که بر روی محور ۲ سوار است، گرفته شده و چرخ دندهٔ مربوط به بادامک شیاردار را به حرکت درمی‌آورد. پیرو ۶ در داخل شیار بادامک ۴ قرار گرفته و حرکت از این پیرو توسط قطعهٔ ۵ به اهرم ۸ و اهرم دو بازوی ۹ و میله‌های رابط ۱۰ به ورد ۵ منتقل می‌شود و آن را بالا و پایین می‌برد.

۷-۸ مکانیزم تشکیل دهندهٔ دابی

ماشین‌های بافندگی با مکانیزم تشکیل دهندهٔ بادامکی به علت محدودیت تعداد وردها و همچنین تعداد قسمت‌های ایجاد شده در روی بادامک قادر به تولید پارچه با طرح بافت دارای تکرار تاری و پودی بزرگ نیستند بلکه برای بافت‌های ساده و استاندارد مناسب‌اند. پارچه‌های با طرح بافت بزرگ تر به وسیلهٔ ماشین‌های بافندگی که دارای مکانیزم تشکیل دهندهٔ دابی هستند بافته می‌شود.

در ماشین بادامکی، بادامک دو عمل را انجام می‌دهد :

۱- فرمان حرکت ورد توسط بادامک داده می‌شود (سکون یا بالا و پایین آمدن ورد)

۲- حرکت دادن وردها و انتقال حرکت و قدرت از محور اصلی ماشین به وردها

اما در مکانیزم تشکیل دهنده‌ی دابی، مکانیزم فرمان طرح از مکانیزم حرکت دادن وردها جدا شده است. به علت جدا شدن عمل انتقال حرکت از عمل فرمان دادن به وردها نیروی کمی در مکانیزم فرمان تأثیر می‌کند، در نتیجه می‌توان آن را بسیار ظرفی‌تر ساخت که به این علت از وردهای بیشتری استفاده می‌شود که تعداد آن می‌تواند تا ۳۶ ورد نیز برسد. با توجه به استفاده از زنجیر فرمان یا کارت فرمان تعداد تکرار پویی نیز نامحدود است، در نتیجه بافت طرح‌های پیچیده با دابی امکان‌پذیر می‌باشد.

پس هر مکانیزم تشکیل دهنده‌ی دابی از دو قسمت زیر تشکیل شده است :

۱- فرمان دهنده‌ی حرکت وردها مطابق با طرح بافت (فرمان دهنده‌ی مکانیکی – فرمان دهنده‌ی الکترونیکی)

۲- انتقال حرکت به وردها (بالابرها نوسان کننده)

۵-۹- مکانیزم فرمان و انتخاب ورد در مکانیزم تشکیل دهنده‌ی دابی

طرح بافت بر روی زنجیر فرمان منتقل شده و یا روی کارت فرمان پانچ می‌شود و با قرار دادن آن‌ها در دابی، فرمان لازم برای حرکت وردها و بافت طرح داده می‌شود. زنجیرهای فرمان ممکن است به صورت فلزی یا چوبی ساخته شوند. در مورد زنجیر فلزی اگر لازم باشد که ورد به بالا کشیده شود باید یک چرخک در محل مربوط به آن ورد و در داخل زنجیر قرار داد. اگر از زنجیر چوبی استفاده شود برای بالا بردن یک ورد کافی است که یک میخ چوبی در محل مربوطه در زنجیر گذاشته شود. واضح است که عدم وجود چرخک و یا میخ چوبی به منزله‌ی پایین قرار گرفتن ورد مربوطه است. در ماشین‌های دابی جدیدتر که مجهز به کارت فرمان هستند فرمان بالا رفتن وردها توسط سوراخی که در کارت و در قسمت مربوط به همان ورد پانچ شده است عملی می‌شود. در این نوع دابی‌ها فرمان توسط سوزن کوچکی که در داخل سوراخ قرار می‌گیرد، داده می‌شود. چنانچه محل مربوط به یک ورد روی کارت سوراخ نشده باشد سوزن بر روی صفحه‌ی کارت واقع شده و ورد در پایین قرار می‌گیرد. در دابی‌های با فرمان دهنده‌ی الکترونیکی طرح بافت در داخل یک حافظه‌ی الکترونیکی ذخیره شده است و در هر پود به وردها می‌رسد. اگر لازم باشد در یک پود ورد بالا برود توسط فرمان دهنده‌ی الکترونیکی یک میله‌ی الکترومغناطیسی فعال شده و قلاب مربوط به آن ورد را سر راه بالابر قرار می‌دهد.

۵-۱۰- انواع مکانیزم‌های دابی

انواع دابی را می‌توان نسبت به موارد زیر دسته‌بندی کرد :

۱- نوع تشکیل دهنده

الف - دابی با دهنده‌ی رو

ب - دابی با دهنده‌ی زیر

ج - دابی با دهنده‌ی رو و زیر

۲- نوع دهنده در لحظه‌ی دفتین زدن

الف - دابی با دهنده‌ی بسته

ب - دابی با دهنده‌ی باز

۳- طریقه‌ی انتقال حرکت از دابی به وردها

الف - دابی مثبت: بالا بردن و پایین آوردن وردها توسط دابی و با اهرم‌های رابط صورت

می‌گیرد.

ب - دابی منفی: بالا بردن ورد توسط دابی و پایین آمدن آن توسط نیروی فنر انجام می‌شود.

۴- نسبت حرکت دابی به ماشین بافنده‌ی

الف - نسبت حرکتی یک به یک، دابی یک بالابر: به ازای یک رفت و برگشت بالابر یک

پود بافته می‌شود :

$$\frac{\text{دور محور دابی}}{\text{دور میل لنگ}} = \frac{1}{1}$$

ب - نسبت حرکتی یک به دو، دابی دو بالابر: به ازای یک رفت و برگشت بالابرها دو پود

باافته می‌شود :

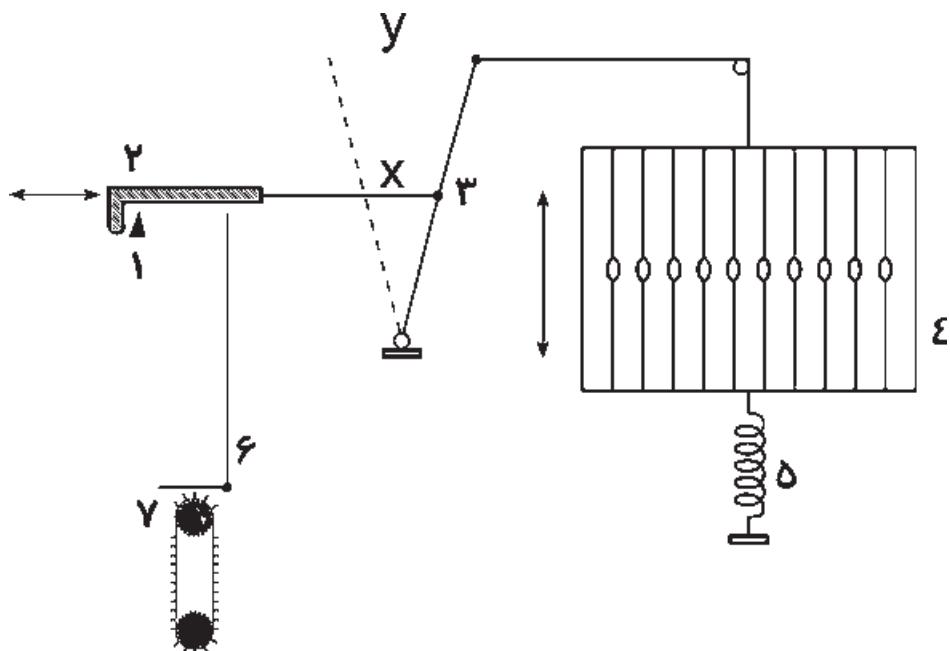
$$\frac{\text{دور محور دابی}}{\text{دور میل لنگ}} = \frac{1}{2}$$

محور دابی: محوری است که حرکت بالابرها را تأمین می‌کند.

در ماشین‌های دابی مثبت کنترل حرکت ورد دقیق‌تر است و لذا این ماشین‌ها جهت بافت پارچه‌های سنگین و متراکم مناسب‌ترند.

دابی‌های منفی برای بافت پارچه‌های سبک و متوسط مناسب‌ترند. همچنین در ماشین‌هایی که سرعت بالا باشد بیش‌تر به کار می‌روند.

۵-۱۱- مکانیزم تشکیل دهندهٔ دابی یک بالابر منفی با دهندهٔ بسته



شکل ۷-۵- نمای شماتیک مکانیزم تشکیل دهندهٔ دابی یک بالابر منفی

- ۱- بالابر (چاقو)
- ۲- قلاب (پلاتین)
- ۳- اهرم رابط (جک) ورد
- ۴- ورد
- ۵- فتر برگردداننده
- ۶- میلهٔ دو بازوی فرمان
- ۷- زنجیر طرح

طرز کار دابی بدین صورت است که بالابر (۱) حرکت نوسانی خود را از محور دابی گرفته و حرکت افقی نوسانی دارد. قلاب (۲) توسط اهرم رابط (۳) و تسمه‌ی مرتبط با آن به ورد وصل شده است. یک سر میلهٔ دو بازوی فرمان (۶) زیر قلاب قرار گرفته است و سر دیگر آن روی سیلندر فرمان (۷) که زنجیر طرح روی آن سوار شده است قرار دارد. سیلندر فرمان دارای حرکت دورانی است و پس از بافت هر پود به اندازه‌ای می‌چرخد که یک چوب زنجیر جدید زیر میلهٔ دو بازو

قرار گیرد تا فرمان پود جدید به وردها داده شود. چنانچه مطابق طرح بافت، ورد باید بالا برود، روی چوب زنجیر یک میخ چوبی قرار دارد که باعث می شود به میله‌ی دو بازو فشار وارد شده و حول مرکز خود دوران کرده و قسمت عمودی آن پایین باید، در نتیجه، قلاب که روی میله‌ی عمودی تکیه دارد پایین آمده و سر راه بالا بر قرار می گیرد. با حرکت بالا بر به سمت جلو قلاب نیز که سر راه آن قرار گرفته است به سمت جلو کشیده شده و توسط اهرم رابط و تسمه ورد را به بالا می کشد. هنگام برگشت بالا بر به عقب قلاب نیز همراه آن به عقب بر می گردد زیرا نیروی فنر برگرداننده ورد را پایین می برد. چنانچه روی زنجیر طرح میخ چوبی نصب نشده باشد میله‌ی عمودی سر جای خود می ماند و از پایین آمدن قلاب جلوگیری می کند، در نتیجه قلاب خارج از مسیر بالا بر قرار می گیرد و حرکت بالا بر به ورد منتقل نشده ورد در جای خود باقی می ماند. چنانچه بالا بر و قلاب به اندازه‌ی X به جلو حرکت کنند، ورد به اندازه‌ی Y به سمت بالا کشیده خواهد شد. برای هر ورد یک قلاب وجود دارد.

۱۲-۵- مکانیزم تشکیل دهنده‌ی دابی دو بالا بر با دهنده‌ی باز

در دابی یک بالا بر زمان تشکیل دهنده برای پود شماره‌ی (۱)، از زمان‌های زیر تشکیل شده است.

$$+ \text{حرکت بالا بر به سمت جلو)}_{t_2} + (\text{زمان چرخش سیلندر فرمان برای فرمان حرکت ورد})_{t_1} = T \\ \text{(حرکت بالا بر به سمت جلو)}_{t_3}$$

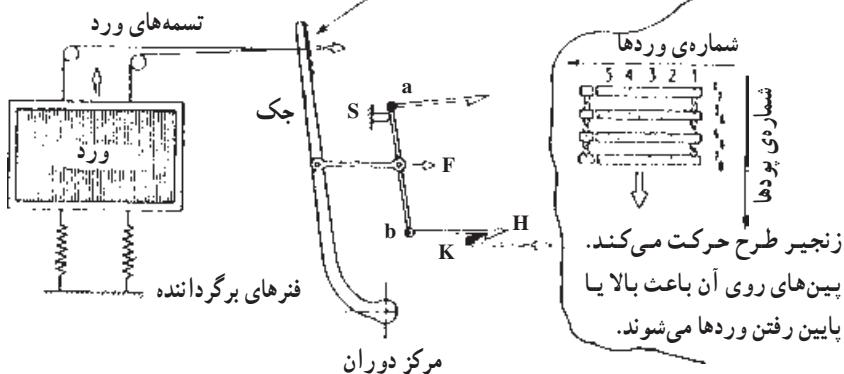
در زمان t_1 ورد ها ساکن اند تا فرمان حرکت ورد ها برای پود جدید صادر شود.

برای پود شماره‌ی (۲) نیز زمان تشکیل دهنده به اندازه‌ی T می باشد یعنی برای تشکیل دهنده دو پود متوالی به اندازه‌ی $2T$ زمان لازم می باشد.

در دابی دو بالا بر برای هر ورد دو قلاب در نظر گرفته شده است که قلاب بالایی برای فرمان حرکت ورد در پودهای فرد و قلاب پایینی برای فرمان حرکت ورد در پودهای زوج می باشند (و یا برعکس). برای دو ردیف قلاب های بالایی و پایینی دو ردیف سوزن نیز در نظر گرفته شده است. همچنین دو بالا بر وجود دارند که حرکت نوسانی آن ها عکس هم دیگرند یعنی هنگامی که بالا بر بالایی که مربوط به قلاب بالایی است جلو می آید بالا بر پایینی که مربوط به قلاب پایینی است عقب می رود و برای پود بعد حرکت دو بالا بر عکس می شود، یعنی بالا بر بالایی عقب رفته و بالا بر پایینی جلو می آید. در شکل ۸-۵ به طریق ساده‌ای نحوه‌ی انتقال حرکت از بالا برها به ورد ها نشان داده شده است. قسمت‌های مختلف این شکل عبارت اند از: قلاب H، بالا بر (چاقو) K، تکیه گاه S، مفصل‌های a و b، اهرم، تسمه‌ی ورد، ورد و فنر مربوط به برگرداندن ورد. اگر قلاب H در پایین قرار گیرد در سر راه بالا بر K واقع می شود و حرکت K به نقطه‌ی اتصال F منتقل می گردد. در نتیجه با توجه به ثابت

تسمه‌ها می‌توانند در داخل دندانه‌ها تغییر جا داده و مقدار

بزرگنمایی حرکت دابی را تغییر دهند



شکل ۵—۸—نمای شماتیک مکانیزم تشکیل دهنده دابی دو بالابر

بعدن قلاب فوقانی تکیه‌گاه S به عنوان مرکز دوران عمل می‌کند که محور ab حول آن دوران خواهد کرد. در نتیجه حرکت نقطه‌ی F از طریق اهرم رابط و تسمه‌ها به ورد منتقل می‌شود. در حال حرکت بالابر K به سمت جلو بالابر بالایی که در شکل نشان داده نشده است به سمت عقب حرکت می‌کند. باید دقت کرد که در اثر رابطه‌ی اهرم‌ها مسیر کوتاه قلاب به مسیر طولانی‌تر حرکت وردها تبدیل می‌شود. برای این که قلاب‌ها در مسیر و یا خارج از مسیر بالا براها قرار گیرند و یا در واقع برای آن که ورد به بالا کشیده شود و یا در پایین باقی بماند از زنجیر طرح یا کارت طرح استفاده می‌شود که نحوه عمل آن در دابی یک بالابر شرح داده شد. زمان تشکیل دهنده برای پودهای (۱) و (۲) در دابی دو بالابر به صورت زیر است:

$T = t_1 + t_2$ + (حرکت بالابر ۱ به جلو برای اجرای پود ۱ و حرکت بالابر ۲ به عقب) + (چرخش سیلندر فرمان برای بود ۱ و ۲)

(حرکت بالابر ۲ به جلو برای اجرای بود ۲ و حرکت بالابر به عقب) t_3

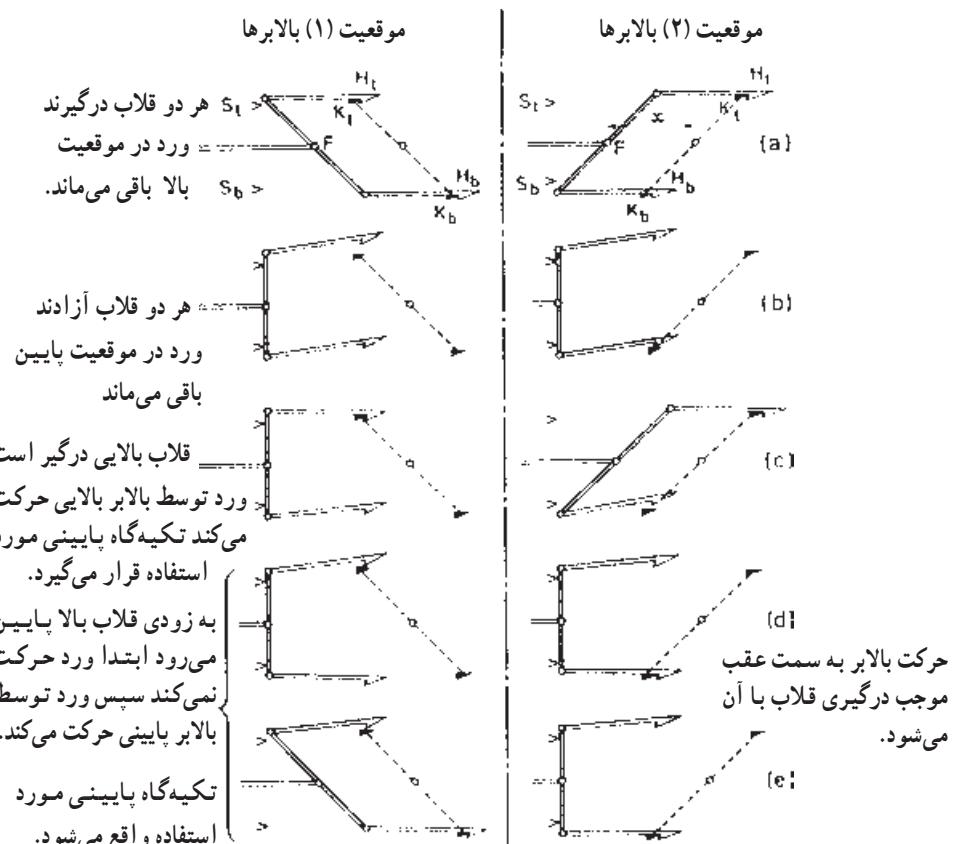
در واقع در دابی دو بالابر با توجه به استفاده از دو بالابر و دادن فرمان حرکت وردها برای دو بود متوالی در یک چرخش سیلندر فرمان سرعت تشکیل دهنده تقریباً دو برابر شده است و در یک رفت و برگشت کامل بالابرها دو پود بافته می‌شود. در نتیجه می‌توان نوشت:

$$\frac{1}{2} \text{ دور محرور دابی} = \frac{1}{2} \text{ دور میل لنگ}$$

زیرا رفت و برگشت کامل بالابرها (بافت دو بود) در یک دور محرور دابی انجام می‌شود. بدین علت معمولاً حرکت محرور دابی از محور بادامک ضربه گرفته می‌شود.

چنانچه مطابق طرح بافت، یک ورد می‌باشد در دو پود متواالی در بالا بماند ابتدا توسط فرمانی که به قلاب بالایی داده شده است این قلاب با بالابر مربوطه درگیر شده و ورد بالا کشیده می‌شود. برای پود بعد نیز فرمان درگیر شدن قلاب پایینی با بالابر پایینی داده می‌شود، در نتیجه هنگامی که بالابر بالایی به سمت عقب برمی‌گردد بالا بر پایینی، قلاب پایین مربوط به همان ورد را به جلو برد و اجازه‌ی پایین آمدن به ورد را نمی‌دهد، پس ورد در پود دوم نیز بالا می‌ماند بدون این که پایین بیاید. در نتیجه دهنده از نوع باز می‌باشد، زیرا یک ورد چنانچه نیاز باشد چند پود متواالی در بالا باقی می‌ماند.

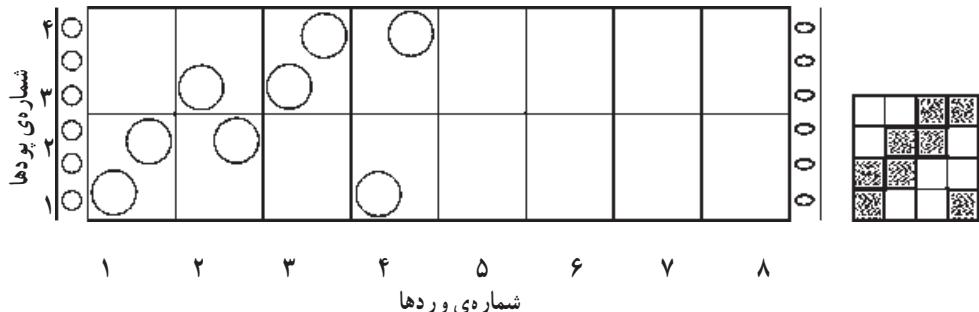
در شکل زیر حالات مختلف قلاب‌ها و بالابرها شان داده شده است. چنانچه هر دو قلاب با بالابرها درگیر شوند اهرم ab حول مفصل F حرکت نوسانی خواهد داشت و موقعیت حرکت F تغییری نخواهد کرد و ورد همچنان در بالا قرار می‌گیرد. اگر هر دو قلاب خارج از مسیر بالابرها باشند اهرم ab به تکیه‌گاه‌های خود تکیه خواهد داشت و ورد همچنان در پایین باقی می‌ماند. چنانچه یک قلاب درگیر شود فقط توسط آن ورد بالا و پایین برده شده و قلاب دیگر چون درگیر نشده است عملی انجام نمی‌دهد.



شکل ۵-۹- نحوهی عملکرد بالابرها و قلاب‌ها در ماشین دابی دو بالابر

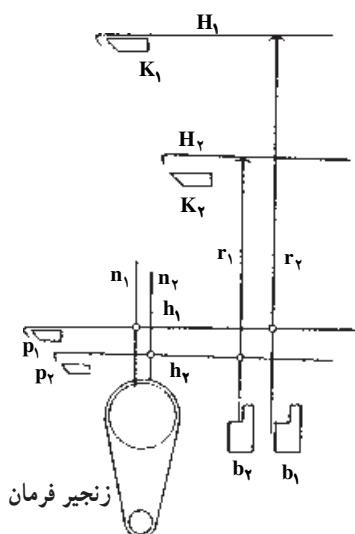
۱۳-۵- روش تهیه‌ی کارت طرح

کارت طرح همواره توسط سیلندر فرمان در جهت عقربه‌های ساعت می‌چرخد. روی کارت خط کشی‌های انجام شده است که توسط آن محل مربوط به وردهای از شماره‌ی ۱ تا شماره‌ی n (که n حداقل تعداد وردهای ماشین دابی است) به وسیله‌ی خط‌های عمودی مشخص گردیده است و همچنین توسط خطوط افقی پودهای متواالی از هم جدا شده‌اند.



شکل ۵-۱۰- نمای شماتیک یک کارت طرح ماشین دابی

در شکل ۵-۱۰ کارت طرح برای بافت یک طرح سرژه‌ی 2×2 پانچ شده است. ایجاد سوراخ در کارت باعث می‌شود که سوزن مربوط به قلاب داخل کارت فرورفته و قلاب مربوط به آن سوزن سر راه بالابر قرار گیرد و ورد بالا برود یا اگر در بالا است همانجا باقی بماند. عدم وجود سوراخ در کارت باعث می‌شود ورد پایین برود یا اگر در پایین است همانجا باقی بماند.



۱۴-۵- مکانیزم فرمان در دابی دو بالابر

یک نوع مکانیزم فرمان دابی دو بالابر با دو سوزن فرمان در شکل رویه‌رو نشان داده شده است. بالابر K_1 ، تیغه‌ی b_1 و تیغه‌ی p_1 ، سوزن فرمان n_1 ، میله‌ی رابط h_1 ، میله‌ی رابط r_1 و قلاب H_1 برای بافت پودهای فرد (۱، ۳، ۵ و ...) و بالابر K_2 ، تیغه‌ی b_2 و تیغه‌ی p_2 ، سوزن فرمان n_2 ، میله‌ی رابط h_2 ، میله‌ی رابط r_2 و قلاب H_2 برای بافت پودهای زوج (۲، ۴، ۶ و ...) به کار می‌روند.

شکل ۵-۱۱- مکانیزم فرمان دابی دو بالابر با دو سوزن فرمان

چنانچه در شکل مشاهده می‌شود برای بافت پود۱، یک سوراخ در کارت طرح وجود دارد، به این دلیل سوزن n_1 در داخل سوراخ کارت طرح قرار می‌گیرد. میله‌ی رابطه h_1 که به n_1 مربوط است نیز به پایین می‌آید و قلاب انتهایی آن در مسیر تیغه‌ی p_1 قرار می‌گیرد. در شروع حرکت، به سمت چپ شکل حرکت می‌کند و میله‌ی رابطه r_1 را به سمت چپ شکل می‌کشد. قسمت زیری میله‌ی r_1 از مسیر تیغه‌ی b_1 خارج می‌شود و در نتیجه قلاب H_1 در مسیر بالابر K_1 قرار می‌گیرد. با حرکت K_1 به سمت چپ، قلاب H_1 کشیده می‌شود و از طریق اهرم‌های رابط و زنجیر ورد به بالا می‌رود. هنگامی که ورد در بالا قرار دارد و پود اول بافته می‌شود p_2 و K_2 در سمت راست و زیر میله‌ی رابطه h_2 و قلاب H_2 قرار دارند و آماده‌ی دریافت فرمان برای پود زوج هستند. در شکل دیده می‌شود که برای پود ۲ در کارت فرمان سوراخی وجود ندارد در نتیجه سوزن n_2 بر روی کارت طرح تکیه دارد. با توجه به این که n_2 در بالا قرار گرفته است قلاب انتهایی میله‌ی h_2 خارج از مسیر تیغه‌ی p_2 است. پس از آن که پود ۱ بافته شد p_1 و K_1 به سمت راست شکل حرکت می‌کند ولی درست در همین لحظه p_2 و K_2 به سمت چپ شکل (جلو) حرکت می‌نمایند و فرمان پود ۲ را اجرا می‌کنند. چون قلاب انتهایی h_2 خارج از مسیر p_2 است در نتیجه قسمت پایین میله‌ی r_2 در مسیر تیغه‌ی b_2 قرار می‌گیرد و موقعی که b_2 به بالا حرکت می‌کند از طریق r_2 قلاب H_2 را از مسیر بالابر K_2 خارج می‌کند و در نتیجه ورد برای بافت پود ۲ در پایین می‌ماند.

چنانچه برای پود ۲ نیز یک سوراخ در کارت فرمان وجود می‌داشت h_2 در پایین و قلاب H_2 در مسیر بالابر K_2 قرار می‌گرفت و هنگام حرکت K_2 به سمت راست، K_2 از طریق قلاب H_2 همان ورد را برای پود ۲ در بالا نگه می‌داشت.

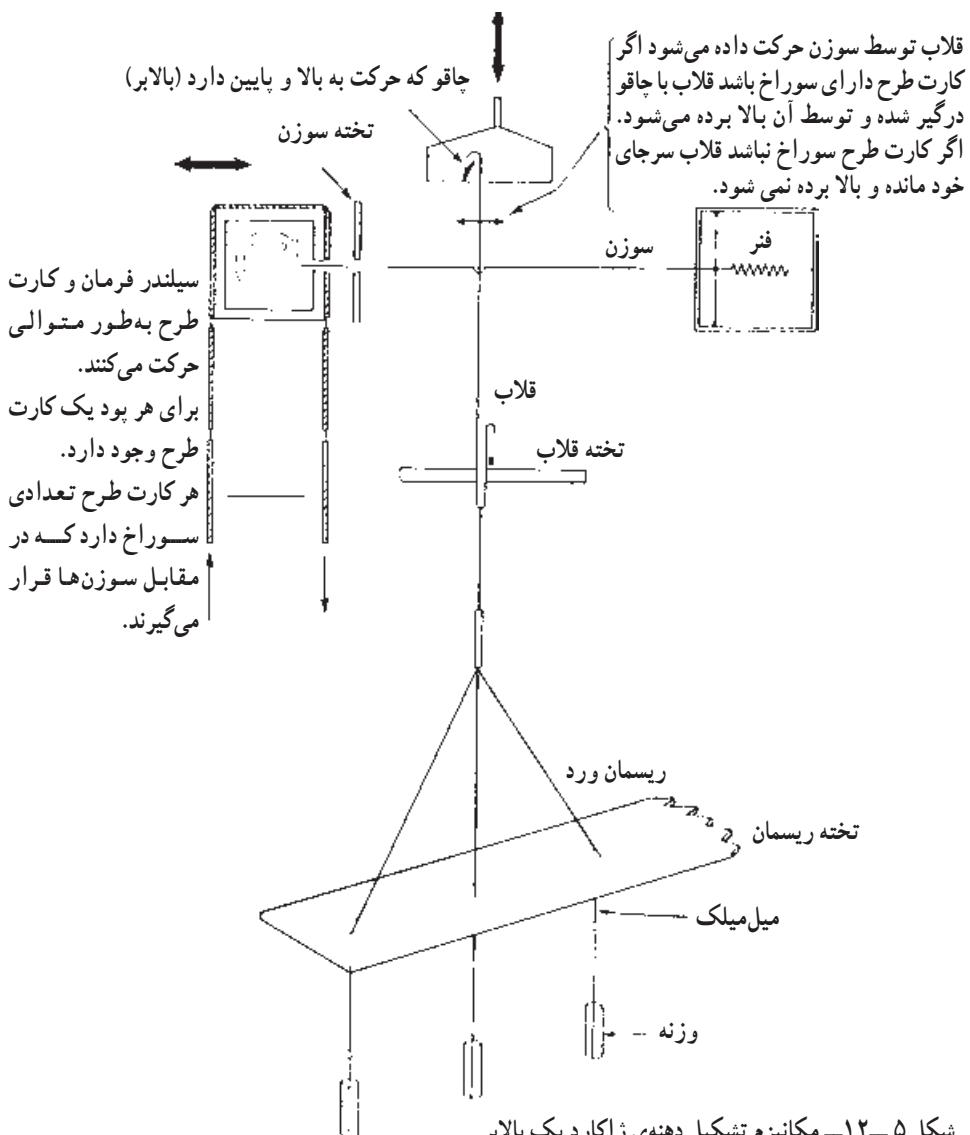
۱۵—۵— مکانیزم تشکیل دهندهٔ ژاکارد

در مکانیزم‌های تشکیل دهندهٔ دایی می‌توان طرح‌هایی را بافت که تکرار تاری آن‌ها حداکثر از ۳۶ نخ تار تشکیل شده باشد، یعنی حداکثر می‌توان از ۳۶ ورد استفاده کرد. به عبارت دیگر کلیه‌ی نخ‌های چله‌ی تار به ۳۶ دسته تقسیم می‌شوند که هر دسته توسط یک ورد فرمان می‌گیرند. برای بافت طرح‌هایی با راپورت تاری بزرگتر از ۳۶، از مکانیزم تشکیل دهندهٔ ژاکارد استفاده می‌شود. در این ماشین به علت آن که می‌توان به تک تک نخ‌های تار مستقلًا فرمان داد امکان بافت تکرار تاری بسیار بزرگ وجود دارد و در واقع تکرار تاری می‌تواند شامل کلیه‌ی نخ‌های تار باشد. بنابراین مکانیزم ژاکارد مخصوص بافت پارچه‌های نقش‌دار است. ماشین ژاکارد توسط یک فرانسوی به نام زوزف ماری ژاکارد در سال ۱۸۰۵ اختراع شد و با این اختراع بافت پارچه‌های هنری (پارچه‌های نقش‌دار)

که تا آن زمان توسط دستگاه‌های بافندگی دستی انجام می‌شد به صورت ماشینی درآمد.

۱۶-۵- اصول کار مکانیزم تشکیل دهندهٔ ژاکارد یک بالابر

هر نخ تار از داخل یک میل میلک عبور می‌کند و هر میل میلک از پایین به یک وزنه یا یک کش یا یک فنر ظریف برگرداننده متصل است. هر میل میلک نیز به یک ریسمان ورد (هارنیش) به طول تقریبی 25° سانتی‌متر متصل می‌باشد.



شکل ۱۶-۵- مکانیزم تشکیل دهندهٔ ژاکارد یک بالابر

ریسمان‌ها از طریق سوراخ‌هایی که در داخل تخته ریسمان وجود دارد به ترتیب خاصی عبور می‌کنند. هر ریسمان از بالا به قلاب ماشین ژاکارد متصل می‌شود. قلاب‌ها نیز از داخل سوراخ‌های تعییه شده بر روی تخته‌ی قلاب عبور می‌کنند. هر قلاب به یک میله‌ی فرمان افقی (سوزن) که در مقابل کارت فرمان قرار دارد و توسط تخته راهنمای سوزن‌ها هدایت می‌شود مربوط است. برای بالا بردن یک نخ تار باید در کارت طرح و در مقابل میله‌ی فرمان مربوطه یک سوراخ وجود داشته باشد. هنگامی که کارت طرح در مقابل سوزن‌ها قرار می‌گیرد سوزن در اثر فشار فنر انتهای آن به داخل سوراخ کارت طرح وارد می‌شود و در نتیجه قلاب متصل به آن در مسیر بالابر (چاقو) قرار می‌گیرد. با بالا رفتن بالابر قلاب و ریسمان و نخ تار داخل میلک متصل به ریسمان نیز بالا کشیده می‌شود و نخ تار در دهنده‌ی بالا قرار می‌گیرد. هنگام تعویض دهنده و با پایین آمدن بالابر وزنه یا فنر انتهای میلک نخ تار را به حالت اول برمی‌گرداند. چنانچه در کارت طرح و در مقابل سوزن سوراخی وجود نداشته باشد سوزن به کارت برخورد کرده و توسط آن به عقب رانده می‌شود. با حرکت سوزن به عقب، قلاب مربوط به آن از سر راه بالابر کنار می‌رود، در نتیجه هنگامی که بالابر بالا می‌رود قلاب در پایین باقی می‌ماند و نخ تار مربوط به آن در دهنده‌ی پایین قرار می‌گیرد. هر کارت طرح روی سیلندر فرمان برای بافت یک پود از طرح بافت است و به تعداد پودهای تکرار بافت، کارت وجود دارد که به هم وصل شده‌اند. در نتیجه سیلندر فرمان که دارای چهار طرف است شامل چهار کارت می‌باشد و سرعت آن $\frac{1}{4}$ دور می‌چرخد تا کارت جدید روبه روی سوزن‌ها قرار گیرد و سپس به سمت عقب رفته به اندازه‌ی $\frac{1}{4}$ دور می‌چرخد تا کارت جدید را صادر می‌کند. هر قلاب دارای یک سوزن است و ظرفیت ماشین ژاکارد با تعداد قلاب‌های آن بیان می‌شود که تعداد قلاب‌ها می‌تواند با توجه به کاربرد به صورت ۱۳۴۴، ۸۹۶، ۲۶۶۸ و یا حتی بیشتر باشد.

۱۷—۵—مکانیزم تشکیل دهنده‌ی ژاکارد دو بالابر

اگر زمان کار دستگاه ژاکارد نسبت به چرخش میل‌لنگ در نظر گرفته شود باید کار آن در $\frac{5}{16}$ دور میل‌لنگ انجام شود. به عبارت دیگر در این زمان باید کارت فرمان به سوزن‌ها برخورد کند و انتخاب قلاب‌ها برای پود بعدی انجام شود. این عمل در ژاکاردهای یک بالابر انجام می‌شود اما با به کار بردن ژاکاردهای دو بالابر می‌توان در مقدار این زمان صرفه‌جویی کرد و در نتیجه سرعت ماشین

بافندگی را افزایش داد. در ژاکارد های دو بالابر دو قلاب وظیفه دارند که یک میل میلک (یک نخ تار) را حرکت دهند و در زمانی که یکی از قلاب ها عمل می کند، قلاب دیگر در حالت سکون و آماده دریافت فرمان برای پود بعدی است. در نتیجه ژاکارد دو بالابر یک سیکل کامل را بعد از دو دور میل لنگ (بافت رفتن دو پود) انجام می دهد و نسبت حرکتی آن به ماشین بافندگی مانند دایی دو بالابر ۱ به ۲ می باشد. بدین طریق در زمان انتخاب قلاب ها صرفه جویی می شود و در نتیجه ماشین ژاکارد می تواند سریع تر کار کند.

ماشین های ژاکارد دو بالابر به دو نوع، ماشین ژاکارد با دهنده باز و ماشین ژاکارد با دهنده نیمه باز، تقسیم می شوند.

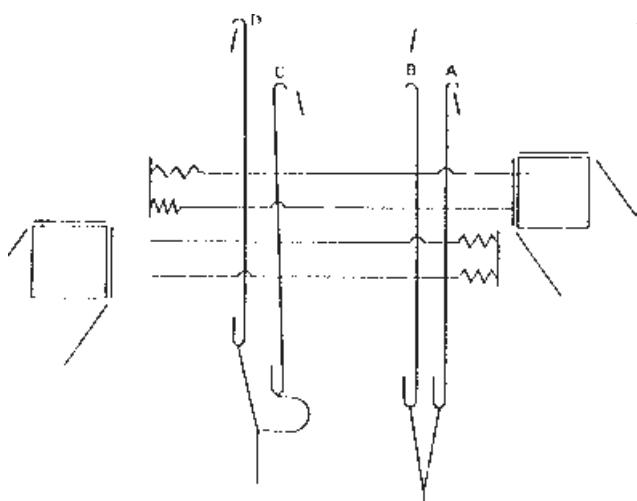
دستگاه ژاکارد با دهنده نیمه باز

در ژاکارد با دهنده باز نخ های تاری که باید چند پود پیاپی در بالا باقی بمانند پس از هر بار پود گذاری کاملاً به پایین نمی آیند بلکه توسط بالابری که به پایین می آید فقط تا نیمه ای ارتفاع دهنده به پایین می آیند (دهنه نیمه باز) و مجدداً توسط بالابر دیگر که بالا می رود به بالا کشیده می شوند.

دستگاه ژاکارد با دهنده باز

در ژاکارد دهنده باز نخ های تاری که مطابق طرح بافت باید چند پود پیاپی در بالا قرار بگیرند پس از هر بار پود گذاری پایین نمی آیند بلکه همچنان در بالا باقی می مانند. در نتیجه، نسبت به ماشین با دهنده نیمه باز، از حرکت بی فایده قلاب ها و نیز از وارد شدن کشش بی مورد به نخ های تار

جلوگیری می شود.



شکل ۵-۱۳— دستگاه ژاکارد دو بالابر با دو سیلندر فرمان

۱۸-۵ دستگاه ژاکارد دو بالابر با دوسیلندر فرمان

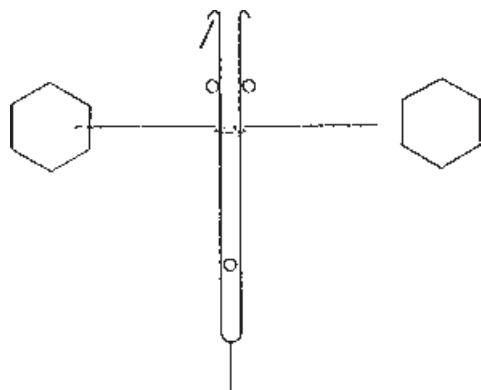
در دستگاه ژاکارد دو بالابر با دوسیلندر فرمان، به هر نخ تار دو ریسمان و به هر ریسمان دو قلاب (مجموعاً ۴ قلاب) متصل است. یکی از ریسمان‌ها و دو قلاب مربوط به آن برای پودهای فرد و ریسمان دیگر و قلاب‌های مربوط به آن برای پودهای زوج تشکیل دهنده می‌دهند. قلاب‌های متصل به ریسمان‌ها به وسیله‌ی دو بالابر که به طور متناوب و عکس یکدیگر به بالا و پایین حرکت می‌کنند، می‌توانند به بالا و پایین حرکت داده شوند. در یک سیکل کامل دستگاه ژاکارد دو پود بافته می‌شود. سیلندر فرمان سمت راست و چپ و سوزن‌ها و قلاب‌های مربوط به آن برای بافت پودهای فرد و سیلندر فرمان سمت راست و سوزن‌ها و قلاب‌های مربوط به آن برای بافت پودهای زوج می‌باشند. هنگامی که سیلندر فرمان پودهای فرد در حال اجرای فرمان است سیلندر مربوط به پودهای زوج عقب رفته و در حال چرخش و آماده شدن برای فرمان دادن به پود بعدی است، و در پود بعد که سیلندر فرمان پودهای زوج جلو آمده با سوزن‌ها در گیر می‌شود سیلندر فرمان مربوط به پود فرد عقب می‌رود تا بچرخد و کارت پود بعدی را آماده کند. چنانچه ملاحظه می‌شود یک بالابر یکی از قلاب‌ها را بالا کشیده است و بالا بر دیگر در پایین قرار دارد. در واقع ریسمان و نخ تار مربوطه توسط این قلاب به بالا کشیده شده است اما این ریسمان و نخ تار آن می‌تواند توسط قلاب دیگر نیز بالا کشیده شود. قلاب‌های سمت راست موقعیتی را نشان می‌دهند که هیچ یک از دو قلاب مربوط به ریسمان ورد به بالا کشیده نشده‌اند، در نتیجه نخ تار در دهنه‌ی پایین می‌باشد. برای بررسی چگونگی حرکت قلاب‌ها در موقعی که نخ تار مربوط به آن‌ها، در دو یا چند پود متوالی، می‌بایست به بالا کشیده شود از توضیح زیر استفاده می‌شود.

فرض می‌کنیم که قلاب D در شروع حرکت به سمت پایین است و قلاب C حرکت خود را به سمت بالا آغاز می‌کند. نخ تار مربوط به این قلاب‌ها با پایین آمدن D تا نیمه‌ی ارتفاع دهنه پایین می‌آید، اما در این لحظه توسط قلاب C گرفته می‌شود و مجدداً به بالا کشیده می‌شود. بنابراین نخ تاری که می‌بایست دو پود پیاپی یا بیشتر بالا بماند تا نیمه‌ی دهنه به پایین می‌آید و سپس به بالا کشیده می‌شود که به این نوع دهنه، دهنه‌ی نیمه‌باز می‌گویند.

۱۹-۵ دستگاه ژاکارد دو بالابر و نسانزی

در این نوع ژاکارد از کارت فرمان و سیستم فرمان مستقیم استفاده می‌شود که سوزن‌های فرمان در حالت افقی قرار می‌گیرند و در توضیح ژاکاردهای یک بالابر و دو بالابر نحوه کار آن‌ها بیان گردید. اما در ژاکارد ونسانزی به جای دو قلاب که در انتهای یک میله یا ریسمان به هم وصل هستند از قلاب دوبل استفاده شده است. این دو قلاب که در دو جهت مختلف قرار دارند، به خاطر حالت

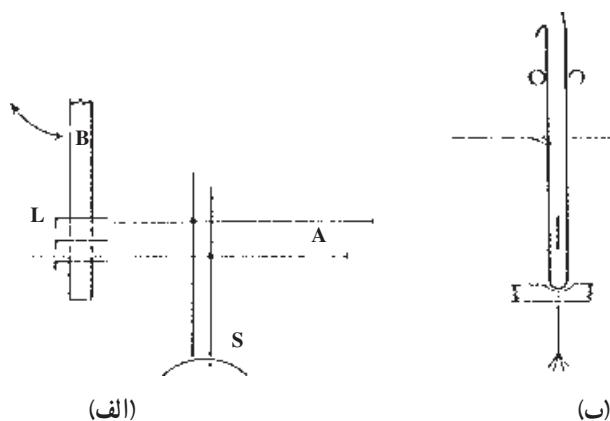
فری خود، تمايل دارند که از هم دور شوند در نتيجه به فنرهاي برگرداشته نياز ندارند. ماشين هاي ژاكارد ونسانزى داراي دو بالابر و دو سيلندر فرمان هستند. همان گونه که در شكل دیده می شود در کارت طرح سمت چپ يك سوراخ وجود دارد به اين ترتيب سوزن فرمان وارد سوراخ کارت طرح شده در نتيجه قلاب سمت چپ در مسیر بالابر قرار گرفته و بالابر مربوط به آن آماده هي حرکت به سمت بالا و بالاکشیدن قلاب و نخ تار می باشد. در بافت بود بعد سيلندر فرمان سمت راست به سمت سوزن ها حرکت می کند و فرمان پود ۲ را می دهد. دهنده هي تشکيل شده توسيط اين مکانيزم نيز يك دهنده هي نيمه باز است. شكل شش ضلعی سيلندر فرمان کمک می کند تا تعويض کارت سريع تر صورت گيرد.



شكل ۵ - ۱۴ - دستگاه ژاكارد ونسانزى با دو بالابر و دو سيلندر فرمان

۵-۲۰- دستگاه ژاكارد وردل

دستگاه وردل از يك کارت فرمان مداوم کاغذی یا پلاستیکی و به صورت غیرمستقیم فرمان می گيرد و همواره داراي يك سيلندر فرمان می باشد.

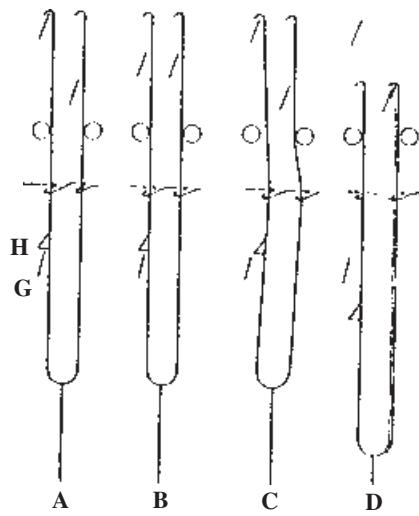


شكل ۵ - ۱۵ - مکانيزم فرمان ژاكارد وردل

سوزن‌های فرمان S بر روی کاغذ فرمان قرار می‌گیرند. این عمل توسط تخته‌ی راهنمای B که درجهت فلاش به سمت راست حرکت می‌کند انجام می‌شود. چنانچه روی کاغذ فرمان سوراخ وجود داشته باشد و سوزن فرمان وارد سوراخ شود میله‌ی فرمان مربوط به آن (A) خارج از مسیر حرکت دنده‌شانه‌ای های L واقع می‌شود و در نتیجه موقعی که دنده شانه‌ای به سمت راست حرکت می‌کند نمی‌تواند این میله را به سمت راست حرکت دهد که در نتیجه قلاب مربوط به آن در مسیر حرکت بالابر قرار گرفته و با آن به بالا کشیده می‌شود. چنانچه در کاغذ فرمان و در زیر سوزن فرمان سوراخ وجود نداشته باشد میله‌ی فرمان مربوط به آن پایین نرفته و در مسیر حرکت دنده شانه‌ای واقع می‌شود و دنده شانه‌ای آن را به سمت راست حرکت می‌دهد و در نتیجه قلاب مربوط به آن از مسیر بالابر خارج شده و نخ تار پایین می‌ماند.

۲۱-۵- دستگاه ژاکارد وردل با دهنده‌ی باز

در شکل ۱۶-۵ ماشین ژاکارد دو بالابر با دهنده‌ی باز نشان داده شده است. دو قلاب متصل به هم که به صورت قلاب دوبل یک پارچه هستند توسط یک میله فرمان افقی که متصل به یک سوزن عمودی است کنترل می‌شود و هر قلاب توسط یکی از بالابرهای که حرکتش عکس حرکت بالابر دیگر است می‌تواند به بالا کشیده شود. روی قلاب‌های سمت چپ یک دماغه‌ی اضافی H ایجاد شده است که می‌تواند توسط تکیه‌گاه G نگه داشته شود.



شکل ۱۶-۵- ژاکارد وردل دو بالابر با دهنده‌ی باز

در شکل ۱۷-۵ حالت‌های مختلف قلاب‌ها نشان داده شده است. در شکل A قلاب به بالا کشیده شده است و دماغه‌ی کمکی H توسط تکیه‌گاه G نگه داشته می‌شود. هنگام تعویض پودها این حالت قلاب‌ها باقی می‌ماند تا زمانی که لازم شود، مطابق طرح بافت، نخ تار مربوط به قلاب پایین باید (B). به این ترتیب یک دهنه‌ی کاملاً باز تشکیل می‌شود. هنگامی که لازم باشد این قلاب پایین باید توسط میله‌های فرمان قلاب به سمت راست حرکت می‌کند و دماغه‌ی H از روی تکیه‌گاه G کنار می‌رود، به این ترتیب قلاب با پایین آمدن بالا بر به سمت پایین حرکت می‌کند (C). چنانچه قلاب مجدداً توسط بالا بر دیگر به بالا کشیده شود دماغه‌ی دوم آن با بالا بر ۲ درگیر می‌شود (D).

۲۲-۵ مراحل مختلف آماده‌سازی ماشین ژاکارد

منظور از مراحل مختلف آماده‌سازی یک ماشین ژاکارد، انجام عملیات مختلف زیر است :
ریسمان کشی، اتصال ریسمان‌ها به قلاب‌ها، اتصال ریسمان‌ها به میل میلک‌ها، تنظیم دهنه، تقسیم‌بندی میل میلک‌ها، نخ‌کشی تارها از داخل میل میلک‌ها و از داخل شانه‌ی بافندگی و به کار آنداختن ماشین بافندگی. در ضمن در ماشین ژاکارد چند اصطلاح مهم به شرح زیر وجود دارد.
ریپیت نقش (Ripplet Sketch یا Ripplet تصویر) : ریپیت (Tckr) نقش تعداد تار مختلفی است که نقش و یا تصویر پارچه را به وجود می‌آورد و در عرض پارچه تکرار می‌شود. مثلاً در عرض پارچه ۱۲ گل هم‌شکل وجود دارد که هر کدام از 60° نخ تار درست شده‌اند. درنتیجه ریپیت نقش برابر با 60° خواهد بود.

ریپیت تار : به تعداد نخ‌های تار مختلفی که بافت پارچه را به وجود می‌آورد و در عرض پارچه تکرار می‌شود ریپیت تار می‌گویند. اگر بافت زمینه‌ی پارچه‌ی ساتین ۸ باشد ریپیت تار برابر ۸ خواهد بود.

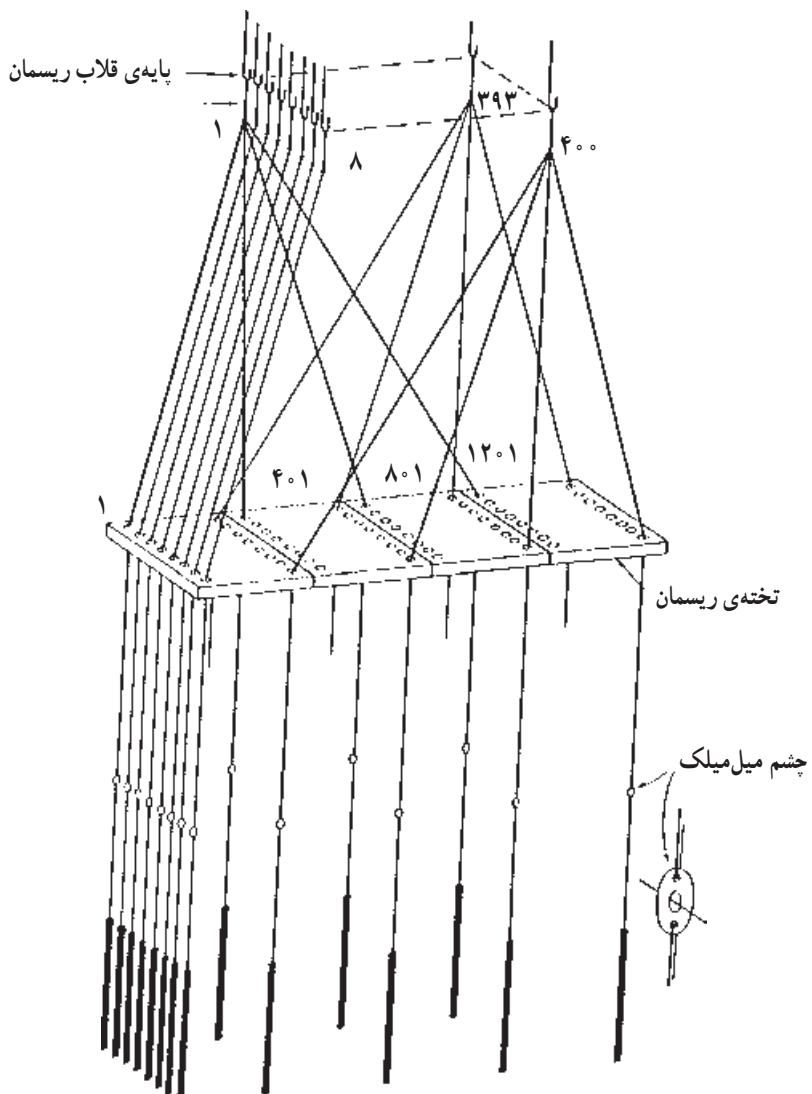
ریپیت ماشین : تعداد قلاب‌های ماشین ژاکارد که برای تشکیل نقش و یا شکل پارچه به کار می‌رود ریپیت ماشین نامیده می‌شود. قلاب‌های تشکیل‌دهنده‌ی کناره‌ی پارچه و قلاب‌های فرمان دهنده‌ی تعویض ماسوره‌ی رنگی، تعویض جعبه‌ی ماکو و غیره جزء ریپیت ماشین به حساب نمی‌آیند. برای آن که در پارچه‌ی بافته شده روی ماشین ژاکارد یک نقش و یا شکل بدون نقص به وجود آید باید شرایط زیر موجود باشد :

- ۱- ریپیت ماشین برابر با ریپیت نقش و یا مضرب صحیحی از آن باشد.
- ۲- ریپیت ماشین و ریپیت نقش مضرب صحیحی از ریپیت تار باشند.
- ۳- برای آن که در عرض پارچه تعداد ریپیت نقش عدد صحیحی باشد (تا به تعداد صحیح نقش

روی پارچه ایجاد شوند) تعداد نخهای تار پارچه بدون نخهای تار کناره مضرب صحیحی از ریپیت ماشین و یا ریپیت طرح باشد.

۵-۲۳- ریسمان کشی ماشین ژاکارد

قسمت ریسمان کشی ماشین ژاکارد شامل ریسمان (زه یا هارنیش)، تخته ریسمان، میل میلک‌ها و وزنه‌ها می‌باشد. این قسمت‌ها وظیفه دارند که حرکت قلاب را به نخ تار منتقل کنند. طریقه‌ی ساده‌ی ریسمان کشی در شکل ۱۷-۵ نشان داده شده است.

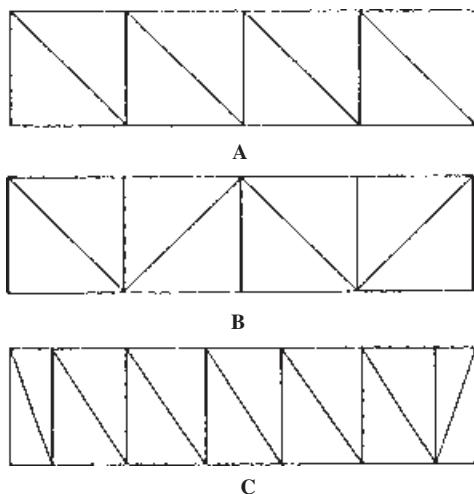


شکل ۵-۱۷- ریسمان کشی دستگاه ژاکارد

در شکل ۱۷-۵ یک دستگاه ژاکارد 40×40 قلابی دیده می‌شود. قلاب‌ها در ۸ ردیف 5×5 قلابی قرار گرفته‌اند. پایین‌تر از نقطه‌ی اتصال ریسمان‌ها به قلاب‌ها تخته ریسمان قرار دارد. تخته ریسمان به تعداد نخ‌های تار اسنو دارای سوراخ است. در این مثال نقش پارچه از چهار راپورت 40×40 تاری تشکیل شده است بنابراین مجموع نخ‌های تار 160 عدد است.

تخته ریسمان نیز دارای 160 سوراخ می‌باشد که سوراخ‌ها در 32 ردیف 5×5 سوراخی مطابق تقسیم‌بندی قلاب‌ها قرار گرفته‌اند. از قلاب شماره‌ی ۱ چهار ریسمان به نخ‌های تار شماره‌ی $1, 1, 40, 40$ و 120 متصل شده است به این ترتیب قلاب اول نخ اول هریک از راپورت‌های نقش را کنترل می‌کند. به همین ترتیب ریسمانی که از قلاب شماره‌ی 8 در جلوی ماشین گرفته شده است به نخ‌های تار شماره‌ی $8, 40, 80, 80, 120, 120$ متصل است و به همین ترتیب هریک از 40 قلاب توسط 4 ریسمان به 4 نخ تار مربوط است. قسمت پایین هریک از ریسمان‌ها به یک میل میلک متصل است و از درون چشمک میل میلک یک نخ تار عبور داده می‌شود. به انتهای هریک از میل میلک‌ها وزنه‌ای به جرم 25 گرم متصل است. وظیفه‌ی این وزنه‌ها آن است که نخ‌های تار را به پایین بکشند.

۱۸-۵-۲۳-۱—روش‌های ریسمان‌کشی : روش‌های مختلفی برای ریسمان‌کشی وجود دارد که در شکل ۱۸-۵ سه نمونه‌ی آن دیده می‌شود. در شکل A روش متواالی، در شکل B روش جناقی و در شکل C روش با طرح حاشیه نشان داده شده است. در روش متواالی راپورت نقش می‌تواند به تعداد دلخواه انتخاب شود. در روش جناقی راپورت دوم قرینه‌ی راپورت اول است.

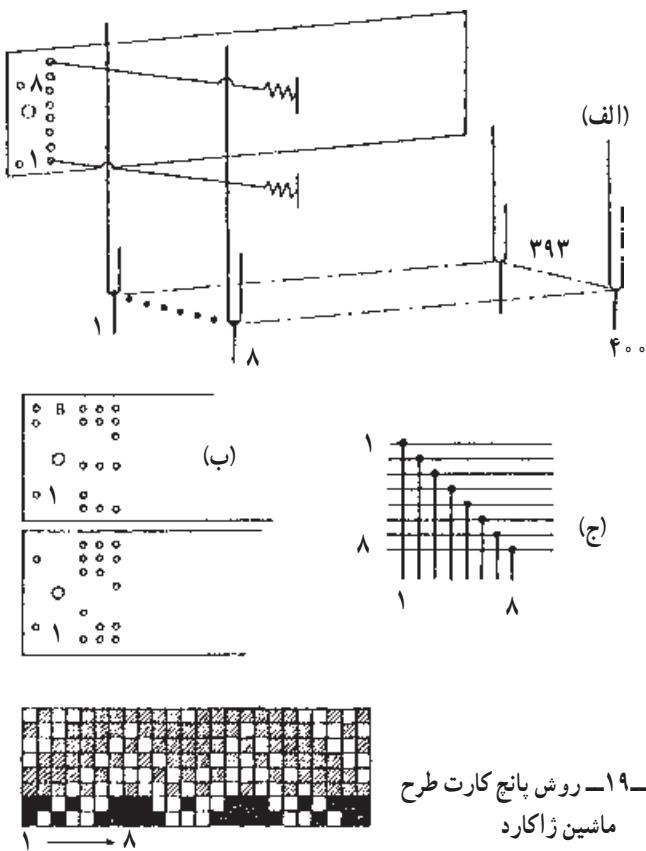


شکل ۱۸-۵—روش‌های مختلف ریسمان‌کشی در ماشین ژاکارد

در ماشین‌های ژاکارد محل سیلندرهای فرمان ممکن است در جلو و یا عقب ماشین قرار داشته باشد (ریسمان کشی باز) و یا این که در سمت چپ و یا راست ماشین واقع شود (ریسمان کشی مورب). چنانچه کارت طرح در جلو و یا عقب ماشین قرار گیرد تابش نور بر روی نخ‌های تار و پارچه خوب نیست اما در عوض ریسمان کشی از نوع ساده بوده و ریسمان‌ها با یکدیگر اصطکاک کمتری دارند. از این نوع ژاکارد می‌توان در مواردی استفاده کرد که چند ژاکارد باید در کنار هم قرار گیرند (بافت پارچه‌های رومبی و قالی).

۵—۲۴—روش پانچ کارت طرح

در شکل ۱۹—۵ روش پانچ کردن (سوراخ کردن) کارت فرمان نشان داده شده است. در این حالت فرض می‌شود که سیلندر فرمان در پشت ماشین بافندگی قرار داشته باشد. به این ترتیب جلوی کارت فرمان که به سوی سوزن‌های فرمان حرکت می‌کند دیده می‌شود (شکل (الف)). در شکل (ب) دو عدد از کارت‌های طرح و قسمتی از نقشه‌ی ضربه نشان داده شده است.

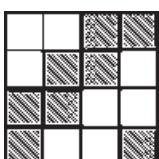


شکل ۵—۱۹—روش پانچ کارت طرح
ماشین ژاکارد

در شکل (ج) روش نخ‌کشی نشان داده شده است به طریقی که نخ تار اول در سمت چپ و از دورترین میل میلک عبور داده شده است. اولین نخ پود در پایین نقشه‌ی ضربه نشان داده شده است. ماشین پانچ کارت ضربه را از چپ به راست می‌خواند. محل‌هایی که در نقشه‌ی ضربه سیاه شده‌اند معرف آن هستند که در کارت طرح باید سوراخ ایجاد شود. برای پانچ کردن کارت طرح از دستگاه پانچ کننده استفاده می‌شود.

خودآزمایی فصل پنجم

- ۱- دهنہ را تعریف کنید.
- ۲- انواع دهنہ از چند لحاظ تقسیم‌بندی می‌شوند؟
- ۳- انواع تشکیل دهنہ را نام ببرید.
- ۴- چرا در ماشین‌های بافنده‌گی در بیشتر موارد از دهنہ‌ی رو- زیر استفاده می‌شود؟
- ۵- دهنہ‌ی منظم و نامنظم را توضیح دهید.
- ۶- فرق اصلی دهنہ‌ی باز با دهنہ‌ی بسته چیست و هر کدام در چه مواردی به کار می‌روند؟
- ۷- موارد استفاده‌ی دهنہ‌های زود و دیر را بنویسید.
- ۸- انواع مکانیزم تشکیل دهنہ را نام ببرید.
- ۹- مزایا و معایب مکانیزم تشکیل دهنہ‌ی بادامکی را بنویسید.
- ۱۰- مکانیزم تشکیل دهنہ‌ی دایی را با مکانیزم بادامکی مقایسه کرده، موارد کاربرد آن را بنویسید.
- ۱۱- چرا در مکانیزم تشکیل دهنہ‌ی ژاکارد امکان بافت پارچه‌های نقش‌دار وجود دارد؟
- ۱۲- در مکانیزم تشکیل دهنہ‌ی بادامکی انتقال حرکت به وردها چگونه انجام می‌شود؟
- ۱۳- تعداد بادامک‌های طرح، اختلاف فاز آن‌ها نسبت به هم روی محور بادامک‌های طرح و دور محور بادامک‌های طرح به چه چیزهایی بستگی دارند؟
- ۱۴- برای بافت پارچه با طرح بافت زیر روی ماشین بافنده‌گی با سرعت 36° بود بر دقیقه، مطلوب است :



- الف - تعداد بادامک‌های مورد نیاز
ب - اختلاف فاز بادامک‌ها نسبت به هم
ج - دور بر دقیقه‌ی محور ضربه
د - دور بر دقیقه‌ی محور بادامک‌های طرح

- ۱۵- چرا در مکانیزم تشکیل دهنده‌ی بادامکی خارجی می‌توان از تعداد ورد بیشتری استفاده کرد؟
- ۱۶- تفاوت اصلی مکانیزم تشکیل دهنده‌ی دابی و مکانیزم تشکیل دهنده‌ی بادامکی را بنویسید.
- ۱۷- دو قسمت اصلی مکانیزم تشکیل دهنده‌ی دابی را نام ببرید.
- ۱۸- انواع مکانیزم فرمان در ماشین دابی را بنویسید.
- ۱۹- مزیت مکانیزم دابی دو بالابر به دابی یک بالابر را بنویسید.
- ۲۰- تفاوت کار دابی مثبت و دابی منفی را بنویسید.
- ۲۱- انواع مکانیزم تشکیل دهنده‌ی ژاکارد را نام ببرید.
- ۲۲- فرق مکانیزم ژاکارد وردل با ماشین ژاکارد ونساتری را بنویسید.
- ۲۳- ریبیت نقش، ریبیت تار و ریبیت ماشین را تعریف کنید.
- ۲۴- سه روش رسمنانکشی را در ماشین بافندگی ژاکارد نام ببرید.
- ۲۵- انواع مکانیزم‌های تشکیل دهنده را از نظر سرعت با هم مقایسه کنید.
- ۲۶- قسمت‌های اصلی تشکیل دهنده‌ی یک مکانیزم تشکیل دهنده‌ی ژاکارد را توضیح دهید.
- ۲۷- نسبت حرکتی محور دابی به محور اصلی ماشین بافندگی را برای مکانیزم‌های تشکیل دهنده‌ی دابی یک بالابر و دو بالابر بنویسید.

هدف کلی

آشنایی فراغیران با مکانیزم‌های باز کردن نخ تار و پیچیدن پارچه